

موسوعة الالكترونيات الصناعية
الالكترونيات القدرة وتطبيقاتها العملية

بِسْمِ اللَّهِ الرَّحْمَنِ الرَّحِيمِ

موسوعة الإلكترونيات الصناعية العملية الكثرونيات القذرة وتطبيقاتها العملية

م. أحمد عبد المنعم



دار النشر للجامعات - مصر

١٦ ش. عدلى - الدور الثالث - القاهرة

ص ب ١٣٠ محمد نوري - ت: ٢٩٢١٤٣٤ - فاكس: ٢٩١٢٢٠٩

جميع الحقوق محفوظة للناشر

الطبعة الأولى

١٤١٨ هـ - ١٩٩٨ م

رقم الإيداع: ٩٧ / ٧٧٥٤

التراقيم الدولي: ٩٧٧-٥٥٢٦-٦٠-٤

I.S.B.N. 977-5526-60-4



دار النشر للجامعات - مصر

١٦ ش عدلى - الدور الثالث - القاهرة

ص. ب. ١٢٠ محمد فريد - ت: ٢٩٢١٤٣٤ - فاكس: ٢٩١٢٢٠٩

بسم الله الرحمن الرحيم

﴿رب أوزعنى أن أشكر نعمتك التى أنعمت علىّ وعلى والدى وأن أعمل صالحاً
تَرْضاه وأصلح لى فى ذرىتى إنى تبت إليك وإنى من المسلمين﴾
صدق الله العظيم

شكر وتقدير

أتقدم بخالص الشكر للدكتور خالد السيد صالح - الاستاذ المساعد بكلية
الهندسة جامعة عين شمس بقسم القوى والآلات الكهربائية .
كما أتقدم بخالص الشكر للمهندس محمود جمال أحمد عبد الستار - المهندس
بمركز تنمية التصميمات الصناعية بالقاهرة .
على تعاونهما الصادق معنا فى إعداد هذا الكتاب .
ولا يفوتنى أيضاً أن أتقدم بالشكر الجزيل لكل من ساهم معنا فى إعداد هذا
الكتاب .. جزاهم الله خير الجزاء

المؤلف

جميع الحقوق محفوظة للناسر

الطبعة الأولى

١٤١٨هـ - ١٩٩٨م

رقم الإيداع: ٩٧ / ٧٧٥٤

التراقيم الدولي: ٤٠-٦٠-٥٥٣٦-٩٧٧

I.S.B.N. 977-5526-60-4



دار النشر للجامعات - مصر

١٦ ش عدلى - الدور الثالث - القاهرة

ص.ب. ١٢٠ محمد فريد - ت: ٣٩٢١٤٣٤ - فاكس: ٣٩١٢٢٠٩

الباب الأول
أشباه الموصلات

أشباه الموصلات

١ / ١ - مقدمة:

استخدمت في السابق الرليهاات الكهرومغناطيسية Electromagnetic Relays في التحكم في الآلات الكهربائية، ولكن وجد أن الرليهاات الكهرومغناطيسية الكثير من العيوب.

فهى بطيئة في الأداء ويصعب استخدامها في التحكم في سرعة المحركات الكهربائية، كما أنها مرتفعة السعر ولها عمر محدد نتيجة لتآكل نقاط تلامسها.

من أجل ذلك اتجه المصممون إلى استخدام أشباه الموصلات للتحكم في الآلات الكهربائية، حيث الأداء الأفضل، والسعر المنخفض، وإمكانية التحكم في سرعة المحركات وبدونها في آن واحد، وهذا يتوفر في أنظمة التحكم الحديثة في المحركات الكهربائية.

وسوف نتناول في هذا الباب موجزاً عن أشباه الموصلات المستخدمة في التحكم في الاحمال الكهربائية (محركات كهربية - سخانات - لمبات إضاءة إلخ).

ويمكن تقسيم أشباه الموصلات إلى قسمين أساسيين، وهما:

١ - أشباه موصلات القوى Power Semi Conductors. وهى تستخدم في التحكم في الجهود والتيارات الكبيرة.

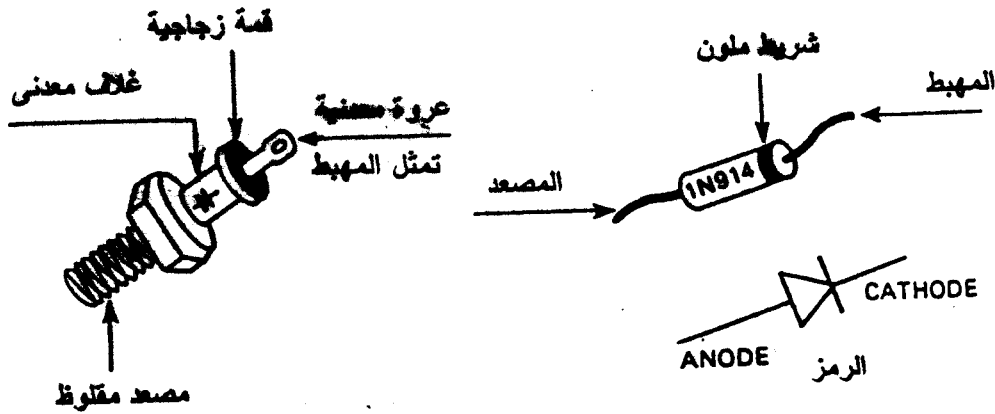
٢ - أشباه موصلات الإشارة Signal Semi Conductors. وهى تستخدم في عمليات التحكم كعناصر ثانوية.

والجدير بالذكر أن أكثر عناصر أشباه الموصلات تتواجد في صورتين، صورة تستخدم مع التيارات والجهود الكبيرة، وصورة أخرى تستخدم مع التيارات والجهود المنخفضة.

٢ / ١ - الثنائيات (الموحدات) (Diodes Rectifiers) :

يتكون الثنائي عادة من وصلة ثنائية P-N مصنوعة من أشباه موصلات مثل السليكون Si أو الجرمانيوم Ge. ويتواجد الثنائي عادة في الأسواق على شكل اسطوانة، مرسوم عليها شريط ملون على أحد الجانبين؛ للدلالة على مكان المادة N (السالبة)، والتي تمثل المهبط Cathode. أما الجانب الآخر فيمثل المادة P (الموجبة)، والتي تمثل المصعد Anode.

والشكل (١ - ١) يعرض نموذجاً لثنائي صغير طراز IN914 ورمزه، وكذلك صورة لثنائي كبير.

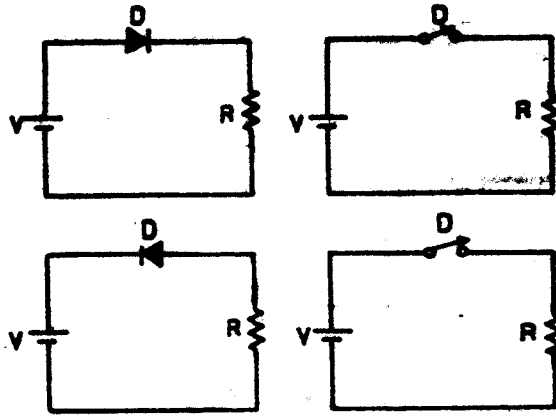


الشكل (١ - ١)

ويعتبر الثنائي في الوضع الطبيعي كمفتاح مفتوح، وحتى يعمل الثنائي كمفتاح مغلق يجب تعريضه لانحياز أمامي Forward Bias أي تعريض المصعد لجهد موجب وتعريض المهبط لجهد سالب، ويكون اتجاه مرور التيار من المصعد إلى المهبط، ويقال: إن الثنائي في حالة وصل ON.

أما إذا تعرض الثنائي لانحياز عكسي Reverse Bias أي تعرض المهبط لجهد موجب بالنسبة لجهد المصعد، فإنه يمر تيار تسرب صغير جداً Leakage Current، ويعمل الثنائي في هذه الحالة كمفتاح مفتوح، ويقال: إن الثنائي في حالة قطع Off.

والشكل (١ - ٢) يبين طريقة حمل الثنائي.



الشكل (١ - ٢)

والجدير بالذكر أن ثنائي الجرمانيوم يتحول لحالة الوصل عندما يتعرض لفرق جهد أكبر من $0.3V$ بين المصعد والمهبط، ويكون فقد الجهد فيه تقريباً $0.3V$.

أما ثنائي السليكون فيتحول لحالة الوصل عند تعريضه لفرق جهد

أكبر من $0.6V$ ، حيث إن فقد الجهد فيه يساوي $0.6V$ تقريباً.

والجدير بالذكر أن ثنائي السليكون هو السائد تقريباً في الأسواق لأنه أكثر استقراراً في درجات الحرارة العالية.

وتستخدم الثنائيات على نطاق واسع في دوائر التوحيد Rectification circuits، وتقوم دوائر التوحيد بتحويل التيار المتردد AC إلى تيار مستمر.

وتنقسم دوائر التوحيد إلى نوعين، وهما:

١ - دوائر توحيد أحادية الوجه، وتنقسم بدورها إلى:

أ - دائرة توحيد نصف موجة.

ب - دائرة توحيد موجة كاملة باستخدام محول بنقطة منتصف.

ج - دائرة توحيد موجة كاملة باستخدام قنطرة توحيد ذات الأربع ثنائيات.

٢ - دوائر توحيد ثلاثية الوجه، وتنقسم بدورها إلى:

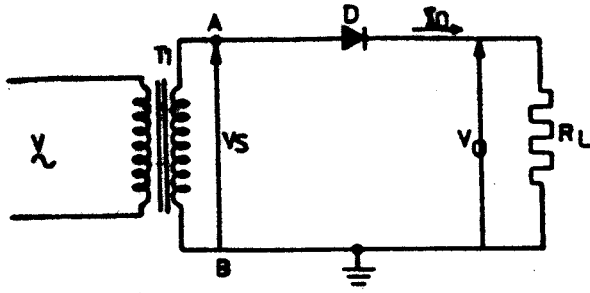
أ - دائرة توحيد نصف موجة.

ب - دائرة توحيد موجة كاملة .

١ / ٢ / ١ - دوائر التوحيد الأحادية الوجه :

أولا : دوائر التوحيد النصف موجة :

الشكل (١ - ٣)



الشكل (١ - ٣)

يعرض دائرة توحيد

نصف موجة، فعندما

يكون فرق الجهد بين

النقطة A والنقطة B

أكبر من 0.7V فإن

الثنائي D يتحول لحالة

الوصل ON .

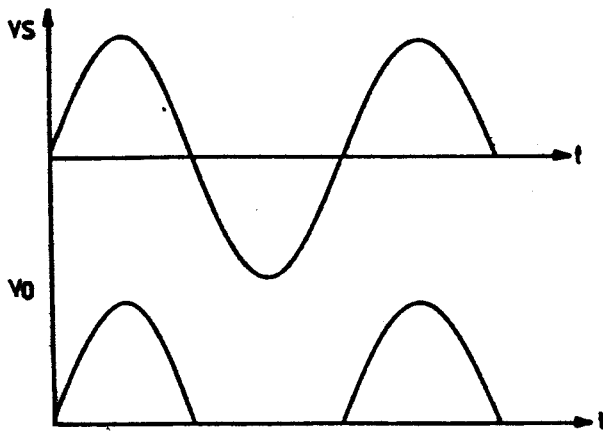
وهذا يؤدي لوصول

التيار الكهربى إلى المقاومة R_L وبمجرد انخفاض فرق الجهد بين النقطة A والنقطة B

عن 0.7V فإن الثنائي سوف يتحول لحالة الفصل OFF، وفي هذه الحالة ينقطع مرور

التيار الكهربى والمقاومة R_L وهكذا .

والشكل (١ - ٤) يبين شكل موجة الجهد V_s على أطراف الملف الثانوى



الشكل (١ - ٤)

للمحول T_1 ،

وكذلك شكل

موجة الجهد V_o

على أطراف

المقاومة R_L فى دائرة

التوحيد النصف

موجة المبينة

بالشكل (١)

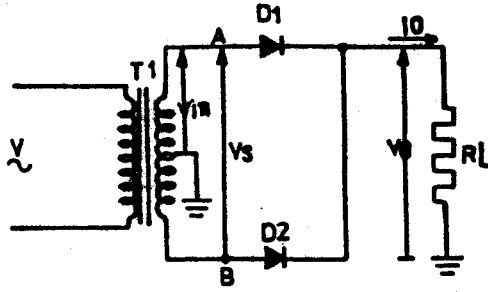
٣-، ويلاحظ أن

نصف الموجة

الموجب هو فقط الذى يظهر على اطراف المقاومة R_L .

ثانياً : دائرة توحيد الموجة الكاملة :

الشكل (١ - ٥) يعرض دائرة توحيد موجة كاملة باستخدام محول له نقطة



الشكل (١ - ٥)

تفرع من المنتصف ، فعندما

يكون الطرف A موجباً فإن

الثنائى D_1 سيكون فى

حالة وصل ON ، ويمر التيار

الكهربرى خلاله وصولاً

للمقاومة R_L ، وذلك فى

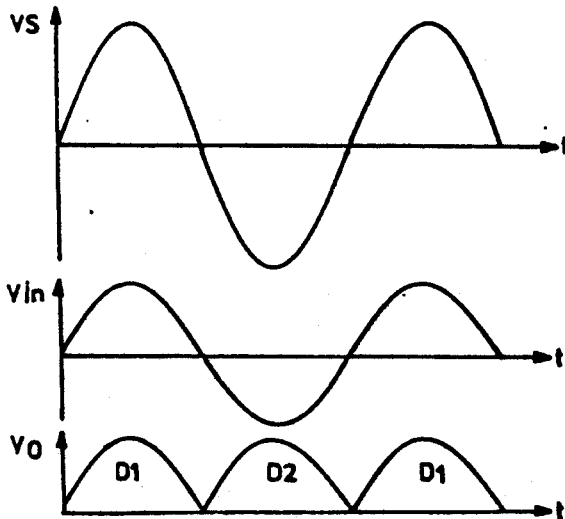
نصف الموجة الموجب

للجهد V_S وعندما يكون

جهد الطرف B موجباً فإن الثنائى D_2 سيكون فى حالة وصل ON ، ويمر التيار

الكهربرى خلاله وصولاً للمقاومة R_L ، وذلك خلال نصف الموجة السالب للجهد V_S .

والشكل (١ - ٦) يبين شكل موجة الجهد للملف الثانوى V_S وموجة الجهد بين



الشكل (١ - ٦)

النقطة A ونقطة المنتصف

أو النقطة B ونقطة

المنتصف V_{in} ، وكذلك

موجة الجهد الخارج على

أطراف المقاومة V_O .

ويلاحظ أن الجهد V_{in}

يساوى نصف

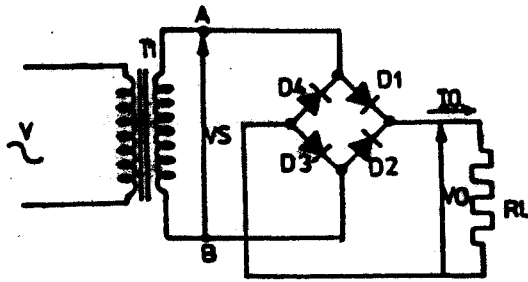
الجهد V_S ويلاحظ أيضاً

أن الجهد على المقاومة R_L

جهد مستمر متغير

القيمة .

أما الشكل (١ - ٧) فيعرض دائرة توحيد موجة كاملة باستخدام قنطرة توحيد،



الشكل (١ - ٧)

ففي نصف الموجة الموجب

لجهد الملف الثانوى V_S

فإن الطرف A يكون

موجباً فيمر التيار الكهربى

فى المسار:

$$A \rightarrow D_1 - R_L \rightarrow D_3 \rightarrow B$$

وفى نصف الموجة

السالبة لجهد الملف الثانوى V_S فإن

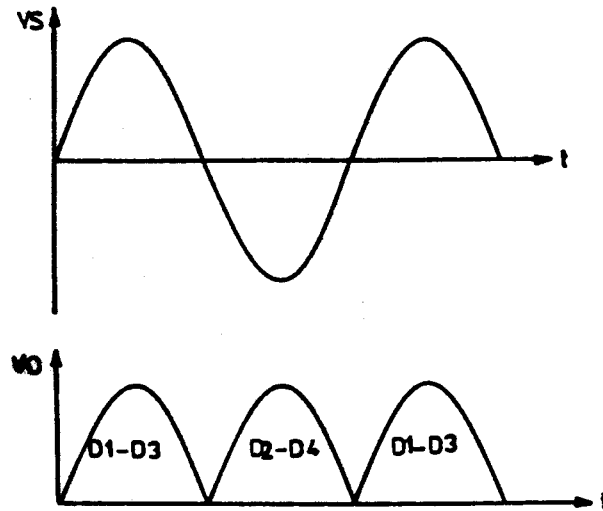
الطرف B يكون موجباً فيمر التيار الكهربى فى المسار:

$$B \rightarrow D_2 \rightarrow R_L \rightarrow D_4 \rightarrow A$$

وبالتالى نحصل على جهد مستمر عند الحمل.

والشكل (١ - ٨) يبين شكل موجة الجهد للملف الثانوى V_S وكذلك موجة

الجهد الخارج على أطراف المقاومة V_O .



الشكل (١ - ٨)

والجدول (١ - ١) يعقد مقارنة بين خواص دوائر التوحيد السابقة.

الجدول (١ - ١)

وجه المقارنة	دائرة توحيد نصف موجة	محول نقطة منتصف	قنطرة توحيد
الجهد الخارج V_O	$0.45 V_s$	$0.45 V_s$	$0.9 V_s$
التيار الخارج I_O	$0.64 I_s$	$1.27 I_s$	$0.9 I_s$
سعة المحول V_A	$3.5 I_O V_O$	$1.74 I_O V_O$	$1.23 I_O V_O$
جهد الملف الثانوي للمحول V_s	$2.2 V_O$	$2.2 V_O$	$1.1 V_O$
التيار المار بالثنائي I_D	I_O	$0.5 I_O$	$0.5 I_O$
الجهد العكسي الأقصى للثنائي (PIV)	$3.14 V_O$	$3.14 V_O$	$1.57 V_O$

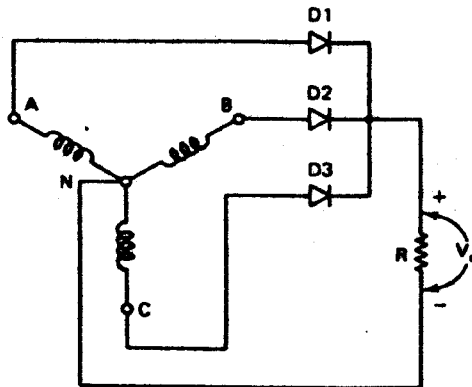
حيث إن:

I_s تيار الملف الثانوي للمحول

١ / ٢ / ٢ - دوائر التوحيد الثلاثية الأوجه:

أولاً: دائرة توحيد نصف موجة:

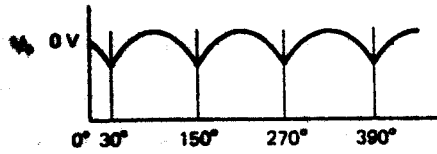
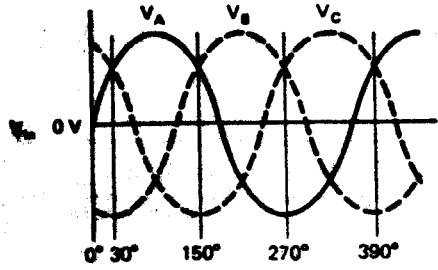
الشكل (١ - ٩) يبين دائرة توحيد نصف موجة ثلاثية الوجه، حيث يتحول



الشكل (١ - ٩)

الثنائي الذي له أعلى جهد لحالة الوصل، وينتقل أعلى جهد عبر هذا الثنائي لمهبط الثنائيين الآخرين فيتحولان لحالة القطع؛ لذلك يصبح في كل لحظة ثنائي واحد في حالة وصل والاثنان الآخران في حالة قطع وهذا مبين بالشكل (١ - ١٠).

ويلاحظ من هذه المنحنيات أنه في الفترة $0 - 30^\circ$ يكون الجهد V_{CN} أعلى جهد فيتحول الثنائي D_3 لحالة



الشكل (١ - ١٠)

الوصل وينتقل الجهد V_{CN} للمقاومة R ليكون V_O .

وفي الفترة $30^\circ - 150^\circ$ فإن أعلى جهد موجب هو V_{AN} فيتحول D_1 لحالة الوصل وينتقل الجهد V_{AN} للمقاومة R ليكون V_O .

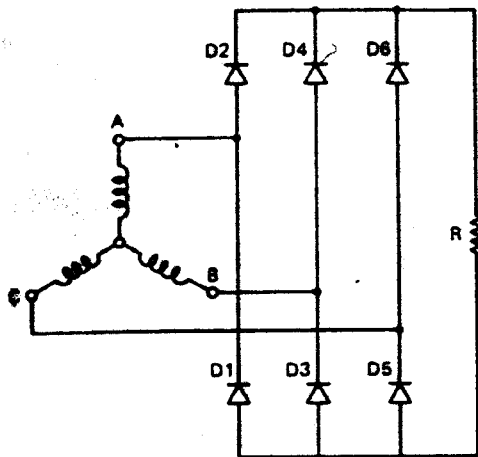
وفي الفترة $150^\circ - 270^\circ$ يكون V_{BN} هو أعلى جهد موجب وينتقل الجهد V_{BN} للمقاومة R ليكون V_O .

وفي الفترة $270^\circ - 390^\circ$ فإن الجهد V_{CN} يكون أعلى جهد موجب وينتقل الجهد V_{CN} للمقاومة R ليكون V_O .

ويكون تردد موجة الخرج مساوياً ثلاث مرات من تردد المصدر المتردد.

ثانياً: دائرة توحيد الموجة الكاملة:

الشكل (١ - ١١) يعرض دائرة توحيد موجة كاملة ثلاثية الأوجه.



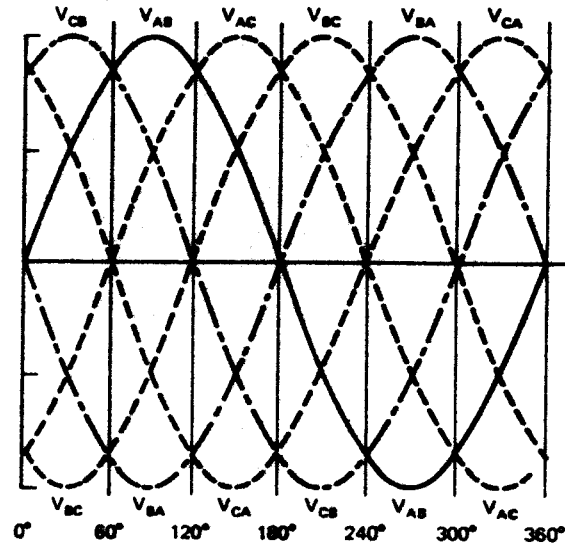
الشكل (١ - ١١)

وعادة يكون هناك ثنائيان في حالة ON في أى لحظة، في حين تبقى أربعة ثنائيات في حالة قطع OFF، ويكون أحد الثنائيات من الثنائيات الفردية D_1, D_3, D_5 والآخر من الثنائيات الزوجية D_2, D_4, D_6 .

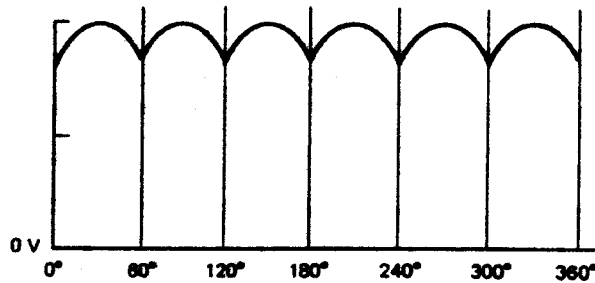
وعادة يمر التيار الكهربى من المصدر من الخط الذى له أعلى جهد موجب فى الثنائى الزوجى

عبر الحمل ثم عبر الثنائي الفردي الذي يؤدي إلى خط المصدر الذي له أعلى جهد سالب؛ ولذلك يمكن تحديد مسار التيار في أي لحظة بتحديد الطرف الأعلى جهداً موجباً والطرف الأعلى جهداً سالباً، ويقوم الطرف الموجب بتحويل الثنائي الزوجي الخاص به لحالة الوصل ON، ويقوم الطرف السالب بتحويل الثنائي الفردي الخاص به لحالة الوصل.

والشكل (١ - ١٢) يعرض شكل موجات الجهد للأوجه الثلاثة ومعكوسهم (الشكل ١)، وكذلك شكل موجة الخرج V_o على المقاومة R (الشكل ب).



(١)



(ب)

الشكل (١ - ١٢)

والجدول (١ - ٢) يبين الواجهة الاعلى - جهد موجب، والاعلى - جهد سالب، وكذلك الثنائيات التى فى حالة وصل فى كل فترة.

الجدول (١ - ٢)

0 - 60	60 : 120	120 : 180°	180 : 240	240 : 300	300 : 360	الفترة وجه المقارنة
C	A	A	B	B	C	الوجه الاعلى جهد موجب
B	B	C	C	A	A	الوجه الاعلى جهد سالب
D ₆	D ₂	D ₂	D ₄	D ₄	D ₆	الثنائى الزوجى الذى فى حالة وصل
D ₃	D ₃	D ₅	D ₅	D ₁	D ₁	الثنائى الفردى الذى فى حالة وصل

والجدير بالذكر انه لتعيين الوجه الاعلى جهداً موجباً نتبع الآتى :

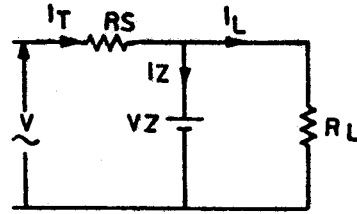
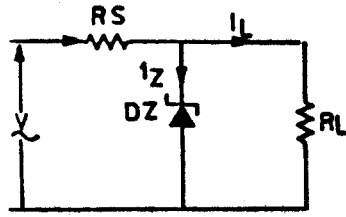
فى الفترة 0 - 60° يكون V_{BC} هو اعلى فرق جهد سالب، أى أن V_{CB} هو اعلى فرق جهد موجب، أى أن الوجه C هو اعلى جهد موجب، والوجه B هو اعلى جهد سالب، وأيضاً الفترة 60 - 120°، فإن V_{AB} هو اعلى جهد موجب، أى أن الوجه A له اعلى جهد موجب، والوجه B له اعلى جهد سالب، وهكذا.

١ / ٢ / ٣ - ثنائى الزينر Zener Diode :

إن ثنائى الزينر هو ثنائى سليكونى له خواص تسمح بإمرار جهد مستمر ثابت فى الانحياز العكسى، وهو يشبه فى الشكل الثنائى العادى.

فعندما يتعرض ثنائى الزينر لانحياز أمامى يعمل كثنائى عادى ويتحول لحالة الوصل ON ويمر التيار الكهربى ويكون فرق الجهد بين طرفيه مساوياً 0.6 : 0.7V تقريباً، وعند تعريض ثنائى الزينر لانحياز عكسى فإن ثنائى الزينر يكون فى حالة قطع فى البداية، وبمجرد زيادة الجهد عن جهد الانهيار للثنائى يتحول الثنائى لحالة الوصل، ويمر تيار كبير فيه، ويكون فرق الجهد على طرفى الثنائى مساوياً جهد الزينر.

ويستخدم ثنائي الزينر لتنظيم الجهد . والشكل (١ - ١٣) يبين دائرة تستخدم



الشكل (١ - ١٣)

ثنائي زينر لتنظيم الجهد على أطراف المقاومة R_L ، بحيث لا يزيد الجهد على أطرافها عن 5.1V، في حين أن (الشكل ب) يبين الدائرة المكافئة، وذلك باستبدال ثنائي الزينر ببطارية جهدها 5.1V.

وفيما يلي أهم المعادلات التي تستخدم مع ثنائي الزينر :

$$I_L = \frac{V_Z}{R_L} \rightarrow 1.1$$

$$I_Z = \frac{V - V_Z}{R_S} - I_L \rightarrow 1.2$$

$$P_Z = V_Z I_Z \rightarrow 1.3$$

حيث إن :

V جهد المصدر .

V_Z الجهد على أطراف ثنائي الزينر .

I_Z التيار المار في ثنائي الزينر .

I_L تيار الحمل .

P_Z القدرة المستهلكة في ثنائي الزينر ويجب ألا تتعدى القيمة المسموح بها من ورق البيانات .

١ / ٢ / ٤ - الثايركتور The Thyrector :

يعمل الثايركتور كما لو كان ثنائيا زينر موصلين معاً خلفاً لحلف، وهو يستخدم لخمّد قفزات الجهد المفاجئة أثناء العبور Transient، وهو يتحول لحالة الوصل في كلا الاتجاهين عند تعدى جهد الدائرة جهده الأقصى، وعادة يكون أحد الثنائين منحازاً أمامياً والثاني يعمل كثنائي زينر، وبهذه الطريقة يقوم الثايركتور بخفض

جهد الشبكة للجهد المقنن.

وفيما يلي رمز الثايركتور:



١ / ٣ - الترانزستور Transistor :

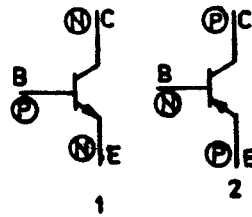
يعتبر الترانزستور من أشهر أشباه الموصلات، وهو يستخدم كعنصر قدرة وعنصر إشارة.

ويمكن تقسيم الترانزستورات بصفة عامة إلى :

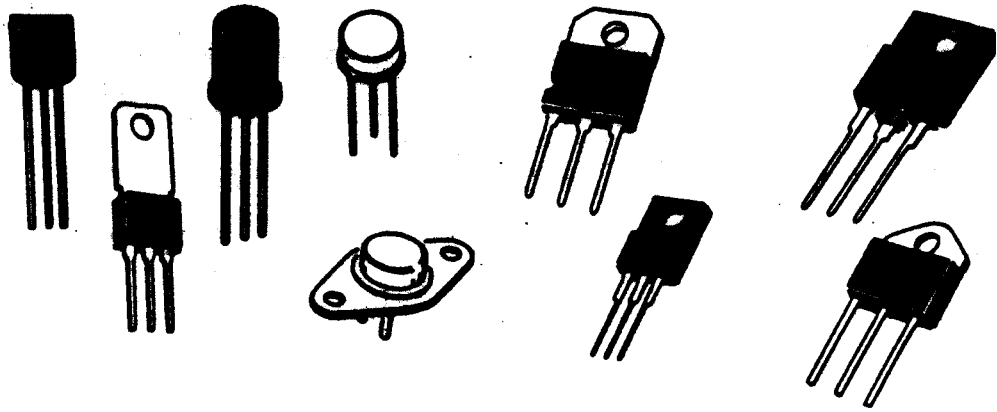
- ١ - ترانزستور ثنائي القطبية BJT .
- ٢ - ترانزستور تأثير المجال الالتصاقى JFET .
- ٣ - ترانزستور تأثير المجال أكسيد المعدن شبه الموصل MOSFET .
- ٤ - ترانزستور أحادى الوصلة UJT .
- ٥ - ترانزستور أحادى الوصلة القابل للبرمجة PUT .

١ / ٣ - الترانزستور الثنائي القطبية BJT :

للترانزستور الثنائي القطبية ثلاثة أرجل، وهى القاعدة Base والباعث Emitter والمجمع Collector، ويصنع الترانزستور من ثلاث طبقات من أشباه الموصلات، وهذه الطبقات بعضها سالب N وبعضها موجب P، وتقسم الترانزستورات حسب قطبية هذه الطبقات إلى ترانزستورات NPN، تتألف من طبقتين سالبتين N وطبقة موجبة P، وترانزستورات PNP تتألف من طبقتين موجبتين وطبقة سالبة N. وفيما يلي رموز هذه الترانزستورات :



فالرمز 1 لترانزستور NPN، والرمز 2 لترانزستور PNP. والشكل (١ - ١٤) يعرض صوراً مختلفة للترانزستورات الموجودة في الاسواق، سواء كانت ترانزستورات إشارة أو ترانزستورات قدرة.



الشكل (١ - ١٤)

ويعتبر الترانزستور الثنائي القطبية في حالة فصل في الحالة الطبيعية، أى أن تيار مجتمعه يساوى صفراً، وعند تعريض القاعدة والباعث لانهياز أمامى وتعريض القاعدة والمجمع لانهياز عكسى يتحول الترانزستور لحالة الوصل. فمثلاً: بالنسبة للترانزستور NPN عندما يكون جهد القاعدة أعلى من جهد الباعث وعندما يكون جهد المجمع أعلى من جهد القاعدة يتحول الترانزستور لحالة الوصل، والعكس بالعكس بالنسبة للترانزستور PNP. وعلى كل حال فمعظم ترانزستورات القدرة تكون NPN؛ لذا سوف نتناول هذا النوع على وجه الخصوص.

وعادة يستخدم الترانزستور ثنائي القطبية كمفتاح في دوائر التحكم في المحركات، فعندما يكون تيار القاعدة مساوياً صفراً فإن هذا يمثل حالة القطع Cut off للترانزستور، ولكن عند مرور تيار قاعدة كاف فإن الترانزستور يتشبع Saturate ويتحول لحالة الوصل الكامل Fully ON ويمر تيار كبير فى المجمع. وعادة فإن فرق الجهد الفعلى بين مجمع وباعث الترانزستور عندما يكون فى حالة تشبع (وصل كامل) $0.2 : 0.4V$.

وتعرف النسبة بين تيار المجمع وتيار القاعدة بمعامل تكبير الترانزستورات

أو بكسب التيار Current gain ويطلق عليها بيتا β أو h_{FE} .

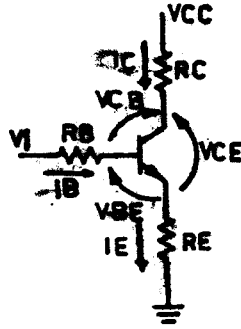
$$h_{FE} = \beta = \frac{I_C}{I_B} \rightarrow 1.4$$

وتتراوح قيمة β للترانزستورات ما بين 35 : 300 والقيمة الطبيعية لها 100.

وعادة يستخدم الترانزستور كمكبر Amplifier أو كمفتاح Switch. وعادة يستخدم في مجال التحكم كمفتاح.

وفي الشكل (١ - ١٥) دائرة بسيطة لترانزستور NPN ومقاومتان.

حيث إن:



الشكل (١ - ١٥)

V_{CC} جهد البطارية.

V_{in} جهد إشارة الدخل بين

القاعدة والباعث.

V_{CE} فرق الجهد بين المجمع

والباعث.

V_{BE} فرق الجهد بين القاعدة

والباعث.

والجدول (١ - ٣) يعرض علاقات التيار وقيم V_{BE} ، V_{CE} عند حالات التشغيل المختلفة للترانزستور.

الجدول (١ - ٣)

الحالة	V_{BE}	V_{CE}	علاقات التيار
CUT OFF قطع	$< 0.6V$	$= V_{CC}$	$I_B = I_C = 0$
تكبير Amplification	$0.6 - 0.7$	$> 0.8V$	$I_C = \beta I_B$ $I_C = \frac{V_{CC} - V_{CE}}{R_L}$
تشبع (وصل كامل) Saturation	$0.7 - 0.8V$	$0.2V$	$I_B = 2.25 \frac{I_C}{\beta}$ $I_B = \frac{V_C - 0.7}{R_B}$

حيث إن:

I_{CS} تيار المجمع عند التشبع.

والمعادلة التالية تعطى القدرة المستهلكة في الترانزستور P_T عندما يكون في حالة تكبير أو تشبع:

$$P_T = V_{CE} \times I_C + V_{BE} \times I_B \rightarrow 1.5$$

ويجب مراعاة عدم تعدى القدرة المستهلكة (المشتتة) Dissipated Power في الترانزستور عند القيم الموصى بها في ورق البيانات Data Sheets للترانزستور.

والشكل (١ - ١٦) يوضح طريقة عمل الترانزستور كمفتاح، فعند توصيل

قاعدة

الترانزستور

بالنقطة A

بواسطة المفتاح

اليدوي يصبح

جهد القاعدة

مساوياً لجهد

الباعث

وكلاهما

يساوي صفراً،

وبالتالى فإن

الترانزستور

يكون في حالة

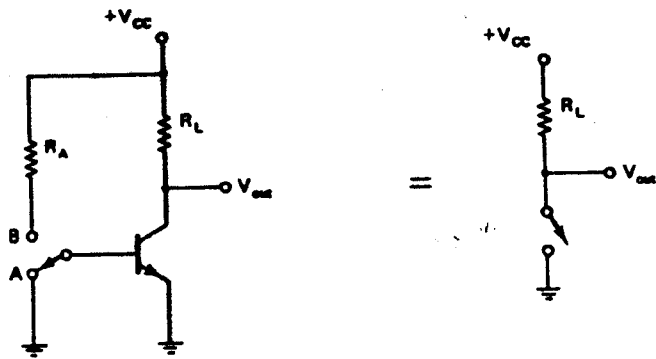
قطع Cut Off،

أما عند توصيل

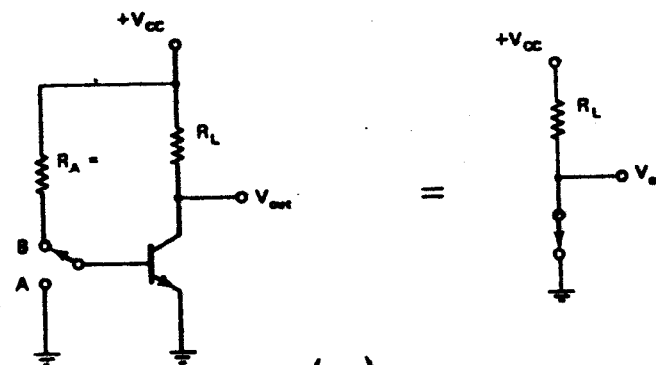
قاعدة

الترانزستور

بالنقطة B



(١)



(ب)

الشكل (١ - ١٦)

المفتاح البدوى يصبح جهد القاعدة أعلى من جهد الباعث، أى يصبح هناك انحياز أمامى بين القاعدة والباعث، وبالتالي فإن الترانزستور سيكون فى حالة وصل ON، ويمكن تمثيله بمفتاح مغلق.

ويراعى ألا يتعدى تيار المجمع الحدود القصوى المنصوص عليها فى ورق بيانات الترانزستور Data Sheet.

والجدير بالذكر أنه يمكن زيادة كسب الترانزستورات بتوصيلها معاً، كما هو مبين بالشكل (١ - ١٧)، ويكون معامل الكسب الكلى مساوياً حاصل كسب الترانزستورات المنفردة.

ففى (الشكل ١) فإن معامل كسب التيار الكلى يساوى β :

$$\beta = \beta_1 \times \beta_2 \rightarrow 1.6$$

حيث إن:

β_1 معامل كسب التيار للترانزستور Q_1

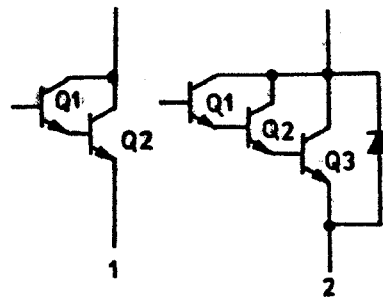
β_2 معامل كسب التيار للترانزستور Q_2

وفى (الشكل ب) فإن معامل كسب التيار الكلى β يساوى:

$$\beta = \beta_1 \times \beta_2 \times \beta_3 \rightarrow 1.7$$

حيث إن:

$\beta_1, \beta_2, \beta_3$ معامل كسب الترانزستورات Q_1, Q_2, Q_3 بالترتيب.

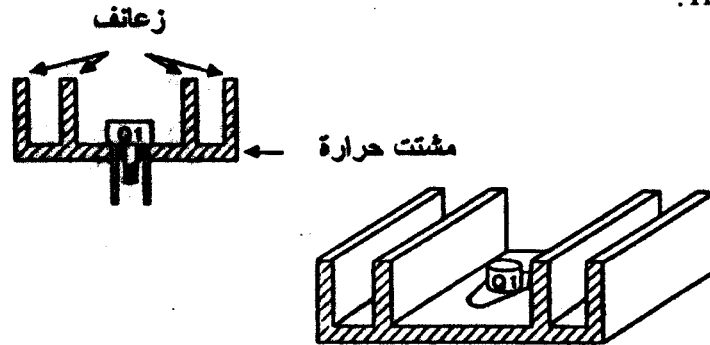


الشكل (١ - ١٧)

وتسمى هذه التوصيلة بتوصيلة دار لنجتون **Darlington**. ويوجد ترانزستورات تحتوى على هذه التوصيلة داخل قالب واحد، ولها ثلاثة أرجل فقط، وتسمى بترانزستورات دار لنجتون، وهى تستخدم فى دوائر القدرة ويصل تيارها إلى 300 A مستمر.

وتتحمل فرق جهد على أطرافها (المجمع - الباعث) عندما تكون فى حالة قطع يساوى 1000V، وتتحول لحالة الوصل فى زمن 2.5 μs وتصل القدرة المشتتة فيها إلى 600W. ويصل معامل كسبها 100 عندما يكون تيار مجمعها 300A، أى أنه يحتاج لتيار قاعدة مقداره 3A لتشغيلها.

والشكل (١ - ١٨) يعرض طريقة تثبيت ترانزستور قدرة على مشتت حرارى Heat Sink.



الشكل (١ - ١٨)

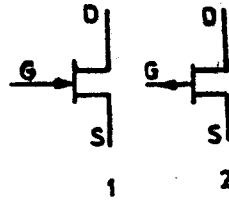
وهناك بعض الأمور التى تحدد استخدام الترانزستورات الثنائية القطبية فى التحكم فى المحركات مثل: القيمة العظمى لتيار المجمع. ففى الوضع الطبيعى للتشغيل فإن تيار المجمع يساوى حاصل ضرب تيار القاعدة فى معامل كسب التيار β . وعند زيادة تيار المجمع لسبب من الأسباب مع ثبات تيار القاعدة فإن ذلك سوف يؤدي لفقد كبير فى القدرة.

وأيضا عند زيادة تيار القاعدة عن مستوى تيار القاعدة اللازم لتشبع الترانزستور فإن هذا سوف يؤدي إلى ارتفاع درجة حرارة الترانزستور ويقلل من كفاءة الترانزستور.

كما أن الترانزستورات تتعرض للتلف بفعل الجهود والتيارات العابرة Transient.

١ / ٣ / ٢ - ترانزستور تأثير المجال الالتصاقى JFET :

يصنع ترانزستور JFET من قناة موجبة P أو سالبة N، وله ثلاثة أطراف، وهى المصرف (D) Drain، والمصدر أو المنبع (S) Source، والبوابة (G) Gate. وفيما يلى رموز ترانزستورات المجال الالتصاقية



فالرمز 1 لترانزستور JFET بقناة N. والرمز 2 لترانزستور JFET بقناة P. والفرق بين الرمزين فى اتجاه السهم الموضوع على البوابة فالسهم الداخلى يعنى ترانزستور بقناة N. والسهم الخارج يعنى ترانزستور بقناة P.

والجدير بالذكر أن ترانزستور JFET ذا القناة N هو الاكثر انتشاراً.

ويؤدى المصدر والمصرف والبوابة نفس وظائف الباعث والمجمع والقاعدة للترانزستور ثنائى القطبية (BJT).

علماً بأن ترانزستور JFET يتم التحكم فيه بجهد الدخل وليس بالتيار، كما هو الحال فى الترانزستور ثنائى القطبية.

فعند تعريض بوابة ومصرف ترانزستور JFET بقناة N لفرق جهد يساوى صفراً، يصبح الترانزستور فى حالة توصيل كامل (تشبع) ويمر أقصى تيار للمصرف، ويكون فرق الجهد بين المصرف والمصدر أقل ما يمكن.

وعندما يصبح فرق الجهد بين البوابة والمصرف بالسالب يقل تيار المصرف، ويقل التيار كلما ازداد انخفاض الجهد عن الصفر حتى ينعدم. ولذلك يعتبر ترانزستور JFET ذو قناة N فى حالة وصل طبيعى Normally on.

وعادة يستخدم ترانزستور JFET كعنصر إشارة .

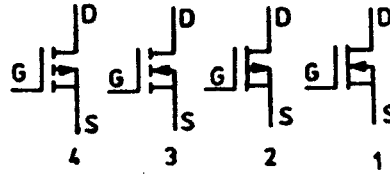
١ / ٣ / ٣ - ترانزستور تأثير المجال أكسيد المعدن شبه الموصل MOSFET :

أحياناً يطلق على ترانزستور MOSFET بترانزستور تأثير المجال ذات البوابة المعزولة IG FET . ويوجد نوعان من هذا الترانزستور، وهما :

١ - ترانزستور نوع النضوب Depletion type .

٢ - ترانزستور نوع التعزيز Enhancement type .

وكلاهما له ثلاثة أطراف تشبه أطراف ترانزستور JFET . وفيما يلي رموز ترانزستورات MOSFET :



فالرمز 1 لترانزستور نوع النضوب بقناة N . والرمز 2 لترانزستور نوع النضوب بقناة P . والرمز 3 لترانزستور نوع التعزيز بقناة N . والرمز 4 لترانزستور نوع التعزيز بقناة P .

والفرق بين ترانزستور MOSFET نوع النضوب وترانزستور MOSFET نوع التعزيز في قطبية فرق الجهد بين البوابة والمصدر V_{GS} والذي يعمل عنده كلاهما، فيعمل ترانزستور النضوب بقناة N عندما يكون فرق الجهد V_{GS} بالموجب أو السالب، ويزداد تيار المصرف I_D بزيادة فرق الجهد عند القطبية الموجبة ويقل بزيادة فرق الجهد عند القطبية السالبة؛ ولذلك يمكن اعتباره ترانزستور في حالة توصيل طبيعي .

والجدير بالذكر أن ترانزستور MOSFET نوع التعزيز بقناة N هو أغلب أنواع ترانزستورات MOSFET انتشاراً، حيث يستخدم عادة كعنصر قدرة . ولقد استطاعت ترانزستورات MOSFET التغلب على مشكلة كبيرة موجودة في

الترانزستورات الثنائية القطبية وهى كبر تيار تشغيلها (تيار القاعدة). فمثلاً: يبلغ تيار التشغيل لترانزستور دارلنجتون معامل كسبه 100 وتيار مجمعه 300A فيكون تيار قاعدته 3A، ويظهر هذا العيب بصورة أوضح فى ترانزستورات القدرة Power transistors المنفردة لانخفاض معامل كسبها، فقد يصل تيار قاعدة ترانزستور قدرة تيار مجمعه 300A ومعامل كسبه 10 حوالى 30A.

فى حين يتم التحكم فى ترانزستور MOSFET نوع التعزيز بقناة N وذلك بتسليط فرق جهد موجب بين البوابة والمصدر. ونظراً لمقاومة الدخل الكبيرة لترانزستور MOSFET فإن تيار بوابة الترانزستور يكون بالميكرو أمبير. ومن أهم المعاملات Parameters التى تؤخذ فى الاعتبار عند التعامل مع ترانزستورات المجال هو الموصلية الانتقالية (g_{fs}) transconductance وتساوى:

$$g_{fs} = \frac{\Delta I_D}{\Delta V_{GS}} \rightarrow 1.8$$

حيث إن:

ΔI_D التغير فى تيار المصدر والناجم عن التغير فى فرق الجهد بين البوابة والمصدر.

ويوجد أنواع من ترانزستورات القدرة MOSFET تصل جهود تشغيلها إلى 650V وتيار تشغيلها إلى 100A.

وتتميز ترانزستورات MOSFET بالسرعات العالية جداً مقارنة بالترانزستورات ثنائية القطبية، فقد تصل سرعة ترانزستورات MOSFET إلى (5nS)، أى (5×10^{-9} S). كما يمكن توصيل أكثر من ترانزستور MOSFET بالتوازي لزيادة سعة التيار، وهذا بالطبع لا يمكن تنفيذه مع ترانزستورات BJT.

وهذه المميزات العظيمة دفعت المصممين للاتجاه إلى ترانزستورات MOSFET نوع التعزيز فى التحكم فى القدرة.

ويعاب على ترانزستورات MOSFET بحساسيتها العالية التى قد تؤدى لتلفها

قبل الاستخدام إذا لم يتعامل معها بحذر.

وفيما يلي أهم الملاحظات التي تراعى عند التعامل مع ترانزستورات تأثير المجال:

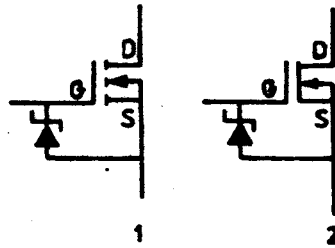
١- يجب فصل التيار الكهربى عن الدائرة أثناء رفع الترانزستور من الدائرة، وذلك لمنع تولد الجهود العابرة التى تتلف الترانزستور.

٢- يتم توصيل معصم اليد للقائم بإصلاح الدوائر التى تحتوى على ترانزستورات MOSFET بأرضى الدائرة أو أرضى الشاسية.

٣- يتم تأريض كاوية اللحام جيداً ولا تستخدم كاوية اللحام التى على شكل مسدس.

والجدير بالذكر أن معظم الأنواع الجديدة من ترانزستورات MOSFET الموجودة بالأسواق تحتوى على ثنائى زينر بين البوابة والمصدر لمنع ارتفاع V_{GS} لقيم غير آمنة 15V، وبالتالي تحمى الترانزستور من الجهود العابرة بالدائرة، وكذلك عند النقل والتداول نتيجة لانتقال الشحنات الإستاتيكية من الأجسام الخارجية إلى أرجل الترانزستور بفعل الاحتكاك. وعادة تقوم الشركات المصنعة بقصر أرجل الترانزستور بحلقة معدنية أو سلك أو صفيحة رقيقة لحماية الترانزستور.

وفيما يلي رموز ترانزستورات MOSFET التى تحتوى على ثنائى زينر:

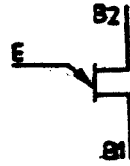


فالرمز 1 الترانزستور MOSFET نوع التعزيز. والرمز 2 لترانزستور MOSFET نوع النضوب.

١ / ٣ / ٤ - الترانزستور الأحادي الوصلة UJT :

يستخدم هذا الترانزستور عادة كعنصر إشارة، وله ثلاثة أطراف، وهي القاعدة الأولى B_1 والقاعدة الثانية B_2 والباعث E ، وهو يشبه الترانزستور المثالي القطبية لحد كبير.

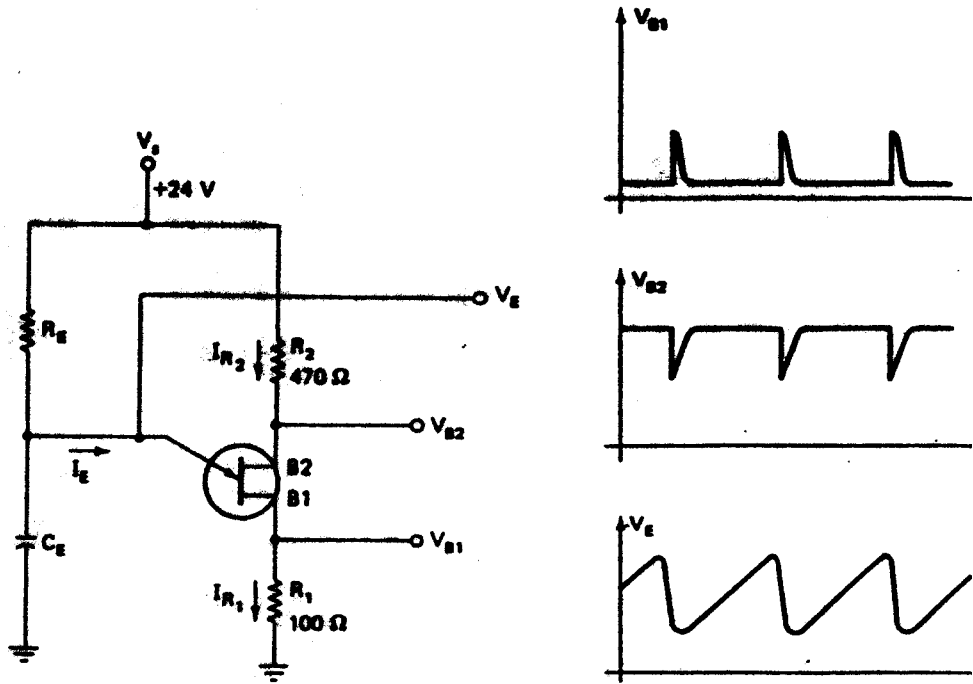
وفيما يلي رمز UJT :



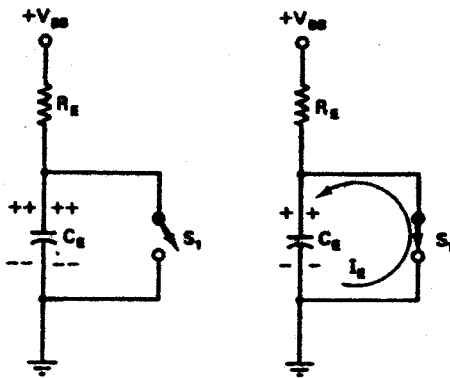
والجدير بالذكر أن UJT يعتبر في حالة قطع طبيعي، وعندما يرفع الجهد بين الباعث E والقاعدة B_1 ليصل للجهد الأقصى V_p والذي يعتمد على خواص UJT يتحول لحالة الوصل ويظل على هذه الحالة حتى عند انخفاض الجهد بين الباعث والقاعدة ليصل للجهد الأدنى V_v والذي يعتمد على خواص UJT فيتحول لحالة القطع.

وعادة يستخدم UJT في بناء المذبذبات وكذلك في دوائر إشعال الشايرستور والترياك كما سيتضح فيما بعد.

والشكل (١-١٩) يعرض دائرة مذبذب متراخي UJT Relaxation oscillator باستخدام UJT مع مقاومة R_E ومكثف C_E وفي نفس الشكل موجات الجهود V_{B2} ، V_{B1} ، V_E .



الشكل (١٩-١)



الشكل (٢٠-١)

ولفهم نظرية عمل هذه الدائرة سنستبدل UJT بمفتاح S_1 ، كما بالشكل (٢٠-١).

فعندما يكون S_1 مفتوحاً فإن المكثف C_E سوف يشحن وصولاً للجهد $(V_{BB} - V_{RE})$. حيث إن V_{BB} هو جهد المصدر المستمر، V_{RE} فقد الجهد في المقاومة R_E ، ويتم ذلك في زمن يساوي $R_E C_E$ ، وعند

غلق المفتاح S_1 فإن المكثف C_E سوف يفرغ شحنته في زمن يساوي $(O * C_E)$ ، أي صفر ثانية، حيث إن مقاومة المفتاح تساوي صفراً.

وبهذه الطريقة يمكن تفسير شكل الموجة الخارجة على الطرف E، حيث يعمل

UJT كمفتاح مفتوح أثناء شحن المكثف C_E وصولاً للجهد تشغيل الترانزستور، فيتحول لحالة الوصل كمفتاح مغلق، فيحدث تفريغ للمكثف وصولاً للجهد الذي يتحول فيه الترانزستور مرة أخرى لحالة القطع كمفتاح مفتوح وهكذا. ونحصل على تردد الموجات الخارجة من الباعث E من المعادلة التالية:

$$F = \frac{1}{R_E C_E} \rightarrow 1.9$$

ولكى نصل لتفسير مقبول لشكل الجهد على B_2 يجب أن نتذكر أنه قبل إشعال UJT فإن المقاومة بين المقاومتين B_1 و B_2 تكون كبيرة، فهي تتراوح ما بين $10K\Omega$: 4. وحيث إن المقاومة R_1 و R_2 تكون عادة صغيرة مقارنة بالمقاومة بين القاعدتين، لذلك فإن الجهد عند القاعدة B_2 سيساوى تقريباً V_{BB} عندما يكون الترانزستور في حالة قطع، وعند إشعال UJT فإن المقاومة بين القاعدتين ستقل إلى الربع تقريباً أثناء فترة تفريغ المكثف C_E ، مما يؤدي لانخفاض فجائي للجهد على القاعدة B_2 ، وبالطبع فإن الجهد على القاعدة B_1 هو معكوس الجهد على القاعدة B_2 .

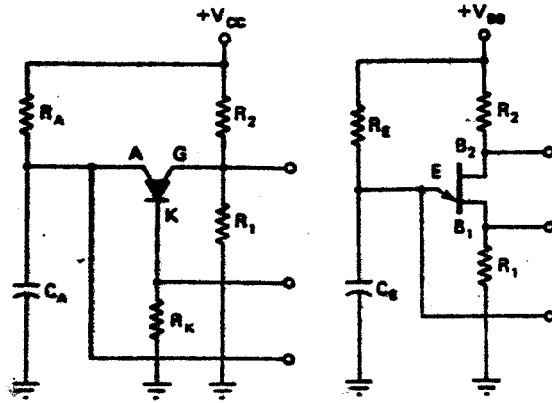
١ / ٣ / ٥ - الترانزستور الأحادي الوصلة القابل للبرمجة (PUT):

ترانزستور PUT له نفس خواص UJT، عدا أنه يمكن التحكم في الجهد V_p الذي يعمل (يشغل) عنده الترانزستور. ولهذا الترانزستور ثلاثة أطراف وهي المهبط Anode والمهبط cathode والبوابة Gate.

وفيما يلي رمز PUT:



ويتميز PUT بأن سرعته عند الوصل والفصل تصل 1/10 من سرعة UJT، كما أنه أكثر استقراراً عند تغير درجات الحرارة.



الشكل (٢١-١)

والشكل (٢١-١) يعرض مذبذباً متراجحاً باستخدام PUT والدائرة المكافئة باستخدام UJT. وفيما يلي الأطراف ذات المخرج المتماثلة في كل من PUT، UJT:

V_G يقابل VB_2

V_K يقابل VB_1

V_A يقابل VE

والجدير بالذكر أن الجهد الأقصى للمصعد والذي يعمل عند PUT نحصل عليه من المعادلة:

$$V_P = V_G + 0.7 \rightarrow 1.10$$

ويمكن أن تكتب بصورة أخرى، كما يلي:

$$V_P = \frac{R_1}{R_1 + R_2} V_{CC} + 0.7 \rightarrow 1.11$$

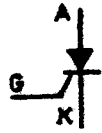
في حين أن تردد المذبذبات الخارجة من المصعد A أو المهبط K أو البوابة G يساوي:

$$F = \frac{1}{R_A C_A} \text{ (HZ)} \rightarrow 1.12$$

١ / ٤- الموحد السليكوني المحكوم (الثيرستور) SCR :

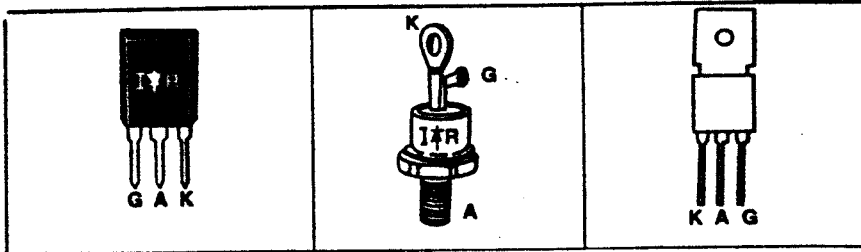
يستخدم الثيرستور عادة كعنصر قدرة وللثيرستور ثلاثة أطراف، وهي المصعد (Anode)A والمهبط (Cathode)K والبوابة (Gate)G .

وفيما يلي رمز الثيرستور:



ويعمل الثيرستور كثنائي إذا كان منحازاً أمامياً ووصلت إشارة جهد موجبة بين البوابة والمهبط؛ ولذلك سمي بالموحد السليكوني المحكوم.

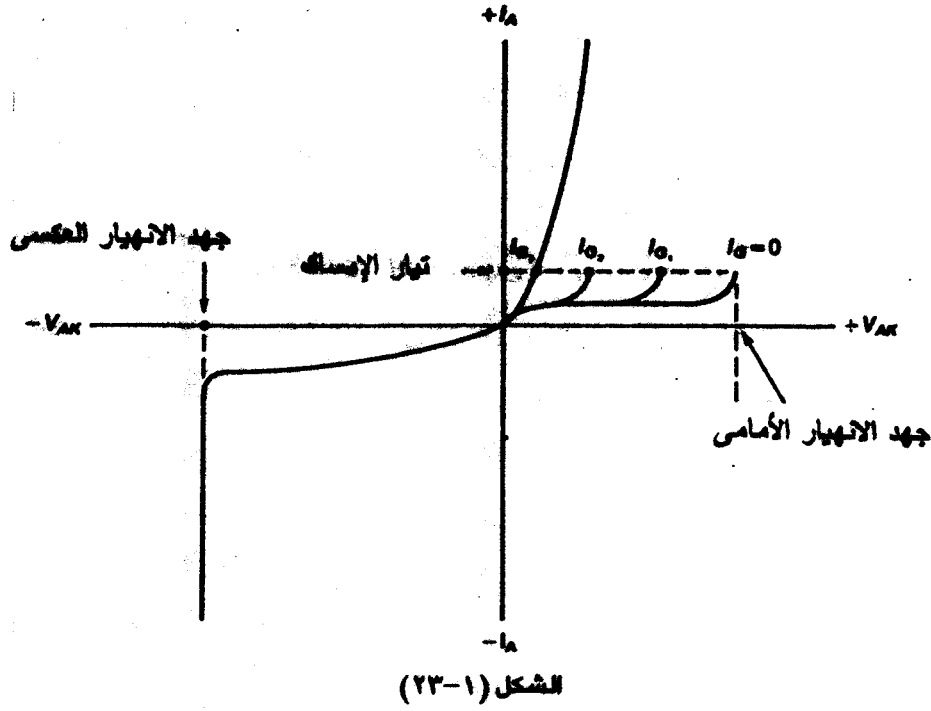
والشكل (٢٢-١) يعرض نماذج مختلفة للثيرستورات



الشكل (٢٢-١)

والشكل (٢٣-١) يعرض منحنى الخواص، والذي يبين العلاقة بين تيار المصعد

و فرق الجهد بين المصعد والمهبط $V_{AK} - I_A$ عند قيم مختلفة لتيار البوابة I_G .



وفيما يلي شرح منحنى الخواص للثايرستور:

- ١- إذا كان تيار البوابة يساوى صفراً ويرمز له بالرمز I_{G0} فإن الثايرستور يكون فى حالة قطع (فصل) OFF، ويكون هناك مقاومة كبيرة جداً بين المصعد والمهبط، ولكن إذا زاد الجهد بين المصعد والمهبط وصولاً للجهد الانهيار الأمامى V_{BO} فى هذه الحالة يتحول الثايرستور لحالة الوصل ويمر تيار المصعد. علماً بأن الثايرستور غير مصمم للعمل بهذه الطريقة فمن المحتمل انهياره.
- ٢- عند وصول إشارة جهد موجبة بين البوابة والمهبط يمر تيار فى بوابة الثايرستور، وبالتالي فإن الجهد اللازم لتحويل الثايرستور لحالة الوصل ON سوف يقل عن V_{BO} ، فكلما ازداد تيار البوابة I_G قل V_{AK} اللازمة لإشعال الثايرستور (لتحويل الثايرستور لحالة الوصل).
- ٣- بعد تحويل الثايرستور لحالة الوصل يظل على هذه الحالة حتى بعد انخفاض

قيمة تيار البوابة I_G للصفر، ولكن بمجرد انخفاض تيار المصعد I_A عن تيار الإمساك I_H (وهو تيار المصعد الأدنى الذى يحافظ على الثايرستور فى حالة وصل بعد إشعاله) يتحول الثايرستور لحالة القفل.

والجدير بالذكر أنه يجب توافر شرطين فى إشارة الجهد اللازمة لإشعال الثايرستور V_{GK} ، وهما:

- ١- أن يكون زمن الإشارة كافياً لإحداث إشعال، ويجب ألا يقل عن $10\mu s$.
 - ٢- أن يكون التيار I_G المتولد نتيجة لتسليط إشارة الجهد V_{GK} كافياً لإحداث إشعال عند قيمة V_{AK} ، علماً بأنه يطلق على أدنى جهد لازم لإشعال الثايرستور V_{GT} وأدنى تيار بوابة لإشعال الثايرستور I_{GT} .
- ويتحول الثايرستور لحالة الوصل فى زمن يتراوح ما بين $(1:5\mu s)$ ، ويجب ألا يقل تيار البوابة اللازم لإشعال الثايرستور عن $(2: 4I_{GT})$.
- ١ / ٤ / ١ طرق إطفاء الثايرستور:

من المشاكل التى نتعرض لها فى دوائر الثايرستور مشكلة إطفاء الثايرستور، أى تحويله لحالة القطع، حيث يبقى الثايرستور فى حالة وصل طالما أن تيار المصعد I_A أكبر من تيار الإمساك I_H .

وهناك عدة طرق لإطفاء الثايرستور نذكر منها:

- ١- استخدام الثايرستور فى دوائر التيار المتردد. فمن المعروف أن الموجة الجيبية للتيار المتردد تصل للصفر مرتين فى الدورة الواحدة، وحيث إن الثايرستور يعمل كموحد فإنه يعمل على إمرار نصف الموجة الموجب فقط، وبمجرد وصولها للصفر يحدث إطفاء ذاتياً للثايرستور Self Commutation، ويتحول الثايرستور لحالة القطع إلى أن يتم إشعاله مرة أخرى.
- ٢- استخدام الثايرستور فى دوائر توحيد الموجة الكاملة غير المرشحة، حيث ينطفئ الثايرستور كلما أصبح فرق الجهد بين المصعد والمهبط مساوياً للصفر لانخفاض تيار البوابة فى هذه الحالة عن تيار الإمساك I_H .

٣- استخدام مفتاح يدوي أو مفتاح الكتروني بالتوازي مع الثايرستور، فبمجرد غلق للمفتاح ينطلق الثايرستور لتحول مسار التيار المار في الثايرستور ليمر في المفتاح.

٤- استخدام مفتاح يدوي بالتوازي مع الثايرستور، فبمجرد فتح المفتاح اليدوي ينطلق الثايرستور لانعدام مرور التيار في الثايرستور.

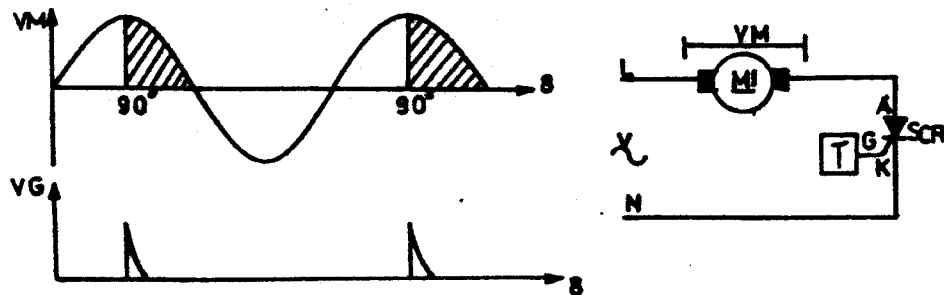
٥- توصيل مكثف مشحون بالتوازي مع الثايرستور بطريقة تجعل الثايرستور يتعرض للجهد معاكس بين المصعد والمهبط فيقل تيار المصعد I_A إلى قيمة أقل من تيار إمساك I_H ، فيتحول الثايرستور لحالة القطع.

١ / ٤ / ٢ - زاوية إشعال الثايرستور (α) Firing angle :

من أهم المصطلحات الفنية المستخدمة مع الثايرستور زاوية الإشعال α وهي الزاوية التي يتحول عندها الثايرستور من حالة القطع لحالة الوصل، وذلك لحظة وصول إشارة إشعال للبوابة.

والشكل (١-٢٤) يبين دائرة للتحكم في محرك تيار مستمر مستخدماً ثايرستور (الشكل أ) وشكل موجة الجهد على أطراف المحرك، وكذلك نبضات إشعال الثايرستور (الشكل ب).

ويلاحظ أن نبضة الإشعال تصل للبوابة عندما تكون $\alpha = 90^\circ$ ، ويكون الجهد على أطراف المحرك هو الجزء المهشّر فقط أما باقي الموجة الموحدة فتكون على أطراف الثايرستور V_{AK} .

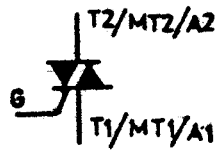


الشكل (١-٢٤)

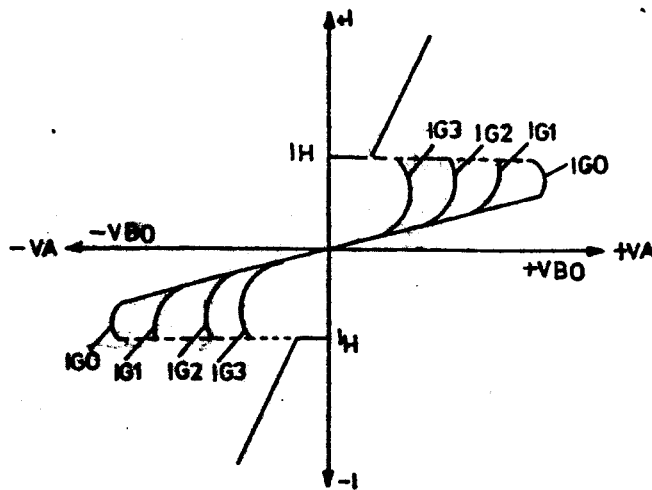
ويعمل الثايرستور تماماً كمحرك، حيث يمنع وصول نصف الموجة السالبة للمحرك، ويلاحظ أنه كلما ازدادت زاوية الإشعال قل جهد أطراف المحرك، ويساوى صفرًا عندما تكون زاوية الإشعال α مساوية 180° ، بينما يكون الجهد على الحمل أكبر ما يمكن عندما تكون زاوية الإشعال α مساوية للصفر.

١/٥ - الترياك Triac:

يتميز الترياك عن الثايرستور بأنه يسمح بمرور التيار في الاتجاهين. وللترياك ثلاثة أطراف تماماً مثل الثايرستور، وهي: المصعد الأول ويرمز له A_1 أو T_1 أو MT_1 ، والمصعد الثاني ويرمز له A_2 أو T_2 أو MT_2 ، والبوابة ويرمز لها G . وفيما يلي رمز الترياك:



والشكل (٢٥-١) يعرض منحني الخواص، والذي يعطى العلاقة بين تيار المصعد I_A وفرق الجهد بين المصعدين $A_2 - A_1$.



الشكل (٢٥-١)

وبلاحظ أن الترياك يسمح بمرور التيار في الاتجاهين، ويتحول لحالة الوصل ON إما ذاتياً عند وصول فرق الجهد بين المصعدين للجهد الانهيار الفوقى $V_{BO}+$ ، أو عند وصول نبضة تيار للبوابة، وذلك عند تحقق أحد الحالات التالية:

١- عندما يكون جهد MT_2 موجباً وجهد البوابة G موجباً تصل نبضة موجبة، ويرمز لها عادة برمز $I+$.

٢- عندما يكون جهد MT_2 موجباً وجهد البوابة G سالباً تصل نبضة سالبة، ويرمز لها عادة بالرمز $I-$.

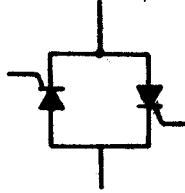
٣- عندما يكون جهد MT_2 سالباً وجهد البوابة G موجباً تصل نبضة سالبة، ويرمز لها عادة بالرمز $III+$.

٤- عندما يكون جهد MT_2 سالباً وجهد البوابة G سالباً تصل نبضة سالبة، ويرمز لها بالرمز $III-$.

والجدير بالذكر أن حساسية الترياك تكون أكبر ما يمكن عند الحالة $I+$ ، $III-$ ، وتقل الحساسية نوعاً ما في الحالة $I-$ ، وتكون الحساسية أقل ما يمكن في الحالة $III+$ ، ولذلك لا تستخدم هذه الحالة عادة لإشعال الترياك.

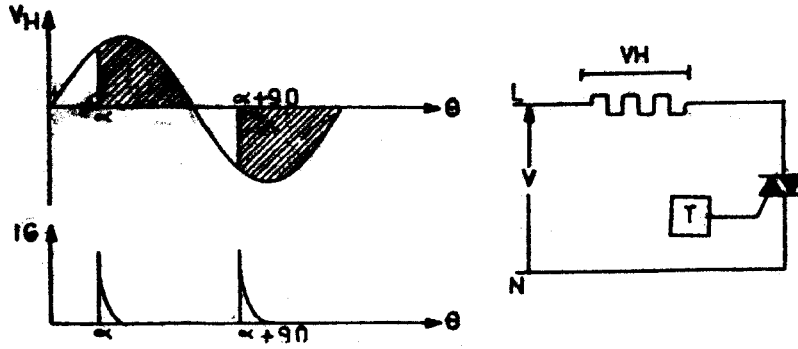
وهناك حدود لاستخدام الترياك في التحكم في دوائر القوى، وذلك لأن الحد الأقصى للجهد العكسي للترياقات يساوى 1000V والتيار الأقصى 200A، كما أن تركيب الترياك يجعله مناسباً عند الترددات 50:60HZ، في حين أن الثايرستورات يمكن استخدامها عند ترددات تصل إلى 600HZ وكذلك عند الجهود والتيارات الفائقة. فعند التيارات والجهود العالية جداً يمكن استخدام عدد 2 ثايرستور موصلين خلفاً لخلف للحصول على مكافئ للترياك، وذلك عند عدم توفر ترياك يتحمل هذه التيارات وهذه الجهود.

والشكل (٢٦-١) يبين طريقة توصيل ثايرستورين للحصول على مكافئ الترياك.



الشكل (٢٦-١)

ولا تختلف زاوية إشعال الترياك α عن زاوية إشعال الثايرستور α . والشكل (٢٧-١) يبين دائرة ترياك تتحكم في سخان كهربى وشكل موجة الجهد على أطراف السخان V_H ، وكذلك نبضات إشعال الترياك I_G .



الشكل (٢٧-١)

حيث إن :

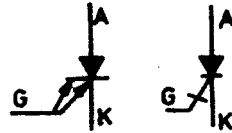
T تعنى دائرة إشعال الترياك .

ويلاحظ أن نبضات الإشعال تصل لبوابة الترياك فى نصف الموجة الموجب، وكذلك نصف الموجة السالب، كما أن الترياك يمرر التيار فى الاتجاهين .

والجدير بالذكر أنه كلما ازدادت زاوية الإشعال قل الجهد المسلط على الحمل V_H (الجزء المهشّر) . فعندما تكون α مساوية 180° فإن الجهد المسلط على الحمل V_H سيساوى صفراً، وعندما تكون α مساوية 0° فإن الجهد المسلط على الحمل V_H سيكون أكبر ما يمكن .

١ / ٦ الثايرستورات ذات بوابة الإطفاء (GTO) : Gate turn Off Thyristor

تعد صفة الإمساك للثايرستورات العادية SCR'S من أهم عيوبها، حيث تظل الثايرستورات العادية فى حالة وصل ON إلى أن ينخفض التيار المار فيها عن تيار الإمساك. أما GTO فيمكن إشعاله وإطفائه فى أى لحظة. فعند وصول نبضة جهد موجبة للبوابة يشتعل GTO، وعند وصول نبضة جهد سالبة للبوابة ينطفئ GTO ويلاحظ أن عدد أرجله ثلاثة، وهى المهبط (K) Cathode، والمصعد Anode (A)، والبوابة (G) Gate.



مميزات وعيوب GTO :

أولاً: مميزاته :

١- له سرعة وصل وفصل كبيرة جداً مقارنة بالثايرستورات المعتادة خصوصاً عند الترددات التى تصل إلى 10 KHZ.

٢- يمكن إشعالها بتيار بوابة يساوى عدة عشرات من الملى أمبيرات، ويمكن إطفائها بتيار بوابة حوالى عدة مئات من الملى أمبيرات.

ثانياً: عيوبه :

١- ارتفاع فقد الجهد بين مصعده ومهبطه عند تحوله لحالة الوصل، فيصل فقد الجهد بين مصعده ومهبطه 3:4V، فى حين يتراوح فقد الجهد بين مصعد ومهبط الثايرستور العادى ما بين 1:2V.

والجدير بالذكر أنه يطلق أحياناً على GTO اسم مفتاح ببوابة تحكم

(GCS) Gate Controlled Switch.

٧ / ١ عناصر الإشعال Trigger Devices :

يوجد العديد من العناصر المستخدمة في دوائر إشعال الفايبرستورات والترياكات مثل :

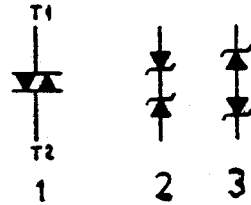
- ١- الدياك Diac .
- ٢- المفتاح السليكوني الاحادى الاتجاه SUS وموحد شوكلى .
- ٣- المفتاح السليكوني الثنائى الاتجاه SBS .
- ٤- الترانزستور الاحادى الوصلة UJT (الفقرة ١ / ٣ / ٤) .
- ٥- الترانزستور الاحادى الوصلة القابل للبرمجة PUT (الفقرة ١ / ٣ / ٥) .

١ / ٧ / ١ الدياك Diac :

الدياك هو أحد العناصر العاملة بعد الانهيار الفوقى، وهو يندرج تحت عائلة الثايرستور، ويسمى أحياناً بالموحد الثنائى الاتجاه .

ويسمح الدياك بمرور التيار فى اتجاهين، ويعمل بدون بوابة تحكم، وله طرفان وهما T_1 ، T_2 ، وهو يسمح بإمرار التيار الكهربى عندما يصل فرق الجهد بين الطرفين T_1 ، T_2 ، الجهد الانهيار له . وعمل الدياك يشبه عمل عدد ثنائيين زينر متصلين وجهاً لوجه أو خلفاً لخلف .

وفيما يلى الرمز المكافئ للدياك والرموز المكافئة له :

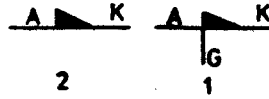


ويعتبر الدياك فى حالة قطع إلى أن يصبح الجهد بين طرفيه حوالى $32V \pm$ تقريباً، حينئذ يتحول الدياك لحالة الوصل، وبمجرد انخفاض التيار المار فيه عن تيار الإمساك I_H يتحول الدياك لحالة القطع تماماً كالترياك، وهو يستخدم عادة فى إشعال الترياك .

١ / ٧ / ٢ المفتاح السليكونى الأحادى الاتجاه SUS وموحد شوكلى :

المفتاح السليكونى الاحادى الاتجاه SUS له ثلاثة اطراف، وهم: المصعد A والمهبط K والبوابة G. أما موحد شوكلى Schokley والذي يسمى أحياناً الموحد الرباعى الطبقات فله طرفان وهما المصعد A والمهبط k.

وفيما يلى رمز المفتاح السليكونى SUS (الرمز 1) ورمز موحد شوكلى (الرمز 2):



ويتشابه كل من SUS وموحد شوكلى حيث يعمل كلاهما عند جهد انهيار أمامى صغير يساوى $+8V$ تقريباً، فى حين أن جهد الانهيار العكسى لهما كبير يكافئ جهد الانهيار العكسى للثايرستور.

وعادة فإن المفاتيح السليكونية SUS الموجودة بالأسواق لها جهد انهيار أمامى فوقى يساوى $+8V$ وتيار التشغيل أقل من $1A$. وتستخدم المفاتيح السليكونية SUS فى دوائر إشعال الثايرستورات SCR'S، ويمكن تقليل جهد الانهيار الفوقى للمفتاح SUS، باستخدام ثنائى زنبر، حيث يوصل مهبطه مع بوابة SUS، ويوصل مهبط الزنبر مع بوابة SUS، فيهبط جهد الانهيار الامامى للمفتاح السليكونى SUS ليصل إلى $1V$ بدلاً من $8V$.

أما موحدات شوكلى فيكون لها جهد انهيار فوقى يتراوح ما بين $(10:400V)$ حسب الطراز، وتحمل تيارات نبضية لفترة قصيرة تصل إلى $100A$ ، وهى تستخدم أيضاً فى دوائر إشعال الثايرستورات SCR'S.

١ / ٧ / ٣ - المفتاح السليكونى ثنائى الاتجاه SBS :

لهذا العنصر ثلاثة أطراف، وهم: المصعد الاول A_1 والمصعد الثانى A_2 والبوابة G.

وفيما يلي رمز المفتاح السليكوني ثنائي الاتجاه SBS:



وتتميز المفاتيح السليكونية الثنائية الاتجاه بالميزات التالية:

- ١- يتراوح جهد الانهيار الفوقى الذى يعمل عنده SBS ($\pm 8V$) وهذا صغير بالمقارنة بجهد الانهيار الفوقى للدياك والذى يساوى $+32V$.
 - ٢- ينخفض الجهد بين المصعدين ليصل إلى $1V$ بعد أن يعمل SBS وهذا غير متحقق بنفس الدرجة فى الدياك Diac.
 - ٣- مستقرة عن درجات الحرارة المختلفة، حيث إن جهد الانهيار الفوقى لها يزداد بمقدار $0.16V/100^{\circ}C$.
 - ٤- يمكن تخفيض جهد الانهيار الامامى إلى حوالى $1V$ ، وذلك باستخدام ثنائى زنير، حيث يوصل مصعد الزنير ببوابة المفتاح السليكونى SBS ويوصل مهبط الزنير بالمصعد $A1$.
- وعند تعريض البوابة لجهد سالب بالنسبة لجهد المصعد A_2 يمر تيار بوابة I_G فيعمل على خفض جهد الانهيار الفوقى للـ SBS إلى $1V$ بدلاً من $+8V$ ، وتستخدم هذه الخاصية للتخلص من ظاهرة الرجوعية Hysteresis والتي تحدث عند استخدام الدياك فى إشعال الترياك، وهذا سيتضح فيما بعد.

١ / ٨ الالكترونيات الضوئية:

إن جميع أشباه الموصلات تتفاعل مع الضوء لحد ما، مما دفع المصممين لتصميم بعض العناصر الالكترونية الضوئية لتعمل كحساسات للضوء أو باعثات للضوء، وسوف نتناول بعضها بشكل موجز فى هذه الفقرة:

١- الثنائى الباعث للضوء LED:

وهو يشبه لحد كبير لمبة صغيرة باللون مختلفة وهو يستخدم للإشارة، وعادة لا

ينبعث الضوء من الثنائي الباعث للضوء حتى يصبح جهد الانحياز الأمامي أكبر من 2V، أما عند الانحياز العكسي فإن ثنائي LED لا يضيء. وتعتمد شدة إضاءة LED على شدة التيار المار فيه، وتتراوح ما بين (5:25mA)، وهناك نوعان من الثنائيات الباعثة للضوء، الأولى باعثة للضوء المرئي وتسمى VLED، والثانية باعثة للضوء غير المرئي (أشعة تحت الحمراء)، وتسمى IRLED. كما يوجد عدة أنواع من الثنائيات حسب تيارها، فالأولى تسمى منخفضة القدرة (5mA)، والثانية قياسية وتيارها (10mA)، والثالثة عالية القدرة وتيارها (20mA).

٢- الترانزستور الضوئي Photo transistor :

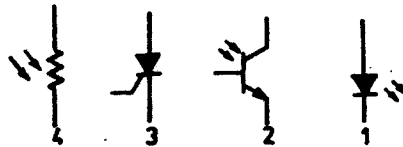
وهو يشبه الترانزستور العادي، فيما عدا أنه له سطح زجاجي يسمح بسقوط الشعاع الضوئي على وصلة الترانزستور، فإذا تعرض الترانزستور الضوئي للضوء فإن تيار المجمع سوف يزداد بزيادة شدة الشعاع الضوئي والعكس بالعكس.

٣- الثايرستور الضوئي Light Activated SCR (LASR) :

وهو يشبه الثايرستور العادي في عمله، عدا أنه يحتوى على سطح زجاجي يسمح بسقوط الشعاع الضوئي على وصلته، ويعمل (LASR) كعنصر إمساك، فبمجرد سقوط شعاع ضوئي عليه يحدث إشعال له، ولا يمكن إطفائه إلا بتقليل تيار المصعد عن تيار الإمساك له. ويمتاز الثايرستور الضوئي بقدرته على حمل تيارات عالية لا يقدر على حملها كل من الثنائي الضوئي والترانزستور الضوئي.

٤- المقاومة الضوئية LDR :

وهي تصنع من مواد شبه موصلة مثل سيلينيد الكاديوم، وتغطي بالسيراميك، وتوضع داخل غلاف زجاجي. وتتغير مقاومة LDR عند تعرضها لشعاع ضوئي، فتقل المقاومة من عدة ميجا أوم إلى عدة كيلو أوم. وفيما يلي رموز كل من

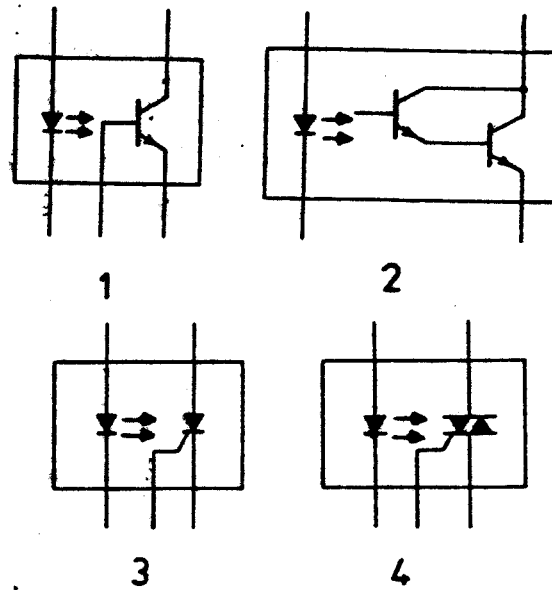


الثنائي المشع للضوء LED (الرمز 1) والترانزستور الضوئي (الرمز 2) والفايرسكوير الضوئي (الرمز 3) والمقاومة الضوئية (الرمز 4).

٩ / ١ - عناصر الارتباط الضوئية العازلة photo Coupled Isolators :

تتكون عناصر الارتباط الضوئية العازلة من ثنائي باعث للضوء وعنصر إحساس ضوئي، مثل : المقاومة الضوئية أو الترانزستور الضوئي أو الثايرستور الضوئي أو الترياك الضوئي، وتستخدم عناصر الارتباط الضوئية العازلة في عزل دوائر التحكم عن دوائر القدرة.

وفيما يلي رموز بعض عناصر الارتباط الضوئي العازلة :



فالرمز 1 لوحدة ارتباط ضوئية بخرج ترانزستور ضوئي .

2 لوحدة ارتباط ضوئية بخرج ترانزستور دارلنجتون ضوئي .

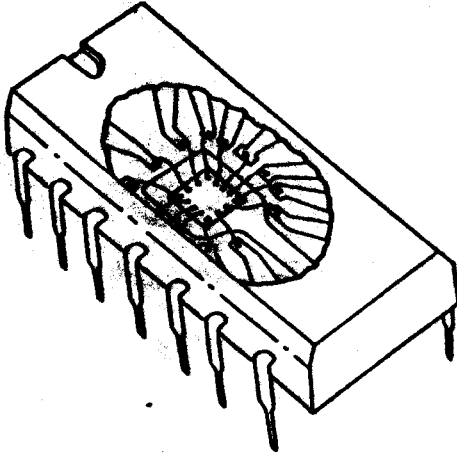
3 لوحدة ارتباط ضوئية بخرج LASCR .

4 لوحدة ارتباط ضوئية بخرج ترياك ضوئي .

ويصل جهد عزل عناصر الارتباط الضوئية عدة كيلو فولتات، ويختلف تبعاً للتصميم، ويمكن معرفة جهد العزل من ورق البيانات .

١٠ / ١ - الدوائر المتكاملة الخطية والرقمية :

إن الدائرة المتكاملة هي عنصر إلكتروني صغير، وهي تستخدم بدلاً من دائرة مطبوعة تحتوي على عناصر إلكترونية متعددة، فهي تحمل محل مجموعة من الترانزستورات والمكثفات والمقاومات... إلخ لأداء وظيفة معينة. وهناك أشكال متعددة للدوائر المتكاملة أكثرها انتشاراً شريحة بصفون من الأرجل DIL كما بالشكل (١ - ٢٨).



الشكل (١ - ٢٨)

ويمكن تقسيم الدوائر المتكاملة إلى دوائر متكاملة خطية Linear ودوائر متكاملة رقمية Digital. وسوف نتناول في هذه الفقرة بعض الدوائر المتكاملة التي سنستخدمها في هذا الكتاب مثل :
١ - المؤقت الزمني 555.
٢ - المذبذب الاحادي الاستقرار 74121.

٣ - دوائر متكاملة لإشعال الثايرستور والترياك عند العبور بالصفر طراز :
443 A - TDA 1024 - CA 3059.

٤ - الدائرة المتكاملة للتحكم في الطور طراز 'TDA 2086A.

٥ - دوائر متكاملة للمكبرات الموازنة طراز NE 544 و NE 543.

١ / ١٠ / ١ - المؤقت 555 :

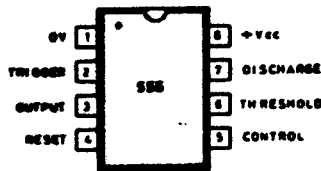
الشكل (١ - ٢٩) يعرض المسقط الأفقي

للدائرة المتكاملة طراز 555.

التعريف بأرجل المؤقت 555 :

الرجل 1 : توصيل بأرض المنبع.

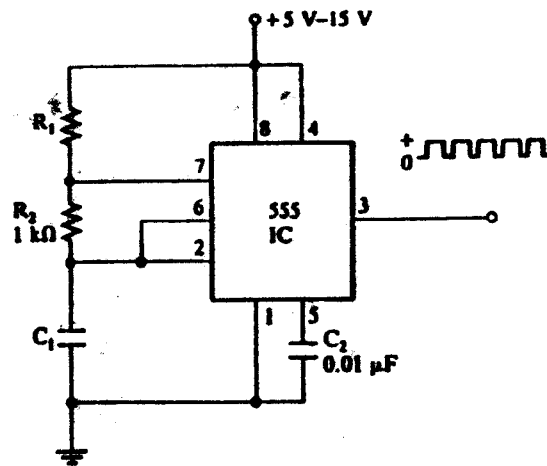
الرجل 8 : توصيل بالجهد الموجب لمصدر



الشكل (١ - ٢٩)

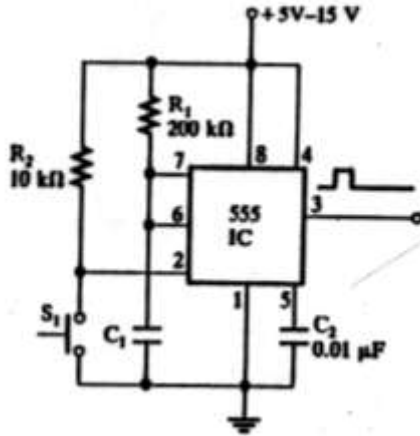
- التيار المستمر $V_{CC} +$ والذي يتراوح ما بين $(+5V : +15V)$.
- الرجل 3: خرج المؤقت 555. وله حالتان، منخفضة $0V$ وعالية وتساوى الجهد $+V_{CC}$.
- الرجل 2: مدخل الإشعال.
- الرجل 5: مدخل جهد التحكم وإذ لم تستخدم توصيل بالأرضى من خلال مكثف سعته $0.01\mu F$.
- الرجل 6: جهد العتبة Threshold Voltage.
- الرجل 7: طرف التفريغ للمكثف.
- الرجل 4: مدخل التحرير وعادة توصيل مع الجهد الموجب للمنع $V_{CC} +$.
- استخدامات الدائرة المتكاملة للمؤقت 555:
- تستخدم دائرة المؤقت 555 كمذبذب لا مستقر كما بالشكل (١ - ٣٠)، ويكون تردد موجات الخرج المربعة مساوياً.

$$F = \frac{1.46}{C(R_1 + R_2)} \rightarrow 1.13$$



الشكل (١ - ٣٠)

ويستخدم للوقت 555. كمذبذب احادى الاستقرار لتوليد نبضة واحدة عند الضغط على الضابط S كما بالشكل (٣١ - ١).



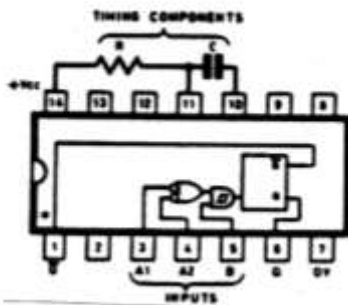
الشكل (٣١ - ١)

ويكون زمن النبضة مساوياً:

$$T = 1.1 C_1 R_1 \rightarrow 1.14$$

علماً بأن المقاومة R_1 تتراوح ما بين $1K \Omega$: $3.3M \Omega$ ، أما المكثف C_1 فتتراوح قيمته ما بين $470 pF$: $470 \mu F$ ، ويتراوح زمن النبضة ما بين $(t_{rms}: 30 min)$.

١ / ١٠ / ٢ - الدائرة المتكاملة للمذبذب الأحادى الاستقرار طراز 74121:



الشكل (٣٢ - ١)

تستخدم هذه الدائرة المتكاملة في بناء المذبذبات الاحادية الاستقرار، والشكل (٣٢ - ١) يبين طريقة توصيل مقاومة R ومكثف C مع الدائرة المتكاملة 74121 للحصول على مذبذب احادى الاستقرار.

وتحدد المداخل A_1, A_2, B طريقة الإشعال وهناك ثلاثة طرق مختلفة للإشعال:

١ - يوصل A_1, A_2 بجهد منخفض (Low) يساوى 0.2V وبالتالي يمكن إشعال المذبذب عند وصول نبضة صاعدة (أى تنتقل من جهد منخفض 0.2V + لجهد عال أكبر من 2.4V) إلى المدخل B.

٢ - يوصل A_1, B بجهد عال High أكبر من 2.4V وأصفر 5V وبالتالي يمكن إشعال المذبذب بوصول نبضة هابطة للمدخل A_2 .

٣ - يوصل B, A_2 بجهد عال High، وبالتالي يمكن إشعال المذبذب بوصول نبضة منخفضة عند الحافة الهابطة (أى تنقل من جهد عال لجهد منخفض)

للمدخل A_1 .

ونحصل على زمن النبضة الخارجة من العلاقة التالية:

$$T = 0.693 R C \rightarrow 1.15$$

علمًا بأن قيمة R تتراوح ما بين $(1.5: 40k \Omega)$

C تتراوح ما بين $(10 PF : 10\mu F)$

T تتراوح ما بين $(30ns: 40s)$

والجدير بالذكر أن هذه الدائرة المتكاملة يطلق عليها غير مجددة الإشعال NOT Retriggerable، أى لا يمكن تكبير زمن نبضة خرجها بإرسال نبضتى إشعال لدخلها، الزمن بينهما أقل من زمن نبضة الخرج. وتتميز هذه الدائرة المتكاملة بأن لها مخرجين معكوسين، فيمكن الحصول على نبضة عالية من المخرج Q ونبضة منخفضة من المخرج \bar{Q} .

١ / ١٠ / ٣ - الدوائر المتكاملة لإشعال الشاير مستورات والترياكات عند العبور بالصفر ZCS:

أولاً: الدائرة المتكاملة CA 3059:

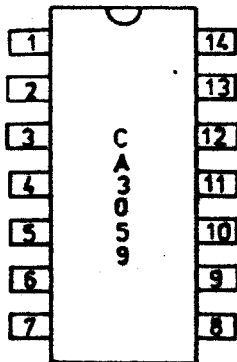
الشكل (١ - ٣٣) يعرض المسقط الأفقى للدوائر المتكاملة CA 3059، وتستخدم الدائرة المتكاملة CA 3059 للتحكم فى إشعال الترياك أو الشايرستور عند جهد 0V لموجة الجهد المتردد، وتعمل هذه الدائرة مباشرة من مصدر التيار المتردد، فعندما يكون الرجل 13 منحازة أمامياً عن الرجل 9 تصل نبضة إشعال للترياك من الرجل 4.

التعريف بأرجل الدائرة المتكاملة:

1: مدخل منع الإشعال الخارجى.

2: مخرج مصدر قدرة مستمر داخلى جهده

+ 6v



الشكل (١ - ٣٣)

3: مخرج نبضات الإشعال.

4: مخرج الدائرة المتكاملة ويوصل مباشرة بهيئة الترياك أو الثايرستور.

5: مدخل مصدر التيار المتردد.

6: إشعال خارجي.

7: أرضى 0V.

10,11: يعطيان جهد 3V+ عند توصيلها معاً.

13,9: جهد التحكم.

14: مدخل تحرير.

8: مدخل الرجوعية.

ملاحظات عند استخدام الدائرة المتكاملة CA3059:

١ - توصّل مقاومة قيمتها 22KΩ وقدرتها 5w بالرجل 5 عندما تكون قيمة الجهد المتردد 220V، وتعمل هذه المقاومة على تحديد التيار الداخل للرجل 5.

٢ - يوصل مكثف سعته 100 µF وجهد 16V بين الرجل 2 والرجل 7 ، ويعمل هذا المكثف على تخزين الشحنة الكافية لتشغيل جميع الدوائر الداخلية المكونة للدائرة المتكاملة ويكون فرق الجهد على طرفي المكثف يساوي 6V+.

٣ - عند توصيل الرجل 11 والرجل 10 معاً يكون خرجهما مساوياً 3V+، ويستخدم هذا الجهد لعمل انحياز لأحد أرجل التحكم 9 أو 13.

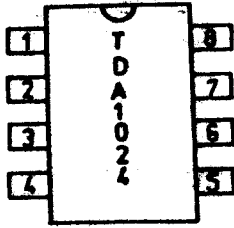
٤ - عندما يكون جهد رجل التحكم 13 أعلى من جهد رجل التحكم 9 تفصل نبضات إشعال للترياك من الرجل 4.

٥ - يمكن زيادة شدة تيار إشعال الترياك باستخدام الرجل 3 بدلاً من الرجل 4 مع استخدام ترانزستور خارجي لرفع مستوى التيار حيث إن شدة تيار الرجل 3 لا يتعدى عدة مللي أمبيرات.

ثانيا: الدائرة المتكاملة TDA 1024 :

تستخدم هذه الدائرة المتكاملة لإشعال الترياكات عند زوايا إشعال مساوية الصفر، وذلك للتقليل من (RFI) Radio Frequency Interference، والتي تعمل على إحداث تداخل مع الأجهزة الالكترونية القريبة.

والشكل (١ - ٣٤) يبين المسقط الأفقي لهذه الدائرة المتكاملة.



التعريف بأرجل الدائرة المتكاملة:

- 1: الأرضي.
 - 2: خرج الدائرة المتكاملة ويوصل ببوابة الترياك.
 - 3: التحكم في الرجوعية.
 - 4: مدخل جهد الأساس.
 - 5: مدخل التحكم.
 - 6: التزامن مع جهد المنبع ويوصل بجهد المصدر المتردد لكشف لحظة عبور الموجة بالصفر.
 - 7: جهد المصدر المتردد.
 - 8: تغذى الدائرة بجهد موجب مقداره 5V. 6 و تيار يصل إلى 30mA.
- وتقوم هذه الدائرة المتكاملة بمقارنة جهد التحكم عند الرجل 5 بجهد الأساس عند الرجل 4 وعندما يكون جهد التحكم أعلى من جهد الأساس تصل نبضة إشعال للترياك من الرجل 2. ويمكن عمل رجوعية تتراوح ما بين 300mV : 20mV باختيار مقاومة مناسبة توصل بين الرجل 3 والرجل 1.
- وفيما يلي الكميات المختلفة لهذه الدائرة المتكاملة:
- V_{CC} جهد المصدر (الرجل 7) يساوى 8 V.
- V_{in} جهد الأرجل 8, 5, 4, 3, 2 بالنسبة للرجل 1 ويساوى (8V).

I_{CC} تيار المصدر (الرجل 4) كقيمة متوسطة 30mA وكقيمة عظمى 80mA.

I_{out} تيار الخرج المتوسط للرجل 2 يساوى 30mA وتيار الخرج

الاقصى للرجل 2 يساوى 100mA.

ثالثاً: الدائرة المتكاملة 443:

صممت هذه الدائرة المتكاملة لتشغيل الترياك عند لحظة العبور بالصفر، وهذه الدائرة مناسبة للتحكم فى السخانات الكهربائية.

والشكل (١ - ٣٥) يعرض المسقط الأفقى لهذه الدائرة المتكاملة.

التعريف بأرجل الدائرة المتكاملة:

1: المشترك.

2: مصدر التيار المتردد.

3: مكثف تنعيم مصدر

القدرة الداخلى.

4: خرج نبضات إشعال

الترياك.

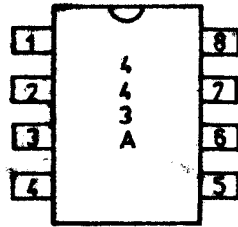
5: مصدر جهد 7V +.

6: مكثف تأخير النبضات.

7: زمن نبضة واحدة من نبضات أسنان المنشار المتولدة داخلياً.

8: الرجل المنزلقة لمجزئ الجهد.

وتمتاز هذه الدائرة بأنها تحتاج لعدد قليل من العناصر الخارجية، كما أن نبضات الإشعال لا تصل لبوابة الترياك إلا بعد وصول مصدر القدرة المتردد لها، ويوجد تماثل فى لحظة الإشعال عند نصفى الدورة الموجب والسالب للتيار المتردد، علماً بأن تيار خرج الرجل 4 يساوى 100mA. وتيار إمداد الرجل 2 يساوى $\pm 50mA$.



الشكل (١ - ٣٥)

١ / ١٠ / ٤ - الدائرة المتكاملة TDA 2086A للتحكم في الطور:

صممت هذه الدائرة حتى تستخدم في أنظمة التحكم ذات الحلقة المفتوحة والمغلقة للتحكم من زوايا إشعال الثايرستورات أو الترياكات مع أحمال حثية أو مادية (محركات - سخانات).

ويفضل استخدام هذه الدائرة المتكاملة في التحكم في المحركات العامة المستخدمة في الماكين اليدوية وبعض محركات الآلات الأخرى.

والشكل (١ - ٣٦) يعرض مسقطاً أفقياً لهذه الدائرة المتكاملة.

التعريف بأرجل الدائرة المتكاملة:

1: مقاومة توقيت النبضة.

2: بوابة الترياك.

3: الموجب المشترك.

4: الجهد الموجب

لمصدر التيار المستمر

+V_{CC} ويساوى +15V.

5: تشغيل LED.

6: تيار التزامن.

7: جهد التزامن.

8: تيار الحمل.

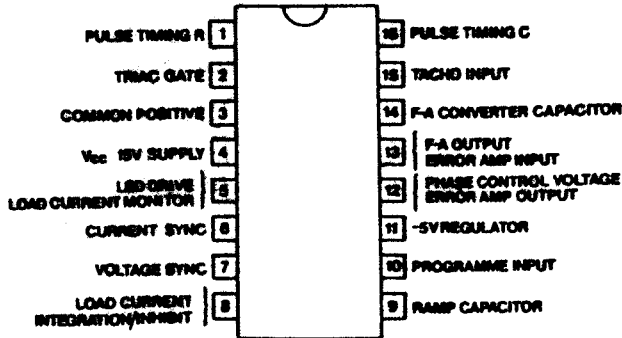
9: مكثف لتوليد نبضات أسنان المنشار Ramp.

10: مدخل مبرمج.

11: منظم جهد -5V.

12: جهد التحكم في الطور (خرج مكبر الخطأ).

13: خرج دائرة تحويل التردد لسعة F-A (دخل مكبر الخطأ).



الشكل (١ - ٣٦)

14: مكثف دائرة تحويل التردد لسعة F - A .

15: دخل مولد التاكو .

16: مكثف توقيت النبضة .

وليفما يلي أقصى قيم تشغيل لهذه الدائرة المتكاملة :

- جهد بوابة للترياك 4V .
 - أقصى تيار متكرر عند الرجل 4 هو 80mA .
 - أقصى تيار غير متكرر لزمن أصغر من 250 μ S يساوى 200mA .
 - أقصى تيار دخل عند الرجل 5 فى نصف الموجة الموجب 2mA .
 - أقصى تيار دخل متكرر عند الرجل 5 فى نصف الموجة السالب 80mA .
 - أقصى تيار دخل عند الرجل 6 هو 1mA \pm .
 - أقصى تيار دخل عند الرجل 7 هو 1mA \pm .
 - جهد المتبع عند الرجل 8 يساوى جهد منظم الجهد .
 - تيار منظم الجهد (الرجل 11) يساوى 10mA .
 - جهد دخل مكبر التحكم (الرجل 13) يساوى جهد منظم الجهد .
 - تيار الدخل من مولد التاكو للرجل 15 يساوى 20mA \pm .
- خواص هذه الدائرة المتكاملة :

- ١ - تعمل مباشرة من مصدر قدرة مباشر تيار متردد أو مستمر .
- ٢ - مزودة بمصدر جهد داخلى 5V + لتشغيل أجزائها الداخلية .
- ٣ - تستهلك تيار دخل منخفض .
- ٤ - تعطى نبضة إشعال سالبة للترياك .
- ٥ - مزودة بإمكانية تشغيل LED .
- ٦ - مزودة بدائرة داخلية لتحديد التيار الأقصى للحمل .

٧ - مزودة بمولد نبضات أسنان منشار Ramp .

١ / ١٠ / ٥ - الدوائر المتكاملة للمكبرات الموازية Servo Amplifiers :

أولاً : الدائرة المتكاملة K - NE 543 :

الشكل (١ - ٣٧) يعرض المسقط الأفقي لهذه الدائرة المتكاملة .

التعريف بأرجل الدائرة المتكاملة :

1,9 المحرك المؤازر .

2,8 جهد المصدر الموجب .

3,7 موسع النبضة Pulse Stretch .

4 مدخل النبضة .

5,6 مكثف التوقيت .

10 الأرضي .

خواص هذه الدائرة المتكاملة :

- تيار الحمل 450mA .

- القدرة المشتتة 830mW .

- جهد التشغيل 6V .

- لا تحتاج لترانزستورات قدرة خارجية .

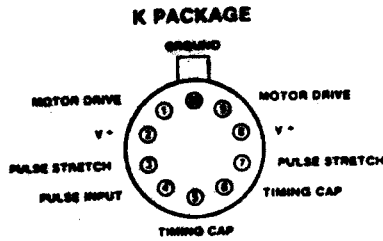
ثانياً : الدائرة المتكاملة NE 544 :

الشكل (١ - ٣٨) يعرض المسقط الأفقي لهذه الدائرة المتكاملة .

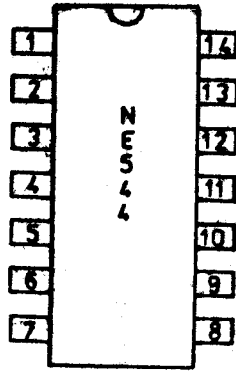
التعريف بأرجل الدائرة المتكاملة :

1 : مكثف التوقيت .

2 : مقاومة التوقيت .



الشكل (١ - ٣٧)



الشكل (١ - ٣٨)

3: خرج المنظم.

4: مدخل.

5: أرضي.

6: موسع نبضة Pulse Stretcher.

7: منطقة ميتة Dead band.

8: عتبة الإشعال.

9: الخرج (A).

10: مشغل PNP (A).

11: الجهد الموجب $V+$.

12: مشغل PNP (B).

13: الخرج B.

14: التغذية المرتدة عن الموضع Position.

خواص هذه الدائرة المتكاملة:

- تيار الحمل 500 mA.

- يمكن تعديل المنطقة الميتة Dead band وكذلك عتبة الإشعال Trigger

. Threshold

- خواصها خطية بخطأ 0.5%.

- لها مدى واسع من جهود التشغيل.

- يمكن تشغيل ترانزستور PNP خارجي لرفع مستوى تيار الخرج.

الباب الثاني
دوائر مكبرات العمليات
Operational Amplifiers

دوائر مكبرات العمليات Operational Amplifiers

١ / ٢ مقدمة:

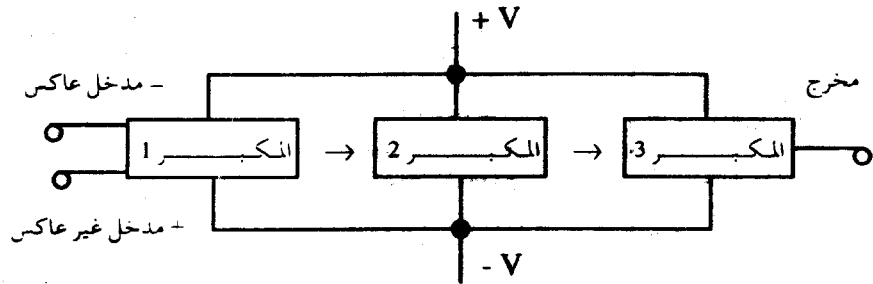
يعتبر مكبر العمليات عنصراً أساسياً في بناء معظم دوائر التحكم الاسترجاعي، وهو يتكون من دوائر معقدة مجمعة في دائرة متكاملة IC. ولمكبر العمليات قدرة كبيرة على تكبير إشارات المداخل المستمرة والمتقطعة. والجدير بالذكر أنه يمكن استخدام مكبر العمليات لأداء العديد من الوظائف باستخدام مجموعة قليلة من العناصر الخارجية.

والشكل (١-٢) يبين المخطط الصندوقي لمكبر العمليات، والذي يفهم من أن مكبر العمليات يتكون من ثلاثة مكبرات وهي:

١- مكبر تفاضلي له مقاومة دخل كبير (1).

٢- مكبر جهد له معامل كسب عال (2).

٣- مكبر بمقاومة خرج صغيرة (3).



الشكل (١-٢)

ويلاحظ أن المكبر التفاضلي له مدخلان، أحدهما يأخذ إشارة سالبة ويسمى مدخلاً عاكساً Inverting، والآخر يأخذ إشارة موجبة ويسمى مدخلاً غير عاكس Non Inverting.

وفيما يلي أهم خصائص مكبر العمليات :

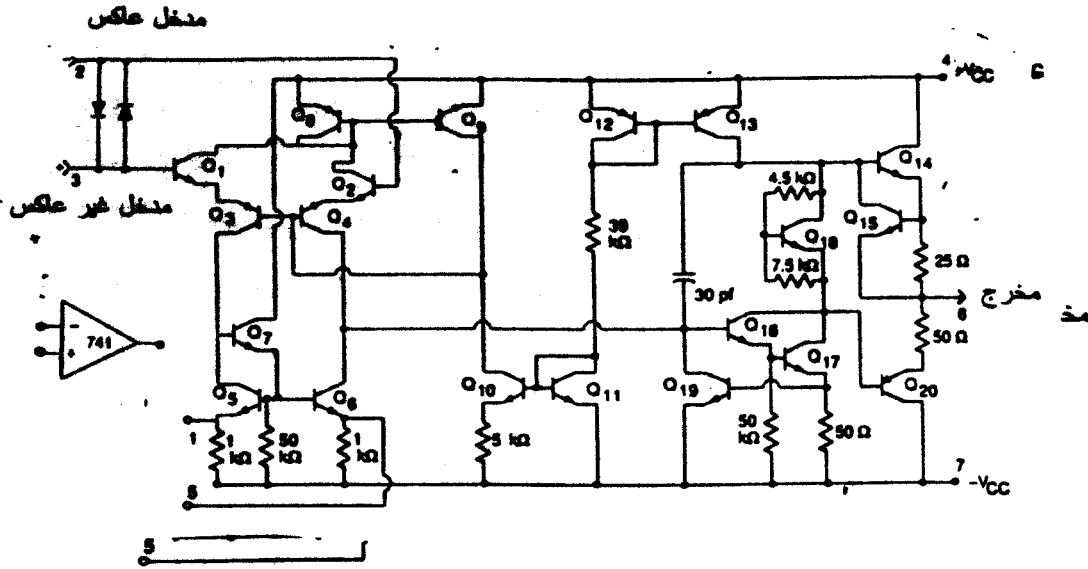
١- له مقاومة دخل كبيرة تؤدي إلى تقليل تيار الدخل ليقترب من الصفر.

فمثلاً: يساوي $0.08 \mu A$ لمكبر العمليات طراز 741.

٢- معامل كسب الدائرة المفتوحة كبير جداً، فمثلاً يساوي 100000 للمكبر 741، لذلك فإن دخلاً صغيراً جداً من الجهد يمكن أن يكبر لخرج كبير.

٣- مقاومة خرج صغيرة تتأثر تأثيراً صغيراً بدوائر الاحمال الأخرى.

والشكل (٢-٢) يعرض الدائرة الالكترونية لمكبر العمليات 741 وكذلك رمز المكبر.



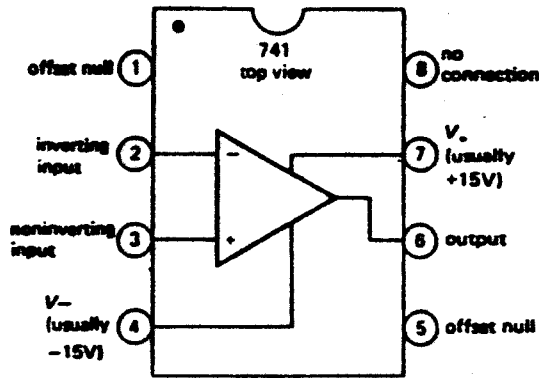
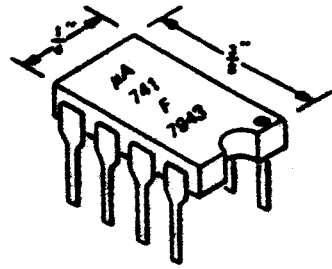
الشكل (٢-٢)

ولحسن الحظ أنه يمكن استخدام مكبر العمليات بدون الدخول في تفاصيل عن تركيبه الداخلي لصعوبة ذلك، لذلك سوف نتعامل مع الأطراف الخارجية لمكبرات العمليات.

ويلاحظ من رمز مكبر العمليات أن مكبر العمليات له مدخلان، أحدهما عاكس (-) والآخر غير عاكس (+) ومخرج output.

والجدير بالذكر أن هناك أطرافاً أخرى لمكبر العمليات لا تظهر في الرمز في أغلب الأحيان، وسوف نتعرض لباقي هذه الأطراف فيما بعد.

والشكل (٣-٢) يعرض نموذجاً لمكبر العمليات 741 من نوع DIL (أي له أرجل في صفين) وكذلك مسقط أفقي يبين جميع المداخل والمخارج ووظيفة كل منها.



الشكل (٣-٢)

ويلاحظ وجود تجويف دائري على أحد جانبي الدائرة المتكاملة، وحتى يمكن معرفة أرقام أرجل الدائرة المتكاملة تمسك الدائرة المتكاملة باليد، بحيث يكون التجويف في اليسار، فتكون الرجل اليسرى هي الرجل رقم 1 ويكون العد في عكس اتجاه عقارب الساعة. التعريف بوظيفة أرجل الدائرة المتكاملة:

الرجل 1: ضبط الخرج عند الصفر.

2: المدخل العاكس.

3 المدخل غير العاكس.

4: منبع الجهد

السالب ويساوي $-15V$.

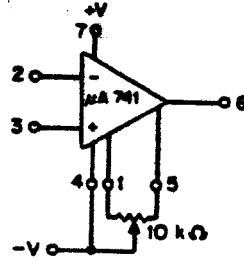
5: ضبط الخرج عند الصفر.

6: الخرج ويؤخذ منه الإشارة المكبرة.

7: منبع الجهد الموجب ويساوي $+15V$.

8: غير مستخدم.

ويستخدم الطرفان 5,1 لضبط الخرج عند الصفر، حيث توصل بينهما مجزئ جهد $10k\Omega$ ويوصل الطرف المنزلق للمجزئ بالطرف السالب للمنبع. وعندما ترتفع درجة حرارة المكبر يتواجد خرج للمكبر حتى ولو لم يكن هناك دخل على الطرفين 2,3. وفي هذه الحالة يمكن بواسطة مجزئ الجهد الوصول لخرج مساو للصفر. والشكل (٤-٢) يوضح طريقة ضبط الخرج عند الصفر.



الشكل (٢ - ٤)

٢ / ٢ المصطلحات الفنية لمكبرات العمليات :

فيما يلي أهم المصطلحات الفنية المستخدمة مع مكبرات العمليات :

١- جهد الدخل المعادل (Input offset Voltage (V_{IO}) : وهو الجهد الواجب تطبيقه بين المدخلين لتحصل على جهد خرج صفري ويساوي 1mv لمكبر العمليات $\mu A741$.

٢- تيار الدخل المعادل (Input Offset Current (I_{OS}) : وهو الفرق بين تيارات المدخلين عندما يكون الخرج في حالة جهد صفري ويساوي 20nA لمكبر العمليات 741.

٣- تيار الدخل الانحياز (Input Bias Current (I_{IO}) : وهو متوسط تيارات المدخلين عندما يكون الخرج في حالة جهد صفري.

٤- جهد الدخل التفاضلي (Differential Input Voltage (V_{ID}) : وهو فرق الجهد الأقصى بين المدخلين العاكس والغير عاكس.

٥- كسب الجهد للدائرة المفتوحة (Open Loop gain (A_V) : وهو النسبة بين جهد الخرج وجهد الدخل عندما تكون مقاومة الحمل 2kΩ.

٦- مقاومة الدخل (Input Resistance (R_P) : وهي المقاومة بين كل من المدخلين والأرضي.

٧- مقاومة الخرج (Output Resistance (R_O) : وهي المقاومة بين كل من الخرج والأرضي.

٨- معدل الميلان (Slew Rate (S_R) : ويساوي النسبة بين التغير في جهد الخرج إلى زمن هذا التغير عندما تكون مقاومة الحمل مساوية 2KΩ.

$$SR = \frac{\Delta V_O}{\Delta t}$$

وهو يساوى $0.5V/\mu S$ لمكبرات العمليات $\mu A741$.

٩- النطاق العرضى للترددات (Band Width (BW : وهو حدود الترددات التى يعمل عندها للمكبر باستقرار .

١٠- حاصل ضرب النطاق العرضى فى الكسب (GBW):

ونحصل عليه من المعادلة التالية: $GBW = A_v \times BW$ وهو يساوى 1MHZ لمكبر العمليات $\mu A 741$.

والجدول (١-٢) يعقد مقارنة بين الخواص الفنية لبعض مكبرات العمليات .

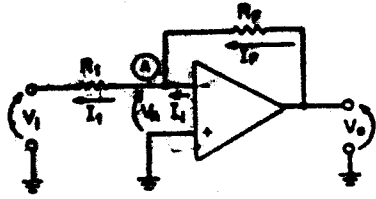
الجدول (١-٢)

741	301	201	709	المتغير
500	250	1500	1500	تيار الدخل الانحيازى (I _{IO}) (nA)
6	7.5	7.5	7.5	جهد الدخل المعادل (V _{IO}) (mV)
200	50	200	500	تيار الدخل الانحيازى (I _{OS}) (nA)
1	1	1	1	حاصل ضرب الكسب فى النطاق الترددى (GBW) (MHZ)
0.5	2	2	3	معامل الإمالة (SW) (V/ μ S)
2.0	2.0	4.0	0.7	مقاومة الدخل (R _I) (M Ω)

٢ / ٣ الدوائر الأساسية لمكبرات العمليات :

حيث إن معامل تكبير الدائرة المفتوحة Open Loop لمكبرات العمليات تكون كبيرة وتصل إلى 200000؛ ولذا فإن مكبرات العمليات عادة لا تستخدم فى دوائر مفتوحة ولكن تستخدم دوائر مغلقة Closed Loop، ولكى يكون المكبر فى حالة استقرار فإن هذا الغلق يتم بواسطة تغذية خلفية سالبة Negative feed back؛ لذلك يتم توصيل مقاومة بين الخرج والدخل السالب . وتوجد عدة تطبيقات لمكبرات العمليات سنتناولها فى الفقرات التالية :

٢ / ٣ / ١ المكبر العاكس Inverting Amplifier :



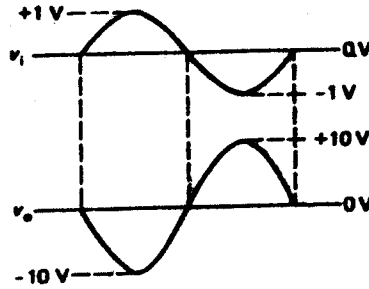
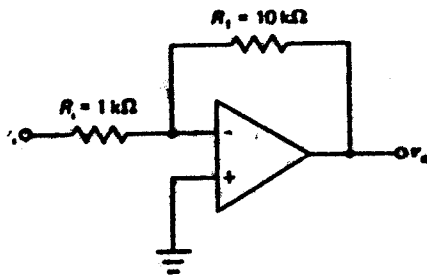
الشكل (٢-٥)

الشكل (٢-٥) يعرض دائرة مكبر عمليات

يعمل كمكبر عاكس، وتسمى المقاومة R_F بمقاومة التغذية الخلفية، أما المقاومة R_i فهي مقاومة توالي توصل بين الطرفين السالب للمكبر وإشارة الدخل المطلوب تكبيرها، ويكون معامل كسب الجهد (معامل التكبير) A_v مساوياً:

$$A_v = \frac{V_o}{V_i} = \frac{-R_F}{R_i} \rightarrow 2.2$$

ولمزيد من الإيضاح إليك المثال الموضح بالشكل (٢-٦)



الشكل (٢-٦)

فإذا كانت إشارة الدخل V_i عبارة عن موجة جيبية قيمتها العظمى $+1V$ فإن إشارة الخرج V_o ستكون موجة جيبية أيضاً بإزاحة 180° وقيمتها العظمى $10V$ ، حيث إن معامل كسب الدائرة يساوي:

$$A_v = \frac{-R_F}{R_i} = \frac{-10}{1} = -10$$

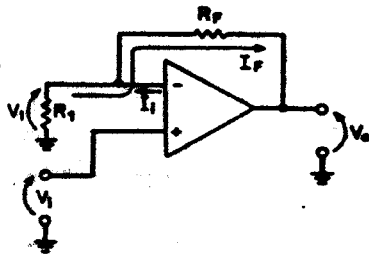
ويجب ملاحظة أن جهد الخرج من هذه الحالة لن يتعدى جهد منبع التغذية وهو $\pm 15V$ مهما كانت قيمة جهد الدخل وقيمة معامل الكسب؛ لأن المكبر سوف يكون في حالة تشبع.

ومن الناحية العملية فإن الطرف الموجب للمكبر لا يوصل مباشرة بالأرض بل يوصل من خلال مقاومة R_p تساوى:

$$R_p = \frac{R_F R_1}{R_1 + R_F} \rightarrow 2.3$$

وهذه المقاومة تعمل على ضبط أى حيود للخروج عن الصفر فى حالة ما إذا كان الدخل على طرفى المكبر مساوياً صفراً.

٢ / ٣ / ٢ المكبر غير العاكس Non Inverting Amplifier :



الشكل (٢-٧) يعرض دائرة مكبر العمليات الذى يعمل كمكبر غير عاكس.

ويلاحظ أن إشارة الدخل يسمح لها بالدخول على المدخل غير العاكس للمكبر +

وفيما يلى معادلة كسب الجهد للمكبر غير

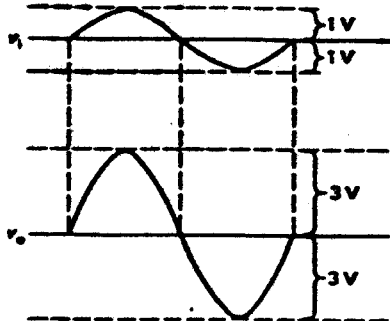
العاكس:

الشكل (٢-٧)

$$A_v = \frac{V_o}{V_i} = 1 + \frac{R_F}{R_1} \rightarrow 2.4$$

فإذا كانت $R_1 = 10K\Omega$, $R_F = 20K$ ودخلت موجة جيبية على المدخل العاكس وكانت القيمة العظمى $\pm 1V$ فإن القيمة العظمى لجهد الخرج v_o تساوى:

$$\begin{aligned} V_o &= A_v V_i = \left(1 + \frac{R_F}{R_1}\right) v_i \\ &= \pm 1 \left(1 + \frac{20}{10}\right) = \pm 3V \end{aligned}$$



الشكل (٢-٨)

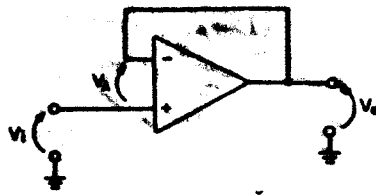
والشكل (٢-٨) يبين العلاقة بين v_i مع الزمن وكذلك v_o مع الزمن.

ويلاحظ أنه لا توجد إزاحة زمنية

بين v_o , v_i .

٢ / ٣ / ٣ مكبر الوحدة Unity Follower :

هذا المكبر يعطى جهد خرج V_o مساوٍ تقريباً للجهد الدخل V_i فى القيمة وله نفس القطبية، لذلك سمي بمكبر الوحدة، وهو يستخدم عادة فى العزل. والشكل (٩-٤) يعرض دائرة مكبرة وحدة غير عاكس.



الشكل (٩-٢)

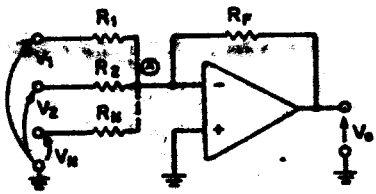
ويكون معامل الكسب مساوياً:

$$A_v = \frac{V_o}{V_i} = 1 \rightarrow 2.5$$

٢ / ٣ / ٤ المكبر الجامع العاكس The Summing op. Amp :

يعتبر المكبر الجامع هو أحد تطبيقات المكبر العاكس، ويجرى المكبر الجامع عملية جمع الجهود الدخل. والشكل (١٠-٢) يعرض دائرة جامع بثلاثة مداخل فقط. بالطبع يمكن زيادة عدد المداخل حسب الاستخدام لاي عدد من المداخل.

ونحصل على قيمة جهد الخرج لهذه الدائرة من العلاقة



الشكل (١٠-٢)

$$V_o = - \left(\frac{R_f}{R_1} V_1 + \frac{R_f}{R_2} V_2 + \frac{R_f}{R_3} V_3 \right) \rightarrow 2.6$$

فإذا كانت: $R_1 = R_2 = R_3 = R_f$

$$V_o = -(V_1 + V_2 + V_3) \quad \text{تصبح:}$$

$$R_1 = R_2 = R_3 = R_f = 10k\Omega \quad \text{فإذا كانت}$$

وكان جهود المداخل كالآتى:

$$V_1 = 5V, V_2 = 6V, V_3 = 8V$$

فإن جهد الخرج سيساوى:

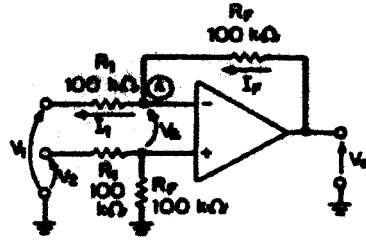
$$V_o = -(5 + 6 + 8) = -19V$$

15V كان جهد المنبع مساوياً $\pm 15V$ فإن المكبر سوف يتشبع، وبالتالي يصبح جهد الخرج مساوياً جهد التشبع أى $-V_{sat}$ ، حيث إن جهد التشبع فى هذه الحالة يساوى $-13V$ تقريباً.

٥ / ٣ / ٢ المكبر الفرقى The differential Amplifier :

فى التطبيقات السابقة لاحظنا أن الإشارة الداخلة على أحد طرفى المدخل للمكبر العمليات.

أما إذا سمح لإشارتى دخل الدخول معاً على مدخلى مكبر العمليات يسمى المكبر فى هذه الحالة بالمكبر الفرقى (الطارج)، وسمى بهذا الاسم نظراً لأنه يقوم بتكبير الفرق بين الدخلين، وفى الوضع المثالى لهذه الدوائر فإن الخرج يساوى صفراً عند تساوى جهد مدخلى الجهد، وتكون دائرة مكبر العمليات الفرقى كما هو موضح بالشكل (١١-٢).



الشكل (١١-٢)

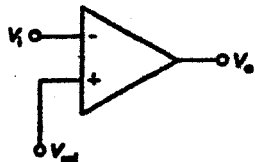
وتكون قيمة جهد الخرج لدائرة المكبر الفرقى مساوياً:

$$V_0 = \frac{R_F}{R_1} (V_2 - V_1) \rightarrow 2.7$$

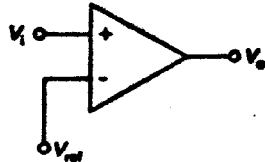
وتقوم المقاومة R_F بضبط أى حيود للخروج عن الصفر فى حالة تساوى الجهدين V_1 أو V_2 مساوتهما بالصفر.

٦ / ٣ / ٢ مقارن الجهد Voltage Comparator :

يستخدم مكبر العمليات كمقارن للجهد، بحيث يقارن الجهد على أحد المداخل مع جهد الأساس الموجود عند المدخل الآخر. وهناك نوعان من المقارنات: مقارن عاكس وآخر غير عاكس. والشكل (١٢-٢) يعرض مقارن جهد بسيط غير عاكس



(ب)



(أ)

الشكل (١٢-٢)

(أ) ومقارن عاكس (ب)،

ويسمى المقارن بمقارن

عاكس عند دخول إشارة

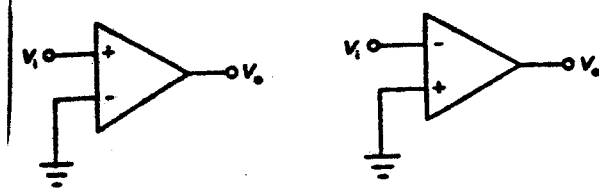
الجهد على المدخل العاكس،

فى حين يسمى بمقارن غير

عاكس عند دخول إشارة

الجهد على المدخل غير عاكس .

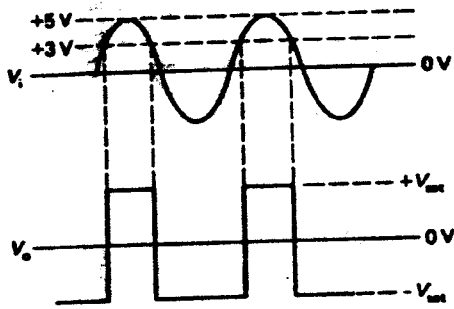
وحيث إن معامل الكسب (التكبير) لمكبر العمليات التي تعمل في دائرة مفتوحة، كما هو الحال في المقارن كبير جداً؛ لذا فإن جهد إشارة بالملي فولت يكفي لتشبع المكبر؛ لذا



الشكل (١٣-٢)

فإن خرج مقارن الجهد دائماً جهد التشبع موجباً أو سالباً $\pm V_{sat}$. وفي حالة قيام المقارن بمقارنة إشارة

جهد مع 0V فإنه يسمى بكاشف عبور الصفر Zero crossing Detector كما بالشكل (١٣-٢).



الشكل (١٤-٢)

حيث تتغير حالة خرج المقارن عند عبور جهد الدخل بالصفر، فإذا افترضنا أن مقارناً للجهد غير عاكس يقارن موجة جيبية جهدها الأقصى 5V بجهد أساسي مستمر يساوي 3V فإن شكل موجة الدخل وموجة الخرج المتوقع كما بالشكل (١٤-٢).

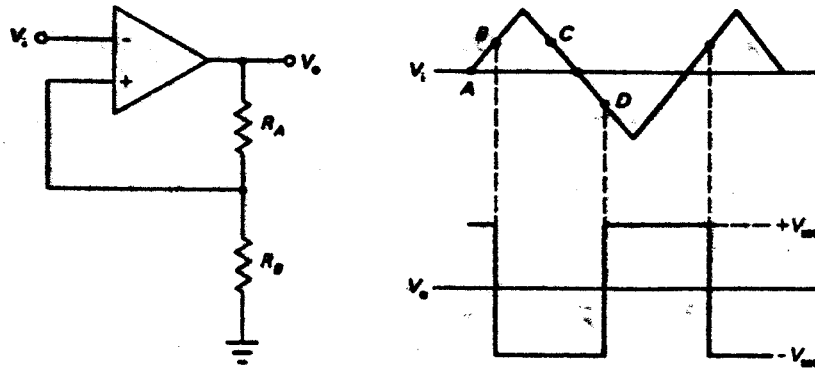
ويلاحظ أنه عندما يكون جهد الدخل أكبر من 3V فإن خرج المقارن يكون مساوياً $+V_{sat}$. وعندما يكون

جهد الدخل أصغر من 3V فإن خرج المقارن يكون مساوياً $-V_{sat}$. علماً بأن V_{sat} تساوي 13V تقريباً عندما يكون جهد المنبع مساوياً 15V.

والجدير بالذكر أن المقارن قد يتعرض لتأرجح في خرجه نتيجة لوجود أي جهود صغيرة بفعل الضوضاء في المداخل. ويجب تجنب ذلك بإضافة مقاومة تغذية عكسية موجبة (للدخل الموجب).

وهناك نوع آخر من المقارنات تسمى بمقارنات برجوعية، وتستخدم المقارنات ذات الرجوعية في الحاكم ذي الموضعين Two position controller. والشكل (١٥-٢)

يعرض دائرة رجوعية لمقارن. وشكل الموجة V_o عندما تكون الموجة الداخلة V_i على شكل أسنان منشار. والمقصود بالرجوعية هو اعتماد خرج الدائرة على الحالة السابقة للدخل.



الشكل (٢-١٥)

فكما هو واضح أن خرج المقارن يكون مشبعاً موجباً في المنطقة بين النقطتين A, B تماماً كالحالة السابقة للمقارن، في حين يتحول خرج المقارن ليصبح مشبعاً سالباً بعد النقطة B، ويظل الخرج مشبعاً سالباً في المنطقة CD اعتماداً على الحالة السابقة وهكذا.

ويمكن تعيين حدود الرجوعية من المعادلة التالية:

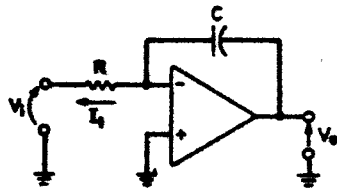
$$V_{ref} = \frac{R_B}{R_A + R_B} (\pm V_{sat}) \rightarrow 2.8$$

حيث إن:

V_{ref} جهد الأساس هو جهد النقطة B أو النقطة D

V_{sat} جهد التشبع لمكبر العمليات

٢ / ٣ / ٧ المكبر الكامل Integrator :



الشكل (٢-١٦)

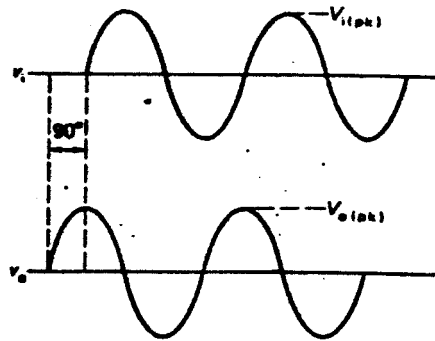
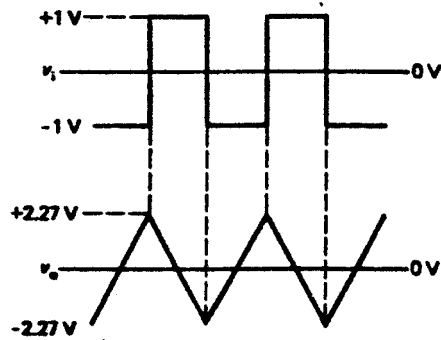
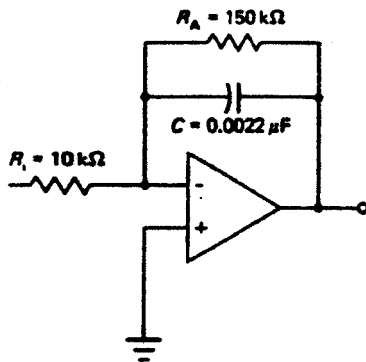
تعرف عملية التكامل بأنها جمع قيم إشارة الدخل خلال فترة زمنية معينة. والشكل (٢-١٦) يعرض دائرة لمكامل، وهي تشبه دائرة

المكبر العاكس عدا أن مقاومة التغذية الخلفية R_p استبدلت بالمكثف C . والمعادلة التالية تعرف العملية التي تجريها هذه الدائرة.

$$V_o = \frac{-1}{R_{CO}} \int^t V_i dt \rightarrow 2.9$$

وعادة توصل مقاومة بالتوازي مع مكثف دائرة المكامل للأسباب التالية:

- ١- منع المكبر من تكامل الجهود المستمرة حتى ولو كانت صغيرة، والتي قد تؤدي لفقدان الدائرة لصفة التكامل.
- ٢- تحافظ على معامل كسب لا يقل عن $\frac{R_A}{R_1}$ عند الترددات القليلة، حيث إن R_A هي قيمة المقاومة الموصلة بالمكثف على التوازي، أما R_1 فهي مقاومة الدخل.



الشكل (٢-١٧)

والشكل (١٧-٢) يبين دائرة مكامل عملي وشكل الموجة الداخلة والخارجة في حالتين، عندما تكون الموجة الداخلة مربعة وعندما تكون الموجة الداخلة جيبية. ويلاحظ أن الموجة للمربعة عند تكاملها تتحول لموجة مثلثة، أما الموجة الجيبية عند تكاملها تكون جيبية ولكن بإزاحة 90° جهة اليسار.

علمًا بأن جهد الخرج الأقصى للمكامل عندما يكون دخله موجة جيبية يساوي:

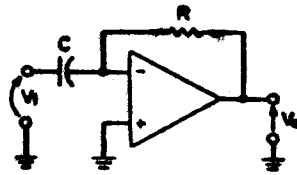
$$V_o(pk) = \frac{V_i(pk)}{2\pi FRic} \rightarrow 2.10$$

حيث إن:

$V_o(pk)$ جهد الخرج الأقصى.

$V_i(pk)$ جهد الدخل الأقصى.

F تردد الموجة الجيبية الداخلة.



The Differen- المكسر المفاضل
٢ / ٣ / ٨ : tiator

الشكل (١٨-٢) يعرض دائرة مفاضل للموجة الداخلة، وهي تشبه دائرة المكامل مع تبديل أوضاع المكثف والمقاومة.

والمعادلة التالية تعرف العملية التي تجريها هذه الدائرة:

$$V_o = -RC \frac{dV_i}{dt} \rightarrow 2.11$$

وعادة توصل مقاومة R_s على التوالي مع المكثف C للمحافظة على الكسب في الترددات العالية مساوياً $\frac{-R}{R_s}$.

والشكل (١٩-٤) يبين دائرة مفاضل عملية وشكل الموجة الداخلة والخارجة في حالتين، عندما تكون الموجة الداخلة جيبية وعندما تكون الموجة الداخلة مربعة. ويلاحظ أن الموجة الجيبية عند تفاضلها تكون جيبية ولكن بإزاحة 90° جهة اليمين.

علمًا بأن جهد الخرج الأقصى للمفاضل عندما يكون دخله موجة جيبية يساوي

$$V_o(pk) = 2\pi FR_s C V_i(pk) \rightarrow 2.12$$

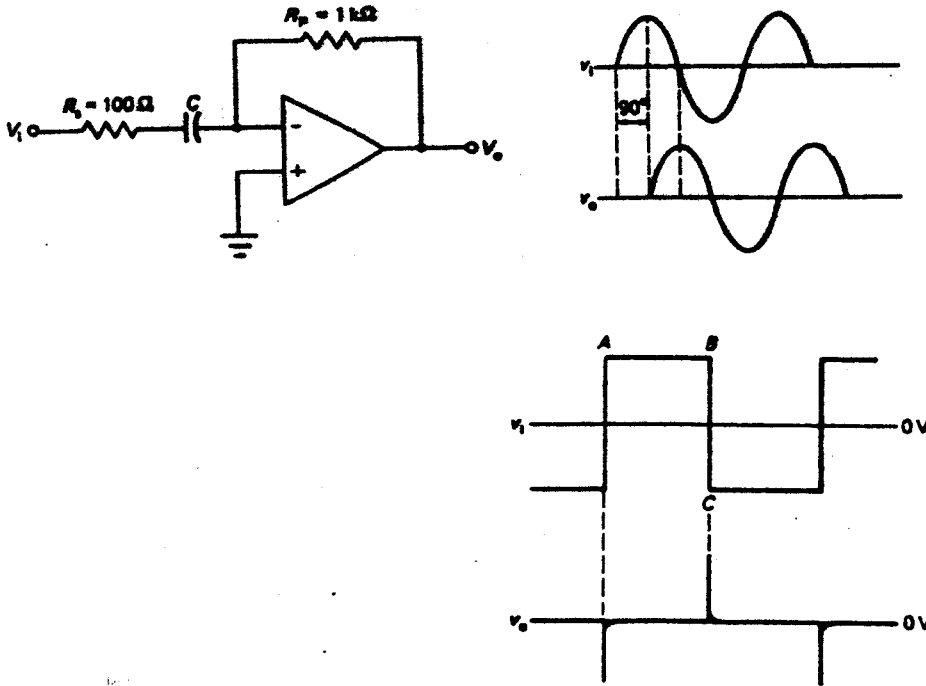
حيث إن:

V_o (pk) جهد الخرج الأفقى .

V_i (pt) جهد الدخل الأفقى .

F تردد الموجة الجيبية الداخلة .

فى حين أن الموجة المربعة عند تفاضلها تتحول لنبضات موجبة ونبضات سالبة .

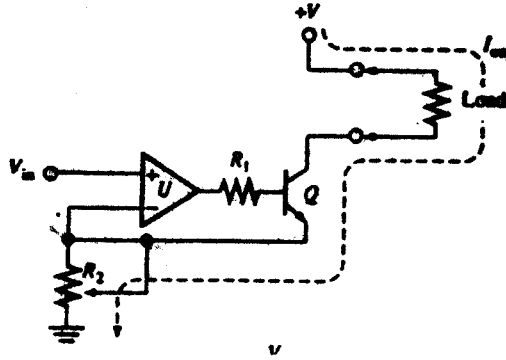


الشكل (٢-١٩)

٢ / ٣ / ٩ محول الجهد التيار:

من المعلوم أن مكبرات العمليات هي مكبرات جهد . وأكثر هذه المكبرات يكون لها خرج تيار محدد . وحيث إن هناك الكثير من عناصر الفعل Actuators يتم التحكم فيها بالتحكم فى شدة تيار دخلها، على سبيل المثال : الصمامات ذات المحرك Motor Valves . الأمر الذى جعلنا نحتاج لطريقة مناسبة لتحويل الجهد لتيار .

والشكل (٢٠-٢) يبين دائرة محول جهد لتيار باستخدام مكبر عمليات.



الشكل (٢٠-٢)

وهذه الدائرة تعطي تيار خرج يتناسب مع جهد الدخل، وعندما التدقيق في هذه الدائرة نجد أنها دائرة مكبر عاكس، حيث يتحكم جهد الخرج في الترانزستور Q. فكلما زاد جهد الخرج ازداد تيار مجمع الترانزستور Q.

ويصل المكبر لحالة الاتزان عندما يكون الجهد الواقع على الرجل العاكسة يساوى جهد الدخل على الرجل غير العاكسة، أى عندما يكون:

$$V_{in} = I_{out} R_2$$

وبالتالى نحصل على قيمة تيار الخرج من المعادلة التالية:

$$I_{out} = \frac{V_{in}}{R_2} \rightarrow 2.13$$

ويمكن التحكم في شدة تيار الخرج المقابل لجهد الدخل بالتحكم في قيمة المقاومة R_2 ، ويجب اختيار R_1 بحيث تكون كافية لتحديد تيار قاعدة الترانزستور.

والجدير بالذكر أن الترانزستور Q يعمل على زيادة مستوى تيار خرج المكبر؛ ولذلك يختار بحيث يكون قادراً على حمل التيار المطلوب.

كما أنه يجب أن يكون الجهد +V كافياً لإمرار التيار المطلوب في الحمل، فإذا كانت مقاومة الحمل $50 \text{ k}\Omega$ ، وكان التيار المطلوب هو 2 mA فإن الجهد +V يجب أن يكون أكبر من 100 V .

الباب الثالث
دوائر مصادر القدرة المنتظمة وغير المنتظمة

دوائر مصادر القدرة المنظمة وغير المنظمة

١ / ٣ دوائر مصادر القدرة الأحاسية غير المنظمة:

إن أكثر الأجهزة الإلكترونية تستخدم مصادر قدرة تقليدية والتي تتكون من:

١- محول خفض يقوم بخفض جهد مصدر التيار المتردد للجهد المطلوب. كما

أنه يقوم بعزل مصدر التيار المستمر عن مصدر التيار المتغير.

٢- وحدة التوحيد والترشيح، وتقوم بتحويل الجهد المتردد على الجانب الثانوي

للمحول لجهد مستمر ناعم (بدون ذبذبات).

والشكل (١-٣) يعرض نموذجاً للدائرة التي يكثف استخدامهما كمصدر قدرة غير

منتظم. وفيما يلي العلاقة بين جهد الخرج المستمر وجهد الملف الثانوي المتردد

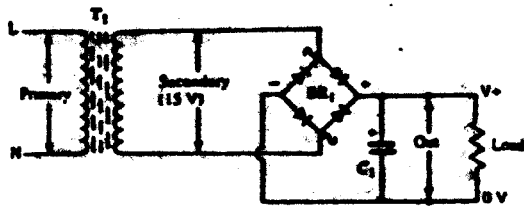
للمحول:

$$V_O = 1.41 V_S \rightarrow 3.1$$

حيث إن:

جهد الخرج المستمر على
أطراف الحمل V_O ، جهد

الملف الثانوي المتردد V_S .



الشكل (١-٣)

والشكل (٢-٣) يعرض نموذجاً آخر لدائرة مصدر قدرة مستمر وغير منتظم

باستخدام محول بنقطة تفرع في المنتصف في ملفه الثانوي.

وفيما يلي العلاقة بين جهد الخرج المستمر V_O وجهد الملف الثانوي المتردد

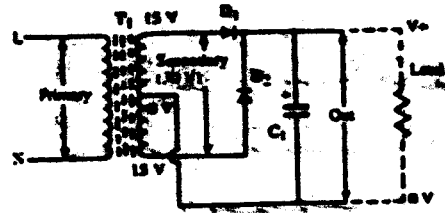
للمحول V_S :

$$V_O = 0.71 V_S \rightarrow 3.2$$

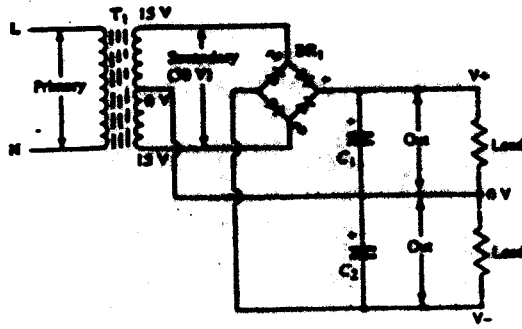
والشكل (٣-٣) يعرض نموذجاً

لدائرة مصدر قدرة مستمر غير منتظم

ومزدوج أي يعطي جهداً موجباً V_+



الشكل (٢-٣)



وجهد سالب V- فى آن واحد .

حيث إن :

$$V_0 = 0.71 V_S \rightarrow 3.3$$

الشكل (٣-٣)

٢ / ٣ منظمات الجهد المتكاملة ذات الأطراف الثلاثة :

3. Terminal Regulators

تنقسم منظمات الجهد المتكاملة ذات الأطراف الثلاثة إلى :

١- منظمات لها خرج ثابت Fixed voltage Regulators

٢- منظمات لها خرج قابل المعايرة Variable Voltage Regulators

وتتميز منظمات الجهد المتكاملة باحتوائها على نظام داخلى يعمل على قطع جهد الخرج عند تعدى تيار الحمل لهذه المنظمات القيمة العظمى المسموح بها، وايضاً عند ارتفاع درجة حرارتها .

١ / ٢ / ٣ المنظمات ذات الخرج الثابت :

تنقسم هذه المنظمات إلى عائلتين وهما :

أ- منظمات الجهد الموجبة طراز ... 78

ب- منظمات الجهد السالبة طراز ... 79

علماً بأن هذه المنظمات تتواجد بقيم مختلفة لجهد وتيار الخرج، ويمكن معرفة الجهد المقنن والتيار الأقصى لمنظم الجهد الثلاثى الأطراف من الامتداد .
فالتيار الأقصى يشار إليه بالجزء الاول من الامتداد .

حيث إن :

$$L = 100 \text{ mA}$$

$$I_A = 1A$$

$$S = 2A$$

بينما الجهد المقنن يشار إليه بالجزئين التاليين من الامتداد وأهم الجهود المقننة القياسية هي (5,6,9,12,15,24V).

على سبيل المثال: 7805 هو منظم جهد ثلاثي ثابت الخرج يعطى جهد خرج +5V وتياراً أقصى 1A، في حين الدائرة المتكاملة 79L15 هي منظم جهد ثلاثي ثابت الخرج يعطى جهداً مقنناً -15V وتياراً أقصى 100 mA وهكذا.

وعادة فإن جهد دخل المنظم نحصل عليه من المعادلة:

$$V_o + 3 \leq V_i \leq V_o + 6$$

حيث إن:

V_o جهد الخرج للمنظم

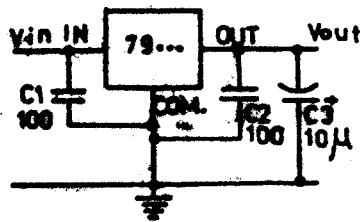
V_i جهد الدخل للمنظم

والمجدول (٣-١) يعرض خواص منظمات الجهد الثابتة.

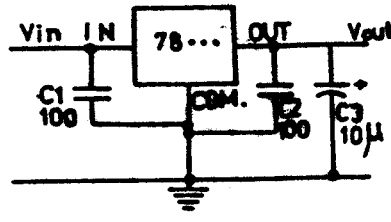
المجدول (٣-١)

الطراز	حدود الدخل	تنظيم الخط	تنظيم الحمل	معامل طرد الالذبات
MC 7805 CT	7.2: 35v	7mv $7v \leq v_i \leq 25v$	40mv $5mA \leq I_o \leq 1.5A$	68dB $8 \leq v_i \leq 18v$
MC 7812 CT	14.5v: 35v	13mv $14.5v \leq v_i \leq 30v$	46mv $5mA \leq I_o \leq 1.5A$	
MC 78. CT	17.6v: 35v	13mv $27v \leq v_i \leq 38v$	52mv $5mA \leq I_o \leq 1.5A$	56dB $18.5v \leq v_i \leq 28.5v$
MC 7905 CT	-7.2v: -35v	35 mv $-7v \geq v_i \geq -25$	11mv $5mA \leq I_o \leq 1.5A$	70dB $I_o = 20mA$
MC 7912 CT	-14.5v: -35v	55mv $-14.5 \geq v_i \geq -30v$	46mv $5mA \leq I_o \leq 1.5A$	61dB $I_o = 20mA$
MC 7915 CT	-17.6v: -35v	57mv $-17.5 \geq v_i \geq -30v$	68mv $5mA \leq I_o \leq 1.5A$	60dB $I_o = 20mA$

والشكل (٤-٣) يعرض دائرتين أساسيتين للمنظمات الثلاثية الأرجل الثابتة الجهد، الأولى (١) صممت للحصول على جهد خرج موجب؛ والثانية (ب) صممت للحصول على جهد خرج سالب.



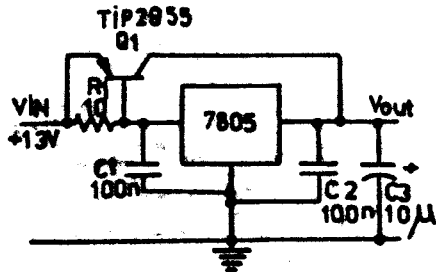
(ب)



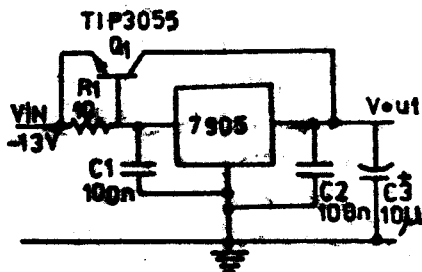
(١)

الشكل (٤-٣)

والشكل (٥-٣) يعرض دائرتين مختلفتين لزيادة تيار المنظمات الثابتة الجهد الثلاثية الأرجل، فالشكل أ يعرض دائرة منظم يعطي تيار خرج 5A وجهد خرج موجب، والشكل ب يعرض دائرة منظم يعطي تيار خرج 5A وجهد خرج سالب.



(أ)



(ب)

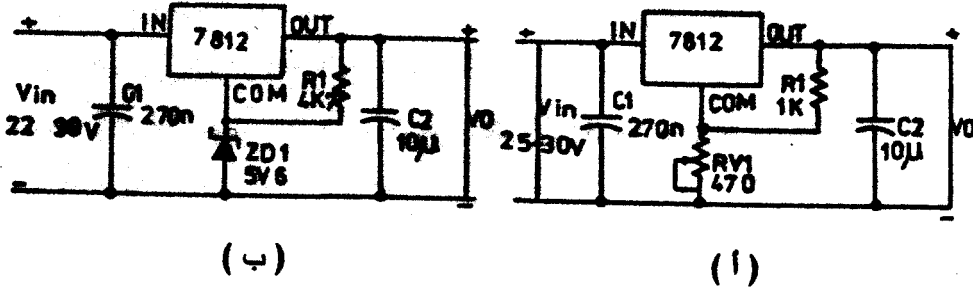
الشكل (٥-٣)

وعادة يتم توصيل مكثفات على التوازي مع مداخل ومخارج المنظمات الثلاثية الأرجل لتجنب عدم الاتزان عند الترددات العالية.

علماً بأن جهد الدخل غير المنظم يجب أن يكون في الحدود الموصى بها من قبل الشركة والمبينة في الجدول (١-٣).

كما أنه يجب تثبيت هذه المنظمات على مشتتات حرارة Heat sinks بأحجام تعتمد على توصيات الشركات المصنعة.

والشكل (٦-٣) يوضح طرق زيادة جهد الخرج للمنظمات الثلاثية الأرجل ذات الخرج الثابت.



الشكل (٦-٣)

ففي الشكل أ فإن جهد خرج المنظم يعتمد على قيمة المقاومة المتغيرة RV_1 ويساوي 12V عندما تكون قيمة المقاومة RV_1 مساوية للصفر، في حين يساوي 20V عندما تكون قيمة RV_1 مساوية 470Ω.

أما الشكل ب فإن جهد خرج المنظم يساوي 17.6V بدلاً من 12V؛ وذلك لأن جهد الخرج يساوي جهد الخرج المعتاد للدائرة المتكاملة 7812 مضافاً إليه جهد الانحياز العكسي لثنائي الزينر ZD_1 ، أي أن:

$$V_o = 12 + 5.6 = 17.6V$$

٣ / ٢ / ٢ المنظمات ذات الخرج القابل للمعايرة:

الجدول (٢-٣) يبين المواصفات الفنية لأهم الدوائر المتكاملة للمنظمات ذات الخرج القابل للمعايرة

الجدول (٢-٣)

LM317LZ	LM317MP	LM317K	LM317T	LM338K	الطراز / المواصفة الفنية
+100mA	+500mA	+15A	+1.5 A	+5A	أقصى تيار خرج
(1.2:37v)	(1.2:37v)	(1.2:37v)	1.2:37v	1.2:32v	جهد الخرج
(4:40v)	(4:40v)	(4:40v)	(4:40v)	4:35V	حدود جهد الدخل

ولهذه المنظمات ثلاثة أرجل، وهى رجل الدخل Input ورجل المخرج Output ورجل الضبط Adjust.

وتتميز منظمات الجهد الثلاثية الأرجل ذات المخرج القابل للمعايرة بأن فرق الجهد بين رجل المخرج ورجل الضبط يساوى 1.25v.

والشكل (٣-١٧) يوضح طريقة توصيل منظمات الجهد ذات المخرج القابل للمعايرة 338k, 317k، ويمكن تعيين جهد المخرج من المعادلة التالية:

$$V_{out} = 1.25 \left(1 + \frac{RV}{R_1} \right) \rightarrow 3.4$$

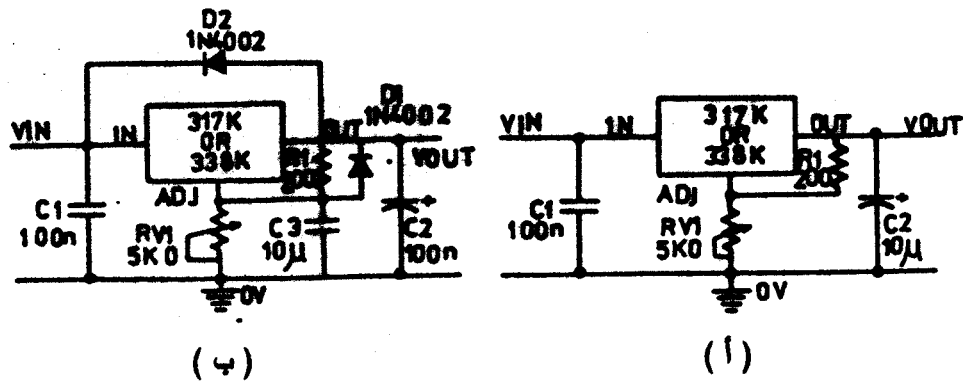
أى أن:

$$V_{out} = 1.25 \left(1 + 0. \frac{5000}{200} \right) \\ = (1.25:32.5v)$$

ويمكن الحصول على قيم أخرى لجهد المخرج بتغيير قيم المقاومات R_1, RV_1 بحيث لا تزيد R_1 عن (355Ω).

والشكل (٣-٧ب) يوضح طريقة توصيل منظمات الجهد ذات المخرج القابل للمعايرة 318k, 317k مع حماية كاملة للمنظم من القصر عند المدخل والقصر عند المخرج. فعندما يحدث قصر عند المدخل فإن المكثف C_2 سوف يفرغ شحنته فى مخرج المنظم، وهذا قد يسبب انحيازاً منظماً، لذلك يوضع الثنائي D_2 لعمل مسار بديل لمرور شحنة المكثف C_2 خلاله، ويجب أن يكون D_2 قادراً على تحمل تيار يصل إلى 15A وهو تيار القصر.

وبالمثل فإن الثنائي D_1 يمرر شحنة المكثف C_3 عند حدوث قصر فى دخل أو خرج المنظم، وبالتالي يمنع تفريغ المكثف C_3 فى المنظم.



الشكل (٣-٧)

٣ / ٣ الدوائر العملية لمصادر القدرة المنتظمة:

الدائرة رقم 1:

الشكل (٣-٨) يعرض دائرة مصدر قدرة منتظم له جهد خرج +5V، والحد الأقصى لتيار الخرج يساوي 1A باستخدام منظم الجهد الثلاثي الاطراف 7805.

عناصر الدائرة:

C_1 مكثف كيميائي سعته $2200\mu f$ ويعمل عند جهد 25V.

C_2, C_3 مكثف سيراميك سعته 100nf.

C_4 مكثف كيميائي سعته $10\mu f$ وجهد 10V.

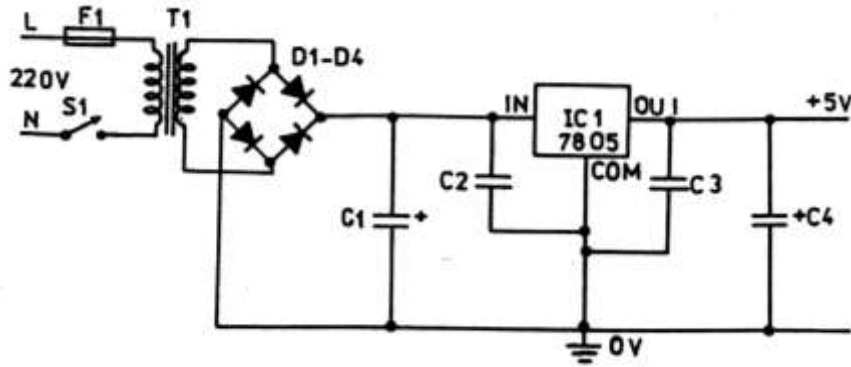
IC_1 دائرة متكاملة لتنظيم جهد ثلاثي الارجل طراز 7805.

T_1 محول خفض من 220/6V وسعته 10VA.

D_1-D_4 أربع ثنائيات سليكونية طراز 1N4002.

F_1 مصهر يعمل عند تيار 500 mA.

S_1 مفتاح قطب واحد سكة واحدة SPST.



الشكل (٣-٨)

الدائرة رقم 2:

الشكل (٣-٩) يعرض دائرة مصدر قدرة منتظم ومزدوج يعطى الجهد $+12V$ ، $0V$ ، $-12V$ ، والحد الأقصى لتيار الخرج يساوى $1A$ مستخدماً محول له ملف ثانوى بنقطة تفرع.

عناصر الدائرة:

C_1, C_5 مكثفات كيميائية سعتها $2200 \mu F$ تعمل عند جهد $25V$.

C_2, C_3, C_6, C_7 مكثفات بوليستر سعتها $100nF$.

C_4, C_8 مكثفات كيميائية سعتها $10 \mu F$ وتعمل عند جهد $16V$.

IC_1 دائرة متكاملة لتنظيم جهد له خرج موجب $+12V$ طراز 7812.

IC_2 دائرة متكاملة لتنظيم جهد له خرج سالب $-12V$ طراز 7912.

D_1-D_4 أربعة ثنائيات سليكونية طراز 1N4002.

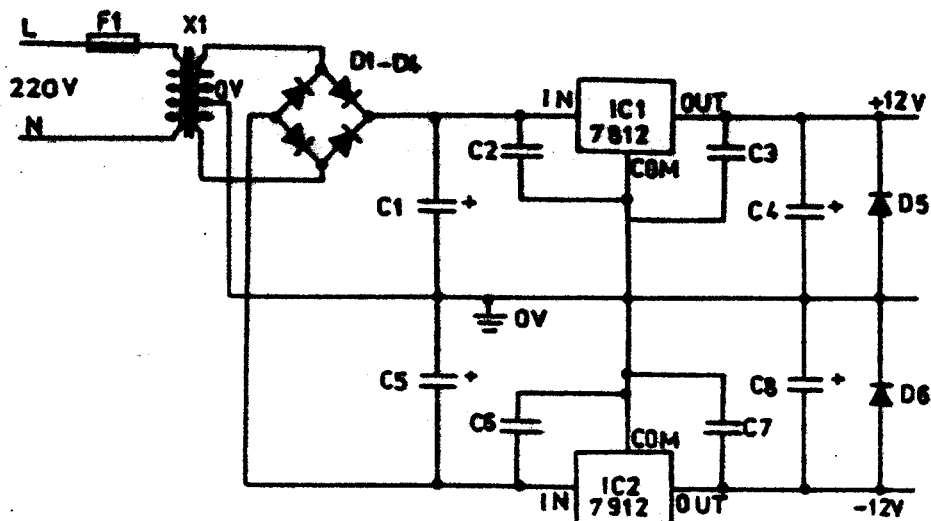
T_1 محول خفض جهد من $220V/24V$ له نقطة منتصف فى الملف الثانوى

وسعته $24VA$.

D_5, D_6 ثنائيات سليكونية طراز 1N4001.

F_1 مصهر حماية يعمل عند $500mA$.

والجدير بالذكر أن الثنائى D_1 يعمل على حماية المنظم 7812 عند حدوث قصر على مخرجه، فى حين يعمل D_2 على حماية المنظم 7912 عند حدوث قصر على مخرجه.



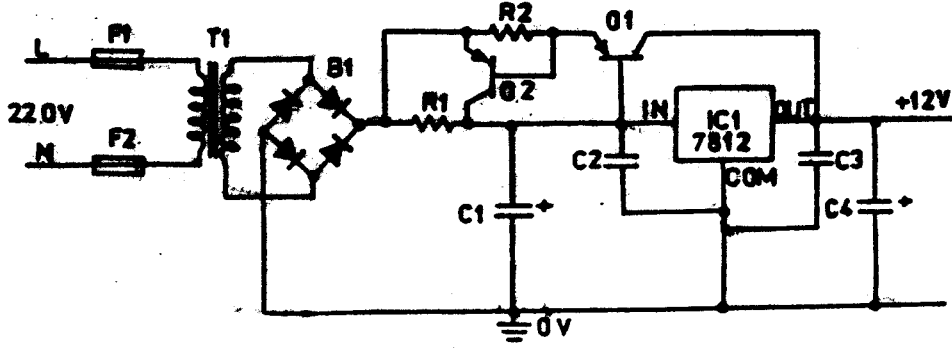
الشكل (٣-٩)

الدائرة رقم 3:

الشكل (٣-١٠) يعرض دائرة مصدر قدرة يعطى جهد خرج منظم يساوى +12V وتيار يصل إلى 5A، مع وجود حماية ضد زيادة تيار الحمل عن 5A.

عناصر الدائرة:

- IC₁ منظم جهد ثلاثى الارجل طراز 7812.
- Q₁ ترانزستور PNP طراز MJE2955.
- Q₂ ترانزستور PNP طراز TIP32A.
- F₁, F₂ مصهرات حماية تعمل عند 500 mA.
- T₁ محول خفض 220V/18V سعته 100VA.
- B1 قنطرة سليكونية مربعة طراز BR6.
- C₁ مكثف كيميائى سعته 1000µF وجهد 25V.
- C₂, C₃ مكثفات بوليستير سعته 100nF.
- C₄ مكثف كيميائى سعته 10µF وجهد 16V.
- R₁ مقاومة 10Ω وقدرتها 10w.
- R₂ مقاومة 0.12Ω.



الشكل (٣-١٠)

نظرية التشغيل:

عند تيارات الحمل الاقل من 600mA فإن فرق الجهد المتولد على أطراف المقاومة R_1 غير كافٍ لتحويل الترانزستور Q_1 لحالة التوصيل ON ولكن مع زيادة التيار عن 600mA فإن فرق الجهد على أطراف المقاومة R_1 سيكون كافياً لتحويل Q_1 لحالة الوصل، ويمر التيار عبر الترانزستور Q_1 بدلاً من المرور عبر منظم الجهد IC1، وبالتالي يزداد التيار الذي نحصل عليه من الدائرة إلى 5A.

وعندما يزداد التيار المسحوب عن 5A فإن فرق الجهد المتولد على أطراف المقاومة R_2 والتي قيمتها 0.12Ω سيكون كافياً لتحويل الترانزستور Q_2 لحالة الوصل، فيعمل هذا الترانزستور على إحداث قصر بين باعث وقاعدة الترانزستور Q_1 ، ويتحول هذا الترانزستور لحالة الفصل.

وبهذه الطريقة نحصل على حماية ذاتية من ارتفاع تيار الحمل.

الدائرة رقم 4:

الشكل (٣-١١) يعرض دائرة مصدر قدرة يعطى جهد خرج منظم وثابت يساوي +6V وخرج منظم يمكن معايرته بواسطة المقاومة RV_1 يساوي +10.5V، وتستخدم هذه الدائرة كمصدر قدرة لدائرة برمجة ذاكرات PROM والتي سنتناولها في الباب الثامن.

عناصر الدائرة:

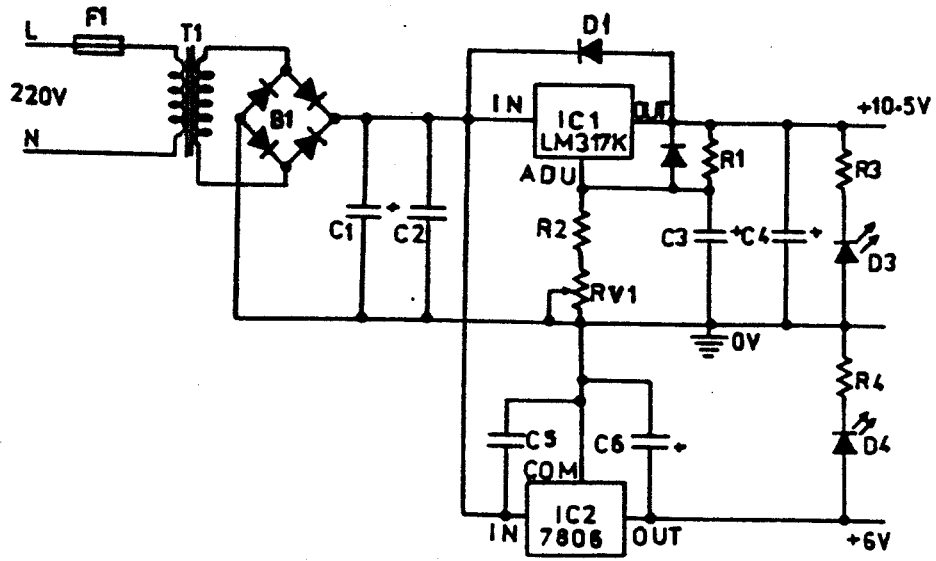
IC₁ منظم جهد له خرج يمكن ضبطه طراز LM317K

IC₂ منظم جهد ثابت له جهد خرج 6V طراز 7806.

R_1 مقاومة كربونية $1K\Omega$.

R_2 مقاومة كربونية $1.5K\Omega$.

- R_3 مقاومة كربونية 680Ω .
- R_4 مقاومة كربونية 390Ω .
- RV_1 مقاومة متغيرة $1K\Omega$.
- C_1 مكثف كيميائي $1500\mu F$ وجهد تشغيله $25V$.
- C_2 مكثف سيراميك سعته $100nF$.
- C_3, C_4, C_6 مكثف كيميائي $10\mu F$ وجهد تشغيله $25V$.
- C_5 مكثف سيراميك سعته $270nF$.
- D_1, D_2 ثنائي طراز $1N4002$.
- D_3, D_4 ثنائي مشع قياسى.
- B_1 قنطرة لها تيار أقصى $3A$ طراز $BR3$.
- T_1 محول $220/14V$ وسعته $20VA$.



الشكل (١١-٣)

والجدير بالذكر أن كلا من D_1, D_2 يعملان على حماية المنظم $LM317K$ من القصر عند المدخل وعند المخرج.
ويضيء D_3 للإشارة عن وجود خرج للمنظم IC_1 ، فى حين يضيء D_4 للإشارة عن وجود خرج للمنظم IC_2 .

الباب الرابع
دوائر التحكم فى شدة الإضاءة

دوائر التحكم فى شدة الإشعاع

٤ / ١ - مقدمة:

يمكن التحكم فى شدة إشعاع المصابيح باستخدام الترياكات، وذلك بالتحكم فى زوايا إشعالها.

وعادة فإن هذه الدوائر تحتاج لمرشح بسيط لتقليل تداخل موجات الراديو RFI والتي تؤثر على الأجهزة الالكترونية القريبة. وتتولى RFI نتيجة للوصل والفصل السومع للترياكات، وتستخدم هذه النبضات عندما يحدث إشعال للترياكات عند 0° أو 180° ، وتكون أكبر ما يمكن عندما تكون زاوية الإشعال 90° .

وكذلك تزداد RFI بزيادة طول الكابل بين الترياك والمبة، ويمكن الحد من RFI باستخدام مرشح LC.

وهناك ثلاثة طرق مشهورة للتحكم فى شدة إشعاع اللمبات وهى كما يلى:

١ - إشعال الترياك بدائرة RC .

٢ - إشعال الترياك بترانزستور أحادى الوصلة UJT .

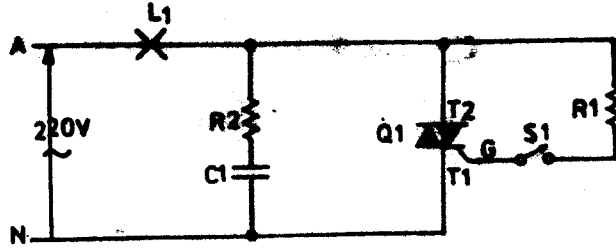
٣ - إشعال الترياك بدوائر متكاملة خارجية .

٤ / ٢ - الدوائر العملية للتحكم فى شدة إشعاع المصابيح الكهربائية:

سنتناول فى هذه الفقرة مجموعة من الدوائر العملية للتحكم فى شدة إشعاع المصابيح الكهربائية بالتحكم فى زوايا إشعال الترياكات.

الدائرة رقم ١ :

الشكل (٤ - ١) يعرض دائرة بسيطة لمفتاح إستاتيكي يتحكم فى تشغيل وإطفاء مصباح كهربى متوهج.



الشكل (٤ - ١)

عناصر الدائرة:

R_1	مقاومة كربونية 220Ω .
R_2	مقاومة كربونية 100Ω .
C_1	مكثف هولي كربونات سعته $100nF$ وجهده $400VAC$.
Q_1	ترياك تياره $3A$ طراز C206.
S_1	مفتاح قطب واحد سكة واحدة.
L_1	مصباح كهربى قدرته $100 W$.

نظرية التشغيل:

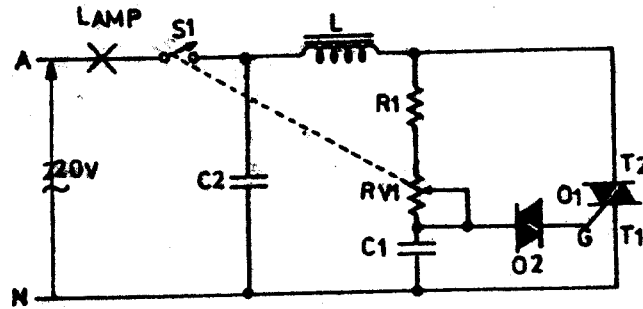
عندما يكون المفتاح S_1 مفتوحاً فإن الترياك يكون كما لو كان مفتاحاً مفتوحاً وعند غلق المفتاح S_1 يشتعل الترياك Q_1 نتيجة لوصول فرق جهد بين بوابة الترياك G ، والقاعدة T_1 ، فيصبح الترياك كما لو كان مفتاحاً مغلقاً، ويضئ المصباح، ويصبح فرق الجهد بين القاعدتين T_1, T_2 للترياك يقترب من الصفر، وتباعاً يصبح فرق الجهد بين G, T_1 للترياك يقترب من الصفر، وبالتالي فإن الطاقة المفقودة في المقاومة R_1 تكون أقل ما يمكن.

والجدير بالذكر أن المقاومة R_2 والمكثف C_1 يكونان ما يسمى بدائرة المصيدة Snubber، وهذه الدائرة تمنع حدوث اشتعال ذاتى للترياك نتيجة للتغيرات السريعة فى جهد المصدر. وبمجرد فتح المفتاح S_1 يتحول الترياك لحالة القطع بمجرد مرور

موجة جهد المصدر بالصفر لعدم وجود فرق جهد بين البوابة G والقاعدة T_1 فينطفئ المصباح الكهربى .

الدائرة رقم 2:

الشكل (٤ - ٢) يبين دائرة عملية للتحكم فى شدة إضاءة مصباح كهربى متوهج باستخدام ترياك يتم إشعاله بدائرة RC واحدة .



الشكل (٤ - ٢)

عناصر الدائرة :

- R_1 مقاومة كربونية $4.7K\Omega$ وقدرتها $0.5W$.
- RV_1 مقاومة متغيرة $470K\Omega$ وقدرتها $1W$.
- L_1 ملف $100 \mu H$.
- C_1 مكثف بوليستير سعته $100nF$ ويعمل عند جهد $50V$.
- C_2 مكثف بولى كربونات سعته $100nF$ ويعمل عند جهد $400VAC$.
- Q_1 ترياك يختار حسب قدرة المصباح.
- Q_2 دياك طراز ST2.

LAMP مصباح كهربى .

S_1 مفتاح قطب واحد سكة واحدة .

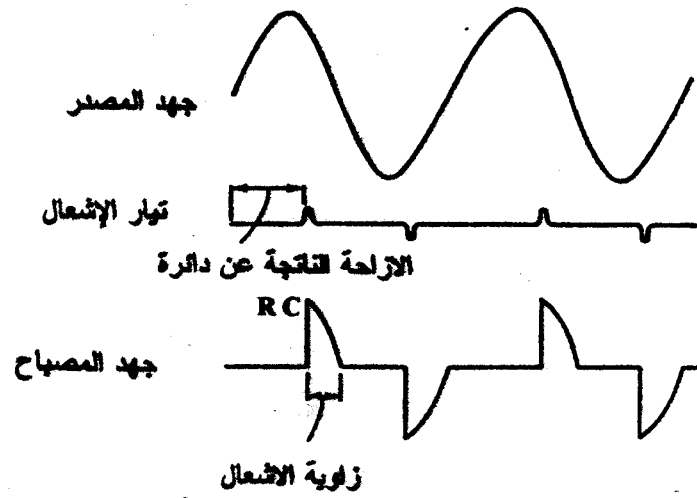
نظرية التشغيل :

تتحكم المقاومات R_1 , RV_1 والمكثف C_1 فى زاوية إشعال الترياك Q_1 ، فكلما ازدادت قيمة RV_1 ازداد الزمن اللازم لشحن المكثف C_1 للجهد المطلوب لإشعال الدياك Q_2 ، والذي يساوى 35V تقريباً، عنده يشتعل الدياك وتصل نبضة جهد 5V عبر الدياك من المكثف C_1 لبوابة الترياك G تعمل على إشعال الترياك أيضاً بزاوية إشعال كبيرة فتقل شدة إضاءة المصباح، وكلما قلت قيمة RV_1 قل الزمن اللازم لشحن المكثف C_1 للجهد المطلوب لإشعال الدياك، وتباعاً لإشعال الترياك، وتقل زاوية إشعال الترياك وتزداد شدة إضاءة المصباح.

ويعاب على هذه الدائرة ما يعرف بالرجوعية Hystresis، بمعنى أنه عند ضبط المقاومة RV_1 للحصول على إضاءة خافتة، ثم غلق المفتاح S_1 ، فإن المصباح سوف يضىء بضوء خافت فى أول نصف دورة، ولكن سرعان ما يحدث إشعال مبكر يؤدي إلى زيادة شدة إضاءة المصباح فى الدورات التالية وبالتالى يصبح من المستحيل ضبط شدة إضاءة المصباح منذ البداية، بل يجب إعادة ضبط شدة إضاءة المصباح بعد إضاءته وذلك بواسطة المقاومة RV_1 .

والجدير بالذكر أن الدوائر الالكترونية الخاصة بالمصابيح المتوهجة والمتوفرة فى الاسواق تحتوى على بكرة واحدة للتحكم فى وصل وفصل المصباح، وكذلك فى التحكم فى شدة إضاءته، وذلك بدمج المفتاح S_1 مع المقاومة المتغيرة RV_1 معاً.

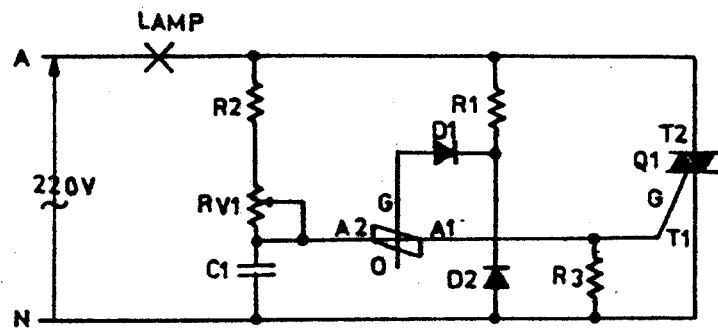
والشكل (٤ - ٣) يعرض موجات كل من جهد المصدر وتيار الدياك وجهد المصباح.



الشكل (٤ - ٣)

الدائرة رقم 3:

الشكل (٤ - ٤) يعرض دائرة للتحكم في شدة إضاءة مصباح كهربى متوهج تصل قدرته 800 W باستخدام ترياك يتم إشعاله بدائرة RC، وتتميز هذه الدائرة بأنها خالية تماماً من الرجوعية Hysteresis Free.



الشكل (٤ - ٤)

عناصر الدائرة:

مقاومة كربونية $4.7K\Omega$	R_1, R_2
مقاومة كربونية 100Ω	R_3
مقاومة متغيرة $0.5M\Omega$	RV_1
مكثف بوليستير سعته $0.22\mu F$ وجهد $400V$	C_1
ثنائيات جرمانيوم طراز GRS5GC1LAJ1	D_1, D_2
ترياك طراز SC40B أو SC41B	Q_1
مفتاح صليكوني ثنائي الاتجاه SBS طراز 2N4992	Q_2

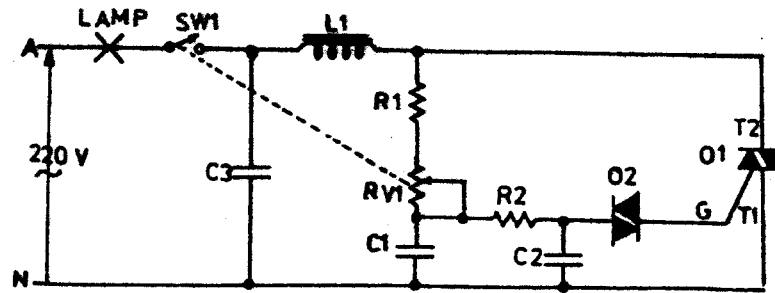
نظرية التشغيل:

لنفرض أن المقاومة RV_1 ضبطت عند قيمة تجعل جهد المكثف C_1 لا يصل لجهد الانهيار الفوقى للمفتاح السليكوني الثنائي الاتجاه Q_2 والذي يساوى $\pm 8V$ حينئذ، فإن الترياك Q_1 لن يشتعل، وبالتالي يظل المصباح معتماً، ولكن خلال نصف الموجة الموجب يشحن المكثف C_1 فيصبح القطب الموجب هو اللوح العلوى للمكثف والقطب السائب هو اللوح السفلى للمكثف، وعند انتهاء نصف الموجة الموجب ووصول جهد المصدر للصفر عندئذ يصبح الطرف العلوى للمصدر (A) جهده $0V$ بالنسبة للطرف السفلى (N)، وهذا يعنى أن جهد النقطة التى أعلى المقاومة R_1 يكون صفراً بالنسبة لجهد اللوح العلوى للمكثف C_1 ، وذلك لأن المكثف قد شحّن فى نصف الموجة الموجب. وهذا يشكل فرق جهد بين الطرفين A_2 للمفتاح السليكوني Q_2 وأعلى المقاومة R_1 مما يجعل الثنائي D_1 منحازاً أمامياً ويسبب إمرار تيار بوابة صغير للمفتاح السليكوني Q_2 فيمر فى المسار A_2 إلى G ومع هذا التيار الصغير وعند فرق الجهد بين A_1, A_2 للمفتاح السليكوني Q_2 والذي يساوى تقريباً جهد المكثف C_1 يحدث انهيار للمفتاح Q_2 خصوصاً إذا كان هذا الجهد أكبر من $1V$ ، وتباعاً يحدث إشعال للترياك. ويقوم المكثف بتفريغ شحنته فى المقاومة R_3 ، وبالتالي تبدل ندورة السالبة لموجة جهد المصدر والمكثف C_1 مفرغ تماماً، وبالتالي تتكرر دورة إشعال فى نصف الموجة السالبة بدون خوف من حدوث إشعال مسبق،

كما هو الحال عند استعمال دياك (كما فى الدائرة رقم 2) والناشئ عن وجود شحنة متبقية فى المكثف بعد كل دورة تشغيل . وخلاصة القول أن ظاهرة الرجوعية تختفى تماماً عند استخدام مفتاح سليكونى ثنائى الاتجاه SBS .

دائرة رقم 4 :

الشكل (٤ - ٥) يعرض أحد الدوائر العملية للتحكم فى شدة إضاءة مصباح كهربى متوهج باستخدام ترياك يتم إشعاله بدائرتين RC .



الشكل (٤ - ٥)

عناصر الدائرة :

- R_1 مقاومة كربونية $4.7K\Omega$ وقدرتها 2W .
- RV_1 مقاومة متغيرة $470K\Omega$ وقدرتها 1W .
- R_2 مقاومة كربونية $15K\Omega$ وقدرتها 2W .
- C_1 مكثف بولى كربونات 100nF ويعمل عند جهد 400V .
- C_2 مكثف بوليستير 10nF ويعمل عند جهد 100V .
- C_3 مكثف بولى كربونات 100nF ويعمل عند جهد 400V .
- L_1 ملف 100 μH .
- Q_1 ترياك يختار حسب قدرة للمصباح .

دياك طراز ST2.	Q_2
مفتاح قطب واحد سكة واحدة.	SW_1
مصباح كهربى.	LAMP

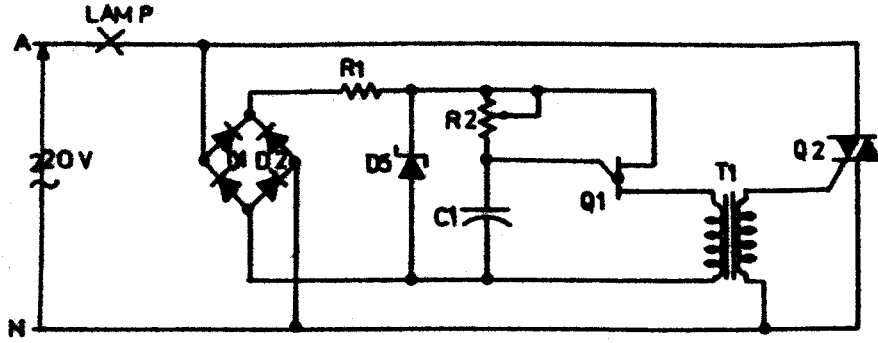
نظرية التشغيل:

لا تختلف هذه الدائرة عن دائرة التحكم فى شدة إضاءة مصباح متوهج باستخدام دائرة RC واحدة إلا فى استخدام دائرة RC تابعة لإشعال الدياك؛ وذلك للتغلب على مشكلة Hysteresis التى تحدث عند استخدام دائرة RC واحدة. ففى حالة استخدام دائرة RC واحدة كما بالدائرة رقم 2، وتم تخفيض إضاءة اللمبة بزيادة RV_1 إلى 470K، ثم أطفأت اللمبة بعد ذلك ثم تشغيلها ثانية على نفس الضبط - فإن المصباح لن يضىء مرة أخرى إلا عند تخفيض قيمة RV_1 إلى 400K وبالتالي يضىء المصباح بشدة إضاءة عالية نسبياً. أما فى الدائرة التى بصدها فإن الدياك Q_2 يتم إشعاله من المكثف C_2 والذى يتبع التأخير فى الوجه الناتج عن C_1 ، ويعمل C_2 على حماية C_1 من التفريغ عندما يشتعل الدياك Q_2 ، حيث إن زمن تفريغ C_1 يكون عادة أكبر من زمن تفريغ المكثف C_2 مما يمنع حدوث تغير شديد فى الجهد على أطراف المكثف C_1 ، وبالتالي يمكن إضاءة المصباح عند نفس الضبط الذى كان عليه عند إطفائه بواسطة المفتاح S_1 .

ويتميز استخدام دائرتين RC بزيادة مدى تغيير زاوية إشعال الترياك عن مثيلتها عند استخدام دائرة RC واحدة، فيزداد مدى ضبط إضاءة المصباح عند استخدام دائرتين RC.

الدائرة رقم 5:

الشكل (٤ - ٦) يعرض دائرة عملية للتحكم فى شدة إضاءة مصباح متوهج يعمل عند جهد 220V وقدرته 800W، مستخدماً ترانزستور أحادى الوصلة مع محول نبضات.



الشكل (٤ - ٦)

عناصر الدائرة:

مقاومة $15K\Omega$ وقدرتها 6W.	R_1
مقاومة متغيرة $200K\Omega$.	R_2
مكثف كيميائي سعته $0.1\mu F$ وجهد 16V.	C_1
أربعة ثنائيات طراز 1N4004.	$D_1 - D_4$
ثنائي زينر جهده 22V طراز 1N4748.	D_5
ترانزستور UJT طراز 2N4871.	Q_1
ترياك طراز 2N6346 أو 2N5569.	Q_2
محول نبضات طراز Sprague 11Z12.	T_1
مصباح كهربى قدرته 800W.	LAMP

نظرية التشغيل:

تقوم قنطرة التوحيد المؤلفة من الثنائيات $D_1 - D_4$ بتوحيد موجة المصدر المتردد توحيداً كاملاً، ويقوم ثنائي الزينر بالمحافظة على جهد دائرة التحكم فى إشعال الترياك Q_2 مساوياً 22V.

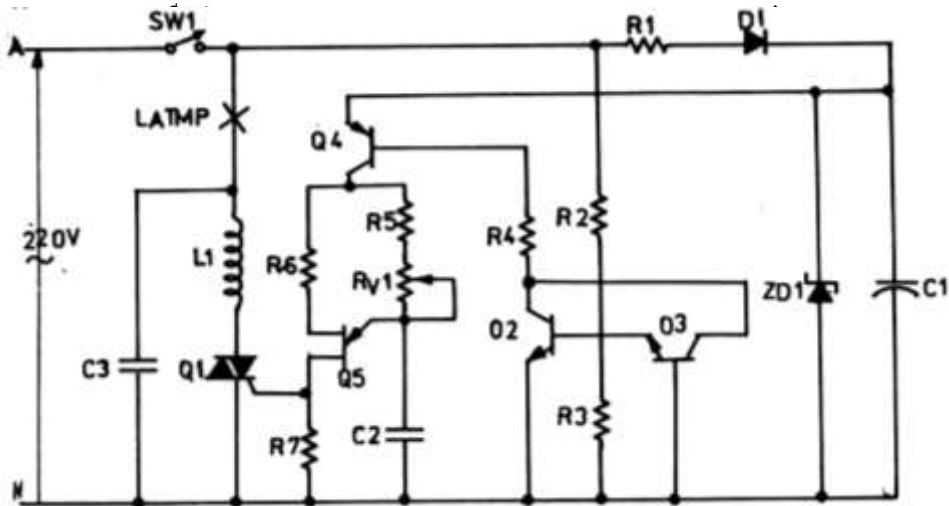
ويعمل المذبذب المتراخي المؤلف من Q_1 , R_2 , C_1 على توليد نبضات إشعال الترياك بتردد يساوى:

$$F = \frac{1}{R_2 C_1} \geq 50 \text{HZ}$$

وتتفعل هذه النبضات عبر محول النبضات T_1 لبوابة الترياك Q_2 ، ويمكن التحكم فى تردد هذه النبضات بواسطة المقاومة المتغيرة R_2 ، وبالتالي التحكم فى زاوية إشعال الترياك، ومن ثم التحكم فى شدة إضاءة المصباح.

الدائرة رقم 6:

الشكل (٧ - ٤) يعرض أحد الدوائر العملية للتحكم فى شدة إضاءة مصباح كهربى متوهج باستخدام ترياك يتم إشعاله بترانزستور أحادى الوصلة، وتتميز هذه الدائرة باختفاء ظاهرة الرجوعية Hysteresis فيها.



الشكل (٧ - ٤)

عناصر الدائرة :

مقاومة $6.8\text{ K}\Omega$ وقدرتها 5W .	R_1
مقاومة كربونية $100\text{ K}\Omega$ وقدرتها 1W .	R_2
مقاومة كربونية $12\text{K}\Omega$.	R_3
مقاومة كربونية $22\text{K}\Omega$.	R_4
مقاومة كربونية $6.8\text{ K}\Omega$.	R_5
مقاومة كربونية 120Ω .	R_6
مقاومة كربونية 100Ω .	R_7
مقاومة متغيرة 270K .	RV_1
مكثف كيميائي $270\mu\text{F}$ وجهده 16V .	C_1
مكثف بوليستير سعته 22 nF .	C_2
مكثف بولي كربونات سعته 100nF وجهده 400V .	C_3
ترياك يختار حسب قدرة المصباح.	Q_1
ترانزستور NPN طراز $2\text{N}3904$.	Q_2 و Q_3
ترانزستور NPN طراز $2\text{N}3906$.	Q_4
ترانزستور أحادي الوصلة طراز $2\text{N}2646$.	Q_5
ملف $100\mu\text{H}$.	L_1
ثنائي سليكوني $1\text{N}4004$.	D_1
ثنائي زينر جهده 12V .	ZD_1
مفتاح قطب واحد سكة واحدة.	SW_1

نظرية التشغيل:

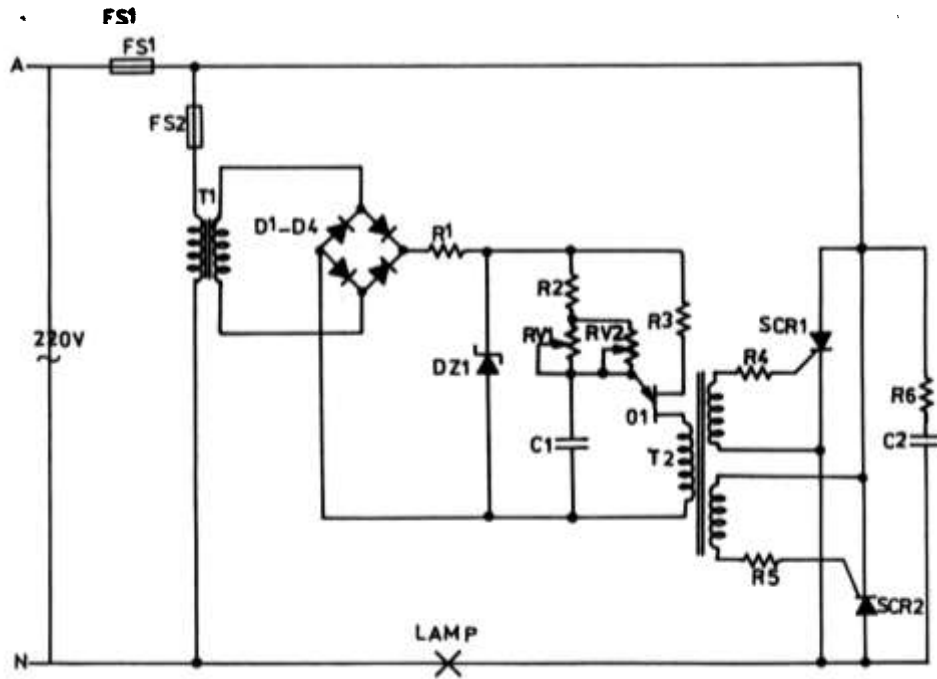
يعمل الثنائي D_1 على توحيد نصف موجة لموجة المصدر المتردد، ويقوم للكشف C_1 بتنعيم الخرج المستمر للثنائي D_1 ، ويعمل ZD_1 على المحافظة على جهد أطراف دائرة Q_5 مساوياً $+12V$. وتعمل الترانزستورات Q_2, Q_3, Q_4 ككاشف لصفر موجة التيار المتردد للمصدر، فعندما يكون جهد المصدر موجباً يعمل Q_2 فيصبح جهد مجموعه مساوياً للصفر، فينتقل هذا الجهد لقاعدة Q_4 فيعمل Q_4 ، وبالتالي يصل جهد ثنائي الزينر ZD_1 إلى Q_5 . وعندما يكون جهد المصدر سالباً يعمل Q_3 لأن جهد قاعدته يساوى صفراً وجهد باعته بالسالب، وتباعاً يعمل Q_4 فيصل جهد ثنائي الزينر ZD_1 إلى Q_5 . أى أن الجهد $+12V$ لن يصل إلى الترانزستور الأحادي الوصلة Q_5 إلا عندما يكون الجهد المتردد موجباً أو سالباً وليس صفراً وبهذه الطريقة فإن Q_4 يسمح بوصول الجهد إلى Q_5 باستمرار عدا لحظة عبور موجة جهد المصدر بالصفر. وبعد وصول الجهد للترانزستور Q_5 وبعد تأخير زمنى يحدد بقيمة R_5 تصل نبضة إشعال لبوابة الترياك Q_1 من خلال الترانزستور Q_5 . وفى نهاية نصف الدورة فإن الجهد $+12V$ ينقطع عن Q_5 وتبدأ نصف دورة جديدة وهكذا. ويمكن بواسطة المقاومة RV_1 التحكم فى تردد Q_5 ، حيث إن تردده يساوى:

$$F = \frac{1}{(R_5 + RV_1) C_2} = 164: 6685 \text{ HZ}$$

فعندما يكون قيمة المقاومة RV_1 صفراً فإن التردد يصبح مساوياً 6685HZ ، وبالتالي يشتعل الترياك Q_1 عند زاوية إشعال تقترب من الصفر، وتباعاً يصبح جهد المصباح مساوياً لجهد المصدر تقريباً، وتصبح شدة إضاءة المصباح أعلى ما يمكن، فى حين أنه عندما تكون قيمة RV_1 مساوية $270K$ فإن التردد يصبح 164HZ ، وبالتالي يشتعل الترياك Q_1 عند زاوية إشعال أكبر من 90° ، الأمر الذى يؤدي إلى انخفاض إضاءة المصباح إلى أقل درجة ممكنة.

الدائرة رقم 7:

الشكل (٨ - ٤) يعرض دائرة تحكم فى شدة إضاءة مصباح كهربى قدرته $750W$.



الشكل (٤ - ٨)

عناصر الدائرة:

مقاومة كربونية $1.5\text{ K}\Omega$ وقدرتها 1 W .	R_1
مقاومة كربونية $4.7\text{ K}\Omega$.	R_2
مقاومة كربونية $150\ \Omega$.	R_3
مقاومة كربونية $10\ \Omega$.	R_4
مقاومة كربونية $10\ \Omega$.	R_5

مقاومة كربونية 120Ω	R_6
مقاومة متغيرة $100K \Omega$	RV_1
مقاومة متغيرة $200K \Omega$	RV_2
مكثف بوليستير سعته $0.22\mu F$	C_1
مكثف بولي كربونات سعته $0.1\mu F$ وجهد $300VAC$	C_2
ثنائيات سليكونية طراز 1N4003	$D_1 - D_4$
ثنائي زينر طراز BZ X 61 جهده $10V$	DZ_1
ثايرستورات طراز 2N443	SCR_1, SCR_2
ترانزستور أحادى الوصلة طراز TIS43	Q_1
محول خفض $220/40V$ وسعته $20VA$	T_1
محول نبضات بمغلفين ثانويين $1:1$	T_2
مصهر تياره $5A$	FS_1
مصهر بطيء Anti Surge تياره المقنن $100mA$	FS_2
مصباح متوهج قدرته $750w$	LAMP

نظرية التشغيل:

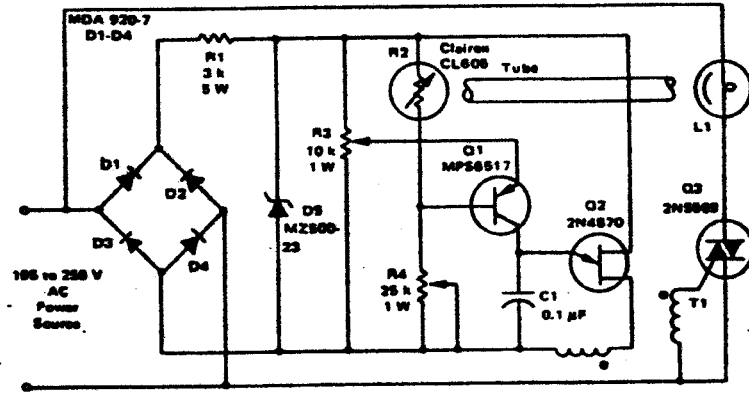
تتميز هذه الدائرة بوجود عزل كامل بين دائرة التحكم ودائرة القدرة بواسطة المحولين T_1, T_2 ، ويعمل المحول T_1 على خفض جهد المصدر من $220V$ إلى $40V$ ، وتقوم قنطرة التوحيد المؤلفة من $D_1 - D_4$ بتوحيد خرج المحول T_1 ليصبح خرجها مساوياً $55V$ بتيار مستمر غير منعّم، وبواسطة ثنائي الزينر DZ_1 والمقاومة R_1 يصبح الجهد على أطراف ثنائي الزينر DZ_1 مساوياً $+10V$. وفى بداية كل نصف دورة يشحن C_1 من خلال الدائرة RV_2, RV_1, R_2 ويزداد جهد باعث الترانزستور الأحادى الوصلة، ويعتبر معدل ارتفاع هذا الجهد على ضبط المقاومة المتغيرة RV_1 ، وعندما يصل الجهد على أطراف C_1 للجهد اللازم لإشعال الترانزستور Q_1 يشتعل فتصل نبضة إشعال للثايرستورات عبر محول النبضات T_2 فيشتعل الثايرستور

المنحاز أمامياً ويوصل التيار الكهربى للمصباح. وفى نصف الموجة التالى يشحن المكثف C_1 مرة أخرى وتنتقل نبضة إشعال بنفس الطريقة عبر محول النبضات إلى الثايرستور الثانى وهكذا. وعندما تكون قيمة RV_1 صغيرة فإن C_1 يشحن بسرعة فتصل نبضة مبكرة للثايرستورات، وبالتالي تزداد القدرة الكهربائية التى تصل للمصباح، وتزداد شدة إضاءته والعكس بالعكس.

ويمكن من خلال RV_2 ضبط الحد الأدنى للقدرة المطلوبة عند المصباح.

الدائرة رقم 8:

الشكل (٩ - ٤) يعرض دائرة عملية للتحكم فى جهد تشغيل مصباح كهربى بتثبيتته عند 100V عند تغير جهد المصدر من 250V : 105 للحصول على ضوء ثابت، وذلك بعمل تغذية مرتدة بمقاومة ضوئية للتحكم فى إشعال ترياك.



الشكل (٩ - ٤)

عناصر الدائرة

R_1 مقاومة 3 KΩ وقدرتها 5W.

R_2 مقاومة ضوئية طراز Clairex CL605 النسبة بين مقاومتها فى الضوء

لمقاومتها في الظلام 1/100.

مجزىء جهد $10K \Omega$ وقدرته 1W.	R_3
مقاومة متغيرة $25K \Omega$ وقدرتها 1W.	R_4
مكثف كيميائي سعته 0.1 μF وجهد 25V.	C_1
ثنائيات سليكونية طراز 7 - MDA 920.	$D_1 - D_4$
ثنائي زينر طراز MZ 500-23 وجهد 20V.	D_5
ترانزستور PNP طراز MPS 6517.	Q_1
ترانزستور أحادي الوصلة طراز 2N4870.	Q_2
ترياك طراز 2N5569.	Q_3
محول نبضات طراز Sprague 11Z12.	T_1
مصباح كهربى قدرته 150W مزود بمرة عاكسة داخلية.	L_1

نظرية التشغيل:

إن شدة إضاءة المصباح L_1 تعتمد على الجهد الذى يعمل عنده المصباح. والجدير بالذكر أن المصباح L_1 يتم تثبيته داخل صندوق مغطى من الداخل بورق ألومنيوم ومثقوب، ويتصل بهذا الثقب قناة تؤدي لمقاومة ضوئية بحيث لا تتعرض المقاومة الضوئية إلا للضوء المنبعث من المصباح، فكلما ازدادت شدة إضاءة المصباح قلت قيمة المقاومة الضوئية R_2 . فإذا ازداد جهد المصدر يزداد شدة إضاءة المصباح L_1 فتقل قيمة المقاومة الضوئية R_2 فيقل تيار مجمع الترانزستور Q_1 فيزداد الزمن اللازم لشحن المكثف C_1 ، وبالتالي يتأخر إشعال الترياك فيقل الجهد المتشكل على أطراف المصباح. أما عندما يقل جهد المصدر فتقل شدة إضاءة المصباح الكهربى L_1 فتزداد R_2 ويزداد تيار مجمع الترانزستور Q_1 فيقل الزمن اللازم لشحن C_1 ، وبالتالي يتقدم إشعال الترياك، ويزداد الجهد المتشكل على أطراف المصباح.

ولضبط هذه الدائرة نتبع الخطوات التالية:

١ - يتم تخفيض جهد المصدر إلى 110V، ثم يضبط الجهد على أطراف المصباح الكهربى L_1 مساوياً 100V بالاستعانة بالمقاومة R_4 .

٢- يتم رفع جهد المصدر إلى 250V ثم يضبط الجهد على أطراف المصباح 100V وذلك بالاستعانة بالمقاومة R_3 .

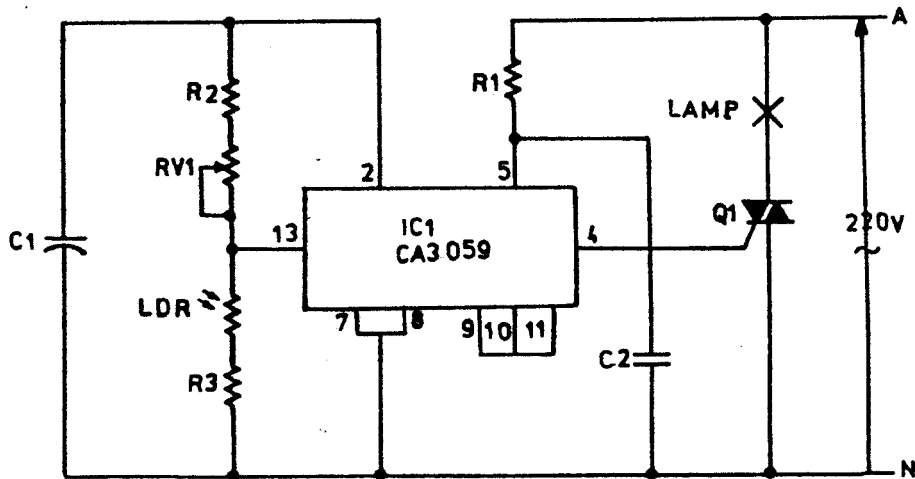
وبذلك نحصل على جهد مصباح يساوي $100V \pm 2V$ في جميع الظروف.

٦/٣ - الدوائر العملية لوصول وفصل المصابيح عند العبور بالصف:

في هذه الفقرة سنتناول بعض الدوائر العملية لوصف وفصل المصابيح تبعاً للإضاءة الخارجية، باستخدام دوائر متكاملة لمفاتيح عبور الصفر (ZCS).

الدائرة رقم 1 :

الشكل (٤ - ١٠) يعرض دائرة الكترونية للتحكم فى إضاءة مصباح كهربى عند الإظلام.



الشكل (٤ - ١٠)

عناصر الدائرة:

R_1	مقاومة $22\text{ K}\Omega$ وقدرتها 5W .
R_2, R_3	مقاومات كربونية $2\text{ K}\Omega$.
RV_1	مقاومة متغيرة $10\text{ K}\Omega$.
LDR	مقاومة ضوئية طراز ORP 12.
C_1	مكثف كيميائي سعته $100\text{ }\mu\text{F}$ وجهده 15V .
C_2	مكثف بوليستير سعته 10 nF .
Q_1	ترياك يختار حسب قدرة المصباح.
IC_1	دائرة متكاملة لإشعال الترياك عند العبور بالصففر طراز CA 3059.
LAMP	مصباح كهربى.

نظرية التشغيل:

نظراً لتوصيل الأرجل 9, 10, 11 للدائرة المتكاملة IC_1 لذلك فإن جهد الرجل 9 سيكون مساوياً $3\text{V} +$ (انظر الفقرة ١ / ١٠ / ٣)، وعندما يكون جهد مدخل التحكم (الرجل 13) أعلى من جهد الرجل 9 تصل نبضات لإشعال الترياك Q_1 من الرجل 4. ويتم التحكم فى جهد الرجل 13 بواسطة مجزئ الجهد المؤلف من المقاومات R_2, RV_1, LDR_1, R_3 .

والجدير بالذكر أن جهد الرجل 2 يساوى $6\text{V} +$ وجهد الرجل 7 يساوى 0V ، وهما طرفا مصدر القدرة الداخلى. ففى ضوء النهار فإن مقاومة LDR تكون صغيرة، وبالتالي يصبح جهد الرجل 13 أقل من جهد الرجل 9؛ وذلك لأن الجهد عند الرجل 9 يساوى:

$$\frac{LDR + R_3}{R_2 + R_1 + RV_1} \times 6 < 3\text{V}$$

مما يؤدي لتحول الترياك Q_1 لحالة القطع.

وفى الليل تصبح مقاومة LDR كبيرة جداً، وبالتالي يصبح جهد الرجل 13 أعلى من جهد الرجل 9؛ وذلك لأن الجهد عند الرجل 9 يساوى:

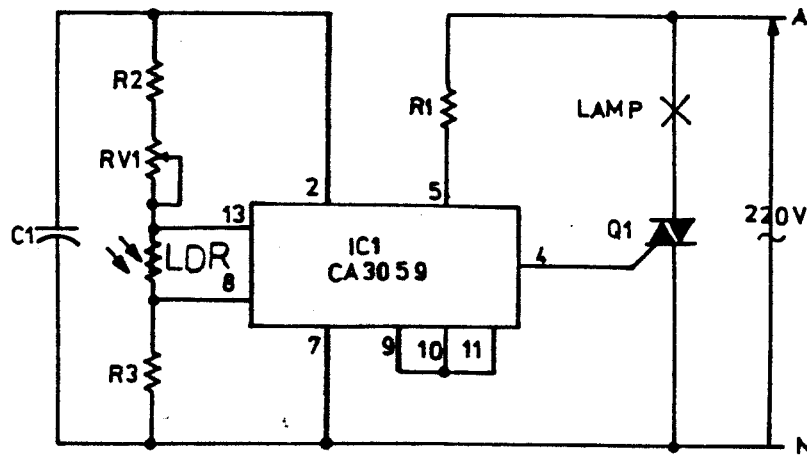
$$\frac{LDR + R_3}{R_2 + R_1 + RV_1} \times 6 > 3V$$

فتقل نبضات إشعال للترياك، ويتحول الترياك لحالة الوصل ويضيء المصباح الكهربى. ويمكن التحكم فى مستوى الإضاءة الخارجية التى تعمل عندها الدائرة بواسطة المقاومة RV_1 . ويعاب على هذه الدائرة أنه عندما تتعرض المقاومة LDR لحائل يحول بينها وبين الضوء ولو للحظة يتحول الترياك لحالة الوصل ويضيء المصباح الكهربى.

الدائرة رقم 2:

الشكل (٤ - ١١) يعرض دائرة الكترونية للتحكم فى إضاءة مصباح كهربى عند الإظلام.

وتتميز هذه الدائرة باحتوائها على رجوعية تمنع إضاءة المصباح عند تعرض المقاومة الضوئية LDR لحائل، حيث يضيء المصباح بعد فترة زمنية من الإظلام.



الشكل (٤ - ١١)

عناصر الدائرة:

R_1	مقاومة $22\text{ K}\Omega$ وقدرتها 5W .
R_2	مقاومة كربونية $2.2\text{ K}\Omega$.
R_3	مقاومة كربونية $1\text{ K}\Omega$.
LDR	مقاومة ضوئية طراز ORP 12.
C_1	مكثف كيميائي سعته $100\text{ }\mu\text{F}$ وجهد 15V .
C_2	مكثف بوليستير سعته 10 nF .
Q_1	ترياك يختار حسب قدرة المصباح.
IC_1	دائرة متكاملة لإشعال الترياك عند العبور بالصففر طراز CA 3059.
LAMP	مصباح كهربى.

نظرية التشغيل:

تتميز هذه الدائرة عن الدائرة السابقة فى وجود رجوعية تمنع عمل الترياك بمجرد انقطاع سقوط الشعاع الضوئى على المقاومة LDR، نتيجة لمرور حائل يحول بينها وبين الضوء للحظات قليلة، ويتم التحكم فى زمن التأخير الذى بعده يعمل الترياك عند انقطاع سقوط الشعاع الضوئى على المقاومة الضوئية LDR بواسطة المقاومة R_3 لذلك تختار قيمة المقاومة R_3 تبعاً لنوع التطبيق.

ويمكن التحكم فى مستوى الإضاءة الخارجية التى تعمل عندها الدائرة بواسطة المقاومة المتغيرة RV_1 .

الباب الخامس
دوائر التحكم فى السخانات الكهربائية

دوائر التحكم فى السخانات الكهربائية

١/٥ مقدمة :

يمكن تقسيم السخانات إلى :

١ - سخانات ذات قدرة ثابتة . وتتميز هذه السخانات بثبات قيمة جهد أطرافها، وبمجرد وصول درجة حرارة السخان للدرجة المطلوبة (T_1 مثلاً) ينقطع التيار الكهربى عن السخان حتى تنخفض درجة حرارة السخان لتصبح T_2 مثلاً، حينئذ تتكرر دورة التشغيل من جديد ويقال إن هذه السخانات بـرجوعية Hysteresis مقدارها $\Delta T = T_1 - T_2$ وهذه الرجوعية تعتمد على تصميم الدائرة.

٢ - سخانات ذات قدرة متغيرة . حيث إن القدرة الكهربائية لهذه السخانات فى أى لحظة تعتمد على درجة الحرارة اللحظية لها، وتتميز هذه السخانات بدقتها العالية، حيث تثبت درجة حرارتها مع خطأ صغير جداً.

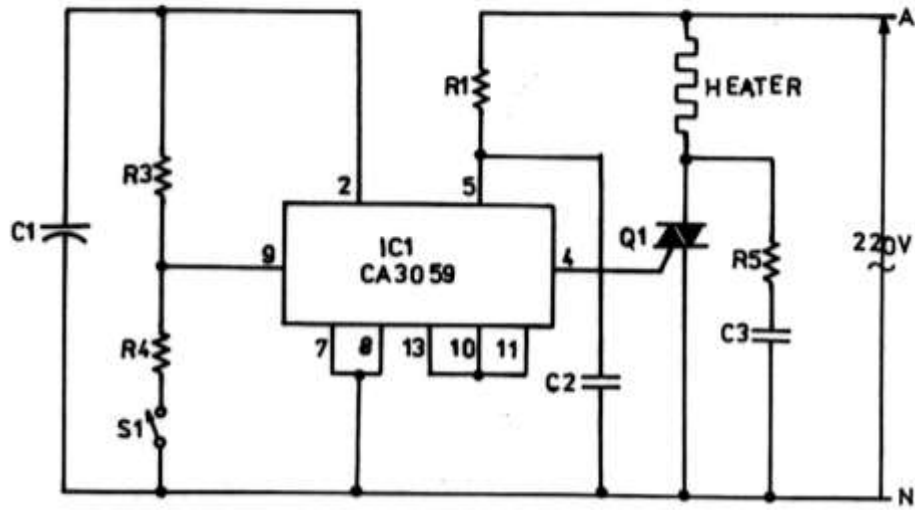
وعادة تستخدم الترياكات والثايرستورات فى التحكم فى جهد أطراف هذه السخانات بالاستعانة بعناصر لاستشعار درجة الحرارة.

٢/٥ الدوائر العملية للتحكم فى السخانات ذات القدرة الثابتة :

سنتناول فى هذه الفقرة مجموعة من الدوائر العملية لوصل وفصل السخانات عند عبور موجة جهد المصدر المتردد بالصفر للتقليل من RFI (تداخل موجات الراديو مع الأجهزة الإلكترونية) قدر الإمكان.

الدائرة رقم 1 :

الشكل (١-٥) يعرض دائرة عملية لوصل وفصل سخان كهربى عند زوايا إشعال تساوى صفراً يدوياً بواسطة المفتاح S_1 .



الشكل (٥ - ١)

عناصر الدائرة:

- R_1 مقاومة $22K\Omega$ ، وقدرتها 5W .
- R_2 مقاومة كربونية 100Ω .
- R_3 مقاومة كربونية $10K\Omega$.
- R_4 مقاومة كربونية 4.7Ω .
- R_5 مقاومة كربونية 100Ω .
- C_1 مكثف كيميائي سعته $100\mu F$ وجهد 15V .
- C_2 مكثف بوليستير $10nF$.
- C_3 مكثف بولي كربونات $100nF$ يعمل وجهد 400V .
- Q_1 ترياك يختار حسب قدرة السخان .
- IC_1 دائرة متكاملة طراز CA3059 .

نظرية التشغيل :

نظراً لتوصيل الأرجل 13 , 11 , 10 للقدرة المتكاملة IC_1 معاً لذلك فإن جهد الرجل 13 يكون مساوياً $3V +$ حيث إن جهد الرجل 11 , 10 عند توصيلها معاً يساوي $3V +$ (من خواص الدائرة المتكاملة CA 3059)، وعندما يكون جهد الرجل 9 أقل من جهد الرجل 13 تصل نبضات إشعال الترياك من الرجل 4 . ويتم التحكم في جهد الرجل 9 بواسطة مجزئ الجهد المؤلف من R_3 ، R_4 والموصل بين طرفي مصدر القدرة الداخلى المتشكل على الرجل 2 , 7، حيث إن فرق الجهد بينهما يساوي $6V +$ فبمجرد غلق المفتاح S_1 يصبح جهد الرجل 9 مساوياً :

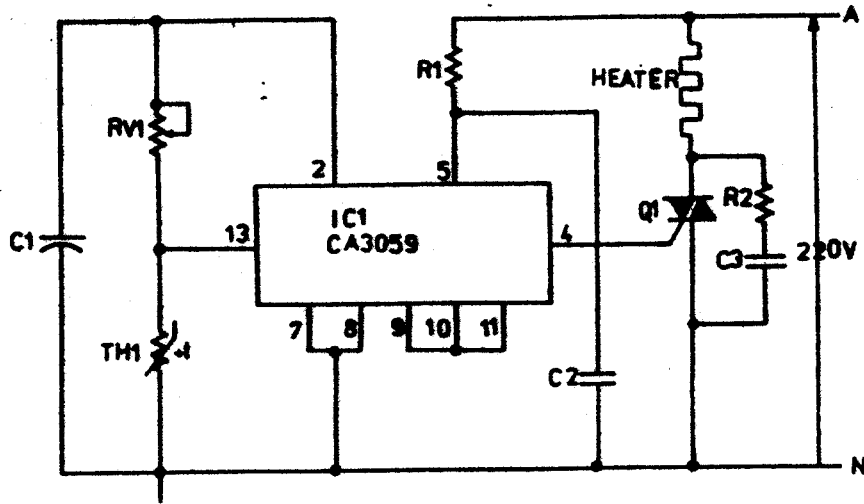
$$\frac{R_3}{R_3 + R_4} \times 6 = 1.9 V$$

وحيث إن جهد الرجل 13 أكبر من جهد الرجل 9 لذلك تصل نبضات إشعال للترياك من الرجل 4 تعمل على إشعال الترياك وذلك عند مرور موجة جهد المصدر بالصففر، ويقوم المكثف C_2 بعمل تأخير زمني للرجل 5 (رجل كشف عبور الصففر) مما تؤدي لإحداث إشعال بعد إزاحة صغيرة في الطور عن نقطة عبور الصففر.

وبهذه الطريقة تمنع تولد نبضات RFI التي تؤثر على الأجهزة الالكترونية القريبة .
والجدير بالذكر أن C_3 ، R_5 يمنعاً تحول الترياك Q_1 لحالة الوصل عند حدوث قفزات سريعة لجهد المصدر المتردد، ويشكلان ما يسمى بدائرة المصيدة Snubber.

الدائرة رقم 2 :

الشكل (٥ - ٢) يعرض دائرة عملية للتحكم في سخان كهربى، حيث يتم التحكم فى وصل وفصل الترياك بواسطة الدائرة المتكاملة CA3059 لوصل السخان عند زاوية إشعال مساوية الصففر أوتوماتيكياً، وتكون قدرة السخان ثابتة طوال فترة تشغيله وتساوى قدرته الكاملة .



الشكل (٥ - ٢)

عناصر الدائرة :

- R_1 مقاومة $22K\Omega$ ، وقدرتها $5W$.
- R_2 مقاومة كربونية 100Ω .
- RV_1 مقاومة متغيرة $27K\Omega$.
- TH_1 مقاومة حرارية طراز VA1055S .
- C_1 مكثف كيميائي سعته $100\mu F$ وجهد $15V$.
- C_2 مكثف بوليستير $10nf$.
- C_3 مكثف بولي كربونات $100nf$ وجهد $400V$.
- Q_1 تريك يختار حسب قدرة السخان .
- IC_1 دائرة متكاملة لإشعال التريك عند عبور موجة جهد المصدر بالصفر طراز CA3059 .

نظرية التشغيل :

نظراً لتوصيل الأرجل 11 , 10 , 9 للدائرة المتكاملة IC1 معاً لذلك فإن جهد الرجل 9 يكون مساوياً $3V +$ ، حيث إن جهد الرجل 11 , 10 عند توصيلها معاً يساوي $3V +$ (من خواص الدائرة المتكاملة CA3059)، وعندما يكون جهد الرجل 13 أكبر من جهد الرجل 9 تصل نبضات إشعال للترياك من الرجل 4 . ويتم التحكم في جهد الرجل 13 بواسطة مجزئ الجهد المتشكل بين الأرجل 7 و 2 من المقاومات RV_1 , TH_1 . ويمكن ضبط درجة الحرارة المطلوبة بواسطة RV_1 ، حيث إن جهد الرجل 13 مساوى :

$$\frac{RV_1}{RV_1 + TH_1} \times 6$$

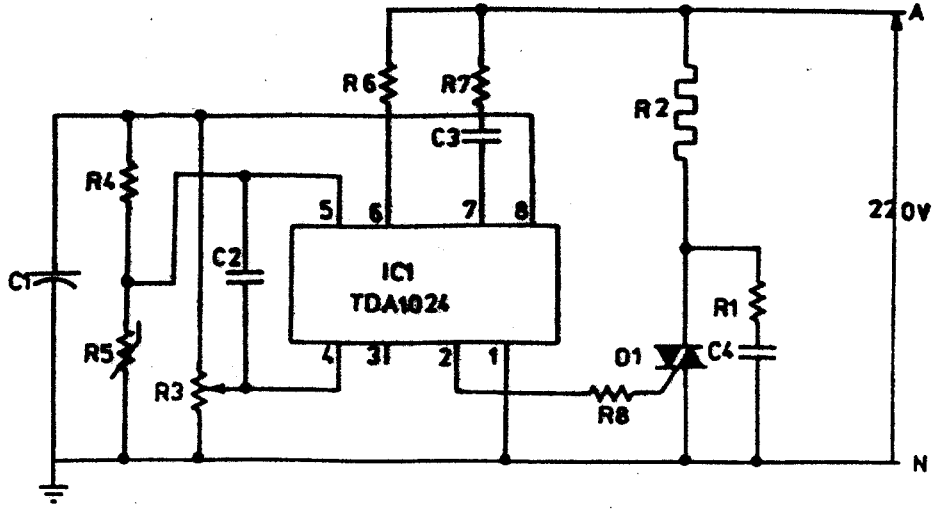
فعندما تكون درجة حرارة الغرفة أقل من درجة الحرارة المطلوبة فإن مقاومة TH_1 تكون كبيرة مقارنة بالمقاومة RV_1 وبالتالي يصبح جهد الرجل 13 أكبر من $3V +$ ، أى أعلى من جهد الرجل 9 ، فتصل نبضة إشعال عند عبور موجة جهد المصدر بالنصف فيحدث إشعال للترياك عند زاوية إشعال صفر، وبالتالي يعمل السخان بالقدر الكامل .

وعندما تكون درجة حرارة الغرفة مساوية للدرجة المطلوبة فإن مقاومة TH_1 تكون صغيرة بالنسبة للمقاومة RV_1 ، وبالتالي يصبح جهد الرجل 13 أقل من $3V +$ ، أى أقل من جهد الرجل 9، فينقطع وصول نبضات الإشعال للترياك Q_1 ، وينقطع وصول التيار الكهربى للسخان .

والجدير بالذكر أن R2. C3 يمنع تحول الترياك Q1 لحالة الوصل عند حدوث قفزات سريعة لجهد المصدر المتردد، فهما يشكلان دائرة مصيدة Snubber .

الدائرة رقم 3 :

الشكل (٥ - ٣) يعرض أحد الدوائر العملية لتشغيل سخان كهربى مستخدماً الدائرة المتكاملة TDA1024 .



الشكل (٣ - ٥)

عناصر الدائرة :

- R_1 مقاومة كربونية 100Ω .
- R_2 سخان كهربى قدرته $1200W$.
- R_3 مجزئ جهد $22K\Omega$.
- R_4 مقاومة كربونية $20K \Omega$.
- R_5 مقاومة حرارية .
- R_6 مقاومة كربونية 180Ω .
- R_7 مقاومة كربونية 390Ω .
- R_8 مقاومة كربونية 68Ω .
- C_1 مكثف كيميائى سعته $100\mu F$ وجهد $+15V$.
- C_2 مكثف بوليستير $100nF$.
- C_3 مكثف بولى كربونات $220nF$ وجهد $400V$.
- C_4 مكثف بولى كربونات $100nF$ وجهد $400V$.

نظرية التشغيل :

تقوم الدائرة المتكاملة TDA1024 بالتحكم فى درجة حرارة السخان للحفاظ على درجة حرارته تتراوح ما بين $5:30^{\circ}\text{C}$ ، وهى تعمل على وصل وفصل السخان لحظة عبور موجة الجهد بالصفر، وبالتالي تمنع تولد ترددات الراديو التى تؤثر على الاجهزة الالكترونية المجاورة .

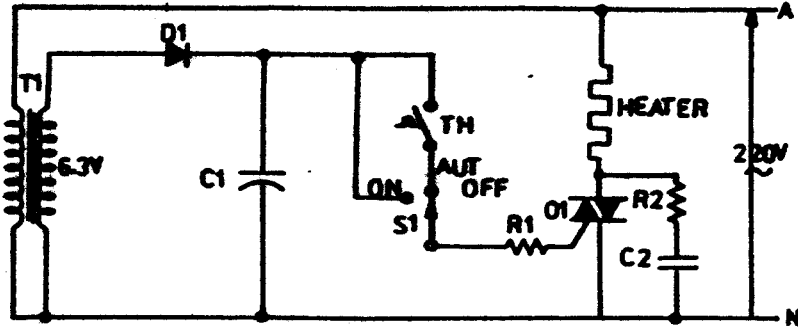
ويقوم المكثف C_3 بتقليل استهلاك القدرة من المصدر الرئيسى .

فعندما يكون جهد التحكم عند الرجل 5 اكبر من جهد الاساس عند الرجل 4 تقوم الدائرة المتكاملة TDA1024 بإرسال نبضة لإشعال الترياك لحظة عبور موجة المصدر المتردد بالصفر، ولكن عندما يكون جهد التحكم مساوياً لجهد الاساس يتوقف خروج نبضات إشعال الترياك .

والجدير بالذكر ان جهد التحكم يتم التحكم فيه بواسطة المقاومة الحرارية R_5 المثبتة مع السخان، فكلما ازدادت درجة حرارة السخان انخفضت قيمة المقاومة الحرارية، وبالتالي يقل جهد التحكم والعكس بالعكس . وتعمل كل من R_4 ، R_5 كمجزئ جهد للجهد الذى تولده هذه الدائرة وهو 6.5V + بين الرجل 8 والرجل 1 . ويتم التحكم فى جهد الاساس بواسطة مجزئ الجهد R_3 ، وهو يعمل كمجزئ جهد للجهد الذى تولده هذه الدائرة المتكاملة بين الرجل 8 والرجل 1، والذى يساوى 6.5V + .

الدائرة رقم 4 :

الشكل (٥ - ٤) يبين دائرة تحكم فى سخان كهربي، حيث يتم التحكم فى ترياك بتيار مستمر دائم بواسطة تورموستات حرارى مزود بريشة مفتوحة . NO



الشكل (٤ - ٥)

عناصر الدائرة :

- R_1 مقاومة كربونية 68Ω ، وقدرتها 1W .
- R_2 مقاومة كربونية 100Ω .
- C_1 مكثف كيميائي $1000\mu F$ وجهده 12V .
- C_2 مكثف بوليستير $100nf$.
- D_1 ثنائي سليكوني طراز 1N4001 .
- Q_1 ترياك يختار حسب قدرة السخان الكهربى .
- D_1 محول خفض من 220/6.3V .
- S_1 مفتاح دوار بثلاثة مواضع ON - Aut - OFF .
- TH ثرموستات .

نظرية التشغيل :

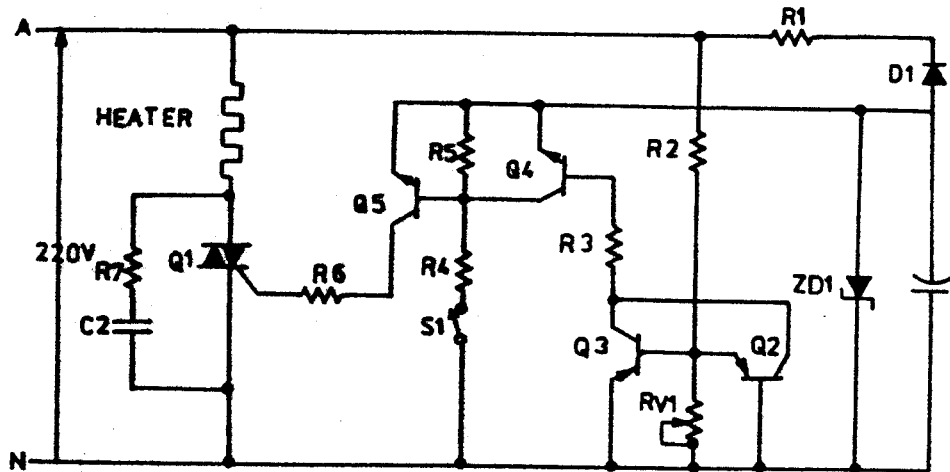
هناك ثلاث حالات للتشغيل لهذه الدائرة، وهى Off - On - Out . فعند وضع المفتاح S_1 علي وضع Off يكون الترياك Q_1 في حالة قطع . وعند وضع المفتاح S_1 علي وضع ON يكون الترياك في حالة وصل دائمه لوصول جهد موجب مستمر لقاعدته . وعند وضع المفتاح S_1 علي وضع Aut يكون الترياك في حالة وصل عندما تكون درجة الحرارة اقل من المستوى المطلوب ويكون الترياك في حالة قطع عندما

تكون درجة الحرارة عند المستوى المطلوب، ويتحكم في ذلك الترموستات TH، حيث يغلق ريشته المفتوحة عندما تكون درجة الحرارة أقل من المستوى المطلوب ويفتح ريشته عند وصول درجة الحرارة للمستوى المطلوب.

والجدير بالذكر أن أى ترموستات له خواص رجوعية بمعنى أن درجة حرارة الفصل تكون أكبر من درجة حرارة الوصل، فمثلاً: إذا كانت درجة حرارة الوصل 50°C وكانت درجة حرارة الفصل 70°C . فعند درجة حرارة الفصل يفصل الترموستات ويتحول الترياك لحالة القطع إلى أن تصل درجة الحرارة إلى 50°C فتغلق ريشة الترموستات ويتحول الترياك لحالة الوصل وهكذا. ويقال إن الترموستات له رجوعية تساوى 20°C ، وهو الفرق بين درجة حرارة الوصل والفصل ويكون ثابتاً لبعض الأنواع ويكون قابل للمعايرة لبعض الآخر.

الدائرة رقم 5 :

الشكل (٥ - ٥) يعرض أحد الدوائر العملية لتشغيل سخان كهربى، باستخدام ترياك يتم إشعاله بدائرة RC بالقرب من لحظة عبور موجة التيار المتردد بالصفر للتقليل من RFI.



الشكل (٥ - ٥)

عناصر الدائرة :

R_1	مقاومة $6.8K \Omega$ وقدرتها $5W$.
R_2	مقاومة $47K \Omega$ وقدرتها $2W$.
R_3	مقاومة كربونية $22K\Omega$.
R_4	مقاومة كربونية $4.7K\Omega$.
R_5	مقاومة كربونية $10K \Omega$.
R_6	مقاومة كربونية 82Ω .
R_7	مقاومة كربونية 100Ω .
RV_1	مقاومة متغيرة $2.5 K\Omega$.
C_1	مكثف كيميائي $270\mu F$ وجهد $15V$.
C_2	مكثف بولي كربونات $100nF$ وجهد $400V AC$.
D_1	ثنائي سليكوني طراز $1N4004$.
ZD_1	ثنائي زينر جهده $10V$.
Q_1	ترياك يختار حسب قدرة السخان .
Q_2, Q_3	ترانزستور PNP طراز $2N 3906$.
Q_4, Q_5	ترانزستور NPN طراز $2N 3904$.

نظرية التشغيل :

هذه الدائرة تسمح بإشعال الثايرستور بالقرب من نقطة عبور الصفر لموجة جهد المصدر المتردد، ويتم الحصول علي تيار بوابة الترياك من مصدر تيار مستمر جهده $+10V$ من خلال العناصر التالية : R_1, D_1, ZD_1, C_1 .

ويتم الاستشعار بوصول موجة جهد المصدر للصفر بواسطة Q_4, Q_3, Q_2 . فبعد عبور موجة جهد المصدر المتردد للصفر جهة السالب أو الموجب يتحول Q_3 أو Q_2 لحالة الوصل بعد عدة فولتات قليلة تعتمد علي قيمة المقاومة RV_1 ، فيتحول الترانزستور Q_4 لحالة الوصل من خلال المقاومة R_3 ، وبالتالي يتحول الترانزستور Q_5 لحالة الفصل حيث إن Q_2, Q_3 يكونان في حالة وصل دائم إلا لحظة عبور موجة جهد

المصدر المتردد بالصفر، وفي هذه اللحظة يتحول Q_4 لحالة القطع، وتباعاً يتحول Q_5 لحالة الوصل، وذلك عندما يكون المفتاح S_1 مغلقاً، فتصل نبضة إشعال سالبة للترياك Q_1 ، ويتحول الترياك لحالة الوصل، وتكرر هذه العملية مرة كل نصف دورة.

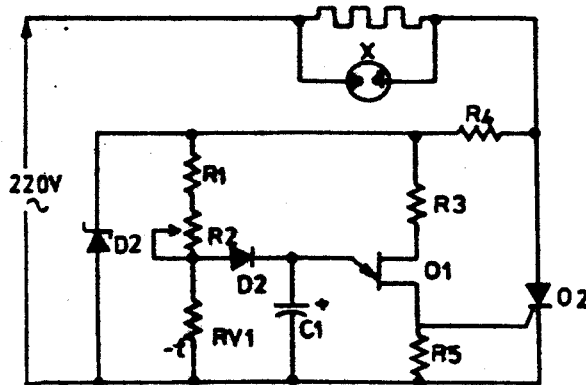
وعند فتح المفتاح S_1 وبمجرد عبور موجة الجهد بالصفر يتحول الترياك لحالة القطع بعد عدة فولتات قليلة تعتمد علي قيمة RV_1 . وحيث إن عملية إشعال الترياك تتم بالقرب من نقطة عبور الجهد بالصفر، لذلك تصبح قيمة RFI (تداخل موجات الراديو) أقل ما يمكن.

٣ / ٥ - الدوائر العملية للتحكم في السخانات ذات القدرة المتغيرة :

سنتناول في هذه الفقرة مجموعة من الدوائر العملية للتحكم في السخانات الكهربائية تبعاً للمتطلب الحرارى، علماً بأن القدرة اللحظية للسخان تعتمد علي درجة الحرارة اللحظية للسخان.

الدائرة رقم 1 :

الشكل (٥ - ٦) يعرض تحكماً تناسبياً في أحد الافران المنزلية Oven .



الشكل (٥ - ٦)

عناصر الدائرة :

RV_1	مقاومة حرارية .
R_1	مقاومة كربونية 330Ω .
R_2	مقاومة متغيرة $5K\Omega$.
R_3	مقاومة كربونية $1K\Omega$.
R_4	مقاومة $6.8K\Omega$ وقدرتها $2W$.
R_5	مقاومة كربونية 47Ω .
C_1	مكثف كيميائي سعته $0.02\mu F$ وجهد $25V$.
D_1	ثنائي زينر $10V$ وقدرته $1W$.
D_2	ثنائي سليكوني طراز 1N914 .
Q_1	ترانزستور احادى الوصلة TIS43 .
Q_2	ثايرستور 2N4443 مثبت علي مشنت حرارة أبعاده $(5 \times 5 \text{ cm})$.
X_1	لمبة نيون تعمل على جهد $220V$.

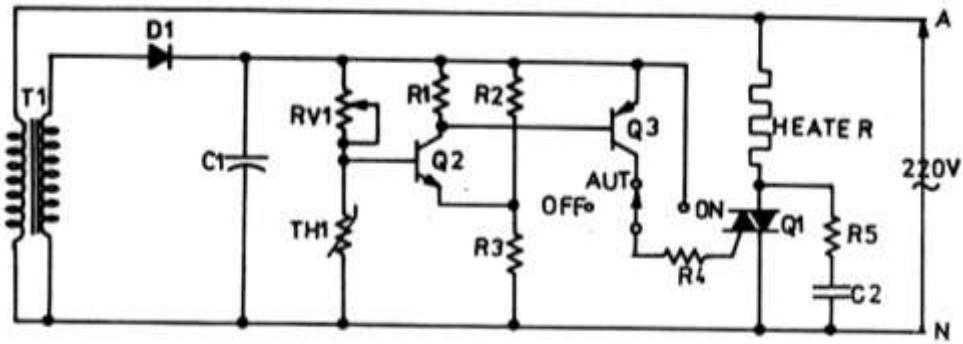
نظرية التشغيل :

تعمل المقاومات RV_1 , R_2 , R_1 كمجزئ جهد لجهد ثنائي الزينر $(+10V)$ ، وخرج هذا المجزئ يصل لبوابة الترانزستور الاحادى الوصلة Q_1 من خلال الثنائي D_2 فيشحن المكثف C_1 خلال نصف الموجة الموجب، وعندما يصل الجهد علي اطراف المكثف لجهد إشعال Q_1 تصل نبضة إشعال للثايرستور Q_2 وبالتالي يصل التيار الكهربى للسخان، علماً بأن الثايرستور Q_2 يتحول لحالة القطع في نصف الموجة السالب وتكرر دورة الإشعال من جديد في نصف الموجة الموجب، وعندما تكون درجة حرارة الفرن منخفضة فإن قيمة المقاومة RV_1 ستكون كبيرة، الامر الذى يجعل شحن المكثف C_1 ، وبالتالي يتقدم إشعال Q_1 ، ومن ثم يشتعل Q_2 عند زاوية إشعال صغيرة، فتزداد القدرة الكهربائية التى تصل للسخان وترتفع درجة حرارة السخان . وعند اقتراب درجة حرارة الفرن من درجة الحرارة المطلوبة والمضبوطة بواسطة R_2 تقل قيمة المقاومة RV_1 فيتأخر شحن المكثف C_1 ، وبالتالي يتأخر إشعال Q_1 ، ومن ثم

يشتمل Q_2 عند زوية إشعال كبيرة فتقل القدرة الكهربائية التي تصل للسخان.
والجدير بالذكر أن اللمبة النيون X_1 تضيء أثناء عمل الفرن.

الدائرة رقم 2 :

الشكل (٥ - ٧) يعرض دائرة تحكم عملية في سخان كهربى متغير القدرة، له
ثلاثة أوضاع للتشغيل Off - Aut - ON .



الشكل (٥ - ٧)

عناصر الدائرة :

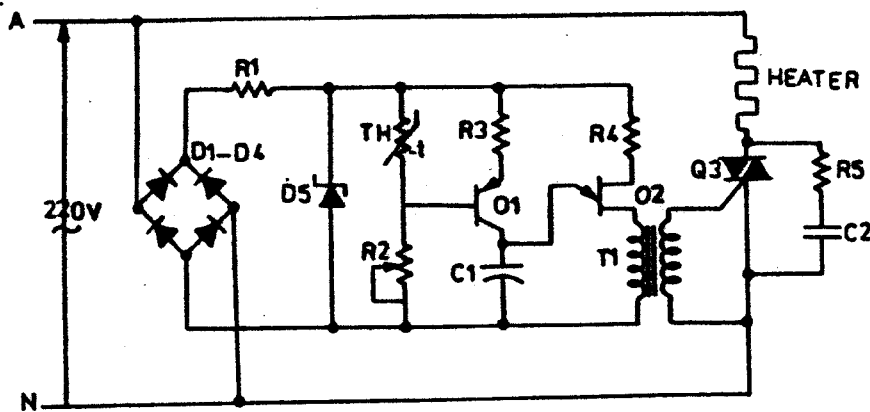
- R_1 مقاومة كربونية $10K\Omega$.
- R_2 مقاومة كربونية $1.2 K\Omega$.
- R_3 مقاومة كربونية $1K \Omega$.
- R_4 مقاومة كربونية Ω 68 قدرتها 1W .
- R_5 مقاومة كربونية 100Ω .
- RV_1 مقاومة متغيرة $10K\Omega$.
- TH_1 مقاومة حرارية طراز VA1066S .
- C_1 مكثف كيميائى سعته $1000\mu F$ وجهده 12V .
- C_2 مكثف هولى كربونات سعته $100nF$ وجهده 400VAC .
- D_1 ثنائى سليكونى 1N4001 .
- Q_1 ترياك يختار حسب قدرة السخان .
- Q_2 ترانزستور NPN طراز 2N3904 .
- Q_3 ترانزستور PNP طراز 2N3906 .
- T_1 محول خفض 200/6.3V .
- S_1 مفتاح دوار بثلاثة مواضع Off - Aut - ON .

نظرية التشغيل :

المقاومات R_1, R_2, R_3, R_4 تشكل ما يسمى بقنطرة حرارية، ويعمل Q_2 ككاشف اتزان للقنطرة، ويتم ضبط RV_1 بحيث يتحول Q_2 لحالة الوصل عند انخفاض درجة الحرارة عن المستوى المطلوب، حيث تزداد قيمة المقاومة الحرارية TH_1 ويزداد الجهد المتشكل على أطرافها، فيتحول Q_2 لحالة التشبع، ويصبح جهد مجمله يقترب من الصفر، فيتحول Q_3 لحالة التشبع هو الآخر. وتتم إشارة إشعال للترياك عبر الترانزستور Q_3 عند زاوية إشعال قريبة من الصفر، فيتحول الترياك لحالة الوصل، وبالتالي يعمل السخان عند القدرة الكاملة. وعندما تكون درجة الحرارة مساوية للدرجة المطلوبة والمعايرة بواسطة RV_1 ، فإن الجهد على أطراف TH_1 يكاد يكون قادراً على تشغيل Q_2 ، وتباعاً يتحول Q_3 لحالة الوصل فتصل إشارة إشعال للترياك ويحدث إشعال للترياك عند زاوية إشعال كبيرة، حيث يعمل السخان عند نصف القدرة الكاملة لتعويض الفقد الناتج عن الإشعاع، وعند زيادة درجة الحرارة عن المستوى المطلوب يتحول Q_2 لحالة القطع، وتباعاً يتحول Q_3 والترياك لحالة القطع، وبهذه الطريقة نحصل على تحكم دقيق في درجة الحرارة.

الدائرة رقم 3 :

الشكل (٨ - ٥) يبين الدائرة العملية للتحكم في سخان كهربى، قدرته الكاملة 3KW، مستخدماً ترياك يتم إشعاله بترانزستور أحادى الوصلة.



الشكل (٨ - ٥)

عناصر الدائرة :

- R_1 مقاومة $25K\Omega$ وقدرتها $4W$.
- R_2 مقاومة كربونية $50K\Omega$.
- R_3 مقاومة كربونية $10K\Omega$.
- R_4 مقاومة كربونية $1K\Omega$.
- R_5 مقاومة كربونية 100Ω .
- TH_1 مقاومة حرارية لها معامل حراري سالب مقاومتها $2K\Omega$ عند درجة حرارة $25^\circ C$.
- C_1 مكثف كيميائي سعته $0.1\mu F$ وجهد $20V$.
- C_2 مكثف هولي كربونات سعته $100nF$ وجهد $400VAC$.
- $D_1 - D_4$ ثنائيات سليكونية طراز $1N4004$.
- D_5 ثنائي زينر جهده $20V$ طراز $MZ2500 - 23$.
- Q_1 ترانزستور PNP طراز $2N3905$.
- Q_2 ترانزستور أحادي الوصلة طراز $2N4870$.
- Q_3 ترياك طراز $BT139$ تياره $15A$.
- T_1 محول نبضات Sprague 11Z12.
- سخان قدرته $3KW$.

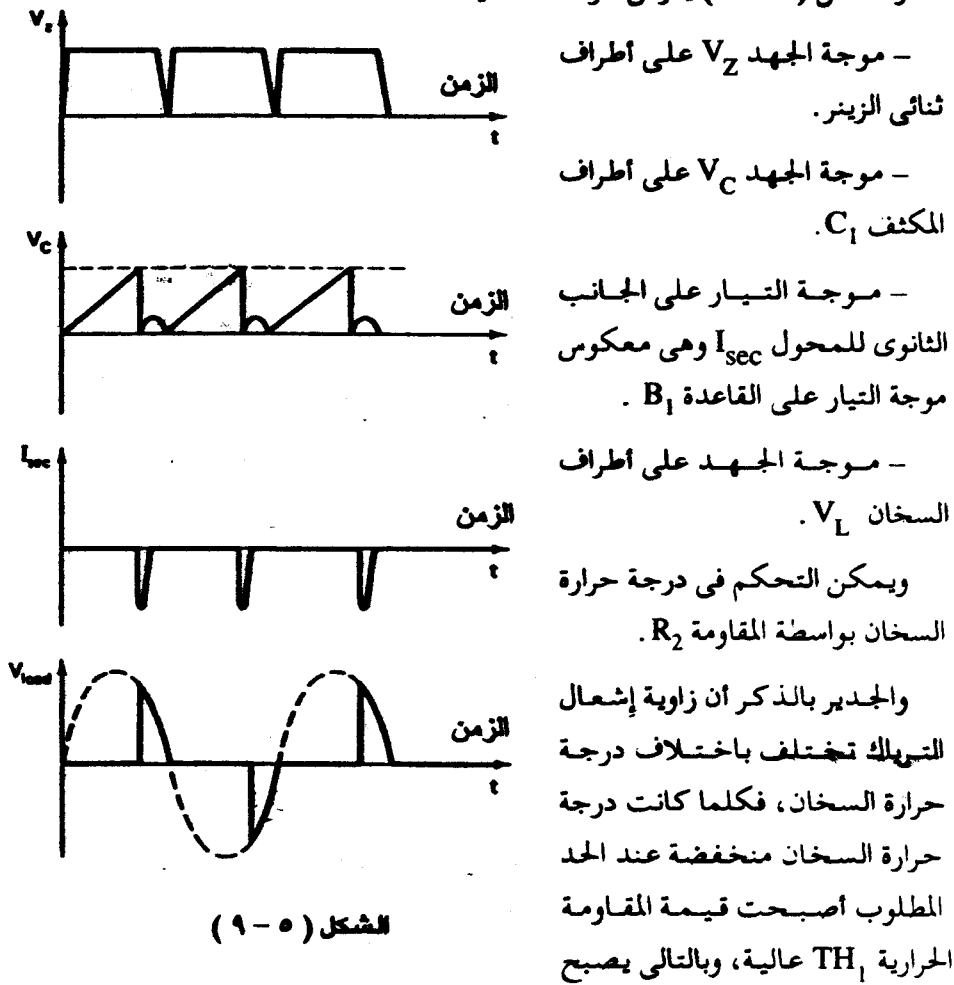
نظرية التشغيل :

يمكن إيجاز عمل هذه الدائرة في النقاط التالية :

- ١ - يقوم ثنائي الزينر D_5 بتحديد الحد الأقصى للموجة الموحدة (بواسطة القنطرة $D_1 - D_4$) ليصبح $20V$.
- ٢ - عندما يصل الجهد على أطراف ثنائي الزينر $20V$ يبدأ المكثف C_1 في الشحن حتى يصل الجهد على طرفيه للجهد اللازم للإشعال Q_2 ، حينئذ يشتعل Q_2 وتخرج نبضة على القاعدة B_1 لهذا الترانزستور.

٣ - تنتقل نبضة الجهد من الملف الابتدائي للملف الثانوي لمحول النبضات T_1 فيشتعل الترياك Q_3 ، ومن ثم يمر تيار في السخان في الجزء المتبقى من دورة جهد الدخل المتردد.

والشكل (٥ - ٩) يعرض الموجات التالية :



الشكل (٥ - ٩)

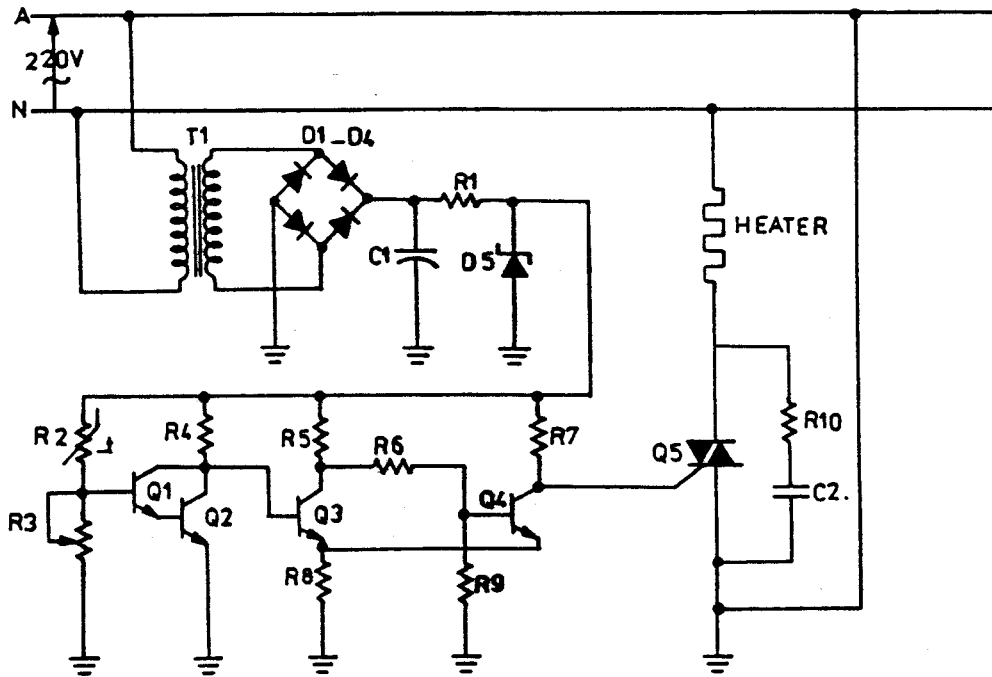
جهد قاعدة Q_1 يقترب من الصفر فيتحول Q_1 وهذا يؤدي لتقليل زمن شحن المكثف C_1 ، وبالتالي يزداد تردد المذبذب المتراخي فيشتعل الترياك مبكراً وتصبح قدرة السخان تقترب من القدرة الكاملة. وعند ارتفاع درجة حرارة السخان لتصبح قريبة من الحرارة المطلوبة فإن مقاومة المقاومة الحرارية TH_1 ستصبح منخفضة، وبالتالي

يصبح جهد قاعدة Q_1 مرتفعاً، فيتحول الترانزستور Q_1 لحالة الوصل الغير كامل ويمر تيار باعث صغير في Q_1 ، وهذا يؤدي لزيادة زمن شحن المكثف C_1 فيقل تردد المذبذب المتراخي المؤلف من الترانزستور Q_2 المقاومة R_3 والترانزستور Q_1 والمكثف C_1 فيشتعل الترياك متأخراً وتصبح قدرة السخان منخفضة جداً.

وعندما تصبح درجة حرارة السخان أعلى من درجة الحرارة المطلوبة فإن قيمة المقاومة TH_1 تكون صغيرة، فيتحول Q_1 لحالة القطع الكامل نتيجة لاقتراب جهد قاعدة Q_1 من الجهد $+24V$ ، ويتوقف المذبذب المتراخي عن العمل، ويتحول الترياك Q_3 لحالة القطع وينقطع التيار الكهربى عن السخان، وتصبح قدرة السخان مساوية للصفر.

الدائرة رقم 4 :

الشكل (١٠ - ٥) يعرض دائرة لأحد الأفران المنزلية Cooker، بحيث إن درجة حرارة الفرن لا تتجاوز $0.00000333C^{\circ}$ من درجة الحرارة المطلوبة.



الشكل (١٠ - ٥)

عناصر الدائرة :

R_1	مقاومة كربونية 68Ω .
R_2	مقاومة حرارية طراز K600A .
R_3	مقاومة كربونية $50K\Omega$.
R_4	مقاومة كربونية $27K\Omega$.
R_5, R_6, R_9	مقاومة كربونية $2.2K\Omega$.
R_7	مقاومة كربونية 150Ω وقدرتها 1W .
R_8	مقاومة كربونية 10Ω .
R_{10}	مقاومة كربونية 100Ω .
C_1	مكثف كيميائي سعته $220\mu F$ وجهد 25VDC .
C_2	مكثف بولي كربونات سعته 100nF وجهد 400VAC .
$D_1 - D_4$	أربعة ثنائيات سليكونية طراز 1N4002 .
D_5	ثنائي زينر 10V وقدرته 1W .
$Q_1 - Q_3$	ترانزستور NPN طراز 2N3904 .
Q_5	ترياك طراز TIC226M .
T_1	محول خفض 220V/12.6V وسعته 4VA .
	فرن منزلي قدرته 1.5KW .

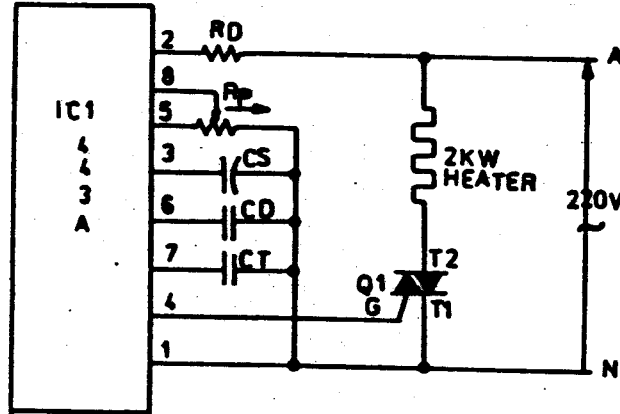
نظرية التشغيل :

تقوم القنطرة المؤلفة من الثنائيات $D_1 - D_4$ بتوحيد خرج المحول T_1 ، ويقوم المكثف C_1 بتنعيم خرج القنطرة، ويقوم ثنائي الزينر D_5 بتثبيت خرج القنطرة ليصبح مساوياً +10V، يمكن بواسطة المقاومة R_3 معايرة الفرن عند أى درجة حرارة. ففي البداية تكون درجة حرارة الفرن منخفضة، وبالتالي تكون قيمة المقاومة الحرارية R_2 عالية جداً، فيقترب جهد قاعدة الترانزستور Q_1 من الصفر فيصبح كل من Q_1, Q_2 فى حالة قطع، وبالتالي يقترب جهد مجمع Q_2 من -10V - فيتحول Q_3 لحالة الوصل، ويصبح

جهد مجمع Q_3 مقترباً من الصفر، وينتقل هذا الجهد لقاعدة Q_4 ، وتباعاً يصبح Q_4 في حالة قطع، وبالتالي يصبح جهد مجمع Q_4 يقترب من $+10V$ فيشتعل الترياك Q_5 ويصل الجهد الكهربى لعنصر التسخين، وبمجرد وصول درجة حرارة الفرن لدرجة الحرارة المطلوبة تنخفض قيمة المقاومة R_2 بالحد الذى يجعل Q_1 ، Q_2 في حالة الوصل، وتباعاً يتحول Q_3 لحالة القطع، وتباعاً يتحول Q_4 لحالة الوصل، وبالتالي يصبح جهد مجمع Q_4 يقترب من الصفر فيتحول الترياك Q_5 لحالة القطع وتتوقف عملية التسخين.

الدائرة رقم 5 :

الشكل (٥ - ١١) يبين دائرة تحكم فى سخان كهربى قدرته 2KW ، باستخدام الدائرة المتكاملة 443A .



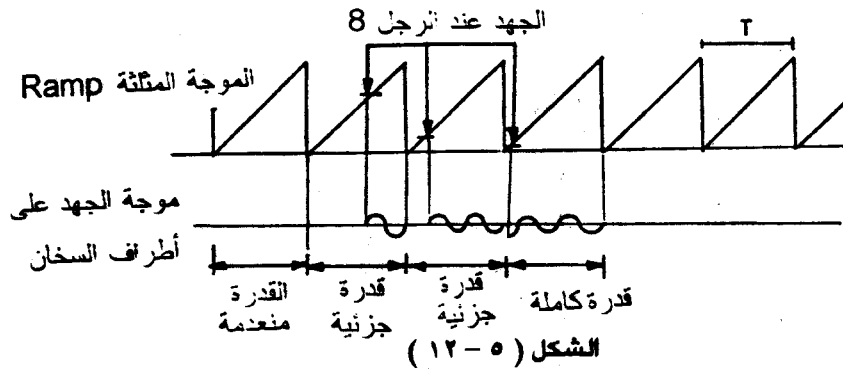
الشكل (٥ - ١١)

عناصر الدائرة :

R_D	مقاومة $10K \Omega$ وقدرتها $11W$.
R_P	مجزئ جهد $100K \Omega$.
C_S	مكثف كيميائي سعته $220\mu F$ وجهد $16V$.
C_D	مكثف بوليستير $1.5nF$.
C_T	مكثف بوليستير $470nF$.
Q_1	تريك طراز BT139 .
IC_1	دائرة متكاملة طراز 443A .

نظرية التشغيل :

الشكل (٥ - ١٢) يبين شكل موجة Ramp عند الرجل 8 للدائرة المتكاملة IC_1 ، وموجة الجهد على طرفي سخان عند قدرات مختلفة .



وعادة فإن زمن دورة Ramp يساوي $20S$ ، ويمكن تعيينها من المعادلة :

$$T = 2C_T R_P V_S$$

حيث إن :

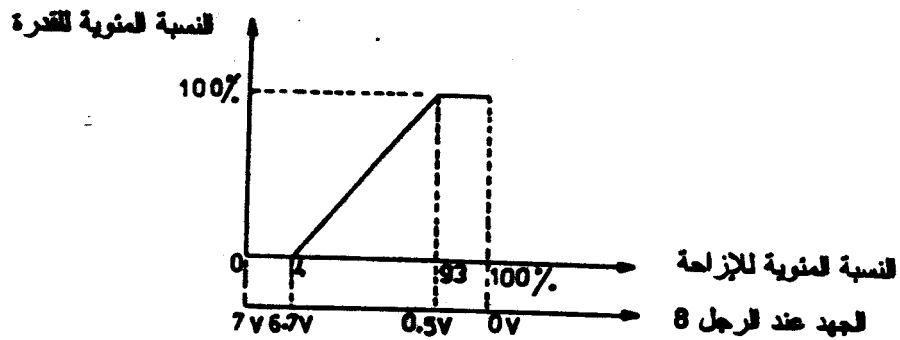
V_S هو جهد المصدر الفعال .

وبالتالى فإن :

$$T=20.68 \text{ Sec}$$

والمجدير بالذكر أنه يمكن تغيير قدرة السخان بواسطة مجزئ الجهد R_p ، فكلما تحرك الذراع المنزلق لمجزئ الجهد R_p فى اتجاه السهم ازدادت قدرة السخان، حيث تتغير قدرة السخان بتغير زمن وصول التيار الكهربى للسخان خلال دورة الموجة المثلثة Ramp كما هو مبين بالشكل (٥ - ١٢).

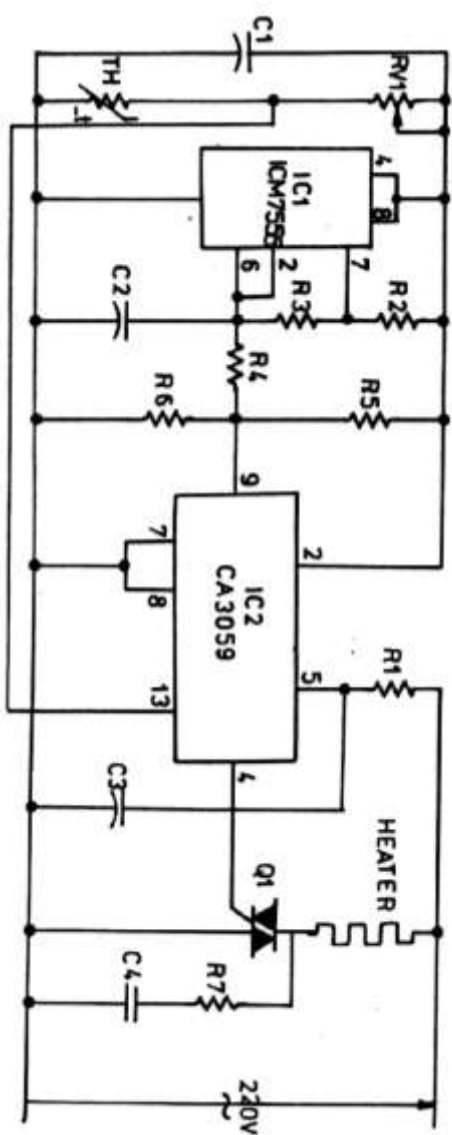
والشكل (٥ - ١٣) يبين العلاقة بين قدرة السخان وبين النسبة المئوية للإزاحة الذراع المنزلق للمجزئ R_p ، وكذلك جهد الدجل 8 للدائرة المتكاملة IC_1 ، ويلاحظ أن العلاقة خطية.



الشكل (٥ - ١٣)

الدائرة رقم 6:

الشكل (٥ - ١٤) يعرض دائرة عملية للتحكم الدقيق فى سخان كهربى لغرفة، مستخدماً الدوائر المتكاملة CA3059, ICM7555.



الشكل (١٤ - ٥)

عناصر الدائرة :

R_1	مقاومة $22K \Omega$ وقدرتها 5W .
R_2	مقاومة كربونية $15K \Omega$.
R_3	مقاومة كربونية $1K \Omega$.
R_4	مقاومة كربونية $33K \Omega$.
R_5	مقاومة كربونية $47K \Omega$.
R_6	مقاومة كربونية $47K \Omega$.
R_7	مقاومة كربونية 100Ω .
RV_1	مقاومة متغيرة $27K \Omega$.
TH_1	مقاومة حرارية بمعامل حرارى سالب طراز VA1055S .
C_1	مكثف كيميائي $100\mu F$ وجهده 15VDC .
C_2	مكثف كيميائي $22\mu F$ وجهده 15VDC .
C_3	مكثف بولي كربونات $10nF$ وجهده 400VAC .
C_4	مكثف بولي كربونات $100nF$ وجهده 400VAC .
Q_1	ترياك يختار حسب قدرة السخان .
IC_1	دائرة متكاملة لمؤقت طراز ICM7555 .
IC_2	دائرة متكاملة لإشعال الترياك عند زاوية إشعال صفر طراز CA3059 .

نظرية التشغيل :

تعمل المقاومتان TH_1 , RV_1 كمجزي جهد لجهد مصدر القدرة المستمر الداخلى للدائرة المتكاملة IC_2 والذي يساوى 6V + والخارج بين الرجل 2 والرجل 7، وبالتالي فإن جهد الرجل 13 للدائرة المتكاملة IC_2 يعتمد على المقاومة الحرارية TH_1 ، فى حين أن الرجل 9 تتعرض لجهد على شكل أسنان منشار Ramp تردده يساوى تردد خرج المؤقت IC_1 ، والذي يعمل كمذبذب لا مستقر تردده يساوى:

$$F = \frac{1.44}{(R_2 + 2R_3)C_2} = 3.85 \text{HZ}$$

أى أن زمن الدورة الواحدة يساوى :

$$T = \frac{1}{F} = 260 \text{ms}$$

ويتم ضبط درجة الحرارة المطلوبة بواسطة المقاومة المتغيرة RV_1 ، وهناك أربع حالات للتشغيل وهى كما يلى :

- ١ - عندما يكون جهد الرجل 13 للدائرة المتكاملة IC_2 أكبر من جهد الرجل 9 ، وذلك عندما تكون درجة حرارة الغرفة منخفضة عن درجة الحرارة المطلوبة، فإن الترياك Q_1 سوف يشتعل بصفة مستديمة عند زاوية إشعال بمقدارها الصفر، وتكون قدرة السخان مساوية لقدرته الكاملة.
- ٢ - عندما يكون جهد الرجل 13 أصغر من جهد الرجل 9 للدائرة المتكاملة IC_2 ، وذلك عندما تكون درجة حرارة الغرفة مرتفعة (أعلى من درجة الحرارة المطلوبة والمعايرة بواسطة RV_1)، فإن الترياك Q_1 سوف يكون فى حالة فصل، وتكون قدرة السخان الفعلية مساوية للصفر.
- ٣ - عندما يكون جهد الرجل 13 يقترب من جهد الرجل 9 للدائرة المتكاملة IC_2 ، وذلك عندما تكون درجة حرارة الغرفة مقتربة من درجة الحرارة المطلوبة، فإن الترياك سوف يتحول لحالة الوصل والفصل عند زوايا إشعال مساوية للصفر فى دورات متكررة كل 260ms، بحيث إن النسبة بين (زمن الفصل : زمن الوصل) تتناسب مع الفرق فى درجة حرارة الغرفة ودرجة الحرارة المطلوبة، فمثلاً: عندما يكون (زمن الفصل : زمن الوصل) يساوى (1:1) فإن قدرة السخان تساوى 50% من القدرة الكاملة، وعندما يكون (زمن الفصل : زمن الوصل) يساوى (1 : 3) فإن قدرة السخان تساوى 25% من القدرة الكاملة وهكذا.
- ٤ - عندما تصل درجة حرارة الغرفة لدرجة الحرارة المطلوبة فإن السخان لن يتحول لحالة الفصل، ولكن سيتحول لحالة الوصل والفصل فى دورات متكررة فى زمن دورى 260ms لتعويض الفقد الحرارى، وبهذه الطريقة فإن القدرة اللحظية للسخان تعتمد على المتطلب الحرارى للغرفة.

الباب السادس
دوائر التحكم فى اتجاه وسرعة
محركات التيار المستمر الصغيرة

دوائر التحكم فى اتجاه وسرعة محركات التيار المستمر الصغيرة

١ / ٦ - أنواع محركات التيار المستمر :

يمكن تقسيم محركات التيار المستمر تبعاً لتركيبها الداخلى إلى :

١- محركات بمجال ملفوف Wound Field .

٢- محركات بمجال مغناطيس دائم Permanent magnet . ولا تحتوى هذه المحركات على ملفات مجال، بل تحتوى على مغناطيس دائم لإنتاج المجال .

٣- محركات بعضو توحيد الكترونى Electronic Commutator . وهذه المحركات لا تحتوى على فرش كربونية ولا عضو توحيد تقليدى .

وتعتبر محركات التيار المستمر ذات المجال الملفوف هى أقدم الأنواع وأكثرها انتشاراً، ويتراوح قدرتها ما بين كسر من الحصان إلى 8000 Hp .

ويمكن تقسيم محركات التيار المستمر من النوع الملفوف حسب طريقة توصيلها كما بالشكل (١-٦) إلى :

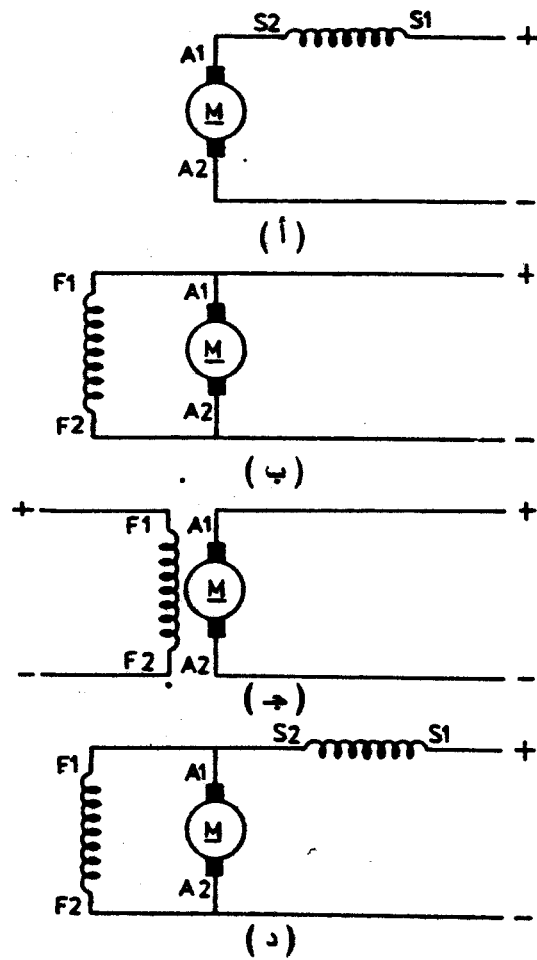
١- محرك توالى Series Motor (الشكل أ) .

٢- محرك توازى Shunt Motor (الشكل ب) .

٣- محرك بتغذية منفصلة Separately excited motor (الشكل ج) .

٤- محرك مركب Compound motor (الشكل د) .

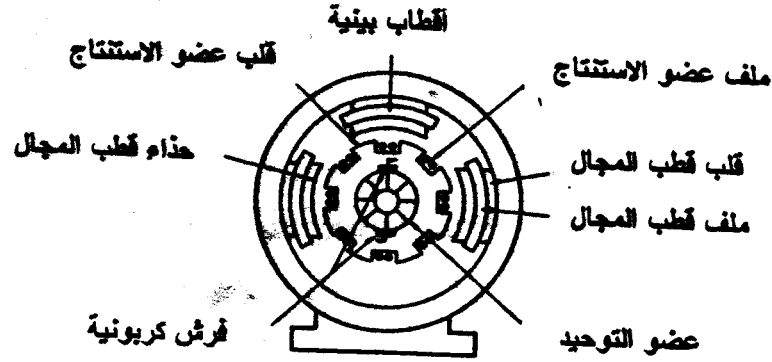
والجدير بالذكر أن A_1, A_2 هى أطراف عضو الاستنتاج (العضو الدوار)، أما S_1, S_2 فهى أطراف ملف مجال التوالى، والذى يثبت على الأقطاب الرئيسية فى العضو الثابت، أما F_1, F_2 فهى أطراف مجال التوازى، والذى يثبت على الأقطاب الرئيسية فى العضو الثابت .



الشكل (٦-١)

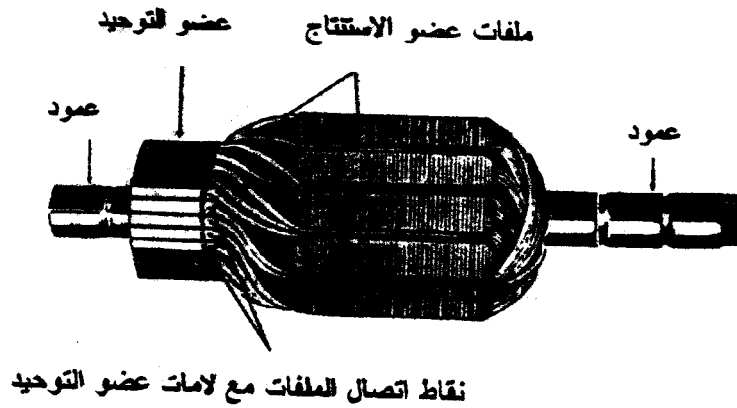
٦ / ٢ - تركيب محركات التيار المستمر:

الشكل (٦-٢) يعرض قطاعاً أمامياً لمحرك تيار مستمر بقطبين Two Poles.



الشكل (٦-٢)

ويتركب المحرك من عضو ثابت STATOR يحمل الأقطاب المغناطيسية الرئيسية Main Poles (ملفوفة أو دائمة) والتي تنتج المجال المغناطيسي المطلوب، وكذلك الأقطاب البينية Inter Poles والتي تقلل من الشرر الذي يحدث عند الفرش الكربونية نتيجة لرد فعل عضو الاستنتاج Armature Reaction أثناء دوران المحرك، وبالتالي يتحسن أداء المحرك. وعضو دوار يحمل الملفات الكهربائية ويسمى بعضو الاستنتاج Armature يتم تغذيته بالتيار الكهربائي من خلال فرش كربونية brushes موضوعة في حامل فرش مثبت على العضو الثابت وتلامس عضو توحيد Commutator متصل مع ملفات عضو الاستنتاج. والشكل (٦-٣) يعرض المسقط الأفقي لعضو الاستنتاج.



الشكل (٦-٣)

والمعادلة التالية تبين العلاقة بين القوة الدافعة الكهربائية العكسية E وسرعة المحرك N وتيار المجال I_F :

$$E = K_e I_F N \rightarrow 6.1$$

حيث إن:

K_e ثابت القوة الدافعة الكهربائية، ويختلف من محرك لآخر.

أما عزم محرك التيار المستمر الملفوف فنحصل عليه من المعادلة التالية:

$$T = K_t I_F I_a \rightarrow 6.2$$

حيث إن:

K_t ثابت العزم ويختلف من محرك لآخر.

I_F تيار المجال.

I_a تيار عضو الاستنتاج.

والجدير بالذكر أنه يمكن عكس حركة محركات التيار المستمر بعكس أطراف المجال الرئيسى مع تثبيت وضع أطراف عضو الاستنتاج أو العكس.

كما سبق يتضح لنا ما يلى:

- ١- محركات التيار المستمر سرعتها تتناسب طردياً مع جهد المصدر.
- ٢- عند تحميل محرك التيار المستمر فإن التيار المسحوب يتناسب طردياً مع الحمل.

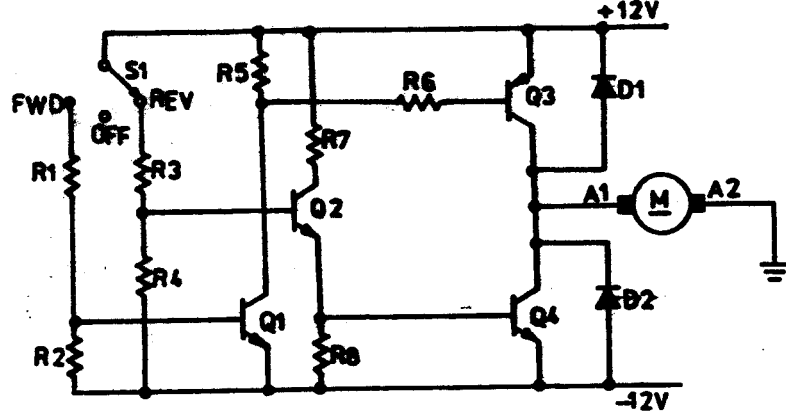
٣- يمكن عكس اتجاه الدوران بعكس أطراف عضو الاستنتاج مع تثبيت أطراف المجال الملفوف أو العكس. هذا بالنسبة للمحركات ذات المجال الملفوف أو بعكس أطراف عضو الاستنتاج فقط بالنسبة للمحركات ذات للمغناطيس الدائم.

٣/٦ - الدوائر العملية للتحكم فى اتجاه المحركات ذات المغناطيس الدائم:

الدائرة رقم ١:

الشكل (٦-٤) يعرض دائرة تحكم عملية فى اتجاه دوران محرك تيار مستمر

بمفناطيس دائم يعمل من مصدر قدرة مزدوج جهده (+ 12v, 0v-12v).



الشكل (٤-٦)

عناصر الدائرة:

مقاومة كربونية 2.7 K Ω	R_1, R_3
مقاومة كربونية 10K Ω	R_2, R_4, R_5, R_8
مقاومة كربونية 100 Ω	R_6, R_7
ثنائيات سليكونية طراز 1N4001	D_1, D_2
ترانزستور NPN طراز 2N3904	Q_1, Q_2
ترانزستور PNP طراز MJE2955	Q_3
ترانزستور NPN طراز 2N3055	Q_4
محرك تيار مستمر بمفناطيس دائم يعمل عند جهد + 12V وقدرته 150w	M

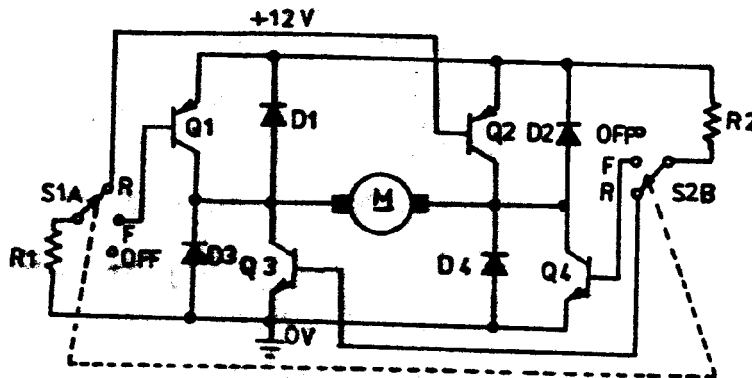
نظرية التشغيل:

عند وضع المفتاح S_1 على وضع FWD يصبح Q_1 في حالة وصل، وتباعاً يصبح Q_3 في حالة وصل في حين يكون كل من Q_2, Q_4 في حالة قطع، فيتصل الطرف A_1

للمحرك بالجهد +12V ويدور المحرك فى اتجاه عقارب الساعة. وعند وضع المفتاح S_1 على وضع المفتاح S_1 على وضع REV يصبح Q_2 فى حالة وصل، وتباعاً يصبح Q_4 فى حالة وصل، فى حين يكون كل من Q_1 و Q_3 فى حالة قطع، فيتصل الطرف A_1 للمحرك بالجهد -12v ويدور المحرك فى عكس اتجاه عقارب الساعة. وعند وضع المفتاح S_1 على وضع OFF يكون كل من Q_1 - Q_4 فى حالة قطع، وبالتالي يكون فرق الجهد على أطراف المحرك صفراً، ويكون المحرك فى حالة توقف. ويقوم كل من D_1 , D_2 بحماية الترانزستورات Q_3 , Q_4 من القوة الدافعة الكهربائية العكسية المتولدة من المحرك.

الدائرة رقم 2:

الشكل (٥-٦) يعرض دائرة تحكم عملية فى اتجاه دوران محرك تيار مستمر بمغناطيس دائم يعمل من مصدر قدرة جهده +12V.



الشكل (٥-٦)

عناصر الدائرة:

مقاومة كربونية 180Ω R_1, R_2
ثنائيات سليكونية طراز 1N4001 D_1, D_4

ترانزستور PNP طراز MJE2955 .	Q_1, Q_2
ترانزستور NPN طراز 2N3055 .	Q_3, Q_4
مفتاح قطبين بثلاث سكك .	S_1
محرك تيار مستمر يعمل عند جهد +12V وقدرته أصغر من 150W تساوى .	M

نظرية التشغيل :

عند وضع المفتاح S_1 على وضع R يتحول Q_2 لحالة الوصل، وأيضاً يتحول Q_3 لحالة الوصل، فيتصل الطرف A_2 بالجهد +12V، فى حين يتصل الطرف A_1 بالجهد 0V، ويدور المحرك فى عكس اتجاه عقارب الساعة.

وعند وضع المفتاح S_1 على وضع F يتحول Q_1 لحالة الوصل، وأيضاً يتحول Q_4 لحالة الوصل، فيتصل الطرف A_1 بالجهد +12V والطرف A_2 بالجهد 0V، ويدور المحرك فى عكس اتجاه عقارب الساعة.

وعند وضع المفتاح S_1 على وضع OFF يصبح كل من Q_1-Q_4 فى حالة قطع، وينقطع مرور التيار الكهربى فى المحرك ويتوقف المحرك.

والجدير بالذكر أن D_1-D_4 تعمل على حماية الترانزستور Q_1-Q_4 من القوة الدافعة الكهربائية المتولدة من المحرك.

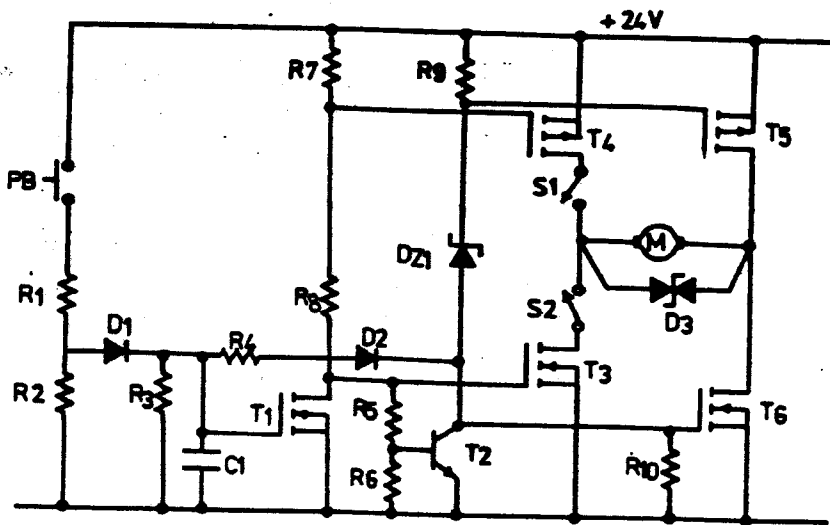
الدائرة رقم 3:

الشكل (٦-٦) يعرض دائرة تحكم فى محرك تيار مستمر لفتح وغلق بوابة أنوماتيكية.

عناصر الدائرة :

مقاومة كربونية 470Ω .	R_1
مقاومة كربونية 470Ω .	R_2
مقاومة كربونية $10M\Omega$.	R_3
مقاومة كربونية $1K\Omega$.	R_4

مقاومة كربونية $27K\Omega$	R_5
مقاومة كربونية $18K\Omega$	R_6
مقاومة كربونية $12K\Omega$	R_7
مقاومة كربونية $10K\Omega$	R_8
مقاومة كربونية $2.2K\Omega$	R_9
مقاومة كربونية $22K\Omega$	R_{10}
مكثف بوليستير سعته $1\mu F$	C_1
ثنائيات طراز 1N914	D_1, D_2
ثنائي زينر جهده 12V	DZ_1
تايركتور طراز ZZ36	D_3
ترانزستور VMOS بقناة N طراز BS170	T_1
ترانزستور NPN طراز BC107	T_2
ترانزستورات VMOS بقناة N طراز BD522	T_3, T_6
ترانزستورات VMOS بقناة P طراز BD512	T_4, T_5
ضاغط برشة مفتوحة NO	PB
مفاتيح نهاليات مشوار بریش مفتوحة	S_1, S_2



الشكل (٦-٦)

نظرية التشغيل :

فى الوضع الطبيعى تكون بوابة الجراج مغلقة، ويكون المفتاح S_1 مغلقاً وعند الضغط على الضاغط PB يشحن المكثف C_1 فيتحول T_1 لحالة الوصل، فيصبح جهد مصرف Drain الترانزستور T_1 يقترب من الصفر، وينتقل هذا الجهد لقاعدة T_2 وبوابة T_4 ، T_3 ، فيتحول T_2 لحالة القطع ويتحول T_3 لحالة القطع أيضاً، فى حين يتحول T_4 لحالة الوصل لانه بقناة p . ونتيجة لتحول T_2 لحالة القطع يصبح جهد مجمله يقترب من +12V، فينتقل هذا الجهد لبوابة T_6 ويتحول T_6 لحالة الوصل، وبالتالي يدور المحرك ليفتح البوابة، وعند تمام فتح البوابة يغلق المفتاح S_2 ويفتح المفتاح S_1 .

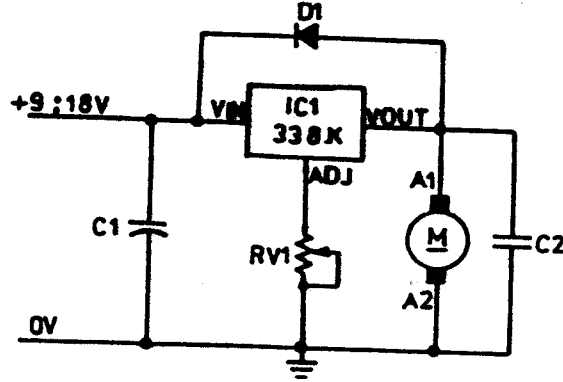
وفى نفس الوقت يفرغ المكثف C_1 شحنته فى بوابة T_1 وكذلك فى المقاومة R_3 ، وبعد مرور 20S يتحول T_1 لحالة القطع لان الجهد على المكثف C_1 سيصبح غير كاف لتحويله لحالة الوصل، حينئذ ينتقل جهد مجمع T_1 والذى يساوى +24V لقاعدة T_2 وبوابة T_4 ، T_3 فيتحول T_2 لحالة الوصل وكذلك T_3 لحالة الوصل، ونتيجة لتحول T_2 لحالة الوصل يصبح جهد مجمله يقترب من الصفر وينتقل هذا الجهد لبوابة T_6 ، T_5 فيتحول T_5 لحالة الوصل، وينعكس اتجاه دوران المحرك ليفلق البوابة مرة أخرى.

والجدير بالذكر أن زمن فتح أو غلق البوابة يكون أقل من 20S، كما أن الثايركتور D_3 يقوم بحماية المحرك من زيادة الجهد، حيث يتحول لحالة الوصل عند ارتفاع الجهد عن الجهد المقنن، وبذلك يحافظ على الجهد على أطراف المحرك عند القيمة المقننة.

٦ / ٤ - الدوائر العملية للتحكم فى سرعة محركات التيار المستمر ذات المغناطيس الدائم :

الدائرة رقم 1 :

الشكل (٦-٧) يعرض دائرة منظم سرعة محرك تيار مستمر بمغناطيس دائم قدرته 30W، ويعمل عند جهد 10v .



الشكل (٦-٧)

عناصر الدائرة:

- | | |
|---|---------------------------------|
| دائرة متكاملة لتنظم جهد ثلاثي الارجل طراز 338K. | IC ₁ |
| مقاومة كربونية 220Ω. | R ₁ |
| مقاومة متغيرة 2.2KΩ. | RV ₁ |
| مكثفات بوليستير 100nF. | C ₁ , C ₂ |
| ثنائي سليكوني طراز 1N5400. | D ₁ |
| محرك تيار مستمر بمغناطيس دائم يعمل عند جهد 10v وتياره 3A. | M |

نظرية التشغيل:

تتميز الدائرة المتكاملة 338K بأن جهد خرجها يساوى:

$$V_{out} = 1.25 \left(1 + \frac{RV_1}{R_1} \right)$$

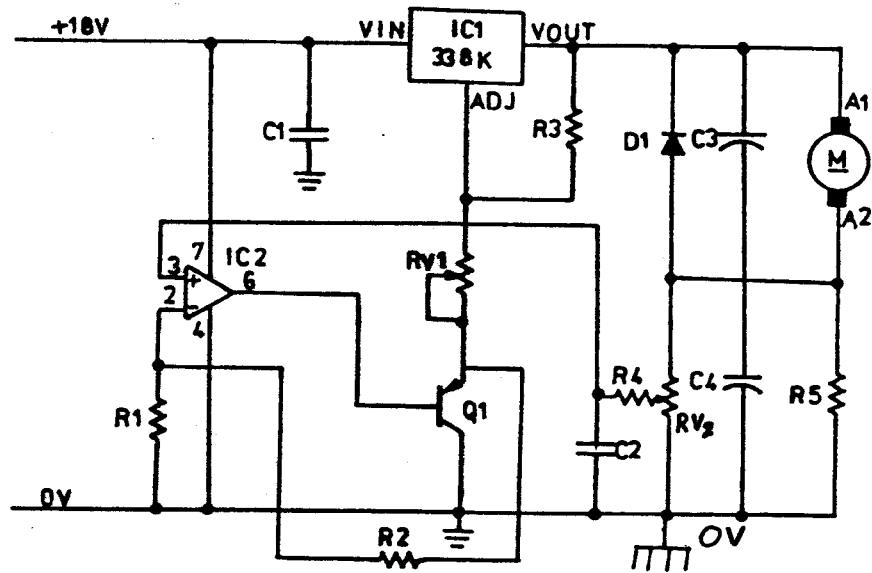
$$= 1.25 : 13.75 \text{ v}$$

أى أنه بتغيير قيمة المقاومة RV₁ الموصلة بـرجل الضبط ADJ فإن قيمة الجهد

الخارج منها يتغير وبالتالي تتغير سرعة المحرك M .
 والجدير بالذكر أن هذه الدائرة المتكاملة مزودة بحماية ضد القصر وزيادة الحمل
 عند مخرجها.
 ويقوم D_1 بحماية هذه الدائرة المتكاملة من القوة الدافعة الكهربية المتولدة من
 المحرك.

الدائرة رقم 2:

الشكل (٦ - ٨) يبين دائرة عملية للتحكم فى سرعة محرك دريل Drill
 صغير يعمل عند جهد $+12V$ ، ويستخدم فى ثقب الدوائر المطبوعة Printed
 Boards.



الشكل (٦-٨)

عناصر الدائرة:

مقاومة كربونية $10K\Omega$	R_1, R_4
مقاومة كربونية 47Ω	R_2
مقاومة كربونية 470Ω	R_3
مقاومة 1Ω وقدرتها $3W$	R_5
مقاومة متغيرة $4.7K\Omega$	RV_1
مجزئ جهد $1K\Omega$	RV_2
مكثف بوليستير سعته $100nF$	C_1
مكثف بوليستير سعته $470nF$	C_2
مكثفات كيميائية $1\mu F$ وجهداها $16v$	C_3, C_4
ترانزستور PNP طراز 2N3906	Q_1
دائرة متكاملة لمنظم جهد طراز 338K	IC_1
دائرة متكاملة لمكبر عمليات طراز 3140	IC_2

نظرية التشغيل:

بواسطة المقاومة المتغيرة RV_1 يمكن التحكم في خرج الدائرة المتكاملة IC_1 ، ويمر التيار المار في المحرك في المقاومة R_5 ، وتنتقل إشارة الجهد المعبرة عن التيار (المشكلة على أطراف المقاومة R_5) من خلال مجزئ الجهد RV_2 للمدخل الغير عاكس + لمكبر العمليات IC_2 ، ويقوم هذا المكبر بمقارنة هذا الجهد بجهد المدخل العاكس - له والذي يساوى جهد أطراف المقاومة R_1 ، وبالتالي يتغير خرج هذا المقارن تبعاً للحمل فيتغير جهد قاعدة الترانزستور Q_1 ، وتباعاً يتغير فرق الجهد بين باعث ومجمع الترانزستور Q_1 ، وتباعاً يتغير جهد رجل الضبط ADJ للدائرة المتكاملة IC_1 بما يتناسب مع الحمل.

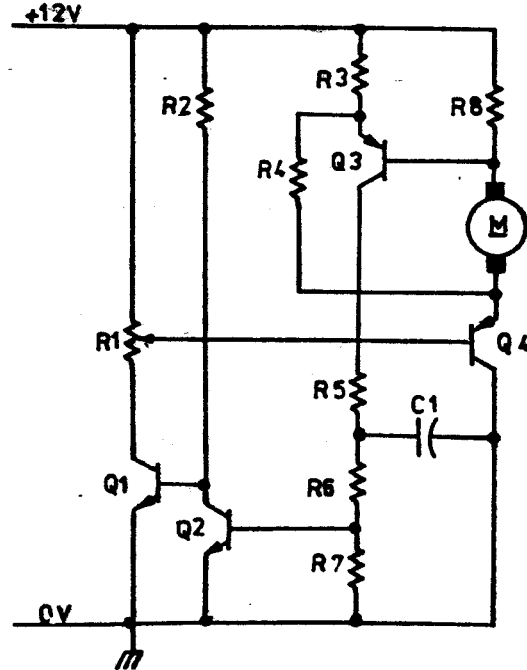
فكلما ازداد الحمل ازداد تيار المحرك وازداد خرج الدائرة المتكاملة IC_1 ، وبالتالي تزداد سرعة المحرك والعكس بالعكس.

ويمكن ضبط هذه الدائرة بالطريقة التالية:

يتم ضبط المقاومة RV_1 عند $1/3$ قيمتها، ثم بعد ذلك يدار المحرك بحمل صغير مع تغيير RV_2 بحيث تكون السرعة عند الحمل تساوى السرعة عند اللاحمل.

الدائرة رقم 3:

الشكل (٩-٦) يعرض دائرة التحكم فى سرعة محرك تيار مستمر بمغناطيس دائم، مزودة بوسيلة لتحديد تيار المحرك.



الشكل (٩-٦)

عناصر الدائرة:

R_1	مجزئ جهد 5Ω .
R_2	مقاومة كربونية 82Ω وقدرتها $2W$.
R_3	مقاومة كربونية 8.2Ω .
R_4	مقاومة كربونية 110Ω .
R_5, R_6, R_7	مقاومات كربونية 470Ω .
R_8	مقاومة كربونية 0.07Ω .
C_1	مكثف كيميائي سعته $50\mu F$ وجهد $15V$.
Q_1	ترانزستور NPN طراز MPSA05.
Q_2	ترانزستور NPN طراز MPSA05.
Q_3	ترانزستور PNP طراز MPSA70.
Q_4	ترانزستور PNP طراز 2N4276.
M	محرك تيار مستمر بمغناطيس دائم تياره الأقصى $20A$.

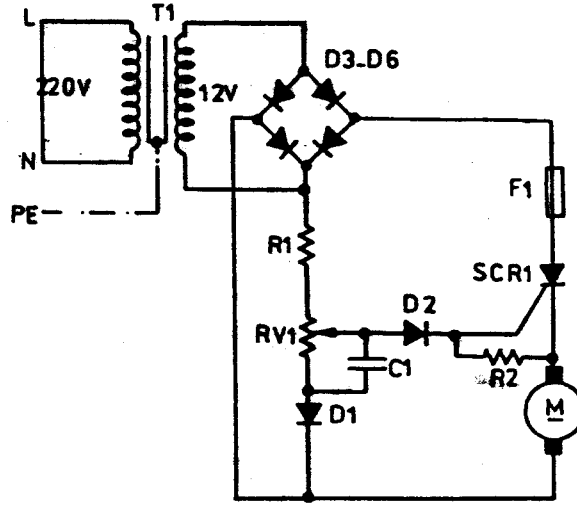
نظرية التشغيل:

فى الوضع الطبيعى يكون الترانزستور Q_1 فى حالة وصل، وبواسطة مجزئ الجهد R_1 يمكن التحكم فى قاعدة الترانزستور Q_4 ، فكلما انخفض جهد قاعدة الترانزستور Q_4 زادت موصليته (انخفض فرق الجهد على اطراف الترانزستور) فتزداد بذلك سرعة المحرك لزيادة فرق الجهد على اطرافه والعكس بالعكس.

وعند زيادة التيار المار فى المحرك لزيادة الحمل عليه يزداد فرق الجهد على اطراف المقاومة R_8 ، ويصبح قادراً على تحويل الترانزستور Q_3 لحالة الوصل فيزداد بذلك جهد قاعدة Q_2 ، وبالتالي يتحول Q_2 لحالة الوصل فيصبح جهد قاعدة Q_1 مساوياً للصفر، فيتحول Q_1 لحالة القطع ويصبح جهد قاعدة الترانزستور Q_4 مساوياً $+12V$ ، فيتحول هذا الترانزستور لحالة القطع ويتوقف مرور التيار الكهربى فى المحرك ويتوقف.

الدائرة رقم 4:

الشكل (٦-١٠) يعرض دائرة تحكم فى سرعة محرك تيار مستمر بمغناطيس دائم لموديول قطار (لعبة أطفال).



الشكل (٦-١٠)

عناصر الدائرة:

مقاومة كربونية 390Ω .	R_1
مقاومة كربونية $2.7k\Omega$.	R_2
مقاومة متغيرة 200Ω .	RV_1
مكثف بوليستير $100\mu F$ وجهد $12v$.	C_1
ثنائى طراز 1N914 .	D_1, D_2
ثنائيات سليكونية طراز 1N5400 .	D_3, D_6
ثايرستور تيار $3A$ وجهد $50v$.	SCR_1
محول خفض $220/12v$.	T_1
مصهر $2A$.	F_1

نظرية التشغيل:

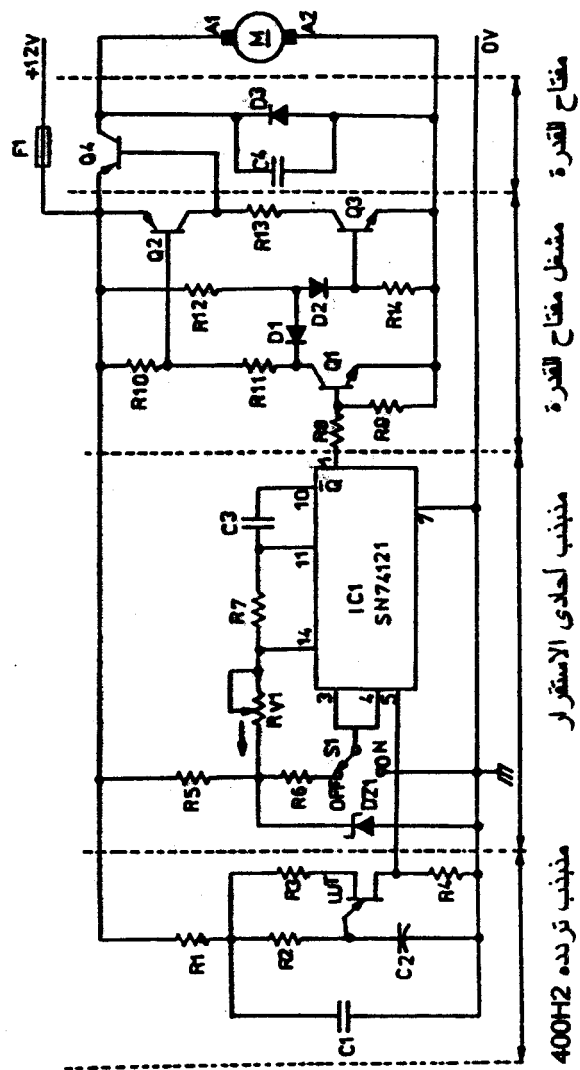
تعمل الدائرة المؤلفة من R_1 , RV_1 , C_1 بتوليد موجة جهد على شكل أسنان منشار Ramp محملة على الجهد المستمر المضبوط بواسطة المقاومة RV_1 ، وهذا الجهد يظهر على الذراع المنزلق لمهزئ الجهد RV_1 ، ويقارن هذا الجهد بالقوة الدافعة الكهربائية العكسية للمحرك. فعندما يزداد الحمل على المحرك تقل القوة الدافعة الكهربائية العكسية (لأنها تتناسب طردياً مع سرعة المحرك)، والتي تنتقل لمهبط الثايرستور SCR_1 وبالتالي يزداد فرق الجهد بين بوابة ومهبط الثايرستور، فينتج عن ذلك إشعال متقدم للثايرستور فيزداد الجهد المحصل على أطراف المحرك وتزداد سرعته.

وعندما يقل الحمل على المحرك تزداد سرعة المحرك في بادئ الأمر فتزداد القوة الدافعة الكهربائية العكسية للمحرك، والتي تنتقل لمهبط الثايرستور SCR_1 ، وبالتالي يقل فرق الجهد بين بوابة ومهبط الثايرستور فينتج عن ذلك إشعال متاخر للثايرستور، ويقل الجهد المحصل على أطراف المحرك وتقل سرعة المحرك وبذلك نحصل على تنظيم لسرعة المحرك.

والجدير بالذكر أن D_1 تعمل على وصول جهد إشعال فقط عندما يكون مصعد الثايرستور A موجباً ومهبطه K سالباً، في حين أن D_2 يعمل على وصول نبضة إشعال موجبة لبوابة الثايرستور، تساعد على إتمام الإشعال بنجاح؛ وذلك لأن الشنائي D_2 لن يتحول لحالة الوصل إلا عندما يزداد فرق الجهد بين طرفين عن 0.7V.

الدائرة رقم 5:

الشكل (٦-١١) يعرض دائرة تحكم في سرعة محرك تيار مستمر بمغناطيس دائم، يعمل عند جهد +12V وتياره المقنن 4A.



الشكل (٦ - ١١)

عناصر الدائرة:

مقاومة كربونية $1K\Omega$.	R_1
مقاومة كربونية $100K\Omega$.	R_2
مقاومة كربونية 220Ω .	R_3
مقاومة كربونية 82Ω .	R_4
مقاومة كربونية 220Ω .	R_5
مقاومة كربونية $1K\Omega$.	R_6
مقاومة كربونية $2.2K\Omega$.	R_7
مقاومة كربونية $2.2K\Omega$.	R_8
مقاومة كربونية $4.7K\Omega$.	R_9
مقاومة كربونية $1K\Omega$.	R_{10}
مقاومة كربونية $3.9K\Omega$.	R_{11}
مقاومة كربونية 820Ω وقدرتها $1W$.	R_{12}
مقاومة 56Ω وقدرتها $5W$.	R_{13}
مقاومة كربونية $4.7K\Omega$.	R_{14}
مقاومة متغيرة $30K\Omega$.	RV_1
مكثف كيميائي سعته $10\mu F$ وجهد $16V$.	C_1
مكثف بوليستير $22nF$.	C_2
مكثف بوليستير $0.1\mu F$.	C_3
مكثف بوليستير $0.1\mu F$.	C_4
ثنائي زنبر جهده $5.1V$ وقدرته $1W$.	DZ_1
ثنائي سليكوني 1N914 .	D_2
ثنائي سليكوني تياره $6A$.	D_3
ترانزستور أحادي الوصلة طراز T1543 .	UJT
ترانزستور NPN طراز BC108 .	Q_1
ترانزستور PNP طراز BFX88 .	Q_2
ترانزستور NPN طراز BFX85 .	Q_3

Q ₄	ترانزستور PNP طراز TIP34A .
IC ₁	دائرة متكاملة طراز 74121 .
S ₁	مفتاح قطب واحد مكثان .
F ₁	مصهر حماية تياره 5A .

نظرية التشغيل :

يعمل المذبذب اللا مستقر المؤلف من UJT بتردد يساوى :

$$F = \frac{1}{R_2 C_2} = 450 \text{HZ}$$

وتقوم الدائرة المتكاملة IC₁ بإخراج نبضات من المخرج 1 عند الحافة الهابطة نبضات الداخلة على الرجل 5 زمنها يساوى :

$$t = 0.693 (RV_1 + R_7) C_3$$

$$= 2.2 \text{ms} : 0.14 \text{ms}$$

ويتم التحكم فى هذا الزمن بواسطة المقاومة المتغيرة RV₁ .

وعند وضع المفتاح S₁ على وضع OFF فإن جهد الأرجل 4 و 3 سيكون عالياً +5V ، وبالتالي يصبح خرج المذبذب الاحادى الاستقرار (74121) عالياً +5V ، ومن ثم يصبح جهد قاعدة الترانزستور Q₁ عالياً فيصبح Q₁ فى حالة وصل ، باعاً يقترب جهد مجمعة من الصفر، وينتقل هذا الجهد لقاعدة كل من Q₃ ، Q₂ حول Q₂ لحالة الوصل ويتحول Q₃ لحالة القطع، وبالتالي يصبح جهد مجمع Q₂ تنرب من +12V فيتحول Q₄ لحالة القطع وينقطع التيار الكهربى عن المحرك يتوقف .

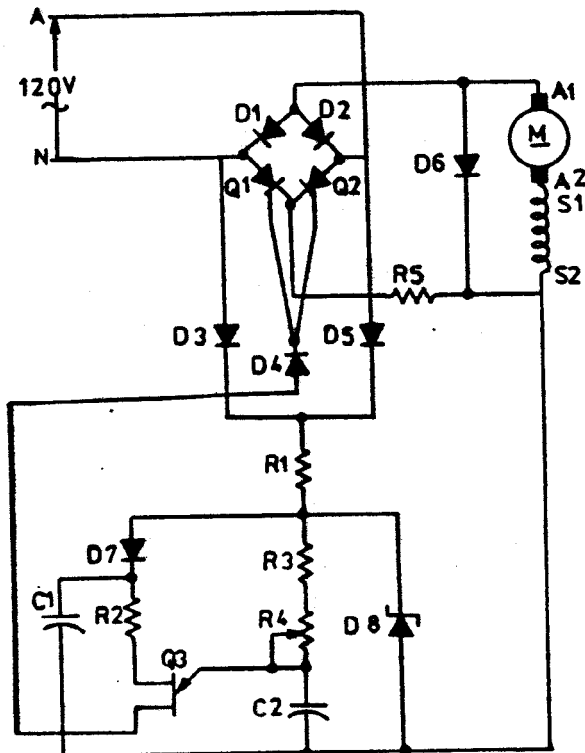
وعند وضع المفتاح S₁ على وضع ON فإن جهد الأرجل 4 و 3 سيكون منخفضاً 0V ، وبالتالي يعمل المذبذب الاحادى الاستقرار 74121 فتخرج نبضة، منخفضة ضها يعتمد على قيمة المقاومة RV₁ ، وعندما يكون خرج المذبذب الاحادى استقرار منخفضاً يتحول Q₁ لحالة القطع فيصبح جهد مجمعة يقترب من +12V ،

وبالتالى يتحول Q_3 لحالة الوصل ويتحول Q_2 لحالة القطع، ويصبح جهد مجمع Q_2 ، Q_3 مقترباً من الصفر فيتحول Q_4 لحالة الوصل، ويوصل التيار الكهربى للمحرك ويدور المحرك. ويلاحظ أنه كلما ازداد زمن النبضة الخارجة من المذبذب الاحادى الاستقرار 74121 زادت سرعة المحرك والعكس بالعكس.

٥/٦ - الدوائر العملية للتحكم فى اتجاه وسرعة دوران المحركات ذات المجال الملفوف:

الدائرة رقم 1:

الشكل (٦-١٢) يبين دائرة تحكم عملية فى سرعة محرك تيار مستمر نوع التوالى.



الشكل (٦-١٢)

R_1	مقاومة كربونية $15K\Omega$ وقدرتها $2W$.
R_2	مقاومة كربونية 200Ω .
R_3	مقاومة كربونية $3.3K\Omega$.
R_4	مقاومة متغيرة $25K\Omega$.
R_5	انظر الشرح.
C_1	مكثف كيميائي سعته $10\mu F$ وجهده $25v$.
C_2	مكثف كيميائي سعته $0.25\mu F$ وجهده $16v$.
D_1, D_2, D_6	ثلاثة ثنائيات طراز MR1032A.
D_3, D_5	ثنائيات سليكونية طراز 1N4003.
D_4, D_7	ثنائيات سليكونية طراز 1N4001.
D_8	ثنائي زينر طراز MZ500-12.
Q_1, Q_2	ثايرستورين طراز 2N4442.
Q_3	ترانزستور أحادي الوصلة طراز 2N4870.

نظرية التشغيل:

يتم تغذية المحرك من القنطرة المؤلفة من Q_1, Q_2, D_1, D_2 ، ويقوم الثنائيان D_3, D_5 بتغذية تيار مستمر لدائرة إشعال الثايرستورات Q_1, Q_2 من خلال المقاومة R_1 ، ويعمل ثنائي الزينر D_8 على المحافظة على ثبات جهد دائرة إشعال الثايرستورات والمؤلفة من $R_2, C_1, C_2, R_3, R_4, Q_3$. فعندما يشحن المكثف C_2 لجهد إشعال الترانزستور Q_3 يشتعل Q_3 ، ومن ثم يصل جهد موجب لبوابات Q_1, Q_2 فيشتعلان تباعاً. وعندما يفرغ المكثف C_2 شحنته تماماً يتحول الترانزستور Q_3 لحالة القطع، وبواسطة المقاومة المتغيرة R_4 يمكن التحكم في معدل شحن المكثف C_2 ، وبالتالي التحكم في لحظة إشعال الترانزستور الأحادي الوصلة Q_3 ، وتباعاً إشعال الثايرستورات Q_1, Q_2 ، وبالتالي يتغير فرق الجهد المتشكل على أطراف المحرك M ، ومن ثم تتغير سرعة المحرك.

والجددير بالذكر أن تردد المذبذب المتراخي المؤنف من Q_3 يساوى:

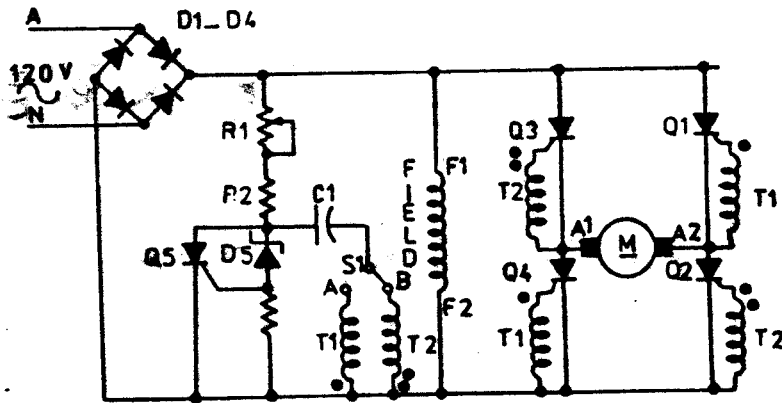
$$F = \frac{1}{(R_3 + R_4 C_2)} = 140: 1200\text{HZ}$$

فكلما قلت R_4 ازداد التردد مما يؤدي إلى اشتعال الثايرستورات Q_1, Q_2 مبكراً، فيزداد جهد أطراف المحرك، وتزداد سرعته، والعكس بالعكس.

علماً بأن قيمة المقاومة R_5 تساوى $(\frac{2}{I_M})$ ، حيث إن I_M هو التيار الأقصى للمحرك كقيمة فعالة.

الدائرة رقم 2:

الشكل (٦-١٣) يبين دائرة عملية للتحكم فى سرعة واتجاه محرك تيار مستمر نوع التوازي . Shunt- Wound Motor قدرته كسر من الحصان.



الشكل (٦-١٣)

عناصر الدائرة:

- | | |
|-------|---|
| R_1 | مقاومة متغيرة 20Ω وقدرتها $5W$. |
| R_2 | مقاومة $4.7K\Omega$ وقدرتها $5W$. |
| R_3 | مقاومة كربونية $1K\Omega$. |
| C_1 | مكثف كيميائى طراز $5\mu F$ وجهد $75VDC$. |

أربعة ثنائيات سليكونية طراز MR 504 أو MDA 3504.	D_1-D_4
ثنائي زينر طراز 1N5262.	D_5
أربعة ثايرستورات طراز 2N4172.	Q_1-Q_4
ثايرستور طراز 2N5062.	Q_5
محولات نبضات طراز (11Z13) SPRAGUE.	T_1-T_2

نظرية التشغيل:

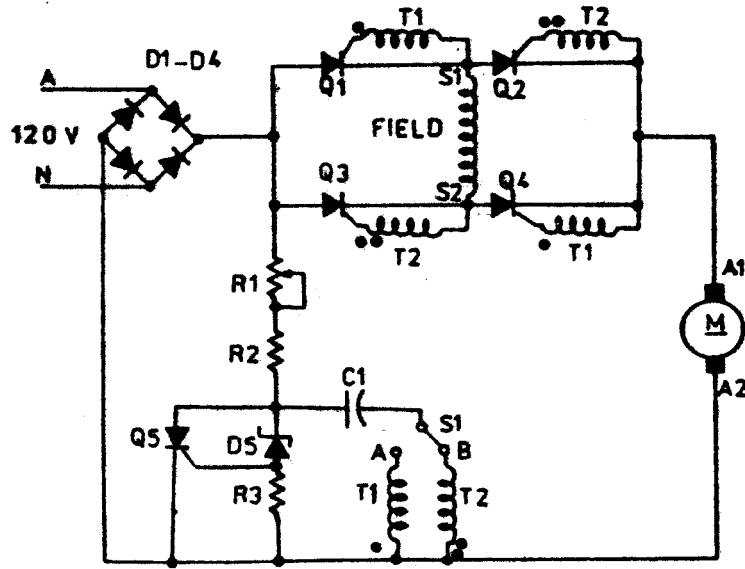
الموحدات المحكومة (الثايرستورات) Q_1, Q_4 والموصلة على شكل قنطرة يتم إشعال اثنين منها في كل اتجاه دوران، كما سيتضح فيما بعد.

فعند وضع المفتاح S_1 على الوضع B تصل نبضة إشعال عبر محول النبضات T_2 إلى بوابة كل من Q_2, Q_3 ، فيمر التيار الكهربى الموحد فى ملف عضو الاستنتاج من A_2 إلى A_1 ، فى حين أن التيار الكهربى الموحد سيمر بصفة مستديمة فى ملف مجال التوازى من F_1 إلى F_2 فيدور المحرك جهة اليمين. وعند وضع المفتاح S_1 على وضع A تصل نبضة إشعال عبر محول النبضات T_1 إلى كل من Q_1, Q_4 فيمر التيار الكهربى الموحد فى ملف عضو الاستنتاج من A_2 إلى A_1 ، فى حين يظل التيار الكهربى الموحد يمر بصفة مستديمة فى ملف مجال التوازى من F_1 إلى F_2 ، فيدور المحرك جهة اليسار.

والجدير بالذكر أن نبضة الإشعال نحصل عليها من المكثف C_1 . فعند شحن المكثف C_1 بجهد انهيار ثنائى الزينر D_5 فإن ثنائى الزينر سوف يسمح بمرور تيار لبوابة الثايرستور Q_5 ويشتعلم الثايرستور Q_5 ، وهذا سوف يؤدى لتفريغ المكثف C_1 خلال T_1 أو T_2 ، وبالتالي نحصل على نبضة الإشعال. وتظل Q_5 فى حالة وصل اثناء نصف الدورة، ويمكن تغيير سرعة المحرك بالتحكم فى قيمة R_1 ، حيث إن تغييرها يغير الزمن اللازم لشحن المكثف C_1 ، وبالتالي تتغير زاوية الإشعال لكل من (Q_1, Q_4) أو (Q_2, Q_3) ، ومن ثم يتغير جهد أطراف عضو الاستنتاج فتتغير سرعة المحرك.

الدائرة رقم 3:

الشكل (٦-١٤) يبين دائرة عملية للتحكم فى سرعة واتجاه محرك تيار مستمر نوع التوالى Series Wound Motor قدرته كسر من الحصان.



الشكل (٦-١٤)

عناصر الدائرة:

مقاومة متغيرة $20K\Omega$ وقدرتها 5W.	R_1
مقاومة $4.7K\Omega$ وقدرتها 5W.	R_2
مقاومة كربونية $1K\Omega$.	R_3
مكثف كيميائى سعته $2\mu F$ وجهد 75V.	C_1
أربعة ثنائيات سليكونية طراز MR504 أو MDA3504.	$D_1 - D_4$
ثنائى زينر طراز 1N5262.	D_5
أربعة ثايرستورات طراز 2N4172.	$Q_1 - Q_4$

محول نبضات طراز (11Z13) SPRAGUE. T_1, T_2

نظرية التشغيل:

تقوم القنطرة المؤلفة من $D_1 - D_4$ بتوحيد مصدر التيار المتردد، أما القنطرة المؤلفة من الثايرستورات $Q_1 - Q_4$ فهي تتحكم في اتجاه مرور التيار الكهربى الموحد فى ملف المجال $S_1 - S_2$ ، وبالتالي التحكم فى اتجاه دوران المحرك.

فعند وضع المفتاح S_1 على الوضع B تصل نبضة إشعال عبر المحول T_2 لكل من بوابة Q_2, Q_3 ، فيمر التيار الكهربى المستمر فى ملف مجال التوالى من S_2 إلى S_1 ، فى حين يمر التيار الكهربى فى عضو الاستنتاج من A_1 إلى A_2 ، فيدور المحرك فى اتجاه عقارب الساعة، وعند وضع المفتاح S_1 على الوضع A تصل نبضة إشعال عبر محول النبضات T_1 لكل من Q_1, Q_4 ، فيمر التيار الكهربى المستمر فى ملف التوالى من S_1 إلى S_2 ، فى حين يمر التيار الكهربى فى عضو الاستنتاج من A_1 إلى A_2 ، ويدور المحرك فى عكس اتجاه عقارب الساعة.

والجدير بالذكر أن نبضة الإشعال نحصل عليها من المكثف C_1 ، فعند شحن المكثف C_1 بجهد انهيار ثنائى الزينر D_5 فإن الزينر سوف يسمح بمرور تيار لبوابة الثايرستور Q_5 ويشتعل الثايرستور Q_5 ، وهذا سوف يؤدى لتفريغ المكثف C_1 خلال T_1 أو T_2 ، وبالتالي نحصل على نبضة الإشعال، علماً بأن Q_5 تظل فى حالة وصل أثناء نصف الدورة، ويمكن تغيير سرعة المحرك بالتحكم فى قيمة المقاومة المتغيرة R_1 ، حيث إن تغييرها يغير من الزمن اللازم لشحن المكثف C_1 ، وبالتالي تتغير زاوية الإشعال لكل من Q_1, Q_4 أو Q_2, Q_3 .

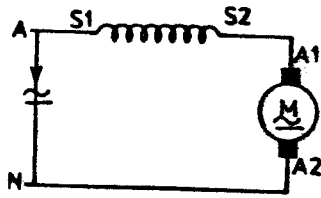
الباب السابع
دوائر التحكم فى المحركات العامة

دوائر التحكم فى المحركات العامة

١ / ٧ - المحركات العامة Universal motors :

سميت المحركات العامة بهذا الاسم لانه يمكن استخدامها كمحرك تيار مستمر ومحرك تيار متردد، وعادة تتواجد بقدرات تساوى كسر من الحصان، ولا يعتمد اتجاه دورانها على قطبية المصدر، فإذا وصلت المحركات العامة مع مصدر تيار متردد فإنها سوف تدور فى اتجاه واحد، وفى الحقيقة فإن المحرك العام يشبه محرك التيار المستمر نوع التوالى .

والشكل (٧ - ١) يبين التوصيل الداخلى للمحرك العام .



الشكل (٧ - ١)

والجدير بالذكر أن محرك التيار المستمر نوع التوالى الصغير لن يعمل بكفاءة مع التيار المتردد نتيجة لمفاقيد الرجوعية والتيارات الإعصارية التى تحدث فى الاجزاء المصمتة فى المحرك، مما يؤدى لارتفاع درجة حرارة المحرك، كما أن التيار المتردد سوف يكون كبيراً جداً، ويسبب حدوث شرر عند الفرش الكربونية، كما أن الحث الكبير

لملفات المجال وعضو الاستنتاج سوف يجعل معامل قدرة المحرك صغيراً جداً، فى حين أن المحرك العام قد صمم أساساً للعمل مع مصادر التيار المتردد وكذلك مصادر التيار المستمر .

فتم تقليل التيارات الإعصارية بصناعة جسم أقطاب المجال وجسم العضو الثابت وجسم عضو الاستنتاج من شرائح من الحديد السليكونى للعزولة، وتم تقليل الحث الكبير للمجال بتقليل حجم الأقطاب وتقليل عدد الملفات وتقليل الفجوة الهوائية بين العضو الثابت والعضو الدوار، وتم تقليل الحث الكبير لعضو الاستنتاج باستخدام ملفات تعويض Compensating Windings توصل بالتوالى مع ملفات عضو

الاستنتاج.

والجدير بالذكر أن المحركات العامة، تستخدم فى التطبيقات التى تحتاج لعزم بدء كبير، ويعتبر المحرك العام محركاً متغير السرعة، حيث يمكن تغيير سرعته بتغيير جهد أطرافه .

ومعظم المحركات العامة مصممة للعمل عند سرعة تساوى 3600RPM، ويوجد الكثير من المحركات العامة التى تعمل عند سرعة تصل إلى 20000RPM، وتتراوح سرعة المحركات العامة المستخدمة فى آلات الورش ما بين (3600 : 7500RPM)، ونظراً للسرعات العالية المتاحة للمحركات العامة فإن النسبة بين قدرة ووزن هذه المحركات يكون كبيراً جداً، فمثلاً: وزن محرك عام قدرته 1/2HP وسرعته 19000RPM هو 1Kg، فى حين أن وزن محرك استنتاجى وجه واحد قدرته 1.2HP وسرعته 1750RPM هو 13Kg، ولكن يعاب على المحركات العامة انخفاض كفاءتها، فتتراوح كفاءة هذه المحركات ما بين (30 : 75%)، وكذلك قصر عمرها، فهى تحتاج لتغيير فرش كربونية فى زمن يتراوح ما بين (300 : 1000 Hr).

وعادة تستخدم المحركات العامة فى الأجهزة المنزلية مثل ماكينات الخياطة وأجهزة المطبخ كالمخلاطات والمطاحن والمفارم.... إلخ، وكذلك تستخدم المحركات العامة فى آلات الورش الصغيرة كالمثاقيب اليدوية وماكينات القطع اليدوية وماكينات الصنفرة اليدوية.... إلخ.

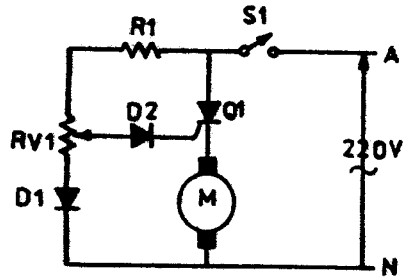
٧ / ٢ - الدوائر العملية للتحكم فى سرعة المحركات العامة :

عند تشغيل المحركات العامة تتولد قوة دافعة كهربية عكسية تتناسب مع سرعتها تناسباً طردياً تماماً كما هو الحال فى محركات التيار المستمر، ويصبح الجهد المحصل على أطرافها هو الفرق بين جهد المصدر المتردد والقوة الدافعة الكهربية المتولدة، فعند زيادة الحمل على المحرك تقل سرعته، وبالتالي تقل القوة الدافعة الكهربية العكسية، فيزداد الجهد المحصل على أطراف المحرك، وتزداد سرعة المحرك للسرعة المطلوبة، وبذلك نحصل على تنظيم ذاتى للسرعة، ومعظم المحركات العامة مصممة لإعطاء سرعة واحدة، ويمكن استخدام ثايرستورات أو ترياكات للحصول على مدى واسع للسرعات لهذه المحركات، وذلك بتغيير الجهد على أطراف هذه المحركات .

وسوف نتناول في هذا الباب مجموعة من الدوائر العملية للتحكم في سرعة محركات عامة تعمل عند جهد 220V وأخرى تعمل عند جهد 120V.

الدائرة رقم 1:

الشكل (٧ - ٢) يعرض دائرة تحكم عملية في سرعة محرك عام، يعمل عند أحمال كبيرة متغيرة، مثل المشاقيب اليدوية وماكينات الصنفرة اليدوية.



عناصر الدائرة:

R_1 مقاومة $10K\Omega$

وقدرتها 5W.

RV_1 مجزئ جهد

$1K\Omega$ وقدرتها 2W.

D_1, D_2 ثنائيات سليكونية طراز 1N004.

Q_1 ثايرستور يختار حسب قدرة المحرك العام M.

S_1 مفتاح قطب واحد سكة واحدة.

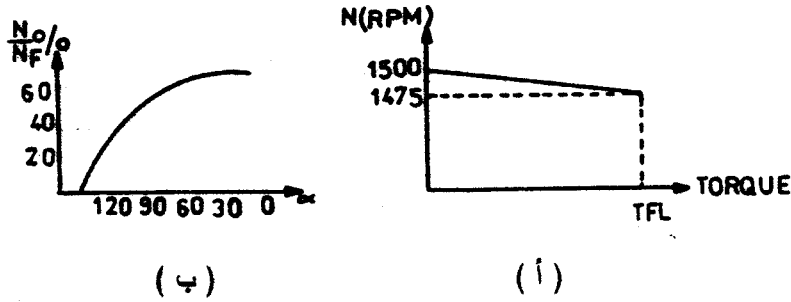
نظرية التشغيل:

تعرف هذه الدائرة أحياناً بدائرة الوجه الواحد ذات النصف موجة للتحكم في سرعة المحركات العامة.

ويمكن التحكم في سرعة المحرك بواسطة مجزئ الجهد RV_1 ، فعند تحريك الذراع المنزلقة لمجزئ الجهد RV_1 لاعلى تزداد سرعة المحرك وذلك لزيادة فرق الجهد بين بوابة ومهبط الثايرستور Q_1 ، فيشتعل الثايرستور مبكراً ويزداد جهد أطراف المحرك، وتزداد سرعته، والعكس بالعكس.

والجدير بالذكر أن سرعة المحرك لا يمكن أن تصل لسرعته الكاملة بهذه الدائرة؛ لأن هذه الدائرة تعطي فقط نصف موجة القدرة للمحرك.

والشكل (٣-٧) يبين العلاقة بين السرعة N والعزم Torque، وكذلك العلاقة بين النسبة بين السرعة والسرعة الكاملة (N/N_F) كنسبة مئوية وزاوية الإشعال α .



الشكل (٣-٧)

وعندما يزداد الحمل على هذا المحرك تقل سرعة المحرك في بادئ الأمر فتقل القوة الدافعة الكهربائية العكسية، وحيث إن مهبط الثايرستور Q_1 معرض للقوة الدافعة الكهربائية العكسية؛ لذلك فإن جهد المهبط سوف ينخفض فيزداد فرق الجهد بين البوابة والمهبط V_{GK} ، مما يؤدي إلى إشعال الثايرستور مبكراً، فيزداد الجهد المتوسط والتيار لعضو الاستنتاج، وهذا هو التصرف الطبيعي لتثبيت سرعة المحرك عند تغير الحمل.

ومن الشكل (٣-٧) يلاحظ أن سرعة المحرك الذي نحن بصدد دائرة التحكم في سرعته، عند اللاحمل هي 1500 RPM، وسرعته عند الحمل الكامل هو 1475 RPM، أي أن النسبة المئوية لمعامل تنظيم الحمل LR% يساوي:

$$LR\% = \frac{N_{nL} - N_{FL}}{N_{FL}} \times 100 \rightarrow 7.1$$

حيث إن:

N_{FL} السرعة عند الحمل الكامل.
 N_{nL} السرعة عند اللاحمل.

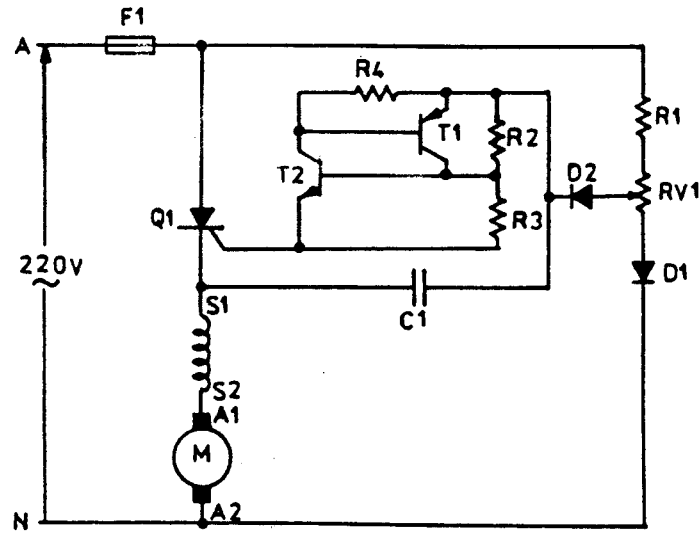
أى أن:

$$LR\% = \frac{1500 - 1475}{1475} \times 100 = 1.7\%$$

وتعتبر هذه النسبة مناسبة جداً لكثير من التطبيقات.

الدائرة رقم 2:

الشكل (٧ - ٤) يعرض إحدى صور دوائر التحكم فى المحركات العامة المستخدمة فى المناقب اليدوية والخلاطات المنزلية..... إلخ.



الشكل (٧ - ٤)

عناصر الدائرة:

R_1 مقاومة $10K\Omega$ وقدرتها $5W$.

R_2 مقاومة كربونية $2.2K\Omega$.

R_3 مقاومة كربونية $1K\Omega$.

R_4 مقاومة كربونية 560Ω .

مجزئ جهد $1K\Omega$ وقدرته 2W.	RV_1
مكثف بوليستير $0.1\mu F$ وجهد 100VAC.	C_1
ثنائيات سليكونية طراز 1N 4004.	D_1, D_2
ترانزستور PNP طراز BC 212L.	T_1
ترانزستور NPN طراز BC182L.	T_2
ثايرستور طراز BT109.	Q_1
مصهر حماية للمحرك.	F_1

نظرية التشغيل :

يمر تيار كهربى فى مجزئ الجهد المكون من D_1, RV_1, R_1 فقط فى نصف الموجة الموجب، ويظهر جهد موجب على ذراع المجزئ RV_1 ، حيث يعمل على شحن المكثف C_1 من خلال الثنائى D_2 . ويتناسب معدل شحن المكثف C_1 طردياً مع الفرق فى الجهد بين الذراع المنزلق للمجزئ RV_1 وجهد مهبط الثايرستور، وهو يمثل القوة الدافعة الكهربائية العكسية للمحرك والتي تتناسب طردياً مع سرعة المحرك. وعندما يتعدى الجهد على أطراف المكثف C_1 جهد قيمته 3V فإن كلا من T_1, T_2 سوف يتحولان لحالة الوصل، وتصل نبضة تيار لبوابة الثايرستور Q_1 فيتحول الثايرستور لحالة الوصل ويدور المحرك، وفى نصف الموجة السالب فإن الثايرستور Q_1 يتحول لحالة الفصل.

ومن سمات المحرك العام أنه عندما يعمل على مصدر جهد موحد نصف موجة فإنه يفقد 20% من القدرة التى يحصل عليها من مصدر جهد موحد موجة كاملة، وهذا يشجع على تشغيل المحركات العامة بمصدر جهد موحد نصف موجة.

وعند تحريك الذراع المنزلق لمجزئ الجهد RV_1 تجاه الثنائى D_1 فإن ذلك يعنى تقليل الجهد الذى ينتقل من الذراع المنزلق فى نصف موجة الموجب إلى المكثف C_1 ، الأمر

الذى يؤدى إلى حدوث تاخير زمنى فى شحن المكثف، وتباعاً يتأخر تحويل كل من T_1 , T_2 لحالة الوصل، ومن ثم يتأخر إشعال الثايرستور Q_1 فتقل القدرة الكهربائية التى تصل للمحرك عبر الثايرستور Q_1 ، فتقل سرعة المحرك، والعكس بالعكس.

والجدير بالذكر أن زاوية إشعال الثايرستور Q_1 فى هذه الدائرة يتراوح ما بين $0:90^\circ$ ، وبالتالي فإن الثايرستور لن يكون قادراً على إمرار قدرة للمحرك تقل عن 25% من القدرة الكلية الممكنة، وللحصول على سرعات صغيرة جداً هذا يعنى وصول قدرة صغيرة جداً للمحرك أقل من 25% من القدرة الكلية، ويتحقق ذلك بالطريقة التالية:

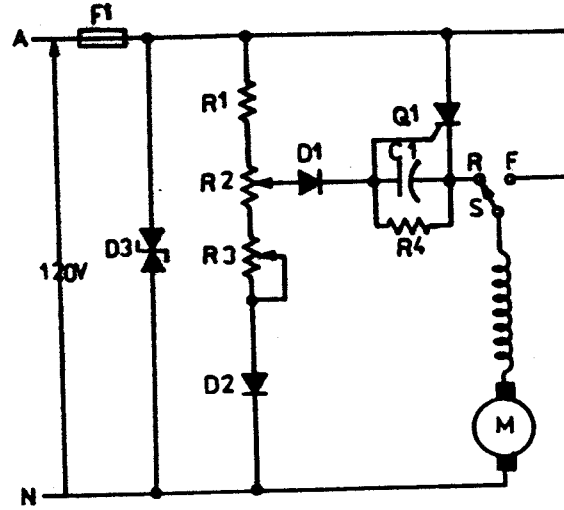
عند ضبط RV_1 للحصول على سرعة منخفضة جداً، ففي الدورة الأولى تصل قدرة تساوى 25% من القدرة الكلية الممكنة فيؤدى ذلك لزيادة السرعة عن القيمة المطلوبة، فتزداد القوة الدافعة الكهربائية العكسية المتولدة من المحرك، وتباعاً فإن الجهد على طرفى المكثف C_1 لن يكون كافياً فى الدورة التالية لتحويل T_1 , T_2 لحالة الوصل، الأمر الذى يجعل الثايرستور Q_1 يظل فى حالة قطع، ويظل الوضع على هذا الحال إلى أن تنخفض سرعة المحرك، وتباعاً تنخفض القوة الدافعة الكهربائية العكسية على أطراف المحرك للحد المطلوب، وهذا قد يحتاج لعدة دورات.

والجدير بالذكر أنه عند أخذ السرعة المتوسطة للمحرك خلال فترة زمنية معينة نجد أن السرعة ثابتة ومنخفضة.

ويمكن زيادة حدود زوايا إشعال الثايرستور من أجل الحصول على سرعة منتظمة، وذلك بتوصيل مكثف سعته $2\mu F$ بالتوازي مع مجزئ الجهد RV_1 .

الدائرة رقم 3:

الشكل (٧ - ٥) يعرض إحدى صور دوائر التحكم فى المحركات العامة، المستخدمة فى الخلطات المنزلية وماكينات الخياطة وجميع المحركات الشبيهة.



الشكل (٧ - ٥)

عناصر الدائرة:

مقاومة $2.5K\Omega$ وقدرتها $5W$.	R_1
مجزئ جهد 500Ω وقدرته $4W$.	R_2
مقاومة متغيرة 200Ω .	R_3
ثنائي جرمانيوم طراز GE - 504A.	D_1, D_2
ثايركتور جرمانيوم طراز X14.	D_3
مكثف كيميائي سعته $2\mu F$ وجهد $50V$.	C_1
ثايرستور.	Q_1
مفتاح قطب واحد وبسكتين.	S_1

نظرية التشغيل:

يمكن التحكم في سرعة المحرك بوضع المفتاح S_1 على وضع Reduced (R) وأثناء نصف الموجة الموجب لجهد المصدر فإن ذراع مجزئ الجهد R_2 سيقارن جهد المصدر مع القوة الدافعة الكهربائية العكسية المتولدة من المحرك العام والتي تنتقل لمهبط

الثايرستور Q_1 ، فعندما يكون جهد المصدر أكبر من القوة الدافعة الكهربائية العكسية يشحن المكثف C_1 ويحدث إشعال للثايرستور في اللحظة التي يصبح الجهد على أطراف المكثف C_1 كافياً لإمرار تيار I_{GT} في بوابة الثايرستور Q_1 ، ويمكن التحكم في سرعة المحرك بواسطة مجزئ الجهد R_2 للحصول على سرعات تتراوح ما بين (0.3:1) من السرعة الكاملة.

كما يمكن إدارة المحرك بالسرعة الكاملة بدون تحكم في السرعة بوضع المفتاح S_1 على وضع F .

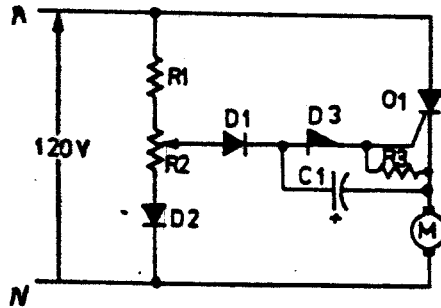
والجدول (٧ - ١) يبين أنواع الثايرستور وسعة المصدر F_1 تبعاً لشدة تيار المحرك العام المدونة على لوحة بيانات المحرك.

الجدول (٧ - ١)

العنصر	تيار المحرك 3A	تيار المحرك 5A
Q_1	GE - X_1	GE - C30B
F_1	3A	5A

والجدير بالذكر أن الثايركتور D_3 يقوم بحماية الدائرة عند زيادة جهد المصدر عن الجهد المقنن، حيث يتحول الثايركتور لحالة الوصل ليحافظ على الجهد على أطراف المحرك عند الجهد المقنن.

الدائرة رقم 4:



الشكل (٧ - ٦)
يعرض إحدى صور دوائر التحكم في المحركات العامة باستخدام ثايرستور يتم التحكم فيه باستخدام موحد رباعي الطبقات.

الشكل (٧ - ٦)

عناصر الدائرة:

R_1	مقاومة كربونية $100K\Omega$.
R_2	مقاومة متغيرة $25K\Omega$.
R_3	مقاومة كربونية $1K\Omega$.
C_1	مكثف كيميائي $0.01\mu F$ وجهده $50VDC$.
D_1, D_2	ثنائيات سليكونية طراز 1N5059.
D_3	موحد رباعي الطبقات طراز 2N4990.
Q_1	ثايرستور طراز GE - C22B.

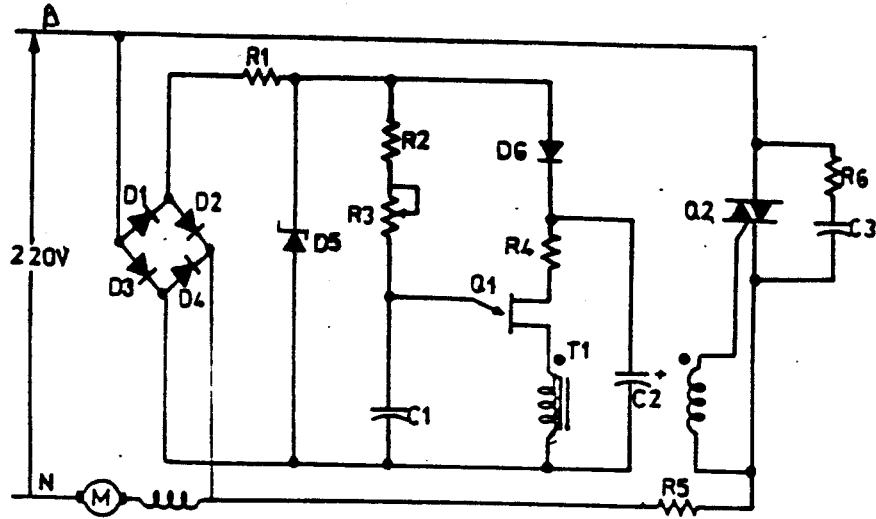
نظرية التشغيل:

لا تختلف هذه الدائرة كثيراً عن الدوائر السابقة، عدا استخدام موحد رباعي الطبقات D_3 ، حيث يسمح هذا الموحد بمرور الجهد المبني على المكثف C_1 للوصل لبوابة الثايرستور Q_1 فقط عند وصول قيمة الجهد الجهد انهيار الموحد الرباعي الطبقات، فبمجرد ارتفاع الجهد على أطراف المكثف C_1 لحوالي $10V$ يتحول الموحد الرباعي الطبقات D_3 لحالة الوصل فتصل نبضة إشعال للثايرستور كافية لإشعال الثايرستور، وبذلك نضمن عدم إشعال الثايرستور إلا بعد وصول الجهد على أطراف المكثف إلى $10V$ مهما اختلفت درجة حرارة الثايرستور ومهما اختلفت خواص الثايرستور، وهذا لا يتوفر في الدوائر السابقة.

ويتميز الموحد الرباعي الطبقات بأنه مستقر (خواص ثابتة) مهما تغيرت درجة حرارته.

الدائرة رقم 5:

الشكل (٧ - ٧) يعرض إحدى صور دوائر التحكم في سرعة المحركات العامة، باستخدام ترياك يتم التحكم فيه بترانزستور أحادي الوصلة.



الشكل (٧ - ٧)

عناصر الدائرة:

مقاومة $35K\Omega$ قدرتها $3W$	R_1
مقاومة كربونية $39K\Omega$	R_2
مقاومة متغيرة $50K\Omega$	R_3
مقاومة كربونية 330Ω	R_4
انظر الشرح.	R_5
مقاومة كربونية 100Ω	R_6
مكثف كيميائي $0.1\mu F$ وجهده $10V$	C_1
مكثف كيميائي $10\mu F$ وجهده $10V$	C_2
مكثف بولي كربونات $0.1\mu F$ وجهده $400VAC$	C_3
أربعة ثنائيات سليكونية ضراة $1N4004$	$D_1 - D_4$

D ₅	ثنائى زينر جهده 5.1V طراز 1N751A .
D ₆	ثنائى سليكونى طراز 1N4001 .
Q ₁	ترانزستور احدى الوصلة طراز 2N5431 .
Q ₂	ترياك طراز 2N6346 .
T ₁	محول نبضات طراز (11Z12) SPRAGUE .

نظرية التشغيل:

يقوم ثنائى الزينر D₅ بتثبيت جهد الموجة الموحدة بواسطة القنطرة المؤلفة من D₁ - D₄ ليساوى 5.1V، وبمجرد تشكل جهد 5.1V+ على أطراف موحد الزينر فإن المكثف C₁ يبدأ فى الشحن عبر R₂, R₃، وبمجرد وصول الجهد على أطراف C₁ بجهد إشعال Q₁ تخرج نبضة للجانب الابتدائى لمحول النبضات T₁ وتنتقل للجانب الثانوى ليشتعل الترياك Q₂، ويمكن التحكم فى زاوية إشعال الترياك بواسطة المقاومة المتغيرة R₃.

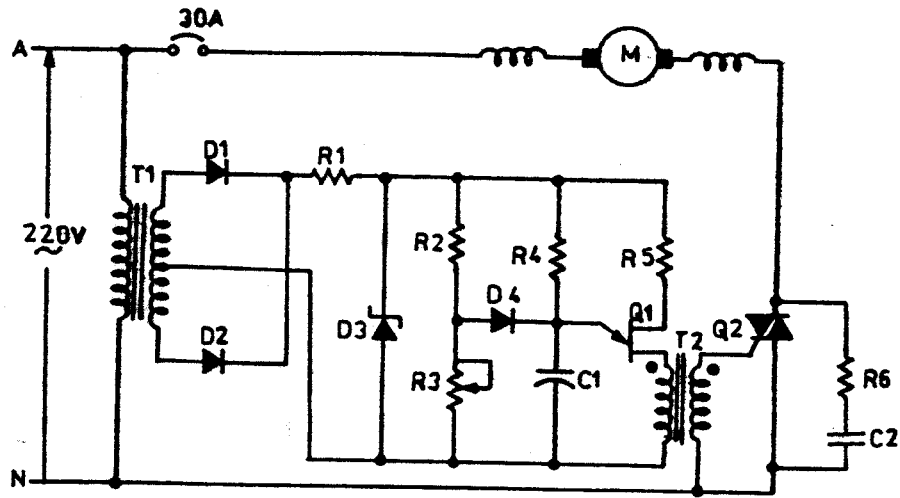
والجدير بالذكر أن قيمة المقاومة R₅ تعتمد على شدة تيار المحرك، حيث إن قيمة المقاومة R₅ تساوى $\left(\frac{2}{I_M}\right)$ ، حيث إن I_M هى القيمة العظمى لتيار المحرك. والجدول (٧ - ٢) يبين قيمة وقدرة المقاومة R₅ عند قيم مختلفة لشدة تيار المحرك.

الجدول (٧ - ٢)

شدة التيار	R ₅	
	المقاومة	القدرة
2A	1	5
3A	0.67	10
6.5A	0.32	15

الدائرة رقم 6:

الشكل (٧ - ٨) يعرض دائرة تحكم تناسبى فى سرعة محرك عام.



الشكل (٧ - ٨)

عناصر الدائرة:

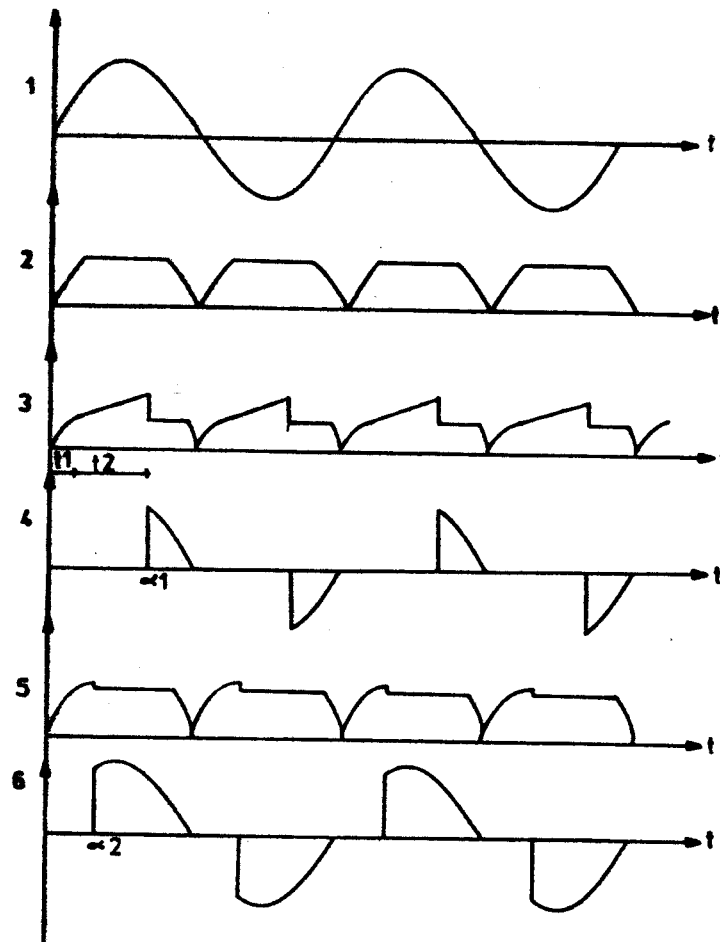
مقاومة كربونية 100Ω وقدرتها 2W.	R_1
مقاومة كربونية $3.3K\Omega$.	R_2
مقاومة متغيرة $10K\Omega$.	R_3
مقاومة كربونية $50K\Omega$.	R_4
مقاومات كربونية 100Ω .	R_5, R_6
مكثف كيميائى $0.1\mu F$ وجهد 20V.	C_1
مكثف بولى كربونات $0.1\mu F$ وجهد 400VAC.	C_2

ثنائيات سليكونية طراز 1N4000 .	D_1, D_2, D_4
ثنائي زينر جهد 20V .	D_3
ترانزستور أحادى الوصلة 2N2646 .	Q_1
ترياك طراز MAC525A5 .	Q_2
محول خفض 24 - 0 - 220/24 بنقطة تفرع من المنتصف .	T_1
محول نبضات طراز (11Z 12) SPRAGUE .	T_2
قاطع 30A .	CB

نظرية التشغيل :

يطلق على هذه الدائرة أحياناً بدائرة التحكم بالعمود والمنحدر - (Ramp. and Pedstal Control) فيقوم المحول T_1 بخفض الجهد من 24V - 0 - 220/24، ويقوم D_1 بتوحيد خرج الجانب الثانوى للمحول T_1 للحصول على موجة كاملة جهدها الأقصى 34V، ويقوم ثنائي الزينر D_3 بتحديد الحد الأقصى للجهد الموحد ليصبح 20V، ويشحن المكثف C_1 بسرعة جداً وصولاً للجهد الخارج من D_4 ، والذي يعتمد على قيم كل من R_2, R_3 ، وبمجرد وصول الجهد على أطراف المكثف C_1 للجهد الخارج من D_4 يحدث انحياز عكسي للثنائي D_4 ، وبالتالي يمنع تفريغ المكثف في R_3 ويستمر شحن المكثف C_1 من خلال المقاومة R_4 ، ولكن بمعدل شحن بطيء جداً لكبر المقاومة R_4 ، وعندما يصل الجهد على أطراف المكثف C_1 لجهد إشعال Q_1 تنتقل نبضة إشعال من خلال محول النبضات T_2 لبوابة الترياك Q_2 فيشتعل الترياك . ويمكن التحكم في زمن التأخير الذي يشتعل بعده الترياك Q_2 بالتحكم في قيمة المقاومة R_3 ، فكلما ازدادت قيمة R_3 ازداد جهد العمود Pedestal، وهو الجهد الذي يحدث انحيازاً أمامياً للثنائي D_4 في بادئ الأمر، ويحدث شحن سريع للمكثف C_1 ، وبمجرد وصول الجهد على طرفي المكثف C_1 لجهد العمود يحدث انحياز عكسي للثنائي D_4 ويشحن المكثف من خلال المقاومة R_4 ، وصولاً لجهد إشعال الترانزستور Q_1 ، ومن ثم تنتقل نبضة إشعال الترياك Q_2 عبر محول النبضات T_2 .

والشكل (٧ - ٩) يبين شكل موجات الجهد عند النقاط المختلفة للدائرة السابقة.



الشكل (٧ - ٩)

فالموجة 1 تمثل موجة جهد المصدر المتردد.

والموجة 2 تمثل موجة الجهد على أطراف ثنائي الزينر D_3 .

والموجة 3 تمثل موجة الجهد على أطراف المكثف C_1 عندما تكون المقاومة R_3 مضبوطة عند قيمة تساوى $3.3K\Omega$ ، حيث إن t_1 زمن شحن المكثف C_1 عبر المقاومة R_2 وصولاً لجهد يساوى جهد أطراف المقاومة R_3 ، أما t_2 فهو زمن شحن C_1 عبر المقاومة R_4 ، وصولاً لجهد إشعال الترانزستور Q_1 والذي يساوى $14.5V$ تقريباً.

والموجة 4 تبين شكل موجة الجهد على أطراف المحرك والنتيجة من اشتعال الثايرستور Q_2 عند وصول نبضة إشعال من الترانزستور Q_1 عبر المحول T_2 نتيجة للجهد المشكل على المكثف C_1 والمبين بالموجة 3.

والموجة 5 تبين شكل موجة الجهد على أطراف المكثف C_1 عندما تكون المقاومة R_3 مضبوطة عند قيمة $7K\Omega$ تقريباً.

والموجة 6 تبين شكل موجة الجهد على أطراف المحرك نتيجة لتعرض بوابة الترانزستور Q_1 للجهد المشكل على أطراف C_1 والمبين بالموجة 5.

ويلاحظ أنه كلما ازدادت قيمة المقاومة R_3 ازداد الجهد المسلط على المحرك، ومن ثم تزداد سرعة المحرك، والعكس بالعكس.

الدائرة رقم 7:

الشكل (٧ - ١٠) يعرض دائرة تحكم تناسبى فى سرعة محرك عام بتغذية مرتدة.

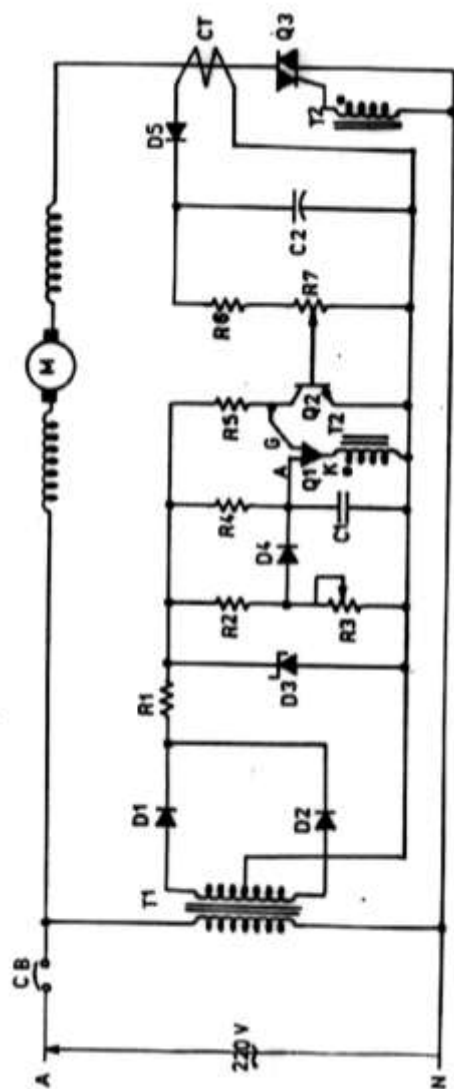
عناصر الدائرة:

R_1 مقاومة كربونية 100Ω .

R_2 مقاومة كربونية $3.3K\Omega$.

R_3 مقاومة متغيرة $10K\Omega$.

مقاومة كربونية $50K\Omega$	R_4
مقاومة كربونية $1K\Omega$	R_5
مقاومة كربونية $10K\Omega$	R_6
مقاومة كربونية $220K\Omega$	R_7
مكثف كيميائي $0.1\mu F$ وجهد $20V$	C_1
مكثف كيميائي $1\mu F$ وجهد $16V$	C_2
ثنائيات سليكونية طراز 1N4000	D_1, D_2, D_4, D_5
ثنائي زينر جهده $20V$	D_3
ترانزستور PUT طراز 2N6027	Q_1
ترانزستور NPN طراز 2N6027	Q_2
ترياك طراز MAC25A5	Q_3
محول خفض $220(+24V, 0V, -24V)$ بنقطة تقعر في المنتصف	T_1
محول نبضات طراز SPRAGUE (11Z12)	T_2
محول تيار له جهد ثانوي يساوي $0.8V$ لكل $1A$ في الابتدائي طراز M15	CT



الشكل (١٠ - ٧)

نظرية التشغيل:

لا تختلف هذه الدائرة عن الدائرة السابقة والتي تعمل بمبدأ التحكم بالعمود والمنحدر Ramp and Pedestal Control، عدا استبدال الترانزستور الأحادي الوصلة بترانزستور PUT بالإضافة لاستخدام محول التيار CT والشنائي D_5 ومجزئ الجهد المؤلف من R_6, R_7 للإحساس بتيار المحرك.

فعند حدوث تغير في سرعة المحرك نتيجة للحمل فإن هذا سوف يغير من تيار المحرك بطريقة عكسية، وحيث إن جهد الملف الثانوي لمحول التيار CT طراز MI5 حوالى $(0.8V/A)$ لذلك فإن جهد الملف الثانوي لمحول التيار سوف يتغير بتغير تيار المحرك، ويتم توحيد هذا الجهد المتغير بالموحد D_5 وتنعيمه بواسطة C_2 ، ويتحكم هذا الجهد فى الترانزستور Q_2 من خلال مجزئ الجهد R_7 ، فكلما ازداد هذا الجهد ازدادت موصلية الترانزستور Q_2 (أى قل فرق الجهد بين مجمعه وباعثه) وقل جهد البوابة (G) للترانزستور Q_1 ، والعكس بالعكس.

وحيث إن جهد إشعال الترانزستور Q_1 يساوى:

$$V_p = V_G + 0.7V$$

وبالتالى يشتعل الترانزستور Q_1 مبكراً كلما قل جهد بوابة V_G ، فيشتعل الترياك Q_3 مبكراً، ويزداد فرق الجهد على أطراف المحرك، وتزداد سرعة المحرك، والعكس بالعكس.

ويمكن تغيير سرعة المحرك بواسطة المقاومة المتغيرة R_3 أو مجزئ الجهد R_7 ، فإذا ثبتنا قيمة المقاومة المتغيرة R_3 يمكن ضبط سرعة المحرك بواسطة مجزئ الجهد R_7 والعكس بالعكس. فإذا ثبتنا قيمة المقاومة R_7 وتم ضبط سرعة المحرك بواسطة المقاومة المتغيرة R_3 على سرعة 1500 RPM مثلاً، فإذا زاد الحمل على المحرك انخفضت سرعة المحرك فيزداد تيار المحرك، ويزداد جهد قاعدة الترانزستور Q_2 ، وبالتالي يزداد تيار مجمع Q_2 ، وتباعاً يقل جهد بوابة Q_1 فيقل الزمن اللازم لوصول الجهد على أطراف لكثف C_1 لجهد إشعال Q_1 فتقل زاوية إشعال الترياك Q_3 ، ويزداد الجهد على أطراف المحرك فتزداد سرعة المحرك وصولاً للسرعة المطلوبة وهكذا.

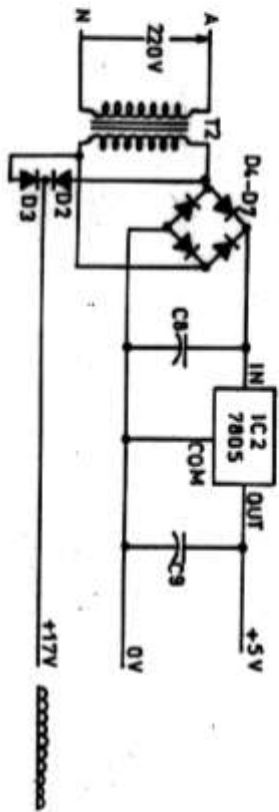
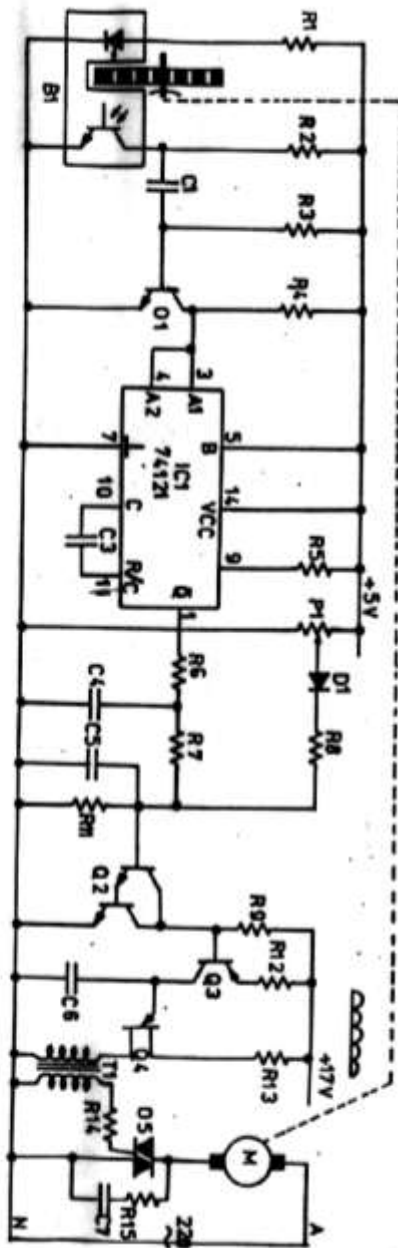
الدائرة رقم 8:

الشكل (٧ - ١١) يعرض دائرة تحكم فى سرعة محرك عام قدرته اقل من 1KW ، باستخدام محول إشارة سرعة رقمى Digital speed Transducer .

عناصر الدائرة:

R_1	مقاومة كربونية 330Ω .
R_2	مقاومة كربونية $82K\Omega$.
R_3	مقاومة كربونية $390K\Omega$.
R_4	مقاومة كربونية $1.8K\Omega$.
R_5	مقاومة كربونية $33K\Omega$.
R_6	مقاومة كربونية $27K\Omega$.
R_7	مقاومة كربونية $27K\Omega$.
R_8	مقاومة كربونية $56K\Omega$.
R_9	مقاومة كربونية $470K\Omega$.
R_{10}	مقاومة كربونية $1.8K\Omega$.
R_{11}	مقاومة كربونية $33K\Omega$.
R_{12}	مقاومة كربونية $5.6K\Omega$.
R_{13}	مقاومة كربونية 270Ω .
R_{14}	مقاومة كربونية 390Ω .
R_{15}	مقاومة كربونية 47Ω .
P_1	مجزئ جهد $1K\Omega$.
C_1	مكثف سيراميك 100nF .
C_2	مكثف سيراميك 100nF .

مكثف سيراميك 47nF.	C ₃
مكثف سيراميك 1μF.	C ₄
مكثف سيراميك 1μF.	C ₅
مكثف سيراميك 220nF.	C ₆
مكثف بولي كربونات 22nF وجهد 400VAC.	C ₇
مكثف كيميائي 220μF وجهد 6V.	C ₈
مكثف كيميائي 220μF وجهد 25V.	C ₉
ثنائي سليكوني طراز 1N4148.	D ₁
ثنائيات سليكونية طراز 1N4004.	D ₂ - D ₇
ترانزستور NPN طراز BC547B.	Q ₁
ترانزستور NPN دارلنجتون طراز BC517.	Q ₂
ترانزستور PNP طراز BC557B.	Q ₃
ترانزستور أحادي الوصلة طراز 2N2646.	Q ₄
ترياك يختار حسب قدرة المحرك (انظر الشرح).	Q ₅
دائرة متكاملة لمذبذب أحادي الاستقرار طراز 74121.	IC ₁
منظم جهد ثلاثي الأرجل طراز 7805.	IC ₂
وحدة ارتباط ضوئية طراز H 1A1.	B ₁
محول نبضات 1 : 2 طراز AL250.	T ₁
محول خفض 220/12V وسعته 6VA.	T ₂



(11-V) ٲٲٲٲٲٲ

نظرية التشغيل :

يتم الإحساس بسرعة المحرك بواسطة تاكوميتر رقمي، وهو يتألف من وحدة ارتباط ضوئية بمجرة Slot تسمح بدوران قرص مثقب مثبت في عمود إدارة المحرك بداخلها، وهذا القرص يحتوي على 15 ثقباً، وعند دوران هذا القرص المثقب فإن الشعاع الضوئي المنبعث من الثنائي المشع سوف ينقطع 15 مرة في كل لفة كاملة للقرص، وبالتالي فإن الترانزستور الضوئي لوحدة الارتباط الضوئية B_1 سوف يتحول لحالة الوصل والقطع 15 مرة في كل لفة للمحرك، ويمكن استخدام النبضات المتولدة من مجمع الترانزستور الضوئي في إشعال دائرة متكاملة لمذبذب أحادي الاستقرار طراز 74121 فنحصل على نبضات عرضها يساوي :

$$t = 0.693 R_5 C_3$$

$$t = 1 \text{ms}$$

ويكامل خرج المذبذب الاتحادي الاستقرار (74121) بواسطة المقالوحة R_6 والمكثف C_4 ثم يكامل مرة ثانية بواسطة المقاومة R_7 والمكثف C_5 للحصول على خرج تيار مستمر يتناسب عكسياً مع سرعة المحرك، ويمكن ضبط سرعة المحرك المطلوبة بواسطة مجزئ الجهد P_1 ، ويستخدم خرج المكثف C_5 في التحكم في الترانزستور Q_2 الذي يتحكم بدوره في الترانزستور Q_3 ، ومن ثم يتحكم في تيار شحن C_6 ، وهذا سيقوم بدوره بالتحكم في اللحظة التي تصل نبضة إشعال من ترانزستور الاحادي الوصلة Q_4 إلى الترياك Q_5 من خلال محول النبضات T_1 ، فإذا انخفض الحمل على المحرك فإن سرعة المحرك سوف تزداد وبالتالي يقل الجهد على طرف المكثف C_5 فيقل تيار قاعدة الترانزستور Q_2 فتقل موصلية Q_2 ، وتباعاً يزداد جهد مجمع Q_2 فتقل موصلية Q_3 ، وتباعاً يقل تيار مجمع Q_3 فيتأخر شحن لمكثف C_6 فتأخر نبضة إشعال الترياك Q_5 فينخفض الجهد على أطراف المحرك فتقل سرعة المحرك.

أما إذا زاد الحمل على المحرك فإن سرعة المحرك سوف تقل فيزداد الجهد على أطراف مكثف C_5 فيتشبع Q_2 ويقل جهد مجعته فيتشبع Q_3 ، وبالتالي يشحن المكثف C_6 بسرعة مما يؤدي إلى وصول نبضة إشعال للترياك Q_5 من الترانزستور Q_4 من خلال

محول النبضات T_1 مبكراً فتزداد سرعة المحرك .

والجدير بالذكر أن مرحلة الإشعال المؤلفة Q_2, Q_3, Q_4 يتم تغذيتها من مصدر جهد مستمر غير منظم 6 جهده يساوى $\sqrt{2} \times 12$ ، وذلك حتى تكون نبضات الإشعال متزامنة مع المصدر المتردد.

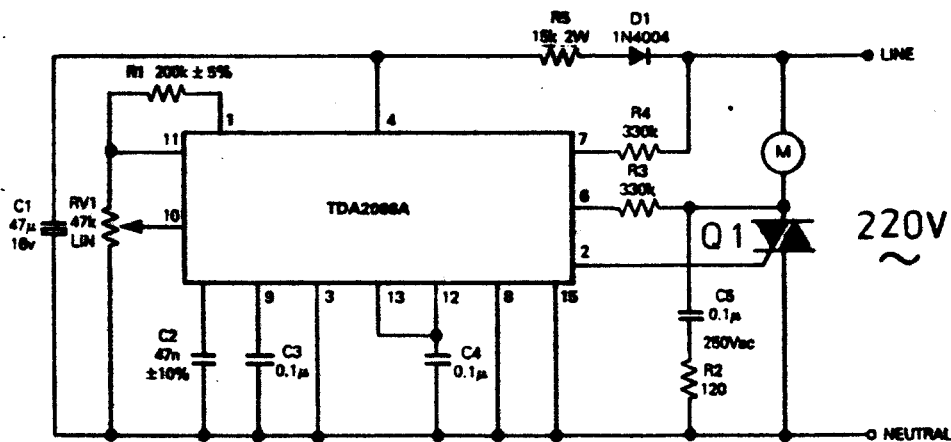
ويختار الترياك تبعاً لقدرة المحرك، ويجب أن يختار بحيث يكون جهده مساوياً على الأقل ثلاث مرات جهد المصدر، أما التيار فيجب أن يختار بحيث يساوى ضعف التيار المسحوب عند معامل قدرة الوحدة، فمثلاً إذا كانت قدرة المحرك 600W وجهد تشغيل المحرك 220V فإن تيار الترياك يساوى :

$$I = \frac{600}{220} \times 2 = 5.5A$$

وتشكل المقاومة R_{15} والمكثف C_7 دوائر مصيدة Snubber لمنع حدوث إشعال للترياك نتيجة لقفزات الجهد فى المصدر الكهربى .

الدائرة رقم 9 :

الشكل (٧ - ١٢) يعرض دائرة تحكم مفتوحة Open Loop فى محرك عام يستخدم فى الاجهزة المنزلية، مستخدماً الدائرة المتكاملة TDA2086A .



الشكل (٧ - ١٢)

عناصر الدائرة:

R_1	مقاومة كربونية $200K\Omega$ بتفاوت $\pm 5\%$.
R_2	مقاومة كربونية 120Ω .
R_3	مقاومة كربونية $330K\Omega$.
R_4	مقاومة كربونية $330K\Omega$.
R_5	مقاومة كربونية $15K\Omega$ وقدرتها $2W$.
RV_1	مجزئ جهد $47K\Omega$.
C_1	مكثف كيميائي $47\mu F$ وجهد $16V$.
C_2	مكثف $47nF$ بتفاوت $\pm 10\%$.
C_3	مكثف سيراميك $0.1\mu F$.
C_4	مكثف سيراميك $0.1\mu F$.
C_5	مكثف بولي $0.1\mu F$ كربونات وجهد $250VAC$.
D_1	ثنائي سليكوني طراز $1N4004$.
Q_1	ترياك يختار حسب قدرة المحرك.

نظرية التشغيل:

يمكن ضبط سرعة المحرك بواسطة مجزئ الجهد RV_1 ، حيث يوصل هذا المجزئ بين الرجل 11 (جهد $-5V$) والأرضي، وتصل نبضات إشعال سالبة للترياك Q_1 من الرجل 2، علماً بأن النبضات السالبة أفضل من مثيلتها الموجبة، حيث يقل تيار الإشعال.

والجدير بالذكر أن عرض نبضة إشعال الترياك تتحدد بقيمة R_1 ، C_2 فعندما يكون

$$R_1 = 200K\Omega \pm 5\% , C_2 = 47nF \pm 10\%$$

فإن عرض نبضة الإشعاع يساوى $70\mu S$ وزمن إعادة الإشعاع $100\mu S$ ، ويتحكم فى ذلك دائرة توقيت نبضات داخلية.

والجدير بالذكر أن الدائرة المتكاملة TDA2086A تحتوى داخلياً على مولد أسنان منشار Ramp، يقوم بتحديد معدل تغير جهد الأساس V_S ، وبالتالي يتحكم فى معدل تعجيل المحرك، حيث إن معدل تغير أسنان المنشار Ramp بالنسبة للزمن يساوى:

$$V_r = \frac{I_r \times 10^{-6}}{C_s} \text{ V/S} \rightarrow 7.2$$

حيث إن:

V_r هو معدل Ramp.

I_r تيار مصدر التيار الداخلى ويساوى $30\mu A$.

C_s المكثف الموصل بالرجل 9.

وبالتالى فإن:

$$V_r = \frac{30 \times 10^{-6}}{10 \times 10^{-6}} = 3 \text{ V/S}$$

فعندما يحدث تغير لجهد الأساس من $0V$ إلى $3.5V$ - فإن الزمن اللازم لتعجيل

المحرك t_a يساوى:

$$t_a = \frac{\Delta V_S}{V_r} \rightarrow 7.3$$

حيث إن:

ΔV_S هو التغير فى جهد الأساس.

V_r معدل Ramp.

أى أن:

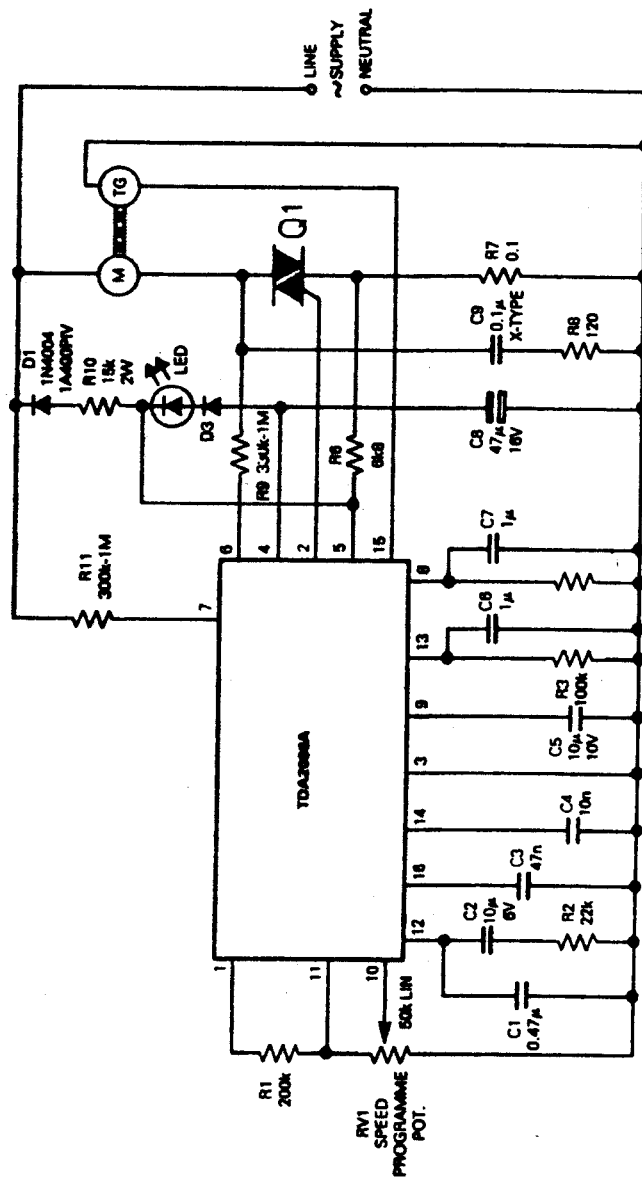
$$t_a = \frac{0 - (-3.5)}{3} = 1.16 \text{ S}$$

الدائرة رقم 10 :

الشكل (٧ - ١٣) يعرض دائرة تحكم مغلقة Close Loop فى محرك عام،
مستخدماً الدائرة المتكاملة TDA2086A .

عناصر الدائرة :

مقاومة كربونية $200K\Omega$.	R_1
مقاومة كربونية $22K\Omega$.	R_2
مقاومة كربونية $100K\Omega$.	R_3
مقاومة كربونية $100K\Omega$.	R_4
مقاومة متغيرة $50K\Omega$.	RV_1
مقاومة كربونية $6.8K\Omega$.	R_6
مقاومة كربونية 0.1Ω .	R_7
مقاومة كربونية 120Ω .	R_8
مقاومة كربونية $330K\Omega:1M\Omega$.	R_9
مقاومة كربونية $15K\Omega$ وقدرتها 2W .	R_{10}
مقاومة كربونية $330K\Omega:1M\Omega$.	R_{11}
مكثف سيراميك $0.47\mu F$.	C_1
مكثف سيراميك $10\mu F$ وجهده 6V .	C_2
مكثف سيراميك $47nF$.	C_3
مكثف سيراميك $10nF$.	C_4
مكثف سيراميك $10\mu F$ وجهده 10V .	C_5
مكثف سيراميك $1\mu F$.	C_6
مكثف سيراميك $1\mu F$.	C_7
مكثف سيراميك $47\mu F$ وجهده 16V .	C_8
مكثف سعته $0.1\mu F$.	C_9
ثنائيات سليكونية طراز 1N4004 .	D_1, D_3
ثنائى مشع قياسى .	D_2
مولد تاكو ثمانى أقطاب يدور بسرعات تتراوح ما بين 0:1500RPM .	T_G
ترباك يختار حسب قدرة المحرك .	Q_1



الشكل (١٣ - ٧)

نظرية التشغيل:

إن جهد الرجل 10 يمثل جهد التحكم فى سرعة المحرك، وعادة يتم التحكم فى هذا الجهد بواسطة مجزئ الجهد RV_1 والموصل بين الرجل 11 (خرج منظم جهد داخلى جهده $-5V$) والأرضى، ويقارن جهد التغذية المرتدة عند الرجل 13 مع جهد الاساس عند الرجل 10، ونحصل على جهد الخطأ error عند الرجل 12، ويتم ذلك داخلياً بواسطة مقارن.

والجدير بالذكر أن الدائرة المتكاملة TDA2086A تحتوى داخلياً على مولد أسنان منشار Ramp يقوم بتحديد معدل تغير جهد الاساس V_S ، وبالتالي يتحكم فى معدل تعجيل المحرك، حيث إن معدل تغير جهد أسنان المنشار بالنسبة للزمن يساوى:

$$V_r = \frac{I_r \times 10^{-6}}{C_s} \text{ V/S}$$

وزمن تعجيل المحرك t_a يساوى:

$$t_a = \frac{\Delta V_S}{V_r}$$

حيث إن:

معدل تغير جهد أسنان المنشار Ramp. V_r

تيار مصدر التيار الداخلى ويساوى $30\mu A$. I_r

المكثف الموصل بالرجل 9. C_s

التغير فى جهد الاساس. ΔV_S

زمن تعجيل المحرك بالثابتة. t_a

علماً بأن عرض نبضات إشعال الترياك تتحدد بقيم R_1, C_1 ، فعندما يكون

$$R_1 = 200K\Omega \pm 5\%, C_2 = 47nF \pm 10\%$$

فإن عرض نبضة الإشعال يساوى $70\mu S$ وزمن إعادة الإشعال $100\mu S$ ، ويتحكم فى ذلك دائرة توقيت نبضات داخلية.

الباب الثامن
دوائر التحكم فى المحركات
الاستنتاجية الأحادية الوجه

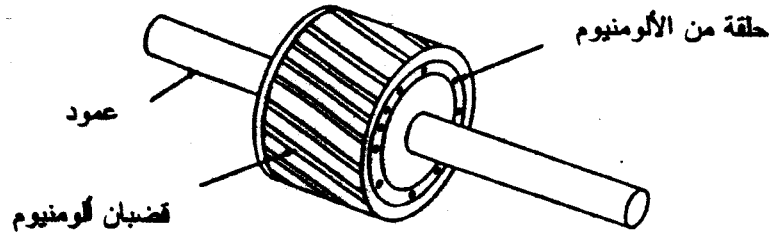
دوائر التحكم فى المحركات الاستنتاجية الأحادية الوجه

٨ / ١ - المحركات الاستنتاجية الأحادية الوجه :

Single phase Induction Motors

تستخدم المحركات الاستنتاجية الأحادية الوجه فى الأماكن السكنية والتجارية لتوفر مصدر الجهد الأحادى الوجه، وذلك فى إدارة المراوح والمكيفات والثلاجات والغسالات والمجففات.... إلخ، وعادة فإن هذه المحركات تتواجد بقدرات أقل من 15HP، وأكثر المحركات الاستنتاجية الأحادية الوجه انتشاراً المحركات الاستنتاجية ذات القفص السنجابى Squirrel - Cage.

والشكل (٨ - ١) يبين شكل العضو الدوار لهذه المحركات.



الشكل (٨ - ١)

ويصنع العضو الدوار من قضبان من الألومنيوم على شكل قفص اسطوانى وتقصر هذه القضبان فى نهايتها بحلقتين من الألومنيوم ولا يوجد عازل بين هذه القضبان لصغر الجهد المتولد بينهم وتدفن هذه القضبان داخل قلب مغناطيسى من الحديد السليكونى ويثبت هذا العضو الدوار على عمود معدنى Shaft. أما العضو الثابت فيكون على شكل اسطوانة مفرغة من الداخل ويشكل السطح الداخلى لها للحصول على أسنان Teeth ومجارى Slots ويدفن فى هذه المجارى ملفات المحرك.

وهناك عدة أنواع من المحركات الاستنتاجية الأحادية الوجه مثل :

١ - محركات الوجه المشقوق Split Phase .

٢ - محركات نوع المكثف Capacitor type winding .

٨ / ١ / ١ - محركات الوجه المشقوق :

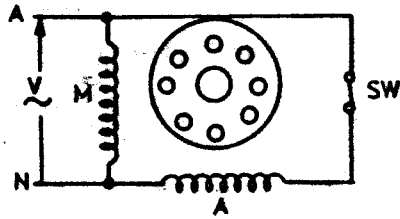
وتحتوى هذه المحركات على ملفين الأول يسمى بالملف الرئيسى Main Winding (M)، والثانى يسمى بالملف الثانوى (A) Auxilary Winding، ويتم توصيل الملف

الثانوى مع مفتاح طارد

مركزى Centrifugal Switch (SW)

(مثبت على العضو الدوار للمحرك)

كما بالشكل (٨ - ٢) .



الشكل (٨ - ٢)

ويكون المجال المغناطيسى المتولد من

الملف الرئيسى M متعامداً مع المجال

الرئيسى المتولد من الملف الثانوى، وعند

توصيل التيار الكهربى بالمحرك يتولد

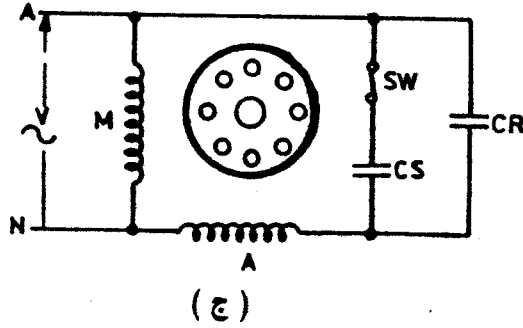
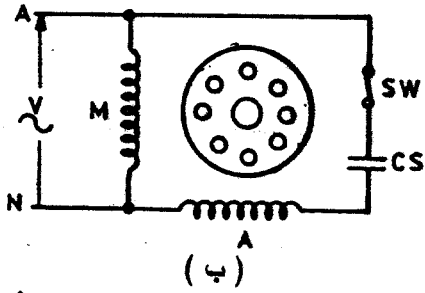
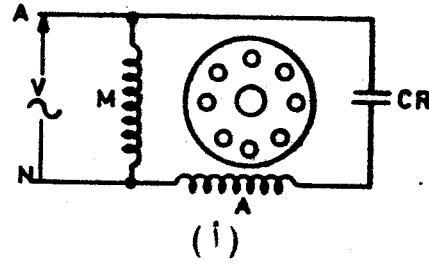
مجال دوار (وهو محصلة المجال المغناطيسى للملفين)، ويدور هذا المجال فى فراغ الآلة فيدور القفص السنجابى وبمجرد وصول سرعة المحرك إلى 75% من السرعة المقننة يفتح المفتاح الطارد المركزى (SW) ريشته، فينفصل الملف الثانوى عن المصدر الكهربى ويستمر العضو الدوار فى الدوران .

والجدير بالذكر أنه لولا الملف الثانوى لما استطاع المحرك البدء؛ وذلك لأن المجال المغناطيسى المتولد من الملف الرئيسى هو مجال نبضى، أى يزداد ويتناقص فى مكانه ولا يدور وقد قادر على إدارة العضو الدوار، ويعاب على محركات الوجه المشقوق بأن عزم بدئها صغير مقارنة بمحركات البدء بالمكثف .

٨ / ١ / ٢ - المحركات نوع المكثف :

لا يختلف تركيب المحركات نوع المكثف عن محركات ذات الوجه المشقوق إلا فى توصيل مكثف بالتوالى مع الملف الثانوى .

والشكل (٨ - ٣) يبين عدة دوائر للمحركات نوع المكثف والمتوفرة في الأسواق.



الشكل (٨ - ٣)

فالشكل أ يبين محركاً استنتاجياً بمكثف دائم C_R ، حيث إن الملف الثانوى يظل موصولاً بالمصدر الكهربى طوال فترة تشغيل المحرك.

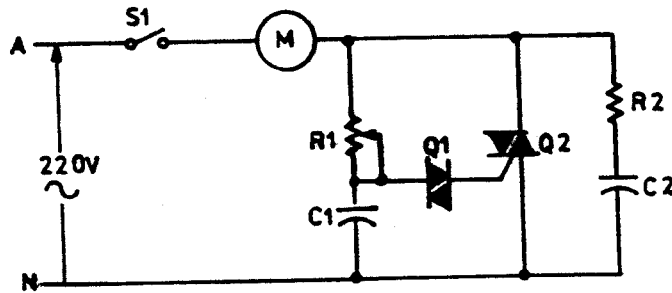
والشكل ب يبين محركاً استنتاجياً بمكثف بدء C_S ، علماً بأن الملف الثانوى A يخرج من الدائرة بواسطة المفتاح الطارد المركزى S_W عند وصول سرعة المحرك إلى 75% من السرعة المقننة.

والشكل ج يبين محركاً استنتاجياً له مكثفان، الأول يسمى مكثف بدء C_S والثانى يسمى مكثف تشغيل C_R ،

علماً بأن المكثفين يوصلان معاً على التوازي لزيادة السعة الكلية لها، وبالتالي زيادة عزم البدء ويخرج مكثف البدء بواسطة المفتاح الطارد المركزى S_W بمجرد وصول سرعة المحرك إلى 75% من السرعة المقننة، وتستخدم المحركات الاستنتاجية ذات المكثف فى تشغيل الضواغط والمضخات ومكيفات الهواء والمعدات الأخرى التى تبدأ حركتها وهى محملة.

ملاحظات:

- ١ - يصل عزم بدء المحرك الاستنتاجى ذى المكثف إلى 200% : 150% من عزم الحمل الكامل.
 - ٢ - يمكن عكس اتجاه دوران المحرك الاستنتاجى الأحادى الوجه بعكس أطراف الملف الثانوى مع تثبيت أطراف الملف الرئيسى أو العكس.
 - ٣ - كلما ازداد الحمل على المحركات الاستنتاجية الأحادية الوجه ~~تقل~~ سرعتها وازداد تيارها.
 - ٤ - كلما ازداد جهد أطراف المحرك ازدادت سرعة المحرك، والعكس بالعكس.
- ٨ / ٢ - الدوائر العملية للتحكم فى المحركات الاستنتاجية الأحادية الوجه:
- الدائرة رقم 1:
- الشكل (٨ - ٤) يعرض دائرة تحكم عملية فى محرك استنتاجى أحادى الوجه.



الشكل (٨ - ٤)

عناصر الدائرة:

- | | |
|-------|---|
| R_1 | مقاومة متغيرة $75K\Omega$ وقدرتها 2W. |
| R_2 | مقاومة 100Ω وقدرتها 0.5Ω . |
| C_1 | مكثف كيميائى سعته $0.1\mu F$ وجهد 100VAC. |

C_2 مكثف كيميائي سعته $0.22\mu F$ وجهده $400VAC$.

Q_1 دياك طراز D3202U.

Q_2 ترياك طراز T2700D.

نظرية التشغيل:

تتحكم المقاومة R_1 والمكثف C_1 في زاوية إشعال الترياك Q_2 ، فكلما ازدادت قيمة R_1 ازداد الزمن اللازم لشحن المكثف C_1 للجهد المطلوب لإشعال الدياك Q_1 ، والذي يساوى $35V$ تقريباً عنده يشتعل الدياك، وتصل نبضة جهد $5V$ عبر الدياك من المكثف C_1 لبوابة الترياك Q_2 ، تعمل على إشعاله أيضاً بزاوية إشعال كبيرة، فيقل جهد أطراف المحرك وتقل سرعته، وكلما قلت قيمة R_1 يقل الزمن اللازم لشحن المكثف C_1 للجهد المطلوب لإشعال الدياك، وتباعاً لإشعال الترياك وتقل زاوية إشعال الترياك وتزداد سرعة المحرك.

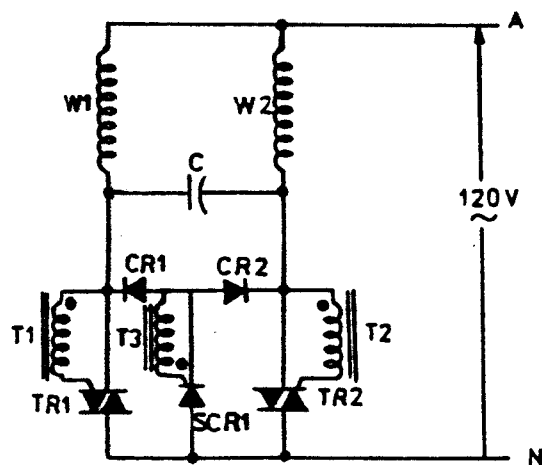
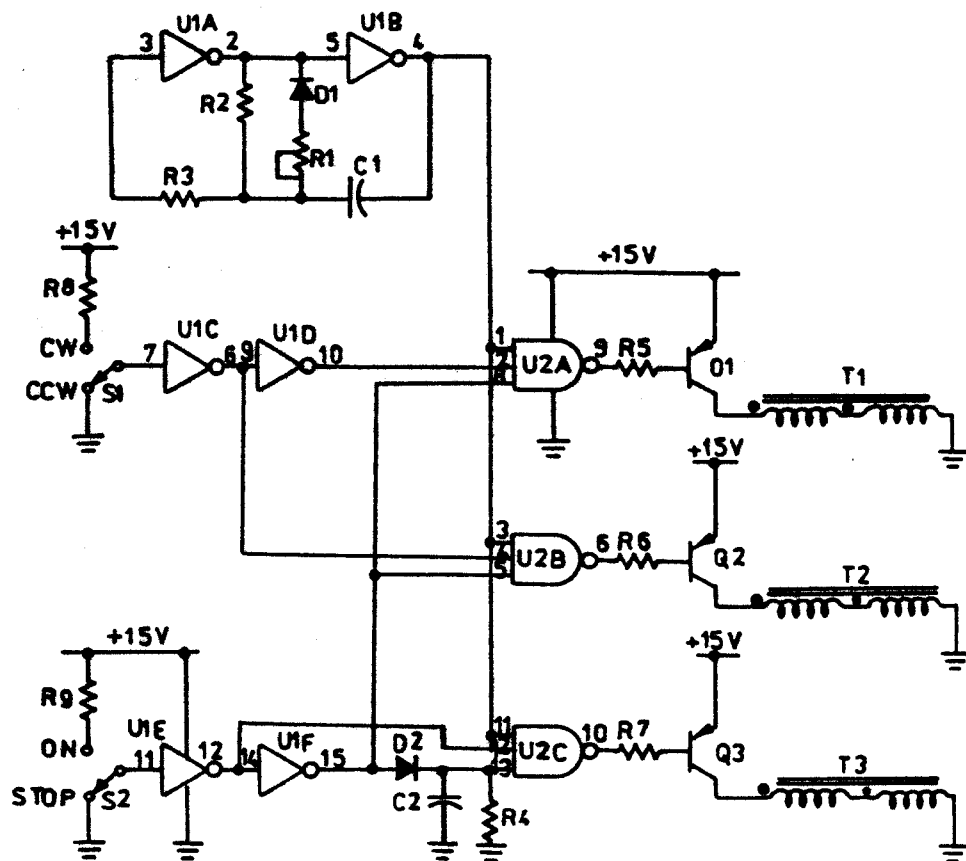
الدائرة رقم 2:

الشكل (٨ - ٥) يبين دائرة التحكم في محرك استنتاجى أحادى الوجه، يستخدم فى غلق وفتح أحد الصمامات الكهربائية المستخدمة فى العمليات الصناعية.

عناصر الدائرة

R_1	مقاومة متغيرة $1K\Omega$.
R_2	مقاومة كربونية $100K\Omega$.
R_3	مقاومة كربونية $100K\Omega$.
R_4	مقاومة كربونية $1M\Omega$.
$R_5 - R_7$	مقاومة كربونية $2.2K\Omega$.
R_8, R_9	مقاومة كربونية $10K\Omega$.
C_1	مكثف كيميائي سعته $0.001\mu F$ وجهده $16V$.

مكثف كيميائي سعته $1\mu F$ وجهد $16V$.	C_2
ثنائيات سليكونية طراز 1N914.	D_1, D_2
ثنائيات سليكونية طراز 1N4004.	CR_1, CR_2
ترانزستورات PNP طراز MP56533.	$Q_1 - Q_3$
ترياكات طراز 4 - MAC11.	TR_1, TR_2
دائرة متكاملة تحتوي على 6 عواكس طراز MC4049.	U_1
دائرة متكاملة تحتوي على 4 بوابات NAND طراز MC4023.	U_2
محولات نبضات طراز SPRAGUE 11Z200.	$T_1 - T_3$
ثايرستور طراز 2N4444.	SCR_1
مفتاحان قطب واحد سكتين.	S_1, S_2
محرك استنتاجي أحادي الوجه بمكثف له ملفان متماثلان رئيسي و ثانوي.	M



الشكل (٨ - ٥)

نظرية التشغيل:

يمكن اختيار اتجاه الدوران بواسطة المفتاح S_1 ، فإذا كان على الوضع CCW يكون الدوران في عكس اتجاه عقارب الساعة، وإذا كان على الوضع CW يكون الدوران في اتجاه عقارب الساعة.

وعند وضع المفتاح S_2 على وضع ON تعمل البوابتان U1A, U1B كمذبذب لا مستقر.

فعند وضع المفتاح S_1 على وضع CW ووضع المفتاح S_2 على وضع ON يصبح خرج البوابة U2A هو معكوس خرج المذبذب اللامستقر، وتنتقل هذه النبضات عبر الترانزستور Q_1 ومحول النبضات T_1 لبوابة الترياك TR_1 فيدور المحرك في اتجاه عقارب الساعة، حيث يصبح الملف W_2 هو الملف الرئيسي والملف W_1 هو الملف الثانوى.

وعند وضع المفتاح S_1 على وضع CCW ووضع المفتاح S_2 على وضع ON يصبح خرج البوابة U2B هو معكوس خرج المذبذب اللامستقر، وتنتقل هذه النبضات عبر الترانزستور Q_2 ومحول النبضات T_2 لبوابة الترياك TR_2 فيدور المحرك في عكس اتجاه عقارب الساعة، حيث يصبح الملف W_1 هو الملف الرئيسي، والملف W_2 هو الملف الثانوى.

وعند وضع المفتاح S_2 على وضع Stop يصبح خرج البوابة U2C هو معكوس خرج المذبذب اللامستقر، وتنتقل هذه النبضات عبر الترانزستور Q_3 ومحول النبضات T_3 لبوابة الثايرستور SCR_1 فيحدث فرملة للمحرك نتيجة لحقن تيار مستمر فى الملفين W_1, W_2 بواسطة الثنائيين CR_1, CR_2 ، علماً بأن زمن وصول النبضات لبوابة الثايرستور يساوى:

$$t = R_4 C_2 = 10^6 \times 10^{-6} = 1S$$

بعدها ينقطع وصول النبضات لبوابة الثايرستور SCR_1 فينطفئ الثايرستور.

والجدير بالذكر أنه لو سمح لوصول النبضات للثايرستور بصفة مستديمة أثناء توقف المحرك فإن ذلك سيرفع درجة حرارة المحرك بالدرجة التى تؤدى لاحتراق ملفاته، كما أن ثانية واحدة 1S كاف جداً لإحداث فرملة للمحرك.

ويمكن التحكم فى سرعة المحرك بالتحكم فى قيمة المقاومة R_1 ، حيث إن هذه المقاومة تتحكم فى تردد المذبذب اللامستقر المؤلف من العواكس (U1A, U1B)،

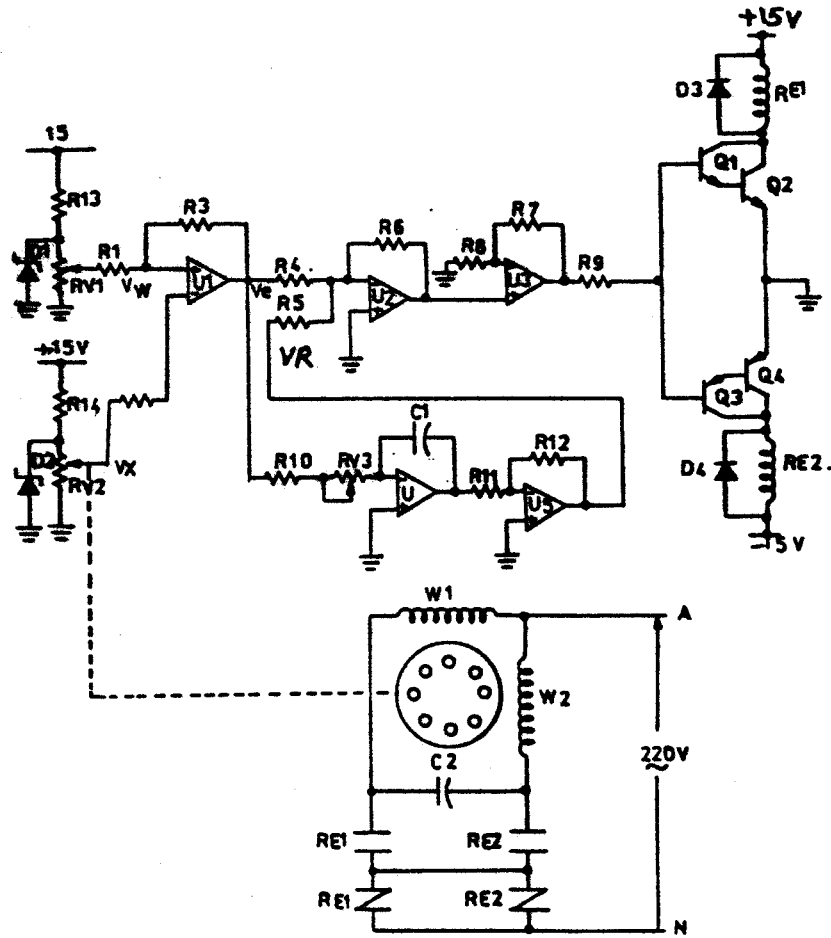
فكلما ازداد تردد هذا المذبذب فإن ذلك يؤدي للاشتعال المبكر للترياكات، مما يرفع من قيمة الجهد المسلط على أطراف المحرك فتزداد سرعته، والعكس بالعكس.

الدائرة رقم 3 :

الشكل (٦-٨) يعرض دائرة تحكم مغلقة Close Loop بمنظم تناسبي تكاملي PI للتحكم في صمام تحكم في تدفق Flow Control valve ، يعمل بمحرك استنتاجي وجه واحد.

عناصر الدائرة:

- $R_1 - R_4$ مقاومة كربونية $10K\Omega$
- R_5 مقاومة كربونية $82K\Omega$
- R_6 مقاومة كربونية $10K\Omega$.
- R_7 مقاومة كربونية $100K\Omega$.
- R_8 مقاومة كربونية $1K\Omega$.
- R_9, R_{11}, R_{12} مقاومة كربونية $10K\Omega$.
- R_{10} مقاومة كربونية $51K\Omega$.
- R_{13}, R_{14} مقاومات كربونية 150Ω وقدرتها $1W$.
- C_1 مكثف كيميائي $10\mu F$ وجهه $15VDC$.
- C_2 مكثف كيميائي $2\mu F$ وجهه $15VDC$.
- D_1, D_2 ثنائيات زينر جهدها $3.5V$ وقدرتها $1W$.
- D_3, D_4 ثنائي سليكوني طراز $1N4001$.
- Q_1 ترانزستور NPN طراز $BC 184L$.
- Q_2 ترانزستور PNP طراز $TI P31A$.
- Q_3 ترانزستور NPN طراز $BC214L$.
- Q_4 ترانزستور PNP طراز $TIP32A$.
- $U_1 - U_5$ ومكبرات عمليات طراز 741 .
- RE_1, RE_2 ريلاهات تعمل عند جهد $15V$ ومقاومتها لا تقل عن 30Ω .
- M محرك استنتاجي أحادي الوجه له ملفان متماثلان وقدرة أقل من $1KW$.



الشكل (٦-٨)

نظرية التشغيل:

يمكن تحديد التدفق المطلوب لصمام التدفق بواسطة مجزئ الجهد RV_1 ، ونحصل على تغذية مرتدة من المحرك من مجزئ جهد دوار RV_2 مثبت على عمود إدارة محرك الصمام، ويقوم المكبر الفرقى U_1 بتعيين جهد الخطأ والذي يساوى:

$$V_e = V_w - V_x \rightarrow 8.1$$

حيث إن :

V_w هو جهد الاساس والمقابل للتدفق المطلوب .

V_x هو جهد التغذية المرتدة والمقابل للتدفق الفعلى .

فعندما تكون V_e (جهد الخطأ) موجبة فإن خرج المكامل U_4 يساوى :

$$= \frac{-1}{(RV_3 + R_{10}) C_1} \cdot V_e \cdot t$$

حيث يزداد خرج هذا المكامل مع الزمن، ويكون خرج العاكس U_5 مساوياً :

$$V_R = \frac{1}{(RV_3 + R_{10}) C_1} V_e \cdot t$$

وبالتالى يكون المكبر الجامع العاكس U_2 مساوياً :

$$= -1 \left(\frac{R_6}{R_4} V_e + \frac{R_6}{R_5} V_R \right)$$

ويكون خرجة سالبة ويكون المكبر الغير عاكس U_3 اكثر سالبية، وبالتالى يعمل Q_3, Q_4 ويمر التيار الكهربى فى الريلاى R_2 فتفتح ريشة الريلاى المغلقة وتغلق ريشته المفتوحة فيدور المحرك فى اتجاه عقارب الساعة، حيث يصبح الملف W_2 ملفاً رئيساً والملف W_1 ملفاً ثانوياً (لأنه بالتوالى مع المكثف C_2).

والجدير بالذكر أن الجهد V_R يزداد مع الزمن، وعندما يصبح جهد الخطأ V_e مساوياً للصفر في هذه الحالة تثبت قيمة V_R . علماً بأن وجود المكامل U_4 يساعد على الوصول للتدفق المطلوب بدون خطأ. فمن المعروف أن الحاكم التناسبي لا يمكنه الوصول بالخطأ للصفر بمفرده. ولمزيد من التفاصيل ارجع لكتاب التحكم الإلكتروني في الآلات الكهربائية والعمليات الصناعية.

وعندما تكون قيمة الخطأ V_e بالسالب فإن V_R سيكون سالباً هو الآخر، وبالتالي يصبح خرج الجامع U_2 موجياً، ويكون خرج المكبر العاكس U_3 موجياً هو الآخر، ولكن بقيمة أكبر فيتحول Q_2 و Q_1 لحالة الوصل، ويمر التيار الكهربى في الريلاى RE_1 ، وتنعكس حالة ريش هذا الريلاى فتغلق الريشة المفتوحة وتفتح الريشة المغلقة، وينعكس اتجاه دوران المحرك وذلك لأن الملف W_1 سيصبح الملف الرئيسى والملف W_2 سيصبح الملف الثانوى؛ لأنه سيكون بالتوالى مع المكشف.

الدائرة رقم 4 :

الشكل (٨-٧) يعرض دائرة التحكم فى صمام تدفق مولاى واحد مصانع أعلاف المواشى.

عناصر الدائرة:

مقاومات كربونية 330Ω	R_0, R_1
مجزى جهد $1K\Omega$	RV_1
مجزى جهد دوار $1K\Omega$	RV_2
مقاومات كربونية $5K\Omega$	$R_2 - R_4$
مقاومة كربونية $200K\Omega$	R_5
مقاومة كربونية $4K\Omega$	R_6
مقاومات كربونية $100K\Omega$	R_7, R_9
مقاومة كربونية 470Ω	R_8, R_{10}
مقاومة كربونية $1M\Omega$	R_{11}
مقاومة كربونية $0.8M\Omega$	R_{12}

مقاومة كربونية $2.2K\Omega$	R_{13}
مقاومة كربونية $10K\Omega$	R_{14}
مقاومة كربونية $1.5K\Omega$	R_{15}
مكثف كيميائي سعته $100\mu F$ وجهد $25V$.	C_1
مكثفات سيراميك $10nF$.	C_2, C_3
مكثف كيميائي سعته $250\mu F$ وجهد $25V$.	C_4
مكثفات كيميائية سعته $5nF$ وجهد $16V$	C_5, C_6
ثنائيات زينر جهدها $5.1V$ وقدرتها $1W$	DZ_1, DZ_2
ثنائيات زينر جهدها $1.5V$ وقدرتها $0.5W$	DZ_3, DZ_4
ثنائيات لها فقد جهد أمامي V_F يساوي $0.6V$ وتيارها $1A$.	D_1, D_2
ترياكات تختار حسب قدرة المحرك.	TIC_1, TIC_2
ترانزستور NPN طراز 2N3903	Q_1
ترانزستور أحادي الوصلة طراز 2N5431	UJT_1, UJT_2
مؤقتات زمنية طراز 555	IC_1, IC_2
مكبر عمليات طراز 741.	U_1
محولات نبضات لها نسبة تحويل 1:1	T_1, T_2
محرك استنتاجي بمكثف بملفين متماثلين.	M



الشكل (٧-٧)

نظرية التشغيل:

يمكن تحديد التدفق المطلوب لصمام التدفق بواسطة مجزئ الجهد RV_1 ، ونحصل على تغذية مرتدة من المحرك من مجزئ الجهد الدوار RV_2 المثبت على عمود إدارة محرك صمام، ويقوم المكبر الفرقى U_1 بتعيين جهد الخطأ والذي يساوى:

$$V_e = \frac{200}{5} (V_w - V_x)$$

$$V_e = 40 (V_w - V_x)$$

حيث إن :

V_w هو جهد الأساس والمقابل للتدفق المطلوب.

V_x هو جهد التغذية المرتدة والمقابل للتدفق الفعلى.

V_e جهد الخطأ.

والجدير بالذكر أن خرج هذا المكبر لن يتعدى $\pm 13V$ لتشبع المكبر. ويقوم المذبذب المؤلف من المؤقتين IC_1 , IC_2 بإخراج نبضة كل ثلاث دقائق زمنها يساوى 110ms، حيث يعمل المذبذب اللامستقر المؤلف من IC_1 بإخراج تردد يساوى:

$$F = \frac{1.44}{C_1 (R_{11} + 2R_{12})} = 0.0055 \text{HZ}$$

أى أن زمن النبضة يساوى :

$$T = \frac{1}{F} = \frac{1}{0.0055} = 3 \text{min}$$

أما المذبذب الاحادى الاستقرار المؤلف من IC_2 والذي يعمل عند الحافة الهابطة يكون زمن نبضته مساوياً:

$$T = 1.1 R_{14} C_3$$

$$T = 110 \text{ms}$$

فيتحول Q_1 لحالة الوصل خلال 110S ويتحول لحالة القطع حوالى 3min، وأثناء

فترة الوصل يشحن المكثف C_4 وصولاً للجهد الخطأ V_e . وأثناء فترة قطع الترانزستور Q_1 يفرغ المكثف C_4 شحنته في المقاومة R_6 .

وعندما يكون الجهد أكبر من $+3V$ يعمل للمذبذب المتراخي المؤلف من UJT_1 وتصل النبضات عبر محول النبضات T_1 للتريك TIC_1 ، ويدور المحرك في اتجاه عقارب الساعة، حيث إن W_2 أصبح الملف الرئيسى أما W_1 فقد أصبح الملف الثانوى.

وعندما يكون الجهد على أطراف المكثف أصغر من $-3V$ يعمل المذبذب المتراخي المؤلف من UJT_2 فتصل نبضات عبر محول النبضات T_2 للتريك TIC_2 ، ويدور المحرك فى عكس اتجاه عقارب الساعة، حيث إن الملف W_1 أصبح الملف الرئيسى والملف W_2 أصبح الملف الثانوى.

والجدير بالذكر أن تردد المذبذبات المتراخية يساوى:

$$F = \frac{1}{R_8 C_3} = \frac{1}{R_{10} C_4} = 2KHZ$$

وهذا يعمل عند وصول نبضات بتردد عالى لبوابة الترياقات، مما يعمل على تحول الترياقات لحالة الوصل بمجرد عبور موجة المصدر المتردد بالصفر.

علماً بأن ثابت تفريغ المكثف C_4 يساوى:

$$T = R_6 C_4 = 1S$$

وبالتالى يحتاج المكثف C_4 زمناً يساوى خمس مرات تقريباً من ثابت الزمن للتفريغ الكامل، وخلال هذا الزمن يدور المحرك سواء جهة عقارب الساعة أو عكس اتجاه عقارب الساعة لضبط وضع الصمام.

ويستمر دوران محرك الصمام حتى تصبح إشارة الخطأ V_e مساوية للصفر فيتوقف دوران المحرك، وهذا يعنى الوصول للتدفق المطلوب.

الباب التاسع
دوائر التحكم فى المحركات الموازنة

دوائر التحكم فى المحركات الموازنة

١ / ٩ - مقدمة :

هناك تطبيقات تحتاج لتحكم دقيق فى السرعة والموضع مع عزم عالٍ . على سبيل المثال : الروبوتات الآلية Robots تحتاج لمحركات موازنة بتيار مستمر أو تيار متردد .

وتختلف المحركات الموازنة عن المحركات المعتادة فى عدة أمور مثل :

- ١- المحرك الموازن يعطى عزمًا عالياً عند جميع السرعات .
- ٢- المحرك الموازن لا يتحرك عند وضع السكون بفعل القصور الذاتى للحمل .
- ٣- عند السرعات المنخفضة وعند السكون لا ترتفع درجة حرارة المحركات الموازنة .

٤- المحركات الموازنة قادرة للعودة للموضع المطلوب بدون انحراف .

٥- يمكن عكس حركة المحركات الموازنة بسرعة .

٦- المحركات الموازنة يمكن بسهولة رفع سرعتها أو إنقاصها .

وهناك عدة أسباب تدعو لاستخدام الأنظمة الموازنة بصفة عامة مثل :

- ١- نقل الاجسام الثقيلة من مكان لآخر وذلك بالتحكم من بعد .
- ٢- نقل الاجسام الخطيرة التى يخشى على الإنسان التعامل معها .
- ٣- نقل الاجسام فى الأماكن الخطرة التى يخشى على الإنسان الاقتراب منها .

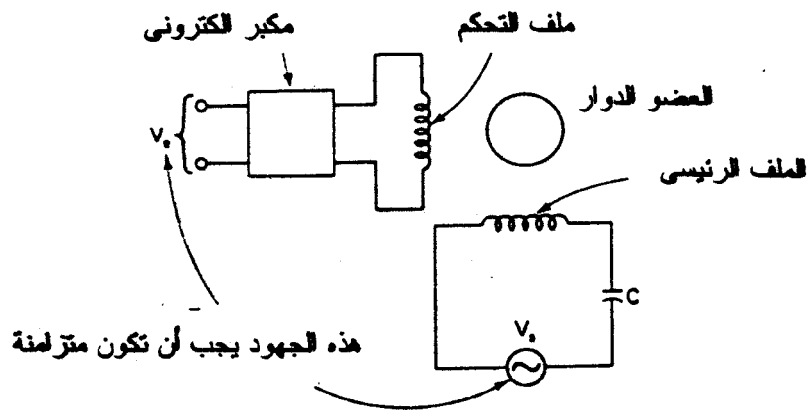
٢ / ٩ - المحركات الموازنة العاملة بالتيار المتردد Ac Servo Motors :

إن المحركات الموازنة العاملة بالتيار المتردد هى محركات استنتاجية أحادية الوجه بمكثف ، مع تعديل خاص فى شكل العضو الدوار والعضو الثابت .

والشكل (٩-١) يعرض دائرة محرك موازن ، يعمل بالتيار المتردد . وهو يتكون من ملفين : الأول يسمى بالملف الرئيسى ويوصل بالجهد المتردد والذى له قيمة ثابتة V_s ، والثانى يسمى بملف التحكم ويوصل بمكبتر الكهرونى دخله إشارة الخطأ V_e والذى تساوى الفرق بين جهد الأساس V_w والذى يقابل الرضع المطلوب وجهد

التغذية للترتدة V_X والتي تقابل الوضع الفعلى . ويستعان بعناصر تحويل إشارة الموضع مثل مجزئات الجهد الدوارة والتي تثبت على أعمدة المحركات الموازية لتحويل الحركة الزاوية إلى جهد، وخرج المكبر الالكترونى يسمى بجهد التحكم V_C .
وفيما يلى أهم الفروق بين المحركات الموازية العاملة بالتيار المتردد والمحركات الاستنتاجية الأحادية الوجه ذات المكثف :

- ١- الملف الثانوى فى المحرك الاستنتاجى يقابله ملف التحكم فى المحرك الموازر.
- ٢- قضبان العضو الدوار ذات القفص السنجاى للمحرك الموازر يكون لها مقطع صغير، وبالتالى يكون لها مقاومة كبيرة.
- ٣- المحرك الموازر يمكن تغذيته بالتيار الكهربى حتى عند السكون للحصول على عزم فرملى لمنع تحرك المحرك بفعل الحمل الخارجى عن الموضع المطلوب وبدون ارتفاع درجة حرارته.
- ٤- يتم التحكم فى ملف التحكم للمحرك الموازر بحواكم الكترونية يعتمد خرجها على الحالة اللحظية لوضع المحرك.
- ٥- يتم توصيل الملف الرئيسى للمحرك الموازر بجهد متردد ثابت القيمة.



الشكل (٩ - ١)

نظرية عمل المحرك الموازر:

عندما يكون جهد الخطأ V_e الداخلى على المكبر الالكترونى كبيراً فإن خرج المكبر والذى يمثل جهد التحكم V_c سيكون كبيراً هو الآخر، وبالتالي يزداد تيار ملف التحكم، وهذا سوف يؤدي لدوران المحرك الموازر بسرعة عالية. وكلما قل الفرق فى الموضع المطلوب والموضع الحالى فإن جهد الخطأ V_e سيقبل، وبالتالي يقل جهد التحكم V_c فيقل تيار ملف التحكم، وهذا يجعل المحرك يدور ببطء.

وعندما يكون وضع الجسم المراد تحريكه ينطبق على الوضع المطلوب فإن جهد الخطأ V_e يساوى صفراً، وبالتالي يصبح خرج المكبر الالكترونى V_c مساوياً للصفر، وبالتالي يتوقف المحرك عند الوضع المطلوب، وهذا يمثل اختلافاً بين المحرك الموازر والمحرك الاستنتاجى ذات المكثف لانه إذا تحقق ذلك للمحرك الاستنتاجى الاحادى الوجه فإنه سيستمر فى الدوران أثناء تغذية الملف الرئيسى بالجهد، وهذا هو سبب زيادة مقاومة قضبان العضو الدوار للمحركات الموازرة، حيث يؤدي ذلك لمنع استمرار الدوار عندما يصبح جهد ملف التحكم صفراً.

والجدير بالذكر ان جهد الملف الرئيسى V_s وجهد إشارة الخطأ V_e يجب أن يكونا متزامنين، وبالتالي فإن الاختلاف فى الوجه بينهما سيصبح مساوياً صفراً أو 180° . ويقوم المكثف C بعمل اختلاف فى الوجه بين جهد ملف التحكم V_c وجهد الملف الرئيسى مقداره 90° حتى يتولد عزم الدوران المطلوب.

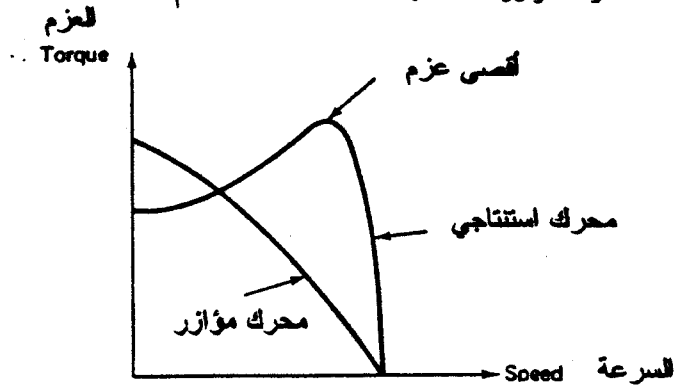
حالات تشغيل المحرك الموازر:

١- إذا كان جهد الخطأ V_e فى نفس الوجه مع جهد الملف الرئيسى V_s فإن تيار ملف التحكم سوف يتأخر عن تيار الملف الرئيسى بزاوية 90° ، وبالتالي يدور المحرك الموازر فى اتجاه عقارب الساعة.

٢- إذا كان الاختلاف فى الوجه بين جهد الخطأ V_e وجهد الملف الرئيسى V_s يساوى 180° فإن تيار ملف التحكم سوف يسبق تيار الملف الرئيسى بزاوية 90° ، وبالتالي يدور المحرك فى عكس اتجاه عقارب الساعة.

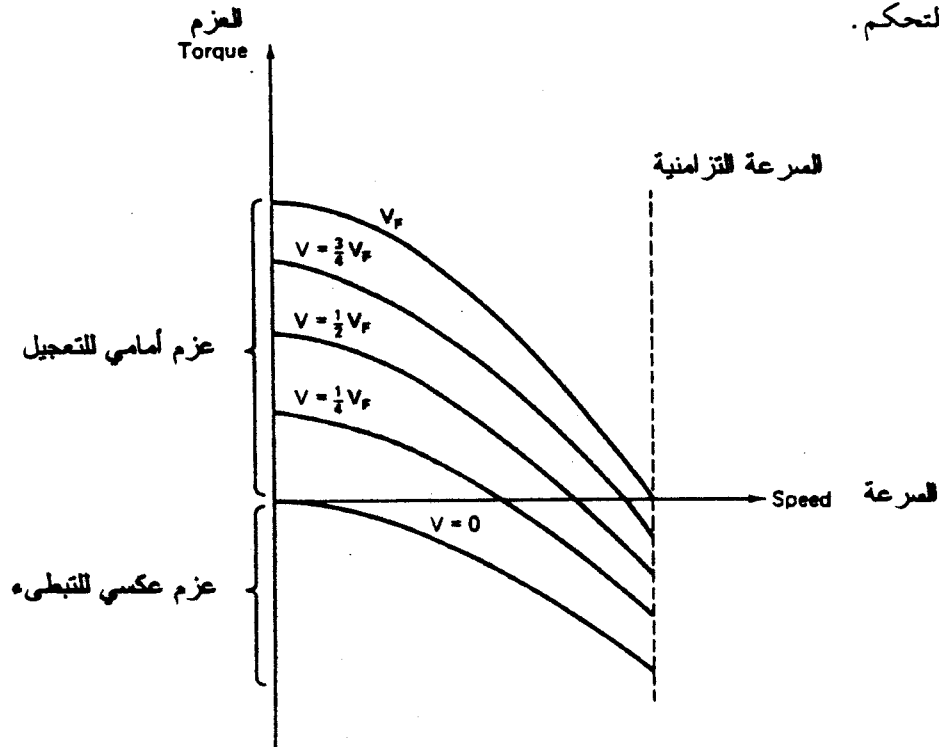
والشكل (٩-٢) يوضح الفرق بين منحنى العزم والسرعة لكل من المحرك الموازر

والمحرك الاستنتاجي الاحادى الوجه ذات الوجه المشقوق، علماً بأن منحني العزم والسرعة للمحرك الموازر عند جهد ثابت ملف التحكم.



الشكل (٢-٩)

والشكل (٣-٩) يبين العلاقة بين العزم والسرعة عند جهود مختلفة لملف التحكم.



الشكل (٣-٩)

فيلاحظ أنه عند جهود ملف التحكم المنخفضة فإن المحرك المؤازر سوف يولد عزمًا معاكسًا على العمود يمنع دورانه بفعل عزم القصور الذاتي للحمل.

فعند زيادة سرعة العضو الدوار عن السرعة المطلوبة نتيجة لعزم القصور الذاتي للحمل تتولد قوة دافعة كهربية عكسية في ملف التحكم، وفي هذه الحالة يعمل هذا الملف كمولد وينعكس تياره 180° عن المفروض أن يكون عليه، وبالتالي يكون عزم المحرك مضاداً لاتجاه دورانه، وهذا يقلل من قفزات السرعة Over shoot، وهذا لا يعنى عدم تولد Over shoot في المحركات المؤازرة لأنه في بعض الأحيان لا يكون العزم المعاكس قادراً على التغلب على عزم القصور الذاتي للحمل، ويكون الحل في هذه الحالات استخدام بعض طرق التخميد.

والجدير بالذكر أن المحركات المؤازرة العاملة بالتيار المتردد تفضل عن المحركات المؤازرة العاملة بالتيار المستمر في عدة أمور، نذكر منها:

١- العضو الدوار نوع القفص السنجابي للمحركات المؤازرة AC أبسط وأقوى من عضو الاستنتاج الموجود في المحركات المؤازرة DC.

٢- لا يوجد عزل بين قضبان العضو الدوار نوع القفص السنجابي، بعكس ما هو موجود في عضو الاستنتاج، وهذا يجعل العضو الدوار للمحرك المؤازر AC قادراً على تشتيت الحرارة بطريقة أفضل.

٣- خلو العضو الدوار نوع القفص السنجابي من الفرش الكربونية وعضو التوحيد مما يقلل من الصيانة اللازمة للمحركات المؤازرة نوع AC.

٤- صغر قضبان العضو الدوار نوع القفص السنجابي يقلل من وزن العضو الدوار، ويمنع حدوث Over Shoot للمحركات المؤازرة نوع AC.

وعادة فإن المحركات المؤازرة DC تفضل عن المحركات المؤازرة AC عند القدرات العالية عن 100HP لارتفاع درجة حرارة العضو الدوار لها، الأمر الذي يدفع المصممين لاستخدام محركات مؤازرة DC عند القدرات العالية. وتتكون دوائر التحكم في المحركات المؤازرة AC من ثلاث دوائر فرعية وهي:

١- دائرة توليد إشارة الخطأ.

٢- دائرة التحكم فى مكبر الدفع والجذب Push - Pull Amplifier .

٣- مكبر دفع وجذب Push - Pull Amplifier .

حيث يدخل خرج دائرة توليد إشارة الخطأ على دائرة التحكم فى مكبر الدفع والجذب والتي تعمل على إحداث إزاحة وجهية لإشارة الخطأ 90° ثم تكبير إشارة الخطأ المزاحة، ويستخدم خرج هذه الدائرة فى التحكم فى مكبر الدفع والجذب وخرج المكبر يغذى ملف التحكم للمحرك المؤازر .

٣/٩- محولات إشارة الموضع Displacement Transducer

وهذه الأجهزة تقوم بتحويل إشارة الموضع للأنظمة المؤازرة إلى جهد كهربى، وسوف نتناول فى هذه الفقرة كلا من:

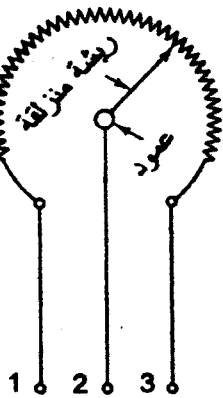
١- محولات الحركة الزاوية Angular Displacement Transducer .

٢- محولات الإزاحة الخطية Linear Displacement Transducer .

أولاً: محولات الحركة الزاوية:

يعتبر مجزئ الجهد الدوار من أهم محولات الحركة الزاوية المعروفة وأبسطها. والشكل (٩-٤) يبين رمز مجزئ الجهد الدوار. فعند دوران عمود مجزئ الجهد فى اتجاه عقارب الساعة تتحرك الريشة المنزلقة بحيث تزداد المقاومة بين 1 و 2 . فى حين أنه عند دوران عمود مجزئ الجهد فى عكس اتجاه عقارب الساعة تتحرك الريشة المنزلقة بحيث تقل المقاومة بين 1 و 2 . وعند توصيل مصدر جهد مستمر مع النقاط 1 و 3 نحصل على مجزئ جهد دوار خرجة يتناسب طردياً مع الإزاحة الزاوية.

ثانياً: محولات الإزاحة الخطية:

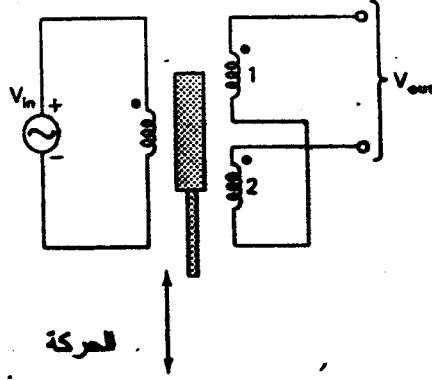


الشكل (٩-٤)

من أشهر محولات الإزاحة الخطية هو محول

الإزاحة الخطية التفاضلى (LVDT). والشكل (٩-٥) يعرض تركيب محول

الإزاحة الخطية التفاضلي.



الشكل (٩ - ٥)

ويتكون هذا المحول من ملف ابتدائي وملفين ثانويين وقلب مغناطيسي متحرك، ويتم تغذية الملف الابتدائي بجهد متردد، تردده يتراوح ما بين (50HZ: 15KHZ). ويتم توصيل الملفين الثانويين بالتوالي بحيث يكون خرج LVDT صفراً عندما يكون القلب المغناطيسي في المنتصف.

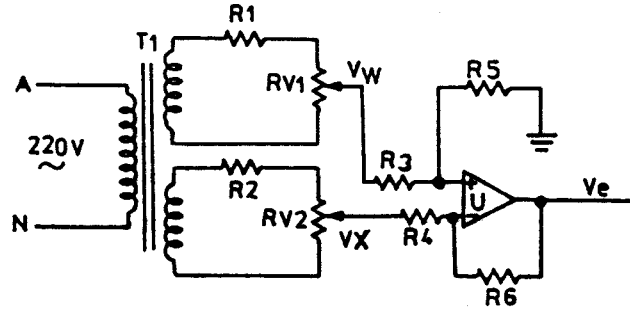
وعند إزاحة القلب للمغناطيسي إلى أعلى أو أسفل يتولد جهد خرج نتيجة لتغير الحث المتبادل بين الملف الابتدائي والملفين الثانويين، وتزداد قيمة الجهد بزيادة الإزاحة.

والجدير بالذكر أن خرج LVDT يدخل على كاشف زاوية وجه Phase Detector الإلكتروني لتحديد زاوية الوجه، فإن كانت الحركة لأسفل فإن خرج كاشف زاوية الوجه يكون سلباً وبقيمة تتناسب طردياً مع مقدار الإزاحة، والعكس بالعكس.

٩ / ٤ - الدوائر العملية للتحكم في الحركات الموازية العاملة بالتيار المتردد:

الدائرة رقم 1:

الشكل (٩-٦) يعرض دائرة لتوليد إشارة الخطأ V_e والمقابلة لموضع عمود دوران محرك مواز، وذلك باستخدام مجزئ جهد دوار لتحويل الحركة الزاوية للمحرك الموازي إلى جهد.



الشكل (٦-٩)

عناصر الدائرة:

مقاومات كربونية $33K\Omega$	R_1, R_2
مجزئ جهد $1K\Omega$	RV_1
مجزئ جهد دوّار يثبت على عمود دوران المحرك الموازر $1K\Omega$	RV_2
مقاومات كربونية $10K\Omega$	R_3, R_4
مقاومات كربونية $50K\Omega$	R_5, R_6
مكبر عمليات طراز 741	U_1
محول خفض بملفين ثانويين 1V-220/1	T_1

نظرية التشغيل:

يتم ضبط جهد الاساس V_w بواسطة مجزئ الجهد RV_1 ونحصل على الجهد المقابل للحركة الزاوية V_x من مجزئ الجهد الدوار RV_2 والمثبت على عمود المحرك الموازر، فيكون خرج المكبر الفارق U_1 مساوياً:

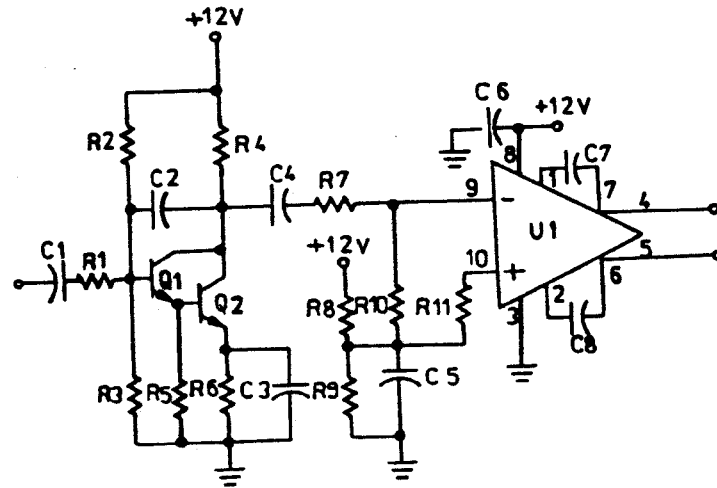
$$V_e = \frac{50000}{10000} (V_w - V_x)$$

$$= 5 (V_w - V_x)$$

والجدير بالذكر أن إشارة الخطأ تكون موجة جيبية تتفق مع جهد المصدر المتردد فى الوجه إذا كان $V_W > V_X$ ، وتتأخر عن موجة المصدر المتردد بزاوية مقدارها 180° إذا كان $V_X > V_W$.

الدائرة رقم 2 :

الشكل (٧-٩) يعرض دائرة التحكم فى مكبر دفع وجذب لمحرك موأزر AC بمخرجين متتامين.



الشكل (٧-٩)

عناصر الدائرة :

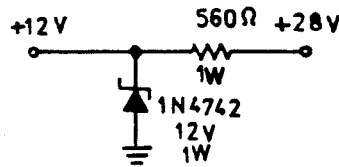
مقاومة كربونية $27K\Omega$	R_1
مقاومة كربونية $120K\Omega$	R_2
مقاومة كربونية $33K\Omega$	R_3
مقاومة كربونية $1.5K\Omega$	R_4
مقاومة كربونية $56K\Omega$	R_5
مقاومة كربونية 560Ω	R_6
مقاومات كربونية $10K\Omega$	R_7, R_9
مقاومات كربونية $100K\Omega$	R_{10}, R_{11}
مقاومة كربونية $1M\Omega$	R_{12}

مكثف كيميائي $10\mu F$ وجهد $15V$.	C_1
مكثف كيميائي $0.1\mu F$ وجهد $15V$.	C_2
مكثفات كيميائية $50\mu F$ وجهد $15V$.	C_3, C_6
مكثفات كيميائية $20\mu F$ وجهد $15V$.	C_4, C_5
مكثفات كيميائية $510PF$ وجهد $15V$.	C_7, C_8
مكبر عمليات طراز MC1420.	U_1
ترانزستورات NPN طراز 2N3904.	Q_1, Q_2

نظرية التشغيل :

تعمل الدائرة المؤلفة من Q_1, Q_2 كمكامل، وذلك للحصول على إزاحة مقدارها 90° عن جهد المصدر، ويعمل مكبر العمليات U_1 كمكبر عاكس له معامل تكبير يساوي 100 تقريباً.

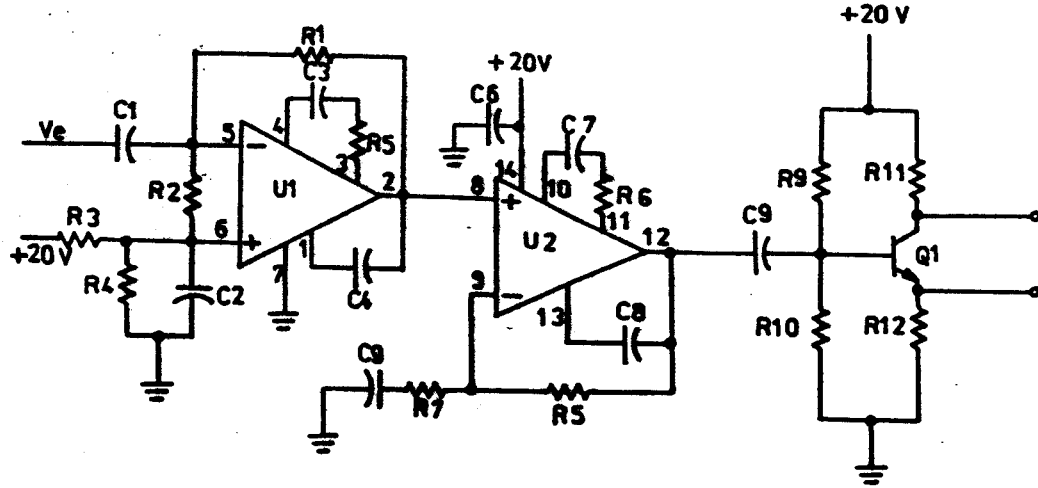
والجدير بالذكر أن العناصر C_6, C_7, C_8 تستخدم للمحافظة على استقرار مكبر العمليات وذلك كتوصية من الشركة المصنعة. ويمكن الحصول على جهد $+12V$ من جهد $+28V$ (جهد مكبر القدرة) باستخدام ثنائي زينر، كما هو مبين الشكل (٨-٩).



الشكل (٨-٩)

الدائرة رقم 3:

الشكل (٩-٩) يعرض إحدى صور دوائر التحكم في مكبر دفع وجذب لمحرك مؤازر AC بمخرجين متتامين.



الشكل (٩ - ٩)

عناصر الدائرة:

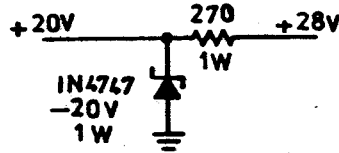
مقاومة كربونية $27K\Omega$	R_1
مقاومة كربونية 470Ω	R_2
مقاومة كربونية $56K\Omega$	R_3, R_4
مقاومة كربونية $1.5K\Omega$	R_5, R_6
مقاومة كربونية $1K\Omega$	R_7, R_{11}, R_{12}
مقاومة كربونية $100k\Omega$	R_8
مقاومة كربونية $22K\Omega$	R_9
مقاومة كربونية $12k\Omega$	R_{10}
مكثفات كيميائية $0.1\mu F$ وجهد $25V$	C_1, C_6
مكثفات كيميائية $20\mu F$ وجهد $25V$	C_2, C_9
مكثفات كيميائية $5nF$ وجهد $25V$	C_3, C_7
مكثفات كيميائية $220pF$ وجهد $25V$	C_4, C_5, C_8
ترانزستور NPN طراز 2N3904	Q_1
دائرة متكاملة لمكبر عمليات طراز MC1437	U_1, U_2

نظرية التشغيل:

يعمل مكبر العمليات U_1 كمفاضل لموجة إشارة الخطأ، وذلك للحصول على إزاحة 90° عن جهد المصدر، ويعمل مكبر العمليات U_1 كمكبر غير عاكس معامل تكبيره 100، ويتم تحويل الخرج المنفرد لهذا المكبر الغير عاكس بواسطة مكبر شق الوجه Phase Splitting إلى مخرجين متتامين، ويتألف مكبر شق الوجه من الترانزستور Q_1 والمقاومات $R_9, R_{10}, R_{11}, R_{12}$.

والجدير بالذكر أن العناصر C_3, C_4, C_5 وكذلك العناصر C_7, C_8, R_6 تستخدم للمحافظة على استقرار عمل مكبر العمليات كتوصية من الشركة المصنعة.

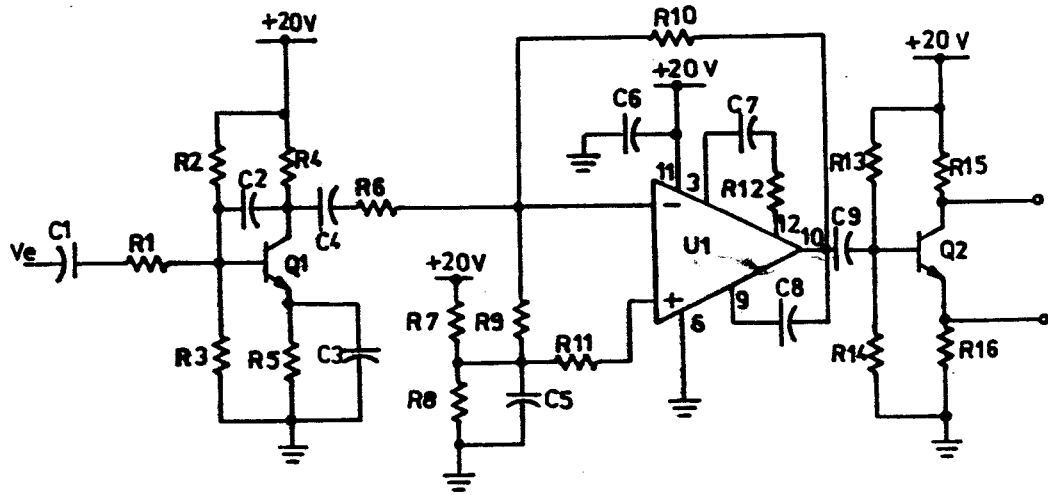
ويمكن الحصول على جهد $20V$ + من جهد $28V$ + (جهد مكبر القدرة) باستخدام ثنائي زينر، كما هو مبين بالشكل (٩-١٠).



الشكل (٩-١٠)

الدائرة رقم 4:

الشكل (٩-١١) يعرض إحدى صور دوائر التحكم في مكبر دفع وجذب لمحرك مؤازر AC بمخرجين متتامين.



الشكل (٩-١١)

عناصر الدائرة:

مقاومة كربونية $27K\Omega$	R_1
مقاومة كربونية $120K\Omega$	R_2
مقاومة كربونية $33k\Omega$	R_3
مقاومات كربونية $1.5K\Omega$	R_4, R_{12}
مقاومة كربونية 560Ω	R_5
مقاومات كربونية $10K\Omega$	$R_6 - R_8$
مقاومة كربونية $100K\Omega$	R_9, R_{11}
مقاومة كربونية $1M\Omega$	R_{10}
مقاومة كربونية $22K\Omega$	R_{13}
مقاومة كربونية $12K\Omega$	R_{14}
مقاومات كربونية $1K\Omega$	R_{15}, R_{16}
مكثف كيميائي $10\mu F$ وجهد $25V$	C_1
مكثفات كيميائية $0.1\mu F$ وجهد $25V$	C_2, C_6
مكثفات كيميائية $50\mu F$ وجهد $25V$	C_3
مكثفات كيميائية $20\mu F$ وجهد $25V$	C_4, C_5, C_9

مكثف كيميائي 0.005μ وجهده 25V .	C_7
مكثف كيميائي 100pF وجهده 25V .	C_8
ترانزستور NPN طراز MPSA13 .	Q_1
ترانزستور NPN طراز 2N3904	Q_2
دائرة متكاملة لمكبر عمليات طراز MC1709	U_1

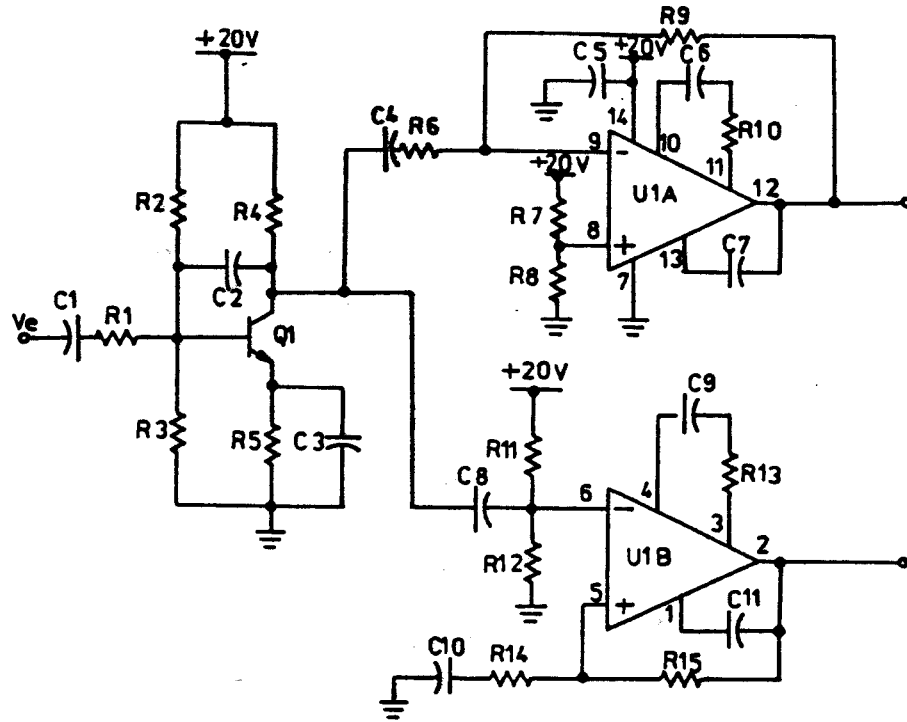
نظرية تشغيل :

يعمل المكبر المؤلف من الترانزستور Q_1 كمكامل وذلك للحصول على إزاحة 90° عن جهد المصدر، ويقوم مكبر العمليات U_1 كمكبر عاكس له معامل تكبير يساوى 100، ويتم تحويل الخرج المنفرد للمكبر U_1 بواسطة مكبر شق وجه Phase Splitting يتألف من الترانزستور Q_2 للحصول على مخرجين متتامين (متعاكسين) لتشغيل مكبر القدرة.

والجدير بالذكر أن دائرة المكبر Q_1 ودائرة المكبر Q_2 لهما معامل كسب الوحدة. كما أن العناصر C_6, C_7, C_8, R_{12} تعمل على المحافظة على استقرار عمل مكبر العمليات تبعاً لتوصيات الشركة المصنعة. ويمكن الحصول على جهد 20V + من جهد 28V + (جهد مكبر القدرة) باستخدام ثنائي زينر، كما هو مبين بالشكل (٩-١٠).

الدائرة رقم 5:

الشكل (٩-١٢) يعرض إحدى صور دوائر التحكم فى مكبر دفع وجذب لمحرك مؤازر AC بمخرجين متتامين.



الشكل (٩-١٢)

عناصر الدائرة:

- | | |
|-----------------------------|----------------------------|
| مقاومة كربونية 27Ω | R_1 |
| مقاومة كربونية $120K\Omega$ | R_2 |
| مقاومة كربونية $33K\Omega$ | R_3 |
| مقاومة كربونية $1.5K\Omega$ | R_4 |
| مقاومة كربونية 560Ω | R_5 |
| مقاومات كربونية $10K\Omega$ | $R_6 - R_{14}$ |
| مقاومات كربونية $22K\Omega$ | R_7, R_8, R_{11}, R_{12} |
| مقاومات كربونية $1M\Omega$ | R_9, R_{15} |

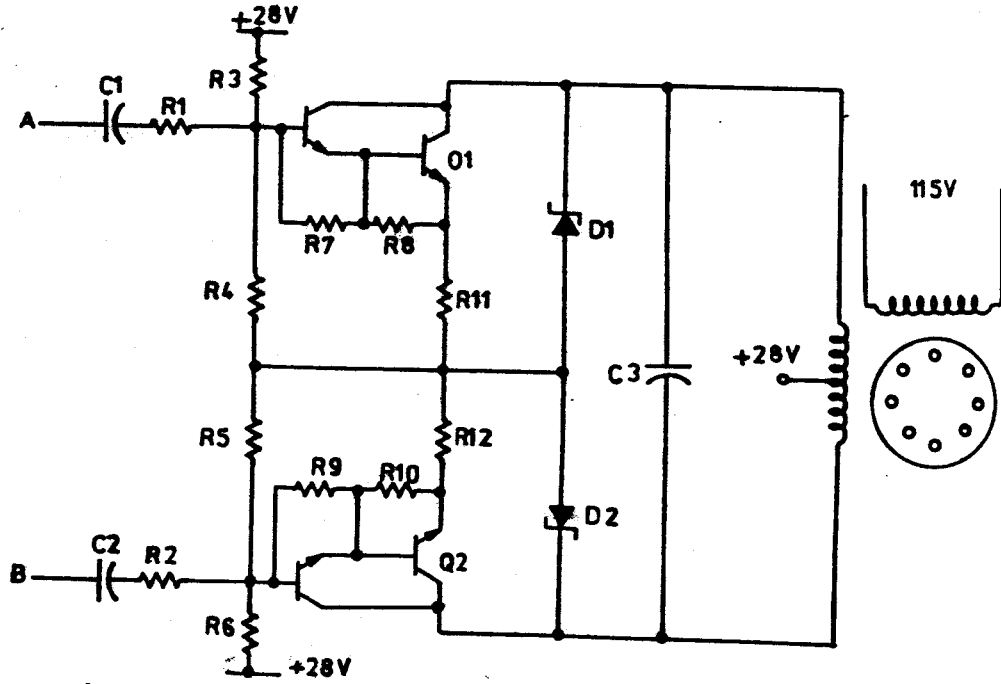
R_{10}, R_{13}	مقاومات كربونية $1.5K\Omega$.
C_1, C_{10}	مكثفات كيميائية $10\mu F$ وجهد $25V$.
C_2, C_5	مكثفات كيميائية $0.1\mu F$ وجهد $25V$.
C_3	مكثف كيميائي $50\mu F$ وجهد $25V$.
C_4, C_8	مكثفات كيميائية $20\mu F$ وجهد $25V$.
C_6, C_9	مكثفات كيميائية $5nF$ وجهد $25V$.
C_7, C_{11}	مكثفات كيميائية $220pF$ وجهد $25V$.
Q_1	ترانزستور NPN طراز MP5A13 .
U_1	دائرة مكبر عمليات طراز MC1437 .

نظرية التشغيل :

يعمل المكبر المؤلف من الترانزستور Q_1 كمكامل للحصول على إزاحة 90° عن جهد المصدر المتردد وله معامل تكبير الوحدة، ويعمل $U1A$ كمكبر عاكس له معامل تعكبير يساوي 100، ويعمل $U1B$ كمكبر غير عاكس له معامل تكبير يساوي 100، وبالتالي يكون خرجي المكبرين $U1A, U1B$ خرجين متتامين لتشغيل مكبر القدرة، ويمكن الحصول على جهد $20V$ + من نفس مصدر مكبر القدرة $28V$ + باستخدام الدائرة المبينة بالشكل (٩-١٢) .

الدائرة رقم 6 :

الشكل (٩-١٣) يعرض دائرة مكبر قدرة (مكبر دفع وجذب) لمحرك مؤازر، حيث يتم التحكم فيها بواسطة دائرة تحكم في مكبر دفع وجذب بمخرجين متتامين كاليمين في الدوائر 2,3,4,5 والتي تناولناها سابقاً في نفس الفقرة .



الشكل (٩-١٣)

عناصر الدائرة:

مقاومات كربونية $1k\Omega$	R_1, R_2
مقاومات كربونية $82k\Omega$	R_3, R_6
مقاومات كربونية $5.6k\Omega$	R_4, R_5
مقاومات كربونية $10k\Omega$	R_7, R_9
مقاومات كربونية $150k\Omega$	R_8, R_{10}
انظر الشرح	R_{11}
انظر الشرح	R_{12}
مكثفات كيميائية $20\mu F$ وجهدها 35VDC	C_1, C_2
مكثف كيميائي $0.1\mu F$ وجهده 63VDC	C_3
ثنائي زينر طراز 1N4759	D_1, D_2
ترانزستورات دار لنجتون طرز MJE1102 أو MJ1001	Q_1, Q_2

نظرية التشغيل:

عندما يكون جهد الطرف A موجباً يتحول Q_1 لحالة الوصل فيمر التيار الكهربى خلال النصف العلوى للملف التحكم للمحرك المؤازر، فى حين يكون جهد الطرف B سالباً فيصبح Q_2 فى حالة قطع، وبالتالي يكون جهد الطرف السفلى للملف التحكم موجباً بالنسبة للطرف العلوى. وعندما يكون جهد الطرف B موجباً يتحول Q_2 لحالة الوصل فيمر التيار الكهربى خلال النصف السفلى للملف التحكم المؤازر، فى حين أن جهد الطرف A سوف يكون سالباً فيصبح Q_1 فى حالة قطع، وبالتالي يكون جهد الطرف العلوى للملف التحكم موجباً بالنسبة للطرف السفلى، وهكذا، وبالتالي يتشكل جهد جيبي على طرف ملف التحكم يتشابه مع جهد إشارة الخطأ بإزاحة 90° .

وتتميز هذه الدائرة بأنه فى أى لحظة يكون Q_1 أو Q_2 فى حالة وصل، والثانى فى حالة قطع، مما يساعد على التبريد الجيد للترانزستورات.

وتستخدم هذه الدائرة فى تشغيل المحركات المؤازرة التى تعمل بالتيار المتردد مقاس Size11, Size18 تبعاً للمواصفات الأمريكية.

والجدول (٩-١) يبين قدره وقيمة المقاومة R_{11}, R_{12} تبعاً لنوع المحرك، حيث إن قدرة ملف تحكم المحرك Size11 حوالى 4w والمحرك Size18 حوالى 10W.

الجدول (٩-١)

مقاس المحرك	قيمة المقاومة R_{10}, R_{11}	قدرة المقاومات R_{10}, R_{11}
Size 11	6.8 Ω	1/2W
Size 18	3.3 Ω	1W

الدائرة رقم 7:

الشكل (٩-١٤) يعرض دائرة تحكم فى مكبر دفع وجذب لمحرك مؤازر AC بمخرج واحد، وكذلك مكبر قدره (دفع وجذب) له مدخل واحد .

عناصر الدائرة:

R_1	مقاومة كربونية $220k\Omega$.
R_2, R_4	مقاومات كربونية 680Ω .
R_3, R_8, R_{11}	مقاومات كربونية $100k\Omega$.
$R_5, R_6, R_7, R_{13}, R_{16}$	مقاومات كربونية $10k\Omega$.
R_9	مقاومة كربونية $1M\Omega$.
R_{10}	مقاومة كربونية $1.5 K\Omega$.
$R_{12}, R_{17}, R_{20}, R_{23}$	مقاومات كربونية $1K\Omega$.
R_{14}, R_{15}	مقاومات كربونية $1.5 M\Omega$.
R_{18}, R_{21}	مقاومات كربونية 68Ω وقدرتها $1W$.
R_{19}, R_{22}	مقاومات كربونية 100Ω وقدرتها $1W$.
RV_1	مقاومة متغيرة $10 K\Omega$.
C_1	مكثف كيميائى $5 \mu F$ وجهده $25VDC$.
C_2	مكثف كيميائى $1 \mu F$ وجهده $25VDC$.
C_3, C_6	مكثفات كيميائية $20 \mu F$ وجهده $25VDC$.
C_4	مكثف كيميائى $0.1 \mu F$ وجهده $25VDC$.
C_5	مكثف كيميائى $390 pF$ وجهده $25VDC$.
C_7	مكثف كيميائى $100 pF$ وجهده $25VDC$.
C_8, C_9	مكثفات كيميائية $1 \mu F$ وجهده $200VAC$.

C_{10}, C_{11}	مكثفات كيميائية $150 \mu F$ وجهد 200VAC .
D_1, D_2	ثنائيات سليكونية 1N4004 .
Q_1	ترانزستور NPN طراز MPSA13 .
Q_2	ترانزستور PNP طراز MPSA92 .
Q_3	ترانزستور PNP طراز MJ3585 .
Q_4	ترانزستور NPN طراز MPSA42 .
Q_5	ترانزستور NPN طراز 2N3585 .
U_1	مكبر عمليات طراز MC 1709 .
M	محرك مؤازر AC مقاس 18 Size .

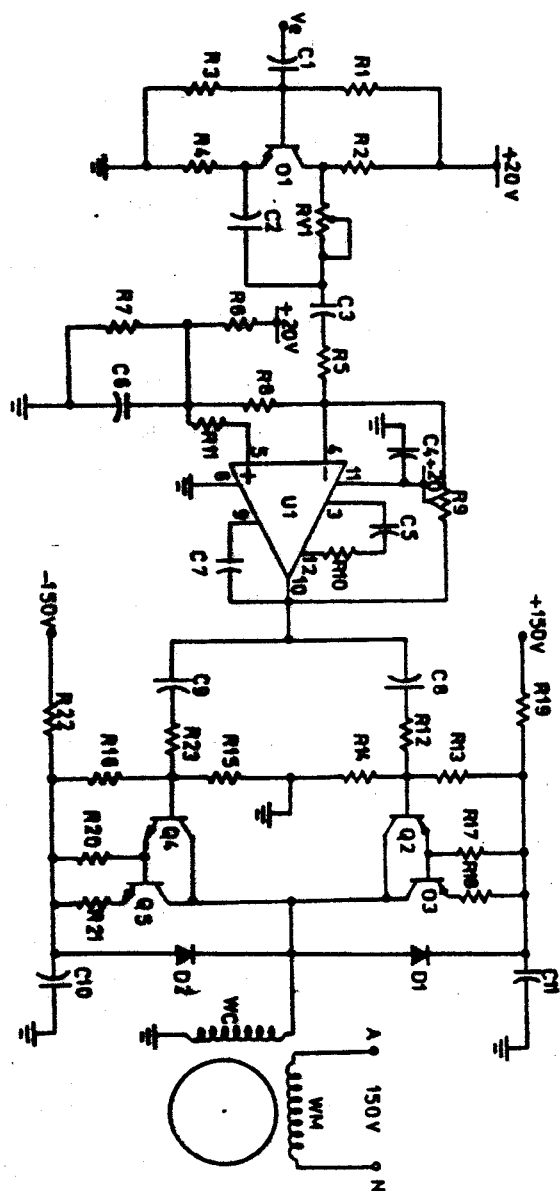
نظرية التشغيل :

يعمل المكبر المؤلف من Q_1 كمكامل للحصول على إزاحة 90° لإشارة جهد الخطأ عن جهد المصدر المتردد الذى يغذى الملف الرئيسى للمحرك المؤازر . ويعمل مكبر العمليات U_1 كمكبر عاكس له معامل تكبير 100 .

والجدير بالذكر أن العناصر C_4, C_5, C_7, R_{10} تعمل على المحافظة على استقرار مكبر العمليات U_1 تبعاً لتوصيات الشركة المصنعة .

وعندما يكون خرج المكبر U_1 موجباً يعمل Q_4, Q_5 فينتقل الجهد السالب -150V للطرف العلوى للملف التحكم . أما عندما يكون خرج المكبر U_2 سالباً يعمل Q_2, Q_3 فينتقل الجهد الموجب +150V إلى الطرف العلوى للملف التحكم ويصبح الجهد المتشكل على أطراف ملف التحكم يشبه موجة إشارة الخطأ مع إزاحة 90° . وتناسب القيمة العظمى لجهد التحكم تناسباً طردياً مع جهد الخطأ .

والجدير بالذكر أن هذه الدائرة قادرة على تشغيل محرك مؤازر له ملف تحكم قدرته 10W مقاس 18Size، ويمكن استخدامها لتشغيل محركات مؤازرة بقدرة أعلى ولكن عند جهود أقل .

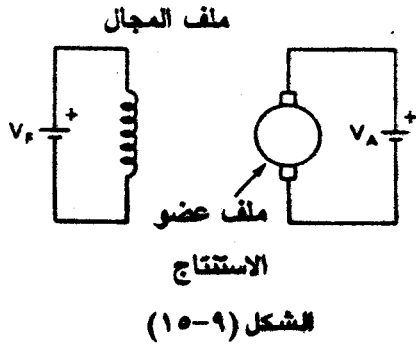


(١٤-٩) ج.ع.م

٥ / ٩ المحركات الموازنة العاملة بالتيار المستمر Dc Servo Motors :

تتوفر المحركات الموازنة العاملة بالتيار المستمر بقدرات تبدأ من القدرات الصغيرة الأقل من الحصان إلى القدرات الكبيرة الأعلى من 100 HP . ويشبه المحرك الموازن العامل بالتيار المستمر محرك التيار المستمر ذات التغذية المنفصلة، فهو يحتوى على

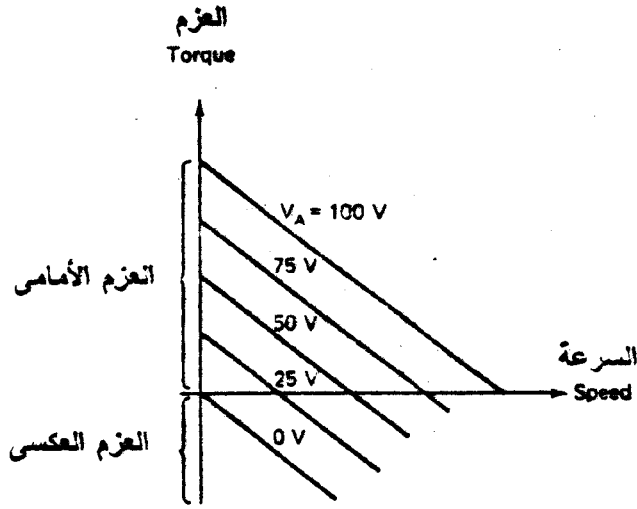
ملفين؛ الأول يسمى بملف المجال ويوضع فى العضو الثابت، والثانى ملف عضو الاستنتاج ويوضع فى العضو الدوار، وكلا الملفين يوصلان بمصدر تيار مستمر.



الشكل (٩-١٥)

والشكل (٩-١٥) يبين دائرة محرك موازن يعمل بالتيار المستمر. حيث إن V_F جهد ملف المجال، V_A جهد ملف عضو الاستنتاج.

والشكل (٩-١٦) يبين العلاقة بين العزم والسرعة لمحرك موازن يعمل بالتيار المستمر عند قيم مختلفة لجهد عضو الاستنتاج.



الشكل (٩-١٦)

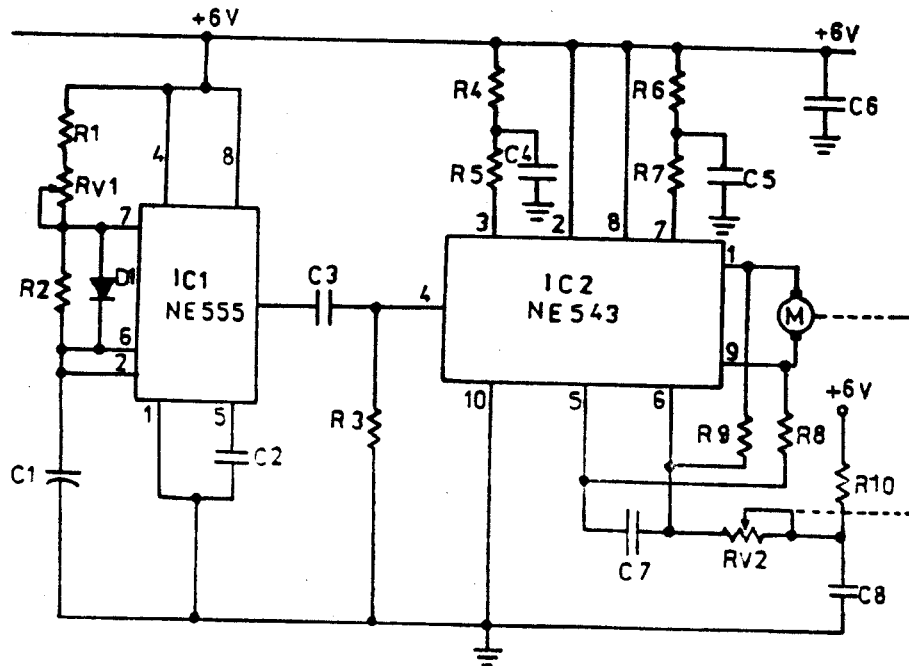
ومن هذه المنحنيات يتضح لنا أن العزم يزداد كلما انخفضت سرعة المحرك عند نفس قيمة جهد عضو الاستنتاج، وهذا يساعد على سرعة التعجيل عند البدء، وأيضاً عند الاقتراب من الوضع المطلوب يتولد عزم معاكس يعمل على تبطئة سرعة الحمل وصولاً للوضع المطلوب.

والجدير بالذكر أن محركات التيار المستمر ذات المغناطيس الدائم تستخدم كمحركات مؤازرة عند الحاجة لمحركات مؤازرة قدرات صغيرة، وهذا سيتضح في الدوائر العملية في الفقرة (٦/٩).

٦/٩ الدوائر العملية للتحكم في المحركات المؤازرة العاملة بالتيار المستمر:

الدائرة رقم 1:

الشكل (٩-١٧) يعرض دائرة تحكم في محرك مؤازر DC باستخدام الدائرة المتكاملة NE543.



الشكل (٩-١٧)

عناصر الدائرة:

مقاومة كربونية $4.3K\Omega$	R_1
مقاومة كربونية $68k\Omega$	R_2
مقاومة كربونية $10k\Omega$	R_3
مقاومة كربونية $47k\Omega$	R_4, R_6
مقاومة كربونية $33K\Omega$	R_5, R_7, R_{10}
مقاومات كربونية $100 K\Omega$	R_8, R_9
مقاومة متغيرة $5 k\Omega$	RV_1
مجزئ جهد دوار $5K\Omega$	RV_2
مكثف سيراميك $0.33\mu F$	C_1
مكثف سيراميك $0.1\mu F$	C_2
مكثف سيراميك $2.2 \mu F$	C_3
مكثفات سيراميك $47\mu F$	C_4, C_5
مكثف سيراميك $0.2 \mu F$	C_6
مكثف سيراميك $0.56 \mu F$	C_7
مكثف سيراميك $10 \mu F$	C_8
ثنائي طراز 1N457	D_1
دائرة متكاملة المؤقت NE 555	IC_1
دائرة متكاملة طراز NE 543	IC_2
محرك مقاومته 11.5	M

نظرية التشغيل:

تعمل الدائرة المتكاملة IC_1 كمذبذب لا مستقر زمن النبضة العالية TH يساوي:

$$TH = 0.7 (R_1 + RV_1) = (0.99:2.1ms)$$

وزمن الدورة الكلي T يساوي:

$$T = 0.7 (R_1 + RV_1) + 0.7 R_2 C_1 = 16.7:178 ms$$

وتدخل هذه النبضات على مدخل نبضات الدائرة المتكاملة IC_2 طراز NE543 (الرجل 4)، ويتم مقارنة هذه النبضات داخلياً مع النبضات المتولدة داخلياً داخل الدائرة المتكاملة IC_2 ، فإذا كان عرض نبضات الدخل أكبر من عرض النبضات الداخلية بما يتعدى عرض المنطقة الميتة يتم توسيع الفرق (زيادة زمنه) وإخراجه على المخرج 1.

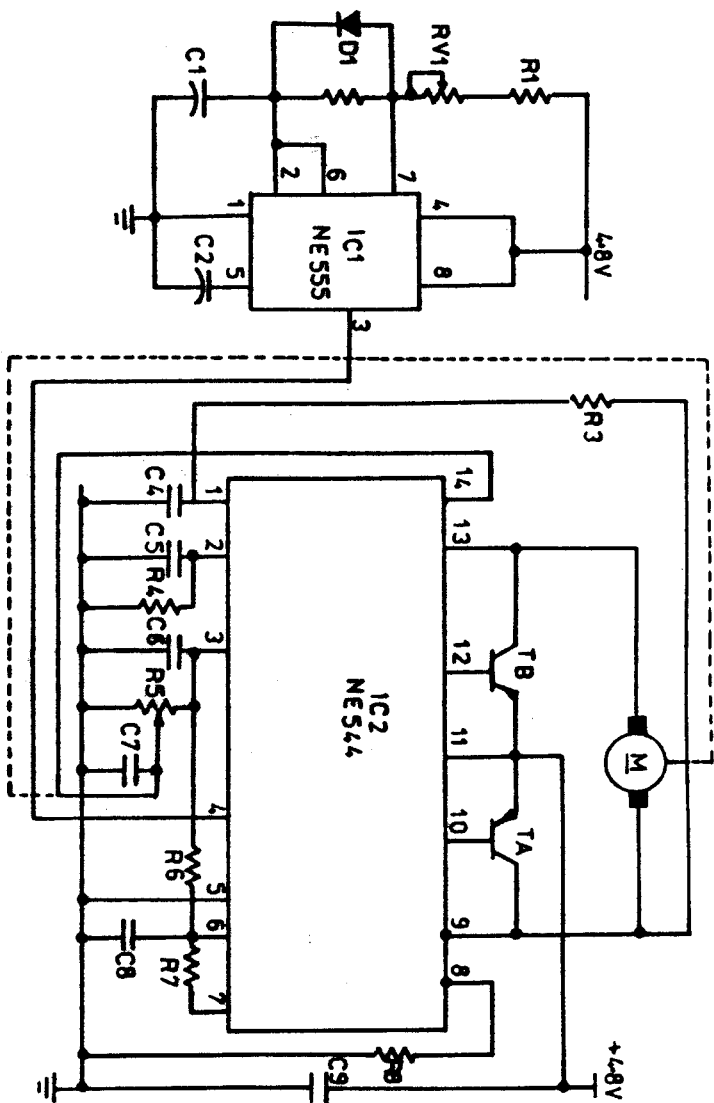
فإذا كان عرض نبضات الدخل أصغر من عرض النبضات الداخلية يدور المحرك لتقليل RV_2 ، وبالتالي يقل عرض النبضات الداخلية. وإذا كان عرض نبضة الدخل أكبر من عرض النبضات الداخلية يدور المحرك لزيادة RV_2 ، وبالتالي يزداد عرض النبضات الداخلية.

والجدير بالذكر أنه يمكن ضبط عرض النبضات الداخلية بواسطة RV_2, C_7, R_{10} . ويتم التحكم في عرض المنطقة الميتة بواسطة R_5, R_7 ، فإذا كانت قيمة R_7 تساوى 33Ω فإن عرض المنطقة الميتة يكون مساوياً $4-5\mu S$ ، وبالتالي فإن الدائرة المتكاملة NE543 لن تسمح بدوران المحرك حتى يصبح الفرق بين عرض النبضة الداخلة والمتولدة داخلياً أكبر من $4-5\mu S$. وتتحكم المقاومات R_4, R_5 في تعريض النبضة Pulse Stretching وتسمى المكثفات C_4, C_5 بمكثفات تعريض النبضة.

والجدير بالذكر أن تغير C_4, C_5 يلزمه تغير كل من R_4, R_5 للمحافظة على عرض النبضة. أما المقاومات R_8, R_9 فهي مقاومات التغذية المرتدة التي تمنع حدوث Over shoot بضبط التخميد في الدائرة المغلقة. والمكثف C_3 هو مكثف ربط الدخل وتتراوح قيمة المقاومة R_3 ما بين $4.7K\Omega: 47K\Omega$. وعموماً كلما قلت قل انضواء. ويمكن التحكم في وضع المحرك المطلوب باستخدام المقاومة المتغيرة RV_1 .

الدائرة رقم 2:

الشكل (٩-١٨) يعرض دائرة تحكم في محرك مؤازر DC باستخدام الدائرة المتكاملة NE544.



(١٨-٩) شکل

عناصر الدائرة:

R_1	مقاومة كربونية $4.3k\Omega$
R_2	مقاومة كربونية $68k\Omega$
R_3	مقاومة كربونية $560k\Omega$
R_4	مقاومة كربونية $18K\Omega$
R_5	مجرى جهد $5 K\Omega$
R_6	مقاومة كربونية $75K\Omega$
R_7	مقاومة كربونية 130Ω
R_8	مقاومة كربونية 240Ω
RV_1	مقاومة متغيرة $5K\Omega$
C_1	مكثف كيميائي سعته $0.35 \mu F$ وجهد $16VDC$
C_2	مكثف كيميائي سعته $0.1 \mu F$ وجهد $16VDC$
C_3, C_8	مكثف سيراميك $0.22 \mu F$
C_4, C_5	مكثف سيراميك $0.1 \mu F$
C_6, C_7	مكثف سيراميك $1 \mu F$
C_8	مكثف سيراميك $0.22 \mu F$
C_9	مكثف سيراميك $4.7 \mu F$
TA, TB	ترانزستورات PNP طراز MPS 6562
IC_1	دائرة متكاملة NE 555
IC_2	دائرة متكاملة NE 544

نظرية التشغيل:

يعمل المذبذب اللامستقر المؤلف من الدائرة المتكاملة IC_1 على توليد نبضات زمن النبضة العالي يساوى:

$$TH = 0.7 (R_1 + RV_1) C_1 = 0.99:2.1 \text{ mS}$$

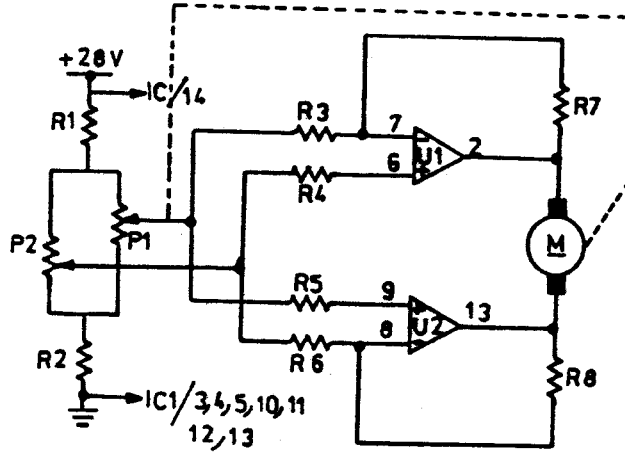
وزمن الدورة الكلى يساوى:

$$T = 0.7 (R_1 + RV_1) C_1 + 0.7 R_2 C_2 = 16.7:17.8 \text{ ms}$$

وبواسطة المقاومة RV_1 يتم ضبط الوضع المطلوب للمحرك الموازر، وتعمل الدائرة المتكاملة IC_2 على مقارنة عرض نبضات الدخل بالنبضات المتولدة داخلياً فى الدائرة المتكاملة IC_2 ، فإذا كان عرض نبضات الدخل أكبر من عرض النبضات الداخلية بما يتعدى المنطقة الميتة يتم توسيع الفرق (زيادة زمنه) فيدور المحرك لزيادة R_5 ، وبالتالي يزداد عرض النبضات الداخلية، والعكس بالعكس.

الدائرة رقم 3:

الشكل (٩-١٩) يعرض دائرة تحكم فى محرك موازر تيار مستمر يتحكم فى عمود تثبيت هوائى Antenna.



الشكل (٩-١٩)

عناصر الدائرة:

- R_1, R_2 مقاومات كربونية $100k\Omega$.
- $R_3 - R_6$ مقاومات كربونية $10k\Omega$.
- R_7, R_8 مقاومات كربونية $510k\Omega$.
- P_1 مجزئ جهد دوار $100K\Omega$.
- P_2 مجزئ جهد $100K\Omega$.
- IC_1 دائرة مكبر عمليات طراز LM 378.
- M محرك مؤازر تيار مستمر يعمل عند جهد يتراوح ما بين 12:24VDC وتياره أقل من 700mA.

نظرية التشغيل:

يتم ضبط وضع الهوائي Antenna المطلوب بواسطة مجزئ الجهد P_2 ، وبالتالي يصبح الجهد عند A يختلف عن الجهد عند النقطة B، فإذا كان جهد النقطة A أعلى من جهد النقطة B يصبح خرج المكبر U_1 يساوى:

$$U_{10} = \frac{R_7}{R_3} (V_B - V_A)$$

وخرج المكبر U_2 يساوى:

$$U_{20} = \frac{R_2}{R_6} (V_B - V_A)$$

وتبعاً لقيم خرج كل من المكبر U_1 والمكبر U_2 يدور المحرك فى الاتجاه المناسب، وتبعاً يتغير وضع مجزئ الجهد P_1 والمثبتة على عمود دوران المحرك حتى يصبح جهد النقطة A يساوى جهد النقطة B فيتوقف المحرك.

الباب العاشر
الصيانة واكتشاف الأعطال

الصيانة واكتشاف الأعطال

١٠ / ١ نصائح عند التعامل مع الأجهزة العاملة بأشباه الموصلات :

يجب حماية الأجهزة العاملة بأشباه الموصلات من :

١- الارتفاع المفرط في درجة الحرارة، والذي ينشأ نتيجة لسوء التبريد أو ارتفاع درجة الحرارة المحيطة أو الرباط غير الجيد لعناصر القدرة الالكترونية على مشتتات الحرارة Heat Sinks أو ارتفاع درجة حرارة الآلة المدارة.

٢- تراكم القاذورات، فيجب تنظيف أشباه الموصلات والمعدات من الاتربة التي تتجمع عليها، فعند حدوث جهود عابرة في الدائرة يحدث تآكل للهواء المحيط بأشباه الموصلات، وتسمى هذه الظاهرة بالكرونا، وفي حالة تراكم الاتربة والرطوبة على أشباه الموصلات تظل ظاهرة الكرونا حتى بعد عودة الجهد لقيمتها الطبيعية، ويؤدي ذلك لانهايار الدائرة؛ ولذلك يجب عمل تنظيف دورى لأشباه الموصلات.

٣- زيادة الاحمال والتي تنشأ من التشغيل السيئ للمشغلين، مثل زيادة سرعة الوصل والفصل، أو عكس الحركة السريع، أو فرملة المحرك، أو زمن البدء الطويل، أو انهيار كراسى محور المحرك نتيجة لتركيب سيئ، أو لعدم صيانة، أو لفقدان أحد الأوجه نتيجة لاحتراق مصهر، أو عدم اتزان الأوجه.

ولحماية أشباه الموصلات من زيادة التيار تستخدم أحد الطرق التالية :

أ- مصهرات حماية.

ب- متممات حرارية Thermal O.L.

ج- قواطع محركات Motor C.B.

د- استخدام أشباه موصلات لها ساعات أكبر من التيار المقنن للحمل.

٤- زيادة جهد التشغيل، لذلك يجب استخدام ريلاي زيادة جهد Over voltage

لحماية أشباه الموصلات والمحرك من زيادة الجهد . وقد يحدث زيادة لحظية في الجهد أثناء الحالات العابرة Transient .

وأهم أسباب الجهود العابرة Transient Voltages ما يلي :

أ- الوصل والفصل Switching، خصوصاً للأحمال الحثية مثل المحولات والمحرك فتتولد جهود عابرة على أطراف المفاتيح .

ب- الصواعق التي تسقط على الخطوط الكهربائية قد تسبب جهوداً عابرة، وقد تحدث في دوائر مجاورة؛ لذلك يجب عمل دوائر كبح لهذه الجهود العابرة للحدود التي تتحملها أشباه الموصلات .

ج- الإطفاء السريع لأشباه الموصلات؛ ولذلك يجب عمل مصابيد Snubber بالتوازي مع الترياكات والثايرستورات وهي تتألف من مقاومة ومكثف .

د- إعادة التوليد Regeneration للأحمال الحثية والديناميكية مثل المحركات الكهربائية، فعند انقطاع التيار الكهربى عن هذه الاحمال تتولد قوة دافعة كهربية عكسية كبيرة، ويمكن خمدتها بواسطة ثنائيات الزينر أو المكثفات المقاومات المعتمدة على الجهد Varistors .

١٠ / ٢ المشاكل التي تؤثر على المحركات المحكومة بأشباه الموصلات :

الجدول (١٠-١) يعرض أنواع المشاكل التي تؤثر على المحركات المحكومة بأشباه الموصلات (أسبابها - الآثار المترتبة على كل من المحرك وأشباه الموصلات - الحماية اللازمة)، علماً بأن زيادة تيار أشباه الموصلات عن القيمة المقتنة يؤدي إلى تقصير عمر أشباه الموصلات إن لم يؤد إلى تلفها العاجل، كما أن الجهود العابرة تؤدي إلى تلف أشباه الموصلات، وأيضاً فإن حدوث ظاهرة الكرونا يؤدي لتكرين القاذورات المتراكمة على أشباه الموصلات، مما يسبب حدوث قصر على أشباه الموصلات .

الجدول (١٠ - ١)

المشاكل	السبب	الآثار المترتبة على الحرك	الآثار المترتبة على أئشياء الموصلات	الحماية اللازمة
زيادة الحمل	المشغل	زيادة تيارات الأوجه الثلاثية بنسبة تصل إلى 200%	زيادة تيار أئشياء الموصلات فإذا حدث احتراق للمحرك ينشأ عن ذلك قفزات جهد لأشياء الموصلات	قاطع محركات MCB له خواص حرارية ومغناطيسية
فورمة الحرك	عزم فرمولى ناتج عن مشكلة فى الحمل	زمن طويل يعمل فيه الحرك بتيار يعمل إلى 600% من التيار القتن	زيادة تيار أئشياء الموصلات فإذا حدث احتراق للمحرك ينشأ عن ذلك قفزات جهد لأشياء الموصلات	قاطع محركات MCB له خواص حرارية ومغناطيسية
معدل وصل وفصل عالٍ	حصرى المشغل على زيادة الإنتاج	زمن طويل يعمل فيه الحرك بتيار يعمل إلى 600% من التيار القتن	زيادة تيار أئشياء الموصلات فإذا حدث احتراق للمحرك ينشأ عن ذلك قفزات جهد لأشياء الموصلات	قاطع محركات MCB له خواص حرارية ومغناطيسية
عكس حركة سريع	متطلبات الإنتاج	زمن طويل يعمل فيه الحرك بتيار يعمل إلى 600% من التيار القتن	زيادة تيار أئشياء الموصلات فإذا حدث احتراق للمحرك ينشأ عن ذلك قفزات جهد لأشياء الموصلات	قاطع محركات MCB له خواص حرارية ومغناطيسية

تابع الجدول (١٠ - ١)

المشاكل	السبب	الآثار المترتبة على المحرك	الآثار المترتبة على أشباه الموصلات	الحماية اللازمة
زيادة زمن البدء	عزم قصور ذاتي على الاحمال	زمن طويل يعمل فيه المحرك بتتيار يصل إلى 600% من التيار المقنن	زيادة تيار أشباه الموصلات فإذا حدث احتراق للمحرك ينشأ عن ذلك قفزات جهد لأشياء الموصلات	قاطع محركات MCB بحسواس حرارية ومناطيسية
ارتفاع درجة حرارة الآلة المدارة	ارتفاع درجة الحرارة المحيطة أو انخفاض معدل التبريد	لا يوجد زيادة في التيار ولكن يتهار عول المحرك	زيادة تيار أشباه الموصلات فإذا حدث احتراق للمحرك ينشأ عن ذلك قفزات جهد لأشياء الموصلات	متعم ارتفاع درجة حرارة Thermister Relay
انهيار كراسي محور المحرك	تركيب سحقي للكراسي المحور - عدم وجود صيانة	زيادة التيار إلى 600% نتيجة للفرملة المحرك	زيادة تيار أشباه الموصلات فإذا حدث احتراق للمحرك ينشأ عن ذلك قفزات جهد لأشياء الموصلات	قاطع محركات MCB بحسواس حرارية ومناطيسية
انهيار أحد الأوجه	احتراق مسهر - فك لاجد الوصلات الكهربائية	زيادة التيار إلى أن يحدث تشيع للقلب الحديدي للمحرك	زيادة تيار أشباه الموصلات فإذا حدث احتراق للمحرك ينشأ عن ذلك قفزات جهد لأشياء الموصلات	قاطع محركات للحماية من زيادة التيار وكذلك مستم فقدان أحد الأوجه

تابع الجدول (١٠ - ١)

الحماية اللازمة	الآثار المترتبة على أشباه الموصلات	الآثار المترتبة على المحرك	السبب	المشاكل
قاطع محركات للحماية من زيادة التيار وريلاى عدم اتزان الأوجه	زيادة تيار أشباه الموصلات فإذا حدث احتراق للمحرك ينشأ عن ذلك قفزات جهد لأشبه الموصلات	انخفاض تيار أحد الأوجه وزيادة تيار الأوجه الباقية	أحمال وجه واحد غير متزنة	عدم اتزان للأوجه
ريلاى للحماية من زيادة الجهد	زيادة تيار أشباه الموصلات فإذا حدث احتراق للمحرك ينشأ عن ذلك قفزات جهد لأشبه الموصلات	زيادة التيار عما يسبب تشبع القلب	مصدر جهد عال	زيادة في الجهد
توصيل دائرة مسمدة Snubber بالتوازي مع (الشايرسستورات الترياكات)	زيادة الجهد على أطراف أشباه الموصلات عندما تكون في حالة Off	زيادة تيار المحرك	انظر للفقرة (١٠ / ١)	جهد عابر كبير

١٠ / ٣ اكتشاف الأعطال في دوائر مكبرات العمليات Op. Amp :

يوجد ثلاثة أنواع من الأعطال في المحتملة في مكبرات العمليات ، وهي كما يلي :

١- انعدام الخرج No Output .

٢- انخفاض الخرج Low Output .

٣- خرج مشوه Distorted output .

والجدول (١٠-٢) يبين المشاكل المحتملة وأسبابها وطرق اكتشافها.

الجدول (١٠-٢)

طريقة الاكتشاف	الأسباب المحتملة	المشكلة
١- اختبار خرج مصدر القدرة. ٢- اختبار وصول إشارة الدخل ٣- قياس جهود إشارات الدخل - التأكد من عدم وجود قصر على مقاومة الدخل - التأكد من وجود تاريض جيد ٤- ينزع المكبر للخارج ويتم اختباره كعاكس	١- انقطاع مصدر القدرة ٢- انقطاع إشارة الدخل ٣- تشبع مكبر العمليات ٤- تلف مكبر العمليات	انعدام الخرج
١- اختبار الجهد على أطراف للمكبر ٢- اختبار جهد إشارة الدخل ٣- اختبار قيمة مقاومات الدخل ومقاومة التغذية المرتدة ٤- ينزع المكبر للخارج ويتم اختباره كعاكس	١- انخفاض جهد المصدر ٢- انخفاض جهد إشارة الدخل ٣- اختلاف في قيم العناصر المستخدمة ٤- تلف مكبر العمليات	انخفاض الخرج
١- اختبار الجهد على أطراف القدرة للمكبر ٢- اختبار إشارة الدخل ٣- اختبار نطاق الترددات التي يعمل فيها ٤- ينزع المكبر للخارج ويتم اختباره كعاكس	١- تشوه جهد مصدر القدرة أو انخفاضه ٢- دخل مشوه ٣- العمل خارج الحدود المسموحة ٤- تلف مكبر العمليات	خرج مشوه

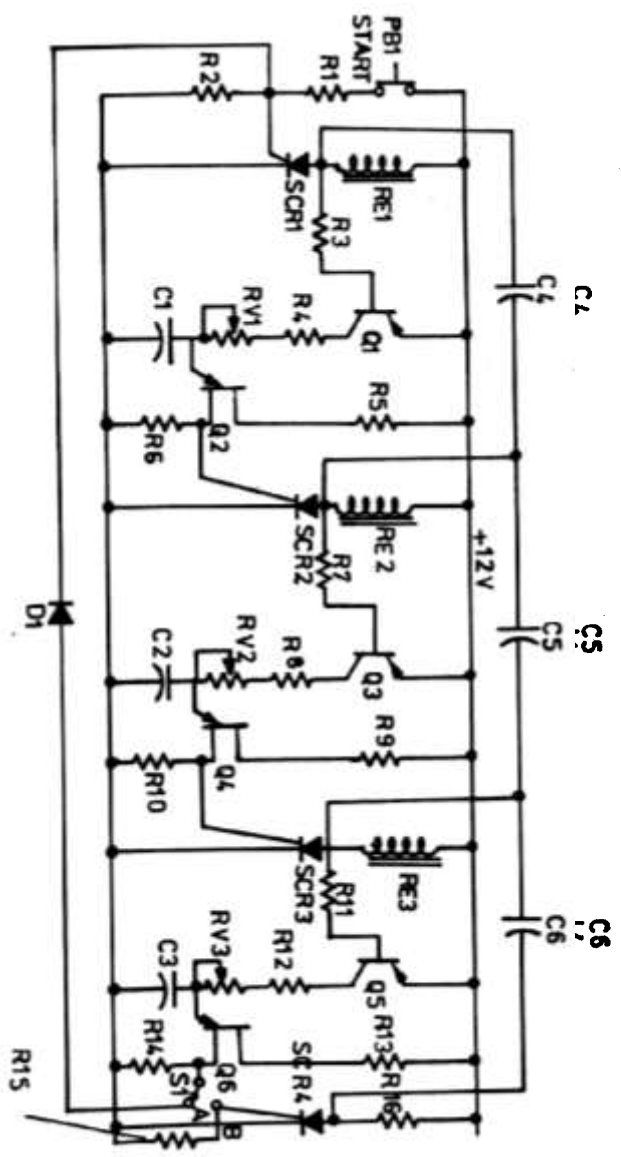
١٠ / ٤ تطبيقات على تحديد مكان الأعطال :

التطبيق الأول :

الشكل (١٠-١) يبين دائرة تحكم فى ثلاثة محركات بالاستعانة بالريليهات الكهرومغناطيسية RE_1, RE_2, RE_3 .

عناصر الدائرة :

مقاومة كربونية $2.2k\Omega$	R_1
مقاومات كربونية $1k\Omega$	R_2, R_{15}, R_{16}
مقاومات كربونية $22k\Omega$	R_3, R_7, R_{11}
مقاومات كربونية $100k\Omega$	R_4, R_8, R_{12}
مقاومات متغيرة $2M\Omega$	RV_1, RV_2, RV_3
مقاومات كربونية 100Ω	R_6, R_{10}, R_{14}
مقاومات كربونية 470Ω	R_5, R_9, R_{13}
مكثفات كيميائية $10\mu F$ وجهدها 16VDC	C_1, C_2, C_3
مكثفات كيميائية $2.2\mu F$ وجهد 16VDC	C_4, C_5, C_6
ثايرستورات طراز BT109	$SCR_1 - SCR_4$
ثنائى سليكونى طراز 1N4000	D_1
ترانزستورات PNP طراز BCY 70	Q_1, Q_3, Q_5
ترانزستورات أحادية الوصلة UJT طراز TI 543	Q_2, Q_4, Q_6
ضاغط بريشة مفتوحة	PB_1
مفتاح قطب واحد سكتين	S_1



الشكل (١-١٠)

نظرية التشغيل :

فى هذه الدائرة تستخدم الثايرستورات SCR_1-SCR_4 لتوصيل التيار الكهربى للمفات الرليهات الثلاثة RE_1, RE_2, RE_3 ، فى حين ان الترانزستورات الاحادية الوصلة Q_1, Q_2, Q_3 مسئولة عن زمن التأخير.

وتتكون هذه الدائرة من ثلاثة مراحل: فعند توصيل التيار الكهربى للدائرة فلن يعمل اى ثايرستور لعدم وصول إشارة إشعال لبواباتهم وبمجرد الضغط على PB_1 تصل إشارة إشعال لبوابة SCR_1 يتحول لحالة الوصل ويعمل RE_1 ، وتباعاً يعمل المحرك الكهربى M_1 (غير موضح بالرسم)، ويصبح الطرف الايسر للمكثف C_4 موصل بالارضى عبر SCR_1 ، فى حين أن الطرف الايمن للمكثف C_4 يكون موصلاً بالجهد $+12V$ لان SCR_2 ما زال فى حالة قطع فيشحن المكثف، وكذلك ينخفض جهد قاعدة Q_1 فيتحول لحالة الوصل ويشحن المكثف C_1 من خلال المقاومات RV_1, R_4 ، وبمجرد وصول الجهد على أطراف المكثف C_1 للجهد اللازم لإشعال Q_2 يتحول لحالة الوصل فتصل نبضة إشعال لبوابة الثايرستور SCR_2 عبر المقاومة R_6 ، وبالتالي يمر التيار الكهربى فى ملف RE_2 فيعمل RE_2 ويدور المحرك M_2 (غير موضح بالرسم)، وكذلك يصبح المكثف C_4 موصلاً بالتوازى مع SCR_1 بواسطة SCR_2 فيحدث انحياز عكسى للثايرستور SCR_1 وينقطع التيار المار به وينطفئ SCR_1 ، ويشحن المكثف C_5 لان جانبه الايسر موصل بالارض والجانب الايمن موصل بجهد $+12V$ ، ويتحول Q_3 لحالة الوصل ويشحن المكثف C_2 من خلال R_8, RV_3 وبمجرد وصول الجهد على أطراف المكثف C_2 للجهد اللازم لإشعال Q_4 تصل نبضة إشعال للثايرستور SCR_3 عبر المقاومة R_{10} فيعمل RE_3 ، وتباعاً يعمل المحرك M_2 وينطفئ الثايرستور SCR_2 بواسطة المكثف C_5 والثايرستور SCR_3 ويتوقف المحرك M_2 ، ويشحن المكثف C_6 لان جانبه الايسر موصل بالارض والجانب الايمن موصل بجهد $+12V$ ويتحول Q_3 لحالة الوصل ويشحن المكثف C_3 من خلال RV_3, R_{12} ، وعند وصول الجهد على أطراف المكثف C_3 للجهد اللازم لإشعال Q_6 يشتعل فتصل نبضة إشعال للثايرستور SCR_1 عبر D_1 إذا كان المفتاح S_1 موضوعاً على وضع A وتكرر

دورة التشغيل. فى حين تصل نبضة اشعال إلى SCR_4 إذا كان للفتاح S_1 على وضع B وتتوقف العملية بعد تحول SCR_3 لحالة القطع بواسطة C_6 ويتوقف المحرك وينطفئ الثايرستور SCR_4 طبيعياً لأن المقاومة R_{16} كبيرة، وبالتالي فإن التيار المار فى SCR_4 بعد انقطاع إشارة الإشعال يكون صغيراً ويساوى:

$$I_{AK} = \frac{12}{1000} = 1mA$$

وهذا التيار صغير وأقل من تيار الإمساك الأدنى I_H للثايرستور والذي يساوى 10mA للثايرستورات المتوسطة الحجم.

والجدير بالذكر أنه يمكن التحكم فى زمن تشغيل المحرك M_1 بواسطة RV_1 ، وكذلك التحكم فى زمن تشغيل المحرك M_2 بواسطة RV_2 والتحكم فى تشغيل المحرك M_3 بواسطة RV_3 .

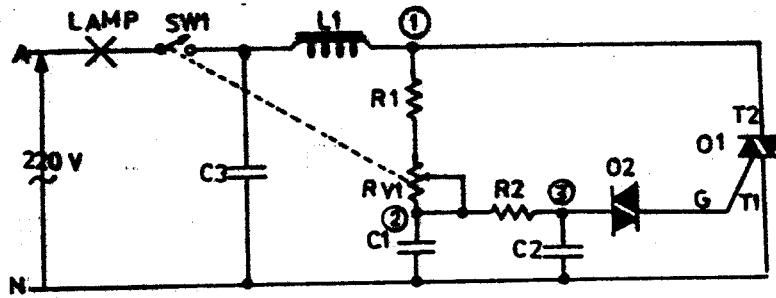
والجدول (١٠-٣) يبين الاعطال الممكنة وأسبابها.

الجدول (١٠-٣)

السبب	العطل
<p>- فتح فى R_{11} أو Q_5 أو R_{12} أو RV_3 أو Q_6 أو SCR_4 أو R_{16} أو C_6 - قصر فى C_3.</p>	<p>العملية لا تتوقف فى النهاية عند وضع المفتاح S_1 على الوضع B وإيضاً لا تتكرر عند وضع المفتاح S_1 على الوضع A.</p>
<p>قصر فى C_5</p>	<p>يعمل RE_2, RE_3 فى نفس اللحظة التى يفصل عندها RE_1</p>
<p>فتح فى D_1</p>	<p>فشل تكرار دورة التشغيل عند وضع S_1 على وضع B ولكن الدائرة تتوقف طبيعياً عند وضع S_1 على وضع A</p>
<p>قصر بين مصعد ومهبط SCR_3 أو قصر بين قاعدتى Q_4 ويمكن تحديد مكان الخطأ بقياس الجهد عند مصعد SCR_2. فإذا كان صفراً فإن SCR_2 هو التالف.</p>	<p>الريلاي RE_3 يعمل باستمرار بمجرد توصيل التيار الكهربى للدائرة</p>
<p>- فتح فى Q_3 أو Q_7 أو R_7 أو R_8 أو RV_2 أو Q_4 أو R_{10} أو R_9. - قصر فى C_2 أو قصر بين بوابة ومهبط SCR_3 - قطع فى ملف الريلاي RE_3 أو فتح بين مصعد ومهبط SCR_3</p>	<p>الدائرة تتوقف عن العمل بعد المرحلة الثانية</p>

التطبيق الثاني:

الشكل (٢-١٠) يبين دائرة التحكم في شدة إضاءة مصباح كهربى قدرته 100w. ولقد سبق وأن تناولنا هذه الدائرة فى الفقرة (٢/٤) للدائرة رقم 4.



الشكل (٢-١٠)

والجدول (٤-١٠) يبين أهم الاعطال الممكنة وأسبابها المتوقعة

الجدول (٤-١٠)

المعطّل	السبب
لا يمكن التحكم فى شدة إضاءة المصباح بواسطة المقاومة RV_1 والمصباح مظلم.	المقاومة RV_1 مفتوحة
المصباح مضىء بإضاءة عالية ولا يمكن التحكم فى إضاءتها بواسطة RV_1 وفرق الجهد بين النقطة 1 والخط N صفراً.	يوجد قصر بين MT_1 , MT_2 للترياك
المصباح يفشل أن يضىء وكان الجهد عند النقطة 1 يساوى (215V) وعند النقطة 2 يساوى (207V) وعند النقطة 3 يساوى (0V).	المقاومة R_2 مفتوحة أو يوجد قصر بالكثف C_2 .
لا يمكن التحكم فى شدة إضاءة المصباح بالصورة الصحيحة فتكون الإضاءة أعلى ما يمكن عندما تكون RV_1 أصغر ما يمكن فى حين تكون الإضاءة منخفضة نسبياً عندما تكون RV_1 أكبر ما يمكن.	المكثف C_1 مفتوح.

تابع جدول (١٠-٤)

المعطّل	السبب
المصباح لا يضيء مهما كانت قيمة RV_1 .	فتّاح أو قصر بين البوابة G والقاعدة للترّيّاك MT1
المصباح لا يضيء أبداً والجهد عند النقطة 1 موجود فتّاح في الملف L_1 يساوى صفراً.	

١٠ / ٥ الصيانة الوقائية Preventive Maintenance :

إن السبيل للتشغيل الجيد الخالي من المشاكل هو اتباع الصيانة الدورية، وذلك لتجنب كل من :

١- ارتفاع درجة الحرارة، وحيث إن درجة الحرارة ترتفع تدريجياً وليس لحظياً لذلك يمكن عمل وسيلة لمراقبة درجة الحرارة مثل تثبيت ازدواج حرارى على مشتتات الحرارة Heat Sinks، ويجب أن تكون مشتتات الحرارة مطلية بلون أسود، فهذا يزيد من إمكانية التبريد بنسبة 25%. ويجب ألا يسمح لدوائر أشباه الموصلات ذات القدرات العالية بالعمل فى حالة عدم وجود هواء مدفوع للتبريد أو ماء التبريد اللازم، كما يجب عدم تثبيت أشباه الموصلات بجوار عناصر مشعة للحرارة مثل المحولات.

٢- تراكم القاذورات، فيجب إزالة القاذورات المتجمعة على السطح الزجاجى أو سطح السيراميك لأشباه الموصلات بصفة دورية، ويمكن الاستعانة ببعض المحاليل فى تنظيف أشباه الموصلات، ولكن هناك بعض المحاليل المستخدمة فى تنظيف أشباه الموصلات تكون سامة خصوصاً إذا استخدمت فى جو ذى تهوية سيئة؛ ولذلك فإن تنظيف أشباه الموصلات بقطعة قماش طريقة آمنة وإن لم تكن جيدة للوصول للأماكن الضيقة؛ لذلك قد يلزم الأمر استخدام المحاليل.

والمجدول (١٠-٥) يبين الأنواع المختلفة للمحاليل وخواص كل نوع. علماً بأن الطريقة الآمنة للتنظيف هو استخدام أحد المنظفات، ثم التشطيف بماء مقطر. والمجدير بالذكر أن ماء الصنبور يحتوى على كثير من الشوائب لذلك لا

يستخدم، ويجب تخفيف الدائرة تماماً قبل البدء في إعادة التشغيل. ويمكن استخدام الميثيل والإيثيل والكحول في التنظيف ولكن لهم تأثير ضار جداً بالعوازل؛ لذلك يفضل وضع عينة من الكحول أو أى محلول تنظيف على عازل من العوازل المستخدمة لمعرفة مدى تأثيرها بعد فترة زمنية مساوية للزمن اللازم للغسيل والتنظيف. وعند حدوث أى مشاكل يجب ألا يستخدم هذا المحلول، ويجب أن نتذكر أن الكحول سام لذلك يجب استخدامه بحذر. ويجب ألا يخلط أكثر من محلول معاً بدون قراءة التعليمات الخاصة بهذه المحاليل.

الجدول (١٠ - ٥)

تحذير	ضار بالعوازل	موصل للكهرباء	سام	ينفجر	يشتمل	المحلول
يجب الشطف بماء مقطر والانتظار حتى يجف	لا	نعم	لا	لا	لا	ماء صنبور
التجفيف قبل إعادة التيار الكهربى.	لا	لا	لا	لا	لا	ماء مقطر
التشطيف بماء مقطر والتجفيف.	لا	نعم	لا	لا	لا	ماء ومنظف
احذر من ملامسة اليد له ويجب وجود تهوية جيدة	لحد ما	لا	عال	عال	عال	الميثيل الكحولى
قد يؤدي لانهيار داخلى وابتلاعه يؤدي للمعى	لحد ما	لا	عال	عال	عال	إيثيل الكحول
يخلط مع الماء المقطر لتقليل الخطورة	لحد ما	لا	عال	عال	عال	هزورويل الكحول
تهوية جيدة ويجب ألا نعرضه للمطاط	لحد ما	لا	منخفض	منخفض	منخفض	شر دهان
يجب أن نقلل من تعرضه للمطاط لأنه يؤدي لتآكله	لحد ما	لا	منخفض	متوسط	عال	استيون
يجب التجفيف بعد الغسيل وأن نقلل من تعرضه للمطاط كما أنه يؤدي لجريان الأعين بالماء	لحد ما	لا	متوسط	منخفض	منخفض	هيكسول إيثيلين
استخدام تهوية مناسبة مع التقليل من تعرضك له	لحد ما	لا	منخفض	منخفض	منخفض	الفريون
استخدام تهوية مناسبة مع التقليل من تعرضك له	لحد ما	لا	متوسط	منخفض	منخفض	مالتير XL-100
استخدام تهوية مناسبة مع التقليل من تعرضك له	لحد ما	لا	منخفض	منخفض	منخفض	مالبير ستيفسون MS-180

٦ / ١٠ استبدال أشباه الموصلات التالفة:

إثناء اكتشاف الأعطال يمكن اكتشاف بعض العناصر التي لا تعمل جيداً، ولذلك يقوم فني الصيانة باستبدال هذا العنصر، ويعتبر التحديد الجيد لنوع العنصر الخطوة الأولى للاستبدال، فكثيراً من أشباه الموصلات يتم تحديدها من البادئة، فمثلاً 1N تعني ثنائي مثل 1N4001 أما SCR تعني موحد قدرة، 2N تعني ترانزستور مثل 2N681 وهكذا.

والجدير بالذكر أنه ينصح باستبدال العنصر بنفس النوع وليس بديل لأن هناك كثيراً من الخواص الثانوية المختلفة بين البدائل، وهذا يظهر جلياً مع أشباه موصلات القدرة.

وفي حالة عدم وضوح رقم العنصر يمكن الاتصال بالشركة المصنعة وسؤالها عن هذا العنصر وشراء عنصر بديل من نفس الشركة المصنعة قدر الإمكان. وعند الفشل في إيجاد العنصر ذاته يمكن استبداله بآخر له نفس جهد التشغيل وتيار التشغيل.

فمثلاً إذا كان جهد التشغيل 110VA استخدم عنصر له جهد تشغيل 300VAC، وإذا كان جهد التشغيل 220VAC استخدم عنصر له جهد تشغيل 380VAC وهكذا. ويجب التنبيه بأنه يجب البحث عن سبب انهيار عناصر أشباه الموصلات قبل الاستبدال، وعند تثبيت أشباه الموصلات يجب التأكد من نظافة أسطح التثبيت واستخدام مركبات حرارية مناسبة، ثم إعادة التثبيت بالمزم المطلوب.

٧ / ١٠ اختبار أشباه الموصلات باستخدام جهاز الأوميتر:

إن من أشهر الطرق المستخدمة في اختبار عناصر أشباه الموصلات استخدام جهاز الأوميتر لقياس المقاومة بين أرجله المختلفة. فجهاز الأوميتر يستخدم لتحديد (القصر - الفتح - تيارات التسرب العالية... إلخ) بالإضافة إلى أنه يستخدم لتحديد الأرجل المختلفة للعنصر في حالة عدم معرفتها. على سبيل المثال يمكن تحديد قاعدة وباعث ومجمع الترانزستور بالاستعانة بجهاز الأوميتر.

وعادة فإن جهاز الأوميتر يمكن استخدامه كجهاز أوميتر، ويعمل الأوميتر على

تسليط جهد على أطراف المقاومة المطلوب قياسها ، ويتم قياس التيار المار في المقاومة. وتبعاً لشدة التيار المار فإن الأوميتير يعطى المقاومة المقابلة، حيث إن تدريجه معايير لإعطاء قراءات مقاومات وليست قراءات تيار، وحيث إن كل أشباه الموصلات حساسة للمقطبية لذلك فمن الضروري معرفة الطريقة التي وصلت بها أطراف جهاز الأوميتير بالعنصر المطلوب اختباره. والجهاز الأوميتير طرفان؛ الأول هو المشترك أو الأرضي أو السالب COMMON ولونه عادة أسود، والثاني الموجب ولونه عادة أحمر. والجدول (١٠-٥) يبين طريقة استخدام الأوميتير في اختبار العناصر المختلفة من أشباه الموصلات، فإن تشابهت قراءة الجهاز مع القراءات المبينة في هذا الجدول دل على أن العنصر سليم، والعكس بالعكس.

الجدول (١٠-٥)

العنصر	الطرف الموجب + للأوميتير يتصل به	الطرف السالب - للأوميتير يتصل به	النتائج المتوقعة
ثنائي P-N (عادي - زئير- ضوئي)	المصدر Anode	المهبط Cathode	مقاومة صغيرة تتراوح ما بين $10:1000\Omega$ ويعتمد ذلك على نوع الثنائي وعلى تدريج الأوميتير المستخدم فيجب استخدام أصغر تدريج.
	المهبط Cathode	المصدر Anode	مقاومة كبيرة جداً تصل إلى $1M\Omega$ لثنائي الجرمانيوم أو $10M\Omega$ لثنائي السليكون
الخلايا الضوئية Photo Conduc- tive Cells	أى طرف	أى طرف	يجب تساوى قراءة الأوميتير في كلا الاتجاهين وتقل مقاومة الخلية في الضوء.

تابع الجدول (١٠-٥)

النتائج المتوقعة	الطرف السالب - للأومتر يعصل به	الطرف الموجب + للأومتر يعصل به	العنصر
مقاومة كبيرة جداً إذا لم يتسبب جهد الأومتر إحداث انهيار لوصلة الباعث والقاعدة	القاعدة Base	الباعث Emitter	ترانزستور NPN
مقاومة صغيرة	الباعث Emitter	القاعدة Base	
مقاومة كبيرة	قاعدة Base	مجمع Collector	
مقاومة صغيرة	مجمع Collector	قاعدة Base	
مقاومة كبيرة	مجمع Collector	باعث Emitter	
مقاومة كبيرة وأكبر من الحالة السابقة	باعث Emitter	مجمع Collector	
تشابه جميع قراءات ترانزستور NPN عدا أن القطبية مستعكس			
مقاومة كبيرة أكبر من $1M\Omega$	مهبط Cathode	المصعد Anode	الثنائي الرباعي الطبقات والفتاح السليكوني الاتجاه SUS
مقاومة كبيرة وأكبر من السابقة وأحياناً يصعب قراءتها ببعض أجهزة الأومتر.	المصعد Anode	مهبط Cathode	
مقاومة أكبر من $1M\Omega$ في كلا الاتجاهين	أي طرف	أي طرف	الذناك والفتاح السليكوني الثنائي الاتجاه SBS
مقاومة أكبر من $1M\Omega$ وتقل كلما زاد تيار الثايرستور	المهبط Cathode	المصعد Anode	الشايرستور - الثايرستور GCS - الضوئي
مقاومة أكبر من $1M\Omega$ ولكنها أكبر من الحالة السابقة.	المصعد Anode	المهبط Cathode	

تابع الجدول (١٠-٥)

المنصر	الطرف الموجب + للأومتر يتصل به	الطرف السالب - للأومتر يتصل به	النتائج المتوقعة
	البوابة Gate	المهبط Cathode	مقاومة صغيرة (10:1000Ω)
	المهبط Cathode	البوابة Gate	مقاومة كبيرة تصل إلى (1:10MΩ)
	البوابة Gate	المصعد Anode	أكبر من 1MΩ
	المصعد Anode	البوابة Gate	أكبر من 1MΩ
الترياك Triac	المصعد أو المهبط	المصعد أو المهبط	مقاومة أكبر من 1MΩ وتقل كلما زاد تيار الترياك
	البوابة Gate	المصعد (Anode1)	مقاومة صغيرة
	المصعد (Anode1)	البوابة Gate	مقاومة صغيرة
	البوابة Gate	المصعد 2 (Anode2)	مقاومة كبيرة
	المصعد 2 (Anode2)	البوابة Gate	مقاومة كبيرة
الترانزستور الاحادى UJT الوصلة	القاعدة 1 (Base1)	القاعدة 2 (Base2)	مقاومة تتراوح ما بين 4:10KΩ
	القاعدة 2 (Base2)	القاعدة 1 (Base1)	مقاومة تتراوح ما بين 4:10KΩ
	الباعث Emitter	القاعدة 1 (Base1)	مقاومة تتراوح ما بين (3:15KΩ)
	القاعدة 1 (Base1)	الباعث Emitter	مقاومة أكبر من 1MΩ
	الباعث Emitter	القاعدة 2 (Base2)	مقاومة تتراوح ما بين 2:10KΩ ولكنها أقل من الحالة الثالثة
	القاعدة 2 (Base2)	الباعث Emitter	أكبر من 1MΩ

تابع الجدول (١٠-٥)

النتائج المتوقعة	الطرف السالب- للأومتر يتصل به	الطرف الموجب+ للأومتر يتصل به	العنصر
مقاومة أكبر من $1M\Omega$	المهبط Cathode	المصعد Anode	الترانزستور الأحادي
مقاومة أكبر من $1M\Omega$	المصعد Anode	المهبط Cathode	الوصلة القابلة للبرمجة
مقاومة صغيرة	البوابة Gate	المصعد Anode	PUT
مقاومة كبيرة	المصعد Anode	البوابة Gate	
مقاومة كبيرة	المهبط Cathode	البوابة Gate	
مقاومة كبيرة	البوابة Gate	المهبط Cathode	
مقاومة تتراوح ما بين $(500\Omega:5k\Omega)$	المصدر Source	المصرف Drain	ترانزستور JFET بقناة سالبة N
مقاومة تتراوح ما بين $(500\Omega:5k\Omega)$	المصرف Drain	المصدر Source	
مقاومة صغيرة	المصدر أو المصرف	البوابة Gate	
مقاومة أكبر من $10M\Omega$	البوابة Gate	المصرف أو المصدر	
إذا لم يتعد جهد البطارية جهد الانهيار.			
نفس قراءات ترانزستور	JFET بقناة N مع عكس القطبية		ترانزستور JFET بقناة موجبة P
مقاومة أكبر من $10M\Omega$	المصدر Source	المصرف Drain	ترانزستور MOSFET
مقاومة أكبر من $10M\Omega$	المصرف Drain	المصدر Source	نوع التعزيز E
مقاومة أكبر من $100M\Omega$	المصدر أو المصرف	البوابة Gate	بقناة N أو قناة P
في كلا الاتجاهين			
مقاومة تتراوح ما بين $(500\Omega:5k)$	المصدر Source	المصرف Drain	ترانزستور MOSFET
مقاومة تتراوح ما بين $(500\Omega:5k)$	المصرف Drain	المصدر Source	نوع التضروب D
مقاومة أكبر من $100M\Omega$	المصدر أو المصرف	البوابة Gate	بقناة N أو قناة P
مقاومة أكبر من $100M\Omega$	البوابة Gate	المصدر أو المصرف	

المراجع

References

1. MILTONKAUFMAN, ARTHURH SEIDMAN, ed, 1988 HAND BOOK OF ELECTRONICS CALCULATIONS FOR ENGINEERS AND TECHNICIANS. NEW YORK. MC GRAW. HILL
2. JOHNE. LACKEY; JERRYL. MASSEY, ed. 1986. SOLID STATE ELECTRONICS: NEW YORK. CBS COLLEGE PUBLISHING.
3. TIMOTHY J.MALONEY, ed. 1986 INDUSTRIAL SOLID-STATE ELECTRONICS DEVICES AND SYSTEMS. NEWJERSEY PRENTICEHALL, INC., ENGLEWOOD CLIFFS.
4. PAUL HOROWITZ, WINFIELD HILL, ed. 1980. THE ART OF ELECTRONICS, LONDON. NEWYORK. CAMBRIDGE UNIVERSITY PRESS.
5. JAMES T.HUMPHRIES, LESLIEP. SHEETS, ed. 1983. INDUSTRIAL ELECTRONICS. CALIFORNIA BRETON PUBLISHERS.
6. FREDRICK W.HUGHES, ed. 1984. BASIC ELECTRONICS THEORY AND EXPERIMENTATION NEWJERSEY. PRENTICE-HALL, INC., ENGLEWOOD CLIFFS.
7. R.M HARSTON, ed. 1990. POWER CONTROL CIRCIUT MANUAL. OXFORD. HEINEMANN PROFESSIONAL PUBLISHING LTD.
8. JOHN WEBB, KEVIN GRESHOCK, ed 1983. INDUSTRIAL CONTROL ELECTRONICS NEWYORK. MACMILLAN PUBLISHING COMPANY.

9. HUMPHRIES, ed. 1988. MOTORS AND CONTROLS. COLUMBUS.
MERELL PUBLISHING COMPANY.
10. RUDOLF F. GRAF., ed, 1989. THE ENCYCLOPEDIA OF
ELECTRONICS CIRCUITS. NEW DELHI. PPB. PUBLICATIONS.
11. JOHN MARKUS, ed. 1980. MODERN ELECTRONIC CIRCUITS
REFERENCE MANUAL. NEWYORK, MCGRAW-HILL BOOK
COMPANY.
12. GC LOVEDAY., ed, 1982. ELECTRON IC FAULT DIAGNOSIS
SINGAPORE. LONGMAN SCIENTIFIC & TECHNICAL.
13. GC LOVEDAY.
ESSENTIAL ELECTRONICS AN A TO Z GUIDE. LONDON.
PITMAN.
14. SIGNETICS., ed, 1977. DATA MANUAL NEWYORK. SIGNETICS
CORPORATION.
15. BOYDLARSON, ed 1983. POWER CONTROL ELECTRONICS.
NEWJERSEY. PRENTICE HALL, INC., ENGLEWOOD CLIFFS.

محتويات الكتاب

الصفحة	الموضوع
	الباب الأول
	أشباه الموصلات
٩	١ / ١ مقدمة
١٠	٢ / ١ الثنائيات
١٢	١ / ٢ / ١ دوائر التوحيد الأحادية الوجه
١٥	٢ / ٢ / ١ دوائر التوحيد الثلاثية الأوجه
١٨	٣ / ٢ / ١ ثنائى الزينر
١٩	٤ / ٢ / ١ الثايركثور
٢٠	٣ / ١ الترانزستور
٢٠	١ / ٣ / ١ الترانزستور الثنائى القطبية BJT
٢٦	٢ / ٣ / ١ ترانزستور تأثير المجال الالتصاقى JFET
٢٧	٣ / ٣ / ١ ترانزستور تأثير المجال معدن أكسيد شبه الموصل MOSFET
٣٠	٤ / ٣ / ١ الترانزستور الأحادى الوصلة UJT
٣٢	٥ / ٣ / ١ الترانزستور الأحادى الوصلة القابلة للبرمجة PUT
٣٤	٤ / ١ الموحد السليكونى المحكوم (الثايرستور) SCR
٣٦	١ / ٤ / ١ طرق إطفاء الثايرستور
٣٧	٢ / ٤ / ١ زاوية إشعال الثايرستور
٣٨	٥ / ١ الترياك Triac

٤١	٦/١ الثايرستور ذات بوابة الإطفاء GTO
٤٢	٧/١ عناصر الإشعال
٤٢	١/٧/١ الدياك Diac
٤٣	٢/٧/١ المفتاح السليكونى الاحادى الاتجاه SUS وموحد شوكللى ...
٤٣	٣/٧/١ المفتاح السليكونى ثنائى الاتجاه SBS
٤٤	٨/١ الالكترونياى الضوئية
٤٦	٩/١ عناصر الارتباط الضوئية العازلة
٤٧	١٠/١ الدوائر المتكاملة الخطية والرقمية
٤٧	١/١٠/١ المؤقت 555
٤٩	٢/١٠/١ الدائرة المتكاملة للمذبذب الاحادى الاستقرار طراز 74121
٥٠	٣/١٠/١ الدوائر المتكاملة للإشعال عند العبور بالصفر ZCS
٥٣	٤/١٠/١ الدائرة المتكاملة TDA 2086A للتحكم فى الطور
٥٦	٥/١٠/١ الدوائر المتكاملة للمكبرات الموازنة

الباب الثانى

دوائر مكبرات العمليات Op.Amp.

٦١	١/٢ مقدمة
٦٤	٢/٢ المصطلحات الفنية لمكبرات العمليات
٦٥	٣/٢ الدوائر الأساسية لمكبرات العمليات
٦٦	١/٣/٢ المكبر العاكس
٦٧	٢/٣/٢ المكبر غير العاكس
٦٨	٣/٣/٢ مكبر الوحدة
٦٨	٤/٣/٢ المكبر الجامع العاكس

٦٩ ٥/٣/٢ المكبر الفرقى
٦٩ ٦/٣/٢ مقارن الجهد
٧١ ٧/٣/٢ المكبر المكامل
٧٣ ٨/٣/٢ المكبر المفاضل
٧٤ ٩/٣/٢ محول الجهد لتيار

الباب الثالث

دوائر مصادر القدرة المستمرة المنتظمة وغير المنتظمة

٧٩ ١/٣ مقدمة
٧٩ ٢/٣ دوائر مصادر القدرة الاساسية غير المنتظمة
٨٠ ٢/٣ منظمات الجهد ذات الاطراف الثلاثة
٨٠ ١/٢/٣ المنظمات ذات الخرج الثابت
٨٣ ٢/٢/٣ المنظمات ذات الخرج القابل للمعايرة
٨٥ ٣/٣ الدوائر العملية لمصادر القدرة المنتظمة

الباب الرابع

دوائر التحكم فى شدة الإضاءة

٩٣ ١/٤ مقدمة
٩٣ ٢/٤ الدوائر العملية للتحكم فى شدة إضاءة المصابيح الكهربائية
١٠٩ ٣/٤ الدوائر العملية لوصل وفصل المصابيح الكهربائية عند العبور بالصفر

الباب الخامس

دوائر التحكم فى السخانات الكهربائية

١١٥ ١/٥ مقدمة
-----	-----------------

- ١١٥ الدوائر العملية للتحكم فى سخانات ذات القدرة الثابتة ٢/٥
- ١٢٥ الدوائر العملية للتحكم فى سخانات ذات القدرة المتغيرة ٣/٥

الباب السادس

دوائر التحكم فى اتجاه وسرعة محركات التيار المستمر الصغيرة

- ١٤١ أنواع محركات التيار المستمر ١/٦
- ١٤٢ تركيب محركات التيار المستمر ٢/٦
- ١٤٤ الدوائر العملية للتحكم فى اتجاه المحركات ذات المغناطيس الدائم ٣/٦
- ١٤٦ الدوائر العملية للتحكم فى سرعة محركات التيار المستمر ذات ٤/٦
- ١٤٩ المغناطيس الدائم ٥/٦
- ١٥٠ الدوائر العملية للتحكم فى اتجاه وسرعة المحركات ذات ملفات ٥/٦
- ١٦٠ المجال الملفوف ٥/٦

الباب السابع

دوائر التحكم فى المحركات العامة

- ١٦٩ المحركات العامة ١/٧
- ١٧٠ الدوائر العملية للتحكم فى سرعة المحركات العامة ٢/٧

الباب الثامن

دوائر التحكم فى المحركات الاستنتاجية الأحادية الوجه

- ٢٠١ المحركات الاستنتاجية الأحادية الوجه ١/٨
- ٢٠٢ محركات الوجه المشقوق ١/١/٨
- ٢٠٢ المحركات ذات المكثف ٢/١/٨
- ٢٠٤ الدوائر العملية للتحكم فى المحركات الاستنتاجية الأحادية الوجه ٢/٨

الباب التاسع

دوائر التحكم فى المحركات الموازنة

- ٢١٩ مقدمة ١/٩

٢١٩	٢/٩ المحركات الموازنة العاملة بالتيار المتردد
٢٢٤	٣/٩ محولات إشارة الموضع
٢٢٥	٤/٩ الدوائر العملية للتحكم فى المحركات الموازنة العاملة بالتيار المتردد
٢٤٠	٥/٩ المحركات الموازنة العاملة بالتيار المستمر
	٦/٩ الدوائر العملية للتحكم فى المحركات الموازنة العاملة بالتيار
٢٤١	المستمر

الباب العاشر

الصيانة واكتشاف الأعطال

٢٥١	١/١٠ نصائح عند التعامل مع الاجهزة العاملة بأشباه الموصلات
٢٥٢	٢/١٠ المشاكل التى تؤثر على المحركات المحكومة بأشباه الموصلات
٢٥٦	٣/١٠ اكتشاف الاعطال فى دوائر مكبرات العمليات
٢٥٧	٤/١٠ تطبيقات على تحديد مكان الاعطال
٢٦٣	٥/١٠ الصيانة الوقائية
٢٦٥	٦/١٠ استبدال اشباه الموصلات التالفة
٢٦٥	٧/١٠ اختيار اشباه الموصلات باستخدام جهاز الاوميتير
٢٧١	المراجع
٢٧٣	محتويات الكتاب